

Manuel d'installation du 360 Imaging

532050-1_C



 **HUMMINBIRD®**

**Accessoire
Manuel**

Merci!

Merci d'avoir choisi Humminbird, le chef de file dans le secteur des sondeurs de poissons. Humminbird® a bâti sa réputation en créant et en fabriquant des équipements marins de haute qualité et très fiables. Votre appareil Humminbird a été conçu pour pouvoir être utilisé sans problèmes, quelles que soient les conditions, même dans les milieux marins les plus hostiles. Dans l'éventualité peu probable où votre appareil Humminbird aurait besoin de réparations, nous offrons une garantie pièces et main d'œuvre exclusive - gratuite pendant la première année, et disponible à un taux raisonnable après la période initiale d'un an. Pour plus de détails, voir le bon de garantie de votre système. Nous vous invitons à lire attentivement ce Manuel de l'utilisateur, afin de profiter pleinement de toutes les fonctions et applications de votre produit Humminbird.

Vous pouvez joindre notre Centre de ressources à la clientèle au **1-800-633-1468** ou consulter notre site Web à l'adresse **humminbird.com**.

AVERTISSEMENT ! *Cet appareil ne devrait en aucun cas être utilisé comme instrument de navigation afin de prévenir les collisions, l'échouage, les dommages au bateau ou les blessures aux passagers. Lorsque le bateau est en mouvement, la profondeur de l'eau peut varier trop rapidement pour vous laisser le temps de réagir. Avancez toujours très lentement si vous soupçonnez la présence de bas fonds ou d'obstacles submergés.*

AVERTISSEMENT ! *La carte électronique de votre appareil Humminbird est une aide à la navigation, conçue pour faciliter l'utilisation des cartes marines officielles autorisées, et non pour remplacer celles-ci. Seuls les cartes marines et les avis officiels destinés aux marins contiennent toutes les informations réelles nécessaires pour une navigation sécuritaire, et la responsabilité incombe au capitaine de les utiliser avec prudence.*

AVERTISSEMENT ! *Humminbird réfute toute responsabilité en cas de perte de fichiers de données (points de cheminement, routes, itinéraires, groupes, enregistrements, etc.) pouvant être causée par des dommages directs et indirects au niveau du logiciel ou des composants physiques de l'appareil. N'oubliez pas de périodiquement réaliser des copies de sécurité des fichiers de votre tête de commande. Les fichiers de données doivent également être enregistrés sur votre ordinateur avant de rétablir les paramètres par défaut de l'appareil ou de mettre à jour le logiciel. Pour plus de détails, consultez votre compte en ligne Humminbird à humminbird.com et le Guide de gestion des points de cheminement fourni sur le CD du manuel Humminbird.*

AVERTISSEMENT ! *La réparation et/ou le démontage de cet appareil électronique doit être effectué uniquement par un personnel d'entretien autorisé. Toute modification du numéro de série et/ou réparation par un personnel non autorisé entraînera l'annulation de la garantie.*

À L'ATTENTION DE NOS CLIENTS INTERNATIONAUX : Les produits vendus aux États-Unis ne sont pas destinés à être utilisés sur le marché international. Les appareils internationaux Humminbird offrent des fonctionnalités internationales ; ils sont conçus conformément aux réglementations régionales et nationales en vigueur. Les langues, cartes, fuseaux horaires, unités de mesure et garantie illustrent les fonctions qui sont personnalisées pour les appareils internationaux Humminbird achetés auprès des distributeurs internationaux agréés.

Pour obtenir la liste des distributeurs internationaux agréés, veuillez visiter notre site Web **humminbird.com**, ou contactez notre Centre de ressources clientèle au **(334) 687-6613**.

DÉCLARATION ROHS : *Les produits conçus pour servir d'installation fixe ou faire partie d'un système dans un bateau peuvent être considérés comme hors du champ d'application de la directive 2002/95/CE du Parlement européen et du Conseil du 27 janvier 2003 relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques.*

REMARQUE : *Certaines fonctions traitées dans ce manuel demandent un achat à part alors que d'autres ne sont offertes que pour les modèles internationaux. Tous les efforts ont été déployés pour identifier clairement ces fonctions. Lisez bien le guide afin de comprendre toutes les capacités de votre modèle.*

REMARQUE : *Il est possible que les images contenues dans ce manuel ne ressemblent pas exactement à l'affichage des éléments sur votre modèle Humminbird, mais votre modèle fonctionnera de la même manière.*

REMARQUE : *Pour l'achat d'accessoires pour votre détecteur de poissons, consultez notre site Web à **humminbird.com** or contactez notre centre de ressources à la clientèle au **1 800-633-1468**.*

REMARQUE : *Les procédures et les fonctionnalités décrites dans ce manuel sont susceptibles d'être modifiées à tout moment sans préavis. Ce manuel a été rédigé en anglais et a été traduit dans d'autres langues. Humminbird n'est pas responsable de la traduction inexacte ou des légères anomalies susceptibles d'être rencontrées dans les différents documents.*

REMARQUE : *l'installation de cet accessoire avancé doit être réalisée par un technicien maritime qualifié.*

Table des matières

Introduction	1
Survol de l'installation	2
Installer le récepteur GPS/capteur de cap	6
1. Choisir l'emplacement de montage.	6
2. Installer le capteur.	7
A. Montage sur étrave avec une tige filetée 1 po (25 mm) - 14.	8
B. Accès sous l'emplacement de montage.	10
C. Aucun accès sous l'emplacement de montage.	12
3. Brancher la tête de commande.	14
Installer le système de déploiement du transducteur	16
1. Survol de l'installation	16
2. Choisir l'emplacement de montage.	17
3. Installer le support sur le tableau arrière.	20
4. Installer le support du transducteur.	22
5. Installer le système de déploiement du transducteur.	24
6. Acheminer les câbles et brancher l'alimentation.	27
7. Tester l'installation.	31
Mettre la tête de commande en place	32
1. Mettre en marche et vérifier les connexions.	32
2. Mettre en place l'appareil 360 Imaging sur la tête de commande.	34
3. Tester l'appareil 360 Imaging sur la tête de commande.	36
4. Vérifier le fonctionnement du capteur de cap	38
5. Vérifier le débit en bauds (<i>uniquement pour les appareils branchés sur la spirale de raccord du capteur</i>)	40
6. Configurer le réseau et les alarmes	40
Mise hors tension	41

Table des matières

Entretien	42
Entretien de la tête de commande.	42
Entretien du transducteur.	43
Entretien du système de déploiement du transducteur.	43
Dépannage	44
Le système de pêche ne démarre pas.	44
Par défaut, le système de pêche passe en mode Simulateur malgré la présence d'un transducteur.	45
La nacelle ne se déploie pas ou ne rentre pas	46
Détermination des causes d'interférence.	47
Retirer la nacelle <i>(pour une réparation autorisée uniquement)</i>	48
Reconnecter la nacelle <i>(pour une réparation autorisée uniquement)</i>	51
Caractéristiques	55
Contacteur Humminbird	57

Introduction

Ce manuel vous guidera à travers des exigences d'installation suivantes pour le système de déploiement du transducteur 360 Imaging :

Installation du récepteur GPS/capteur de cap

Installation du système de déploiement du transducteur

Branchement de la tête de commande et de l'alimentation

Vérification de l'installation

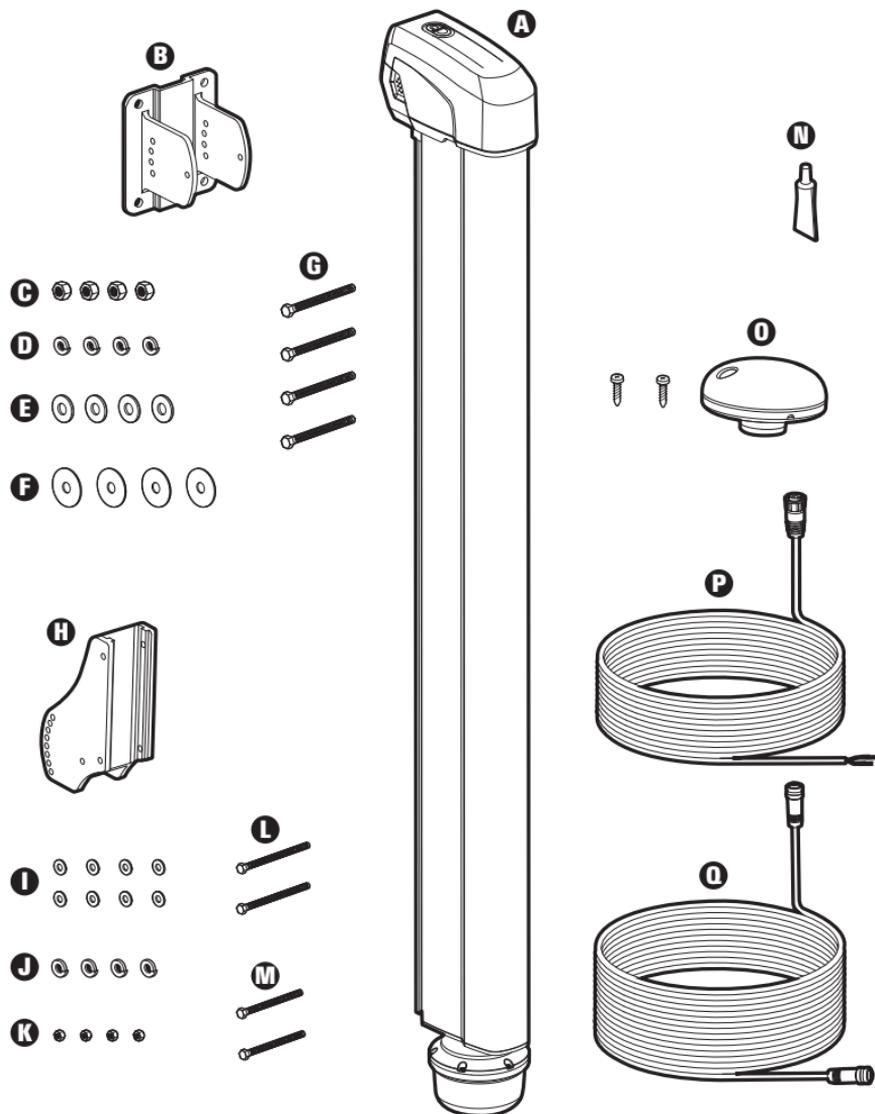
Extinction

La tête de commande Humminbird doit être installée avant de procéder à l'installation. Pour obtenir les directives correspondantes, consultez le guide d'installation de la tête de commande. Il est possible de raccorder le système de déploiement du transducteur 360 Imaging directement à la tête de commande ou à un commutateur Ethernet Humminbird (vendu séparément) pour la mise en réseau. Pour installer le commutateur Ethernet, consultez le guide correspondant.

REMARQUE : *l'installation de cet accessoire avancé doit être réalisée par un technicien maritime qualifié.*

1 | Survol de l'installation

Avant de commencer l'installation, veuillez prendre un instant pour vous familiariser avec la liste des pièces et des accessoires. En outre, nous vous encourageons à lire préalablement les directives. De cette manière, vous comprendrez mieux les exigences d'installation.



Pièces

Le système de déploiement du transducteur 360 Imaging comprend les éléments suivants :

A Système de déploiement de transducteur

B Support pour tableau arrière

- C** (4) Écrou auto-freiné hexagonal 5/16 po - 18
 - D** (4) Rondelle élastique à anneau brisé 5/16 po
 - E** (4) Rondelles plates 5/16 po
 - F** (4) Rondelles larges 5/16 po
 - G** (4) Boulons 5/16 po - 18, 3 1/2 po
-

H Support du transducteur

- I** (8) Rondelles plates 1/4 po - 20
 - J** (4) Rondelle élastique à anneau brisé 1/4 po
 - K** (4) Écrou auto-freiné hexagonal 1/4 po - 20
 - L** (2) Boulons 1/4 po - 20, 3 3/4 po
 - M** (2) Boulons 1/4 po - 20, 3 1/4 po
-

N Tube antigrippant

O Récepteur GPS/capteur de cap et vis pour le montage

P Câble d'alimentation (6 pi, 2 m)

Q Câble Ethernet (20 pi, 6 m)

Couvercle de la nacelle (non illustré)

REMARQUE : le matériel et les fonctions du produit peuvent changer sans préavis.

Matériel

En plus de la quincaillerie comprise avec votre système de déploiement de transducteur, vous aurez besoin du matériel suivant :

Une perceuse munie de plusieurs forets

Du ruban isolant

Une allène ou un crayon

Des clés, des clés à rochet et des douilles 1/2 po et 7/16 po

Une clé dynamométrique d'une capacité de 5 à 7 pi/lb

Un agent d'étanchéité adhésif 3M de catégorie marine 5200 (recommandé) ou un agent d'étanchéité de catégorie marine

Un produit calfeutrant ou un agent d'étanchéité adhésif de catégorie marine

Des colliers de serrage pour l'acheminement des câbles

Une règle de vérification de 4 pi ou un niveau

Un ruban à mesurer

Un fusible de 8 ampères

Des lunettes de sécurité

Un masque anti-poussière

Câbles : selon le modèle Humminbird dont vous disposez et la configuration du système, il est possible que vous deviez faire l'achat de câbles supplémentaires, comme illustré ci-dessous. Veuillez visiter notre site Web à l'adresse **humminbird.com** ou communiquer avec notre Centre de ressources pour la clientèle au **1-800-633-1468**.

- **Série 700 avec Ethernet** : Pour connecter l'Ethernet à la tête de commande, vous devrez faire l'achat d'un câble d'adaptateur Ethernet (AS EC QDE).
- **Des rallonges** sont également offertes pour Ethernet et le récepteur GPS/capteur de cap.

- **Câble en Y** : si le port COM de la tête de commande est déjà utilisé par un autre accessoire installé, vous devrez faire l'achat d'un câble en Y Humminbird et ajouter le récepteur GPS/capteur de cap à l'installation.

Interrupteur (vendu séparément) : si vous ne disposez pas d'un interrupteur principal ou d'un tableau à fusibles sur votre bateau afin de brancher l'alimentation, vous devrez faire l'achat d'un interrupteur batterie. Pour obtenir de plus amples renseignements, consultez la rubrique ***Installer le système de déploiement du transducteur à la section 6, Acheminer les câbles et brancher l'alimentation.***

Tire-fond (vendus séparément) : si vous n'avez pas la possibilité de percer complètement le tableau arrière comme recommandé ou si vous choisissez de ne pas le faire, vous devrez faire l'achat de tire-fond (4) 5/16 po de la longueur adéquate.

Installer le récepteur GPS/capteur de cap

Procédez comme suit pour installer le récepteur GPS/capteur de cap (« le capteur ») sur votre bateau.

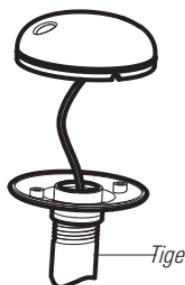
1. Choisir l'emplacement de montage

Il est important de tenir compte des informations suivantes lors du choix d'un emplacement de montage pour le capteur :

- **Interférence** : Ne montez PAS le capteur à proximité d'une antenne VHF ou dans la zone active d'un radar. Ne l'installez PAS à proximité de métaux ferreux ou d'un objet qui pourrait créer un champ magnétique. La quincaillerie de montage et les câbles qui transmettent un courant élevé, par exemple les batteries et câbles d'alimentation, sont autant d'exemples d'équipements qui pourraient causer des interférences.
- **Réception** : Montez le capteur dans une zone bénéficiant d'une exposition complète au ciel. La zone de réception effective est à 5° au-dessus de l'horizon.
- **Surface** : Que le câble du capteur soit acheminé à travers la surface de montage ou qu'il la longe, ou encore que vous utilisiez un montage sur tige, la surface de montage influence la façon dont vous installerez le capteur. Pour obtenir de plus amples renseignements, consultez *la section 2, Installer le capteur*.
- **Rallonges** : Effectuez une vérification de l'acheminement des câbles depuis l'emplacement de montage choisi jusqu'à la tête de commande. Vous pouvez vous procurer auprès de Humminbird des rallonges de 3 m (10 pi) si le chemin de câble prévu dépasse 6 m (20 pi). La longueur maximale du câble avec les rallonges ne devrait pas dépasser 16 m (50 pi).
- **Câble en Y** : si le port COM de la tête de commande est déjà utilisé par un autre accessoire installé, vous devrez faire l'achat d'un câble en Y Humminbird et ajouter le capteur à l'installation.

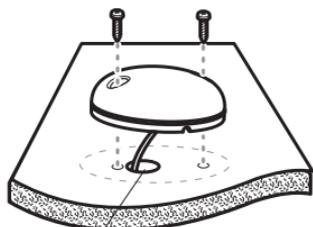
2. Installer le capteur

Trois différentes options s'offrent à vous pour le montage du capteur. Consultez la section correspondant au type d'emplacement de montage que vous utilisez :



Montage sur tige filetée de 25 mm (1 po) - 14

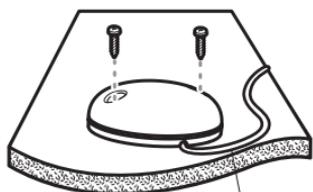
Le capteur sera fixé sur une tige ou une antenne. **Passez à la Section A.**



Câble acheminé par le trou

Accès sous la surface du pont

Le capteur sera monté sur le pont et le câble pourra être acheminé à travers la surface de montage. **Passez à la Section B.**



Câble acheminé sur le côté

AUCUN accès sous la surface du pont

Le capteur sera monté sur le pont et le câble pourra être acheminé sur le côté, car le câble ne peut pas être logé à travers ou sous l'emplacement de montage. **Passez à la Section C.**

A. Montage sur tige filetée de 25 mm (1 po) - 14

Procédez comme suit pour le montage du capteur sur tige filetée :

AVERTISSEMENT! Ne montez PAS le capteur sur une tige filetée ou une antenne comportant des métaux ferreux.

REMARQUE : il est important de passer en revue les considérations de montage et d'effectuer un essai d'acheminement des câbles tel qu'indiqué à la Section 1 avant de poursuivre l'installation.

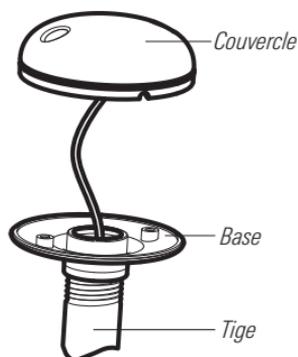
1. Si vous disposez déjà d'une tige de montage, passez à l'étape 2.

Si vous devez utiliser le poteau d'antenne (tige filetée) pour le montage, marquez l'emplacement de montage et percez un trou de 19 mm (3/4 po) pour y passer le câble et le connecteur.

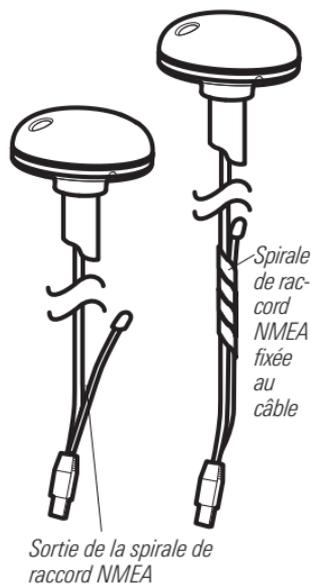
Si vous avez acheté de la quincaillerie pour monter votre capteur sur tige, suivez les instructions incluses avec cette quincaillerie pour fixer la tige au bateau.

2. Commencez par visser la base sur la tige, en vous assurant que le conduit de la tige ne dépasse pas de la base du capteur. (Cela fournit une protection supplémentaire au câble lorsque vous le tirez dans la tige.) Ébavurez aussi les bords du conduit afin de réduire le risque d'usure du câble.
3. Utilisez un ruban isolant pour attacher la spirale de raccord NMEA au câble.

Montage sur tige, fixation de la base de capteur à la tige



Fixation par ruban de la spirale de raccord NMEA au câble



REMARQUE : à moins qu'elle ne soit nécessaire, laissez la spirale de raccord NMEA attachée au câble. Si vous raccordez la spirale à un raccord NMEA 0183, passez à la **Section 3 : Raccorder à la tête de commande** pour des informations sur le raccordement.

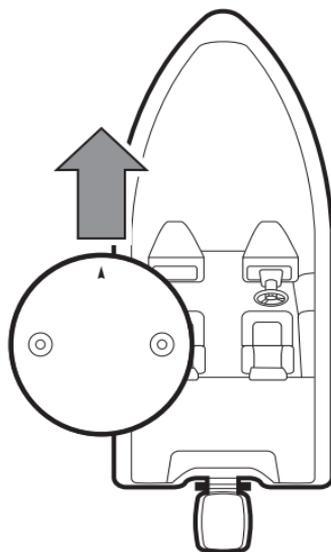
4. Acheminez le câble du capteur à travers latige et suivez le chemin de câble planifié. Pour utiliser des rallonges, reportez-vous aux détails de la **Section 1 : Choisir l'emplacement de montage**.

5. Positionnez le capteur de façon à ce que la flèche sur le couvercle pointe directement vers l'avant du bateau en direction du déplacement. La flèche doit être parallèle à la quille.

REMARQUE : un mauvais alignement du capteur entraînera une lecture incorrecte.

6. Fixez le capteur à sa base à l'aide des vis n° 6 - 6,3 mm (1/4 po) incluses. **Serrez les vis à la main seulement.**

Positionnement de la flèche sur le capteur



Fixation du capteur à la base

Vis de montage
n° 6 - 6,3 mm (1/4 po)



B. Accès par le dessous de l'emplacement de montage

Suivez les étapes suivantes pour monter le capteur sur le pont et acheminer le câble à travers la surface de montage :

REMARQUE : il est important de passer en revue les considérations de montage et d'effectuer un essai d'acheminement des câbles tel qu'indiqué à la Section 1 avant de poursuivre l'installation.

1. Marquez l'emplacement de montage et percez un trou de 19 mm (3/4 po) pour y passer le câble et le connecteur.
2. Assujettissez la spirale de raccord NMEA au câble à l'aide de ruban isolant.

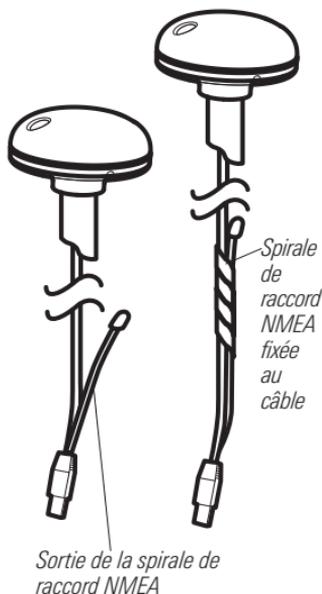
REMARQUE : à moins qu'elle ne soit nécessaire, laissez la spirale de raccord NMEA attachée au câble. Si vous raccordez la spirale à un raccord NMEA 0183, passez à la **Section 3 : Raccorder à la tête de commande** pour des informations sur le raccordement.

3. Acheminez le câble du capteur à travers le chemin de câble planifié. Pour utiliser des rallonges, reportez-vous aux détails de la **Section 1 : Choisir l'emplacement de montage**.
4. Couvrez le trou du câble avec le capteur.

Positionnez le capteur de façon à ce que la flèche sur le couvercle pointe directement vers l'avant du bateau en direction du déplacement. La flèche doit être parallèle à la quille.

REMARQUE : Un mauvais alignement du capteur entraînera une lecture incorrecte.

Fixation par ruban de la spirale de raccord NMEA au câble



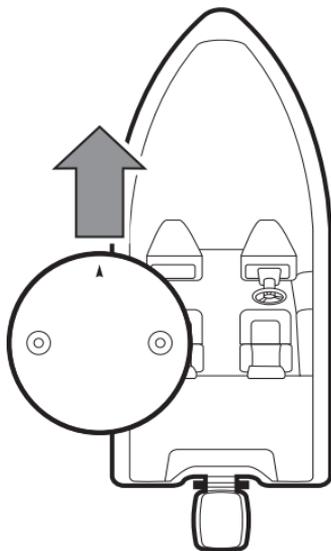
- Assurez-vous que le capteur soit contre la surface et marquez la position des deux trous de montage à l'aide d'un crayon ou d'un poinçon.
- Déplacez le capteur et percez deux trous de guidage à l'aide d'un foret de 4 mm (5/32 po).

REMARQUE : appliquez un agent d'étanchéité à base de silicone de qualité marine aux vis, puis calfeutrez les trous percés afin de protéger votre bateau contre les dommages causés par l'eau.

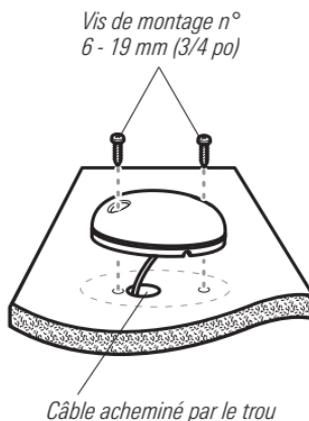
- Alignez les trous des vis du capteur avec les trous de guidage et attachez le récepteur à l'aide des vis cruciformes 6 - 19 mm (3/4 po). **Serrez les vis à la main seulement.**

REMARQUE : si la surface de montage est mince ou faite d'un matériau léger, vous pourriez avoir à renforcer le matériau qui se trouve dessous afin de bien supporter le capteur.

Positionnement de la flèche sur le capteur



Fixation du capteur à la surface de montage



C. Aucun accès par le dessous de l'emplacement de montage

Procédez comme suit pour monter le capteur sur le pont et acheminer le câble sur le côté en raison du manque d'espace en dessous de la surface de montage.

REMARQUE : il est important de passer en revue les considérations de montage et d'effectuer un essai d'acheminement des câbles tel qu'indiqué à la Section 1 avant de poursuivre l'installation.

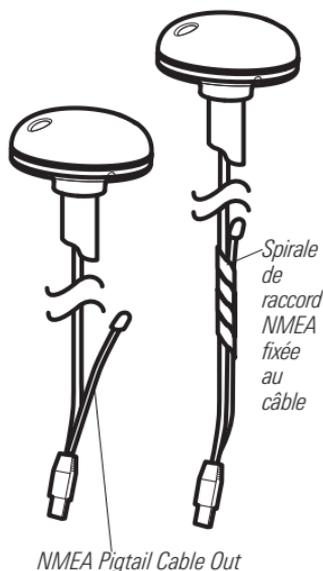
1. Assujettissez la spirale de raccord NMEA à l'aide de ruban isolant.

REMARQUE : à moins qu'elle ne soit nécessaire, laissez la spirale de raccord NMEA attachée au câble. Si vous raccordez la spirale à un raccord NMEA 0183, passez à la **Section 3 : Raccorder à la tête de commande** pour des informations sur le raccordement.

2. Acheminez le câble à partir du capteur jusqu'à la tête de commande.

- Le capteur est doté de deux encoches pour acheminer les fils. Utilisez l'encoche convenant le mieux au chemin planifié pour le câble.
- Si vous devez percer des trous pour acheminer le câble, ils doivent avoir un diamètre de 19 mm (3/4 po) pour permettre le passage du connecteur.
- Pour utiliser des rallonges, reportez-vous aux détails de la **Section 1 : Choisir l'emplacement de montage**.

Fixation par ruban de la spirale de raccord NMEA au câble



3. Positionnez le capteur de façon à ce que la flèche sur le couvercle pointe directement vers l'avant du bateau en direction du déplacement. La flèche doit être parallèle à la quille.

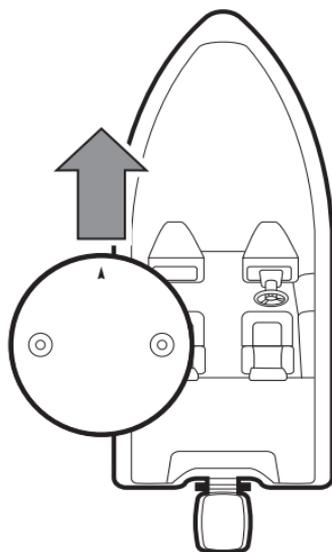
REMARQUE : un mauvais alignement du capteur entraînera une lecture incorrecte.

4. Assurez-vous que le capteur soit contre la surface et marquez la position des deux trous de montage à l'aide d'un crayon ou d'un poinçon.
5. Déplacez le capteur sur le côté et percez deux trous de guidage de 4 mm (5/32 po).

REMARQUE : appliquez un agent d'étanchéité à base de silicone de qualité marine aux vis, puis calfeutrez les trous percés afin de protéger votre bateau contre les dommages causés par l'eau.

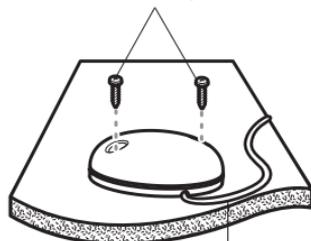
6. Alignez les trous des vis du capteur avec les trous de guidage et attachez le récepteur à l'aide des vis cruciformes 6 - 19 mm (3/4 po).
Serrez les vis à la main seulement.

Positionnement de la flèche sur le capteur



Fixation du capteur à la surface de montage

Vis de montage n° 6 -
19 mm (3/4 po)



Câble acheminé sur le côté

3. Raccorder à la tête de commande

Procédez comme suit pour raccorder le câble du capteur à la tête de commande.

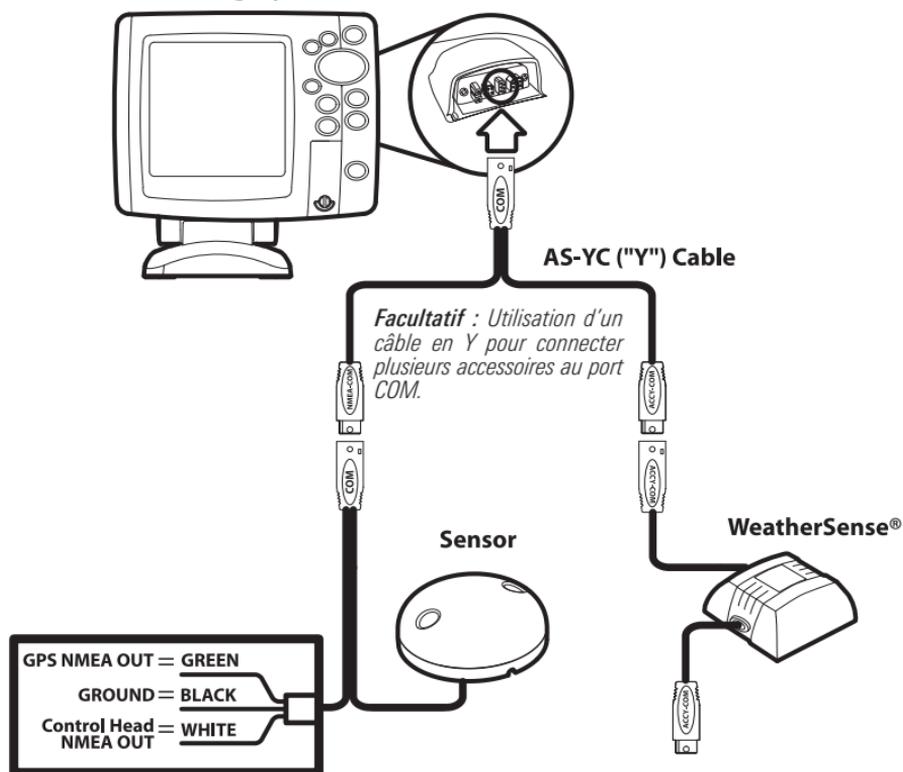
1. Insérez le connecteur NMEA-COM du capteur dans le port COM de la tête de commande. Les connecteurs sont clavetés afin de prévenir une installation inversée, alors assurez-vous de ne pas les forcer.
 - S'il y a un autre accessoire branché sur le port COM, installez le câble AS YC (en « Y ») (vendu séparément).
 - Branchez le connecteur COM du câble en Y directement au port de communication (COM) de la tête de commande. Branchez le capteur au connecteur NMEA-COM du câble en Y. Rebranchez les autres accessoires de votre détecteur de poissons au connecteur ACCY-COM du câble en Y. Consultez l'illustration des **configurations optionnelles pour l'installation du capteur**.
2. **Optionnel** : La tête de commande transmet des signaux NMEA par le biais du câble de la spirale de raccord du capteur pour alimenter un appareil tel qu'un pilote automatique. Branchez la sortie NMEA (fil blanc) du câble à l'entrée NMEA de l'appareil que vous connectez à votre détecteur de poissons. Voici la configuration électrique de ce câble :
 - Fil vert, sortie GPS NMEA
 - Fil noir, mise à la terre
 - Fil blanc, sortie tête de commande NMEA

REMARQUE : consultez l'illustration des **configurations optionnelles pour l'installation du capteur**.

AVERTISSEMENT! Assurez-vous d'effectuer tous les branchements d'installation avant de mettre la tête de commande sous tension.

Configuration(s) optionnelle(s) pour l'installation du capteur

Fishing System



*Facultatif : Utilisation de fils de capteur pour connecter à un appareil acheté séparément. Pour obtenir de plus amples renseignements, consultez également **Confirmer le débit en bauds**.*

Installer le système de déploiement du transducteur

Suivez les directives suivantes pour installer le système de déploiement du transducteur.

***REMARQUE** : en raison du grand éventail de coques, nous présentons dans cette notice des directives d'installation générales uniquement. Chaque bateau présente des exigences particulières qu'il faut évaluer avant l'installation. Il est important de lire les directives dans leur intégralité et de comprendre les directives de montage avant de commencer l'installation.*

1 | Survol de l'installation

Il existe deux options de montage disponibles pour l'installation du système de déploiement du transducteur.

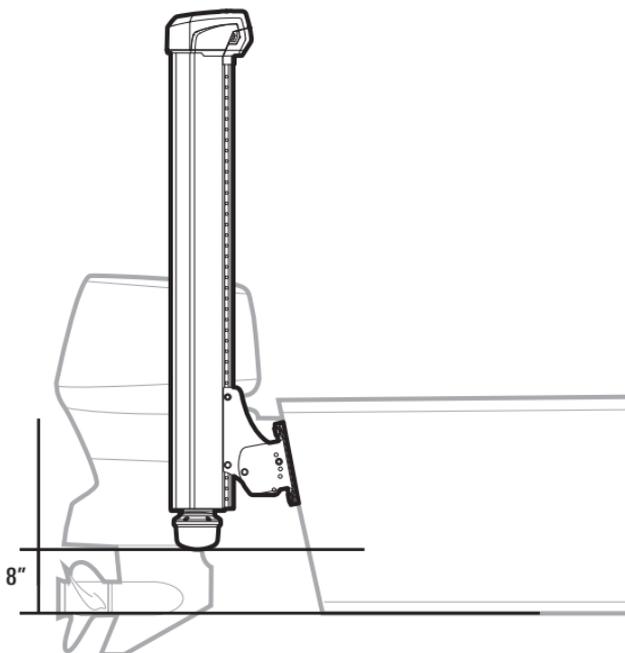
- **Montage direct sur le tableau arrière** : Inclus
- **Support de montage vendu séparément** : Si vous ne voulez pas monter le système de déploiement du transducteur directement sur le tableau arrière, vous aurez besoin d'un support de montage pour compenser l'unité de l'arrière du bateau. Pour obtenir de plus amples renseignements, visitez humminbird.com.

2 | Choisir l'emplacement de montage

Il est important d'examiner les exigences de montage suivantes relatives à l'emplacement :

- **Bâbord (gauche) ou tribord (droite) :** Il est possible de monter le système de déploiement du transducteur de l'un ou l'autre des côtés du tableau arrière. S'il y a du matériel lourd d'un côté, installez le système de déploiement du transducteur sur le côté opposé. Ne l'installez pas derrière l'hélice.
- **Hauteur :** Installez le support de montage à l'emplacement le plus haut possible. Ceci fournira une stabilité de support optimale et la meilleure capacité d'ajustement verticale et angulaire possible. Le bord inférieur de la nacelle ne doit pas être à moins de 20,3 cm (8 po) au-dessus de la ligne inférieure de la coque pour prévenir les embruns et les traînées. La nacelle doit reposer à ligne de flottaison, ou au-dessus de cette dernière, lorsque le bateau est inutilisé.

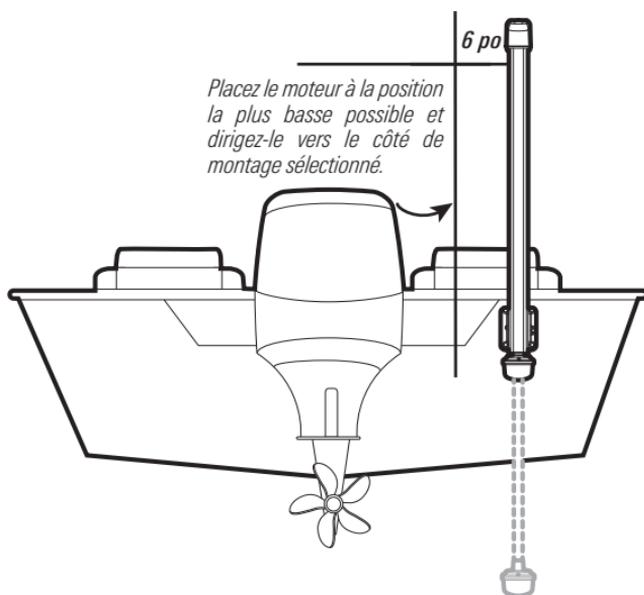
Hauteur de l'installation : au moins 20,3 cm (8 po) au-dessus de la ligne inférieure de la coque



Suite...

- **Obstruction du moteur** : placez le moteur à la position la plus basse possible et dirigez entièrement le moteur du côté de montage sélectionné. Assurez-vous qu'il y ait au moins 15,3 cm (6 po) de dégagement entre tout emplacement sur le système de déploiement du transducteur, plus particulièrement de la nacelle déployée jusqu'à l'hélice.
- **Dégager la voie en dessous** : la nacelle du transducteur doit disposer d'une voie dégagée et non obstruée pour se déployer sans heurter les trimmers, les plateformes d'enfilage, les échelles, le moteur ou d'autres obstacles.
- **Vue dégagée** : une fois le déploiement terminé, RIEN ne doit obstruer la vue des faisceaux rotatifs de la nacelle de transducteur. Rien ne doit se trouver dans la ligne de visée de ces faisceaux (pas une coque, un moteur, un propulseur électrique, etc.). La nacelle de transducteur descend de 73,7 cm (29 po) lorsqu'elle est déployée.

Distance du moteur et voie dégagée pour le déploiement



- **Obstructions du tableau arrière** : examinez le tableau arrière afin de vous assurer que vous ne percerez dans aucune obstruction (conduites, flexibles, réservoir d'essence, etc.) et qu'il y a suffisamment d'espace pour installer la quincaillerie.
- **Espace au-dessus** : assurez-vous que la plateforme du bateau n'interférera pas avec le fonctionnement du système de déploiement du transducteur.
- **Alimentation** : le système de déploiement du transducteur est alimenté séparément de la tête de commande. Il doit être branché à un interrupteur à partir duquel il pourra être mis en marche quand l'embarcation est sur l'eau et arrêté lorsqu'elle est à quai. Voir la **section 6, Acheminer les câbles et brancher l'alimentation**.
- **Câbles** : procédez à un essai de fonctionnement du câble Ethernet à partir de l'emplacement de montage choisi jusqu'à la tête de commande (ou au commutateur Ethernet vendu séparément). Procédez à un essai de fonctionnement du câble d'alimentation à partir de la position de montage choisie jusqu'à l'interrupteur principal ou au tableau à fusibles. Les orifices de câbles sont situés au haut du système de déploiement du transducteur, il est donc important de tenir compte de la distance et de la hauteur requise pour l'acheminement des orifices.

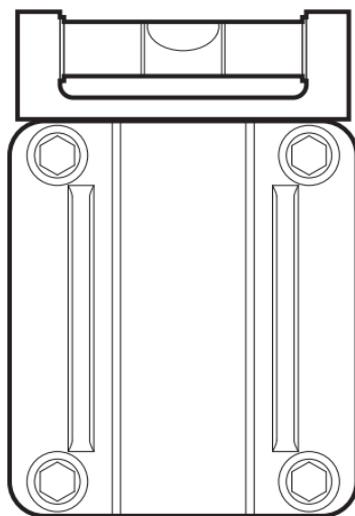
Les câbles doivent être acheminés par un système d'acheminement établi sur le bateau, dans une zone comportant une quantité minimale d'interférence, sans bords effilés, obstacles ou obstructions qui pourraient endommager les câbles.

REMARQUE : pour vous procurer des câbles de rallonge Ethernet ou un câble d'adaptateur, visitez notre site Web à l'adresse **humminbird.com** ou communiquez avec notre Centre de ressources pour la clientèle au **1-800-633-1468**.

3 | Installer le support de tableau arrière

1. Assurez-vous que le bateau est de niveau sur la remorque, tant de bâbord à tribord que de la poupe à la proue, en plaçant un niveau sur le pont du bateau, dans une direction d'abord, puis dans l'autre.
2. Positionnez le support de tableau arrière à l'endroit que vous avez choisi. Utilisez un niveau pour vous assurer que le support est à niveau sur le plan horizontal.

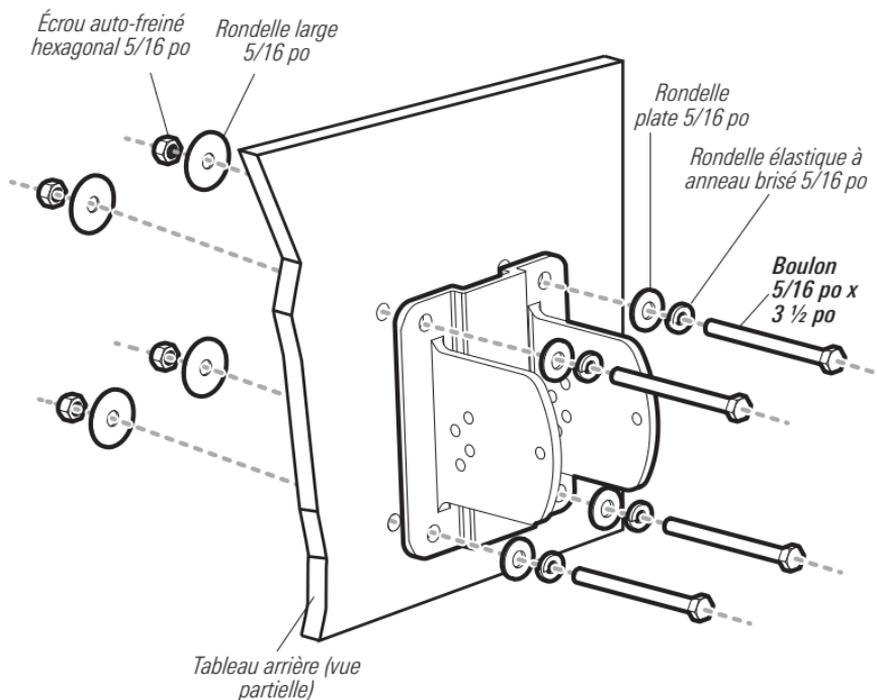
Mise à niveau du support de tableau arrière à l'emplacement de montage sélectionné



3. Marquez les trous de montage du support.
4. Assurez-vous, avant de percer, que le foret de la perceuse est perpendiculaire au tableau arrière et NON parallèle au sol. Utilisez un foret de 5/16 po (8 mm) pour percer les quatre trous marqués.
5. Appliquez une goutte de 3 mm (1/8 po) d'agent d'étanchéité adhésif 3M de catégorie marine 5200 autour de chacun des quatre trous percés et au périmètre du support de tableau arrière, en conservant une marge d'environ 1,3 cm (1/2 po) du bord extérieur.

6. Utilisez l'illustration intitulée **Installation du support sur le tableau arrière** pour installer les boulons de 3 1/2 po (8,9 cm) et la quincaillerie sur chacun des quatre trous de support. Lorsque vous installez la quincaillerie, appliquez un produit antigrippant à l'extrémité de chacun des boulons. Serrez les écrous à la main à l'aide d'une clé à douilles. **NE PAS TROP SERRER.**

Installation du support sur le tableau arrière



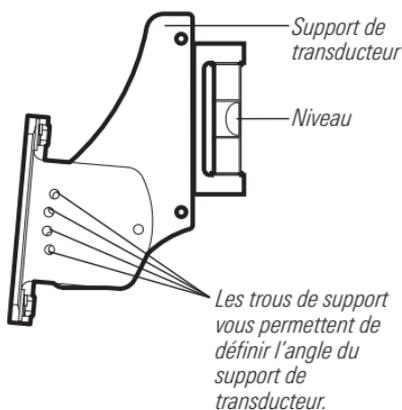
4 | Installer le support de transducteur

Suivez les directives suivantes pour installer le support de transducteur sur le support de tableau arrière.

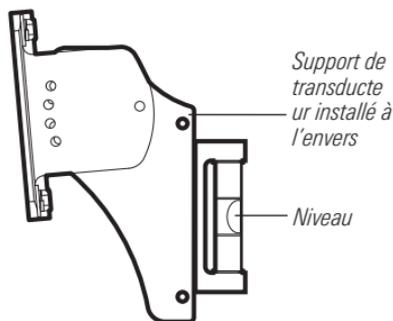
1. Insérez le support de transducteur sur les bras du support de tableau arrière de manière à ce que les trous soient alignés et que le support de transducteur soit au niveau sur le plan vertical. Vous finaliserez l'angle et l'installation lors des étapes suivantes.

REMARQUE : Pour abaisser la hauteur de la nacelle de 7,6 cm (3 po), il est possible de monter le support de transducteur à l'envers. Ce type d'installation peut être utilisé si le tableau arrière de l'embarcation est très grand ou si l'embarcation possède un tableau arrière inversé.

Ajustement de l'angle du support de transducteur

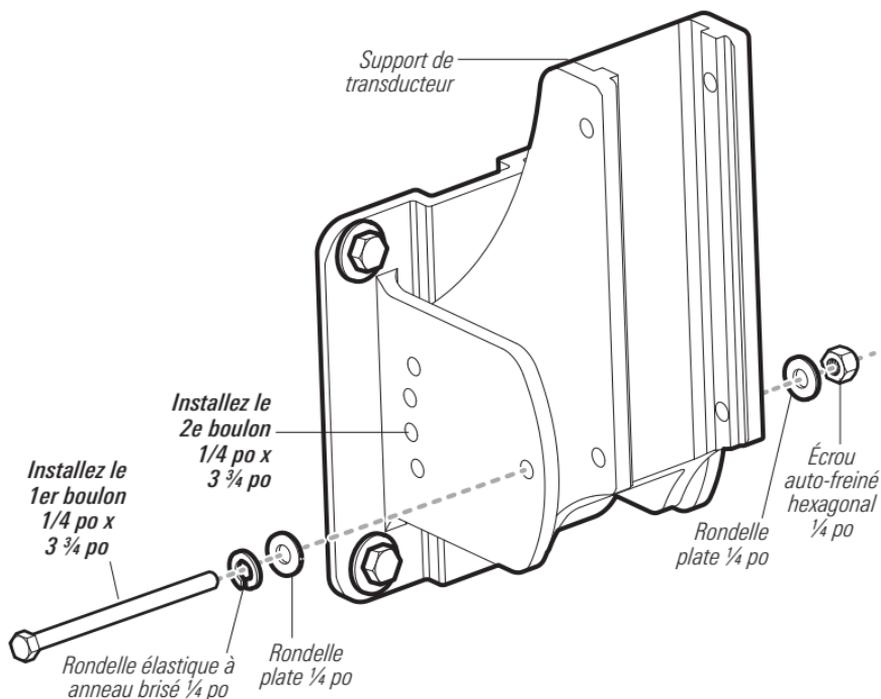


Installation alternative (peut être nécessaire pour les tableaux arrière inversés ou pour abaisser la hauteur de la nacelle)



2. Installez le 1er boulon 9,5 cm (3 3/4 po) et la quincaillerie de la manière indiquée dans l'illustration *intitulée Installation de la quincaillerie du support de transducteur*. Lorsque vous installez la quincaillerie, appliquez un produit antigrippant à l'extrémité de chacun des boulons.
3. Ajustez le support de manière à ce que les trous du support soient alignés et que le support de transducteur soit au niveau sur le plan vertical. Consultez l'illustration *intitulée Installation de la quincaillerie du support de transducteur* pour installer le deuxième ensemble de quincaillerie en suivant le même ordre d'installation que le premier ensemble de quincaillerie.
4. Serrez à la main les deux boulons du support de transducteur de manière à ce qu'ils soient bien en place.
5. Placez un niveau sur le support de transducteur. Assurez-vous qu'il est au niveau sur le plan vertical (voir l'illustration intitulée *Ajustement de l'angle du support de transducteur*).

Installation de la quincaillerie du support de transducteur



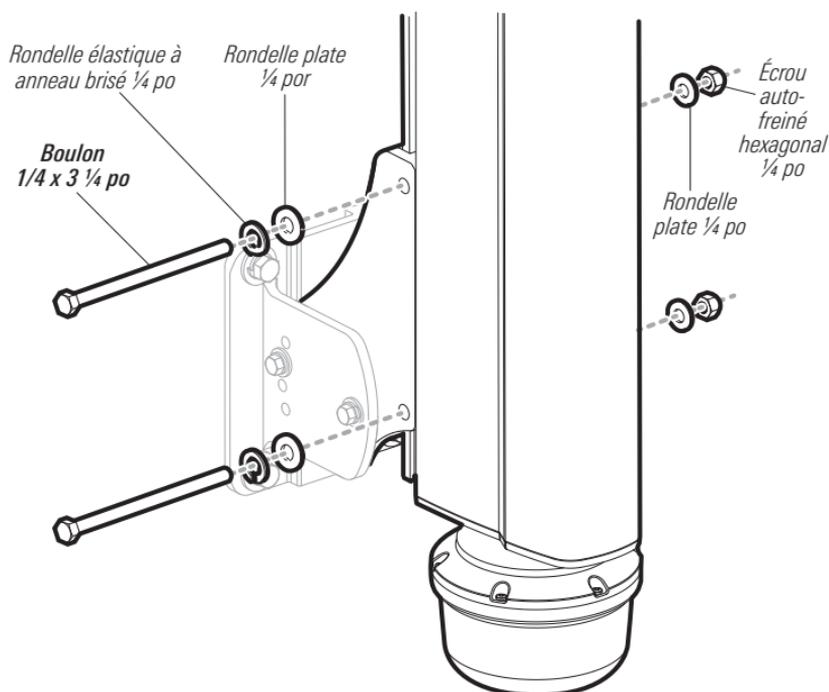
5 | Installer le système de déploiement du transducteur

Suivez les directives contenues dans la présente section pour fixer solidement le système de déploiement du transducteur au support de transducteur.

1. Soulevez soigneusement de système de déploiement du transducteur et alignez son itinéraire avec l'itinéraire du support de transducteur.
2. Faites glisser le système de déploiement du transducteur le long de l'itinéraire jusqu'à ce que la nacelle se trouve environ à 20 cm (8 po) au-dessus de la ligne inférieure de la coque.
3. Alignez les trous de support et installez les deux boulons 3 1/4 po (8,3 cm) et la quincaillerie comme indiqué dans l'illustration intitulée **Installation du système de déploiement du transducteur**.

REMARQUE : lorsque vous installez la quincaillerie, appliquez du produit antigrippant à l'extrémité de chacun des boulons.

Installation du système de déploiement du transducteur

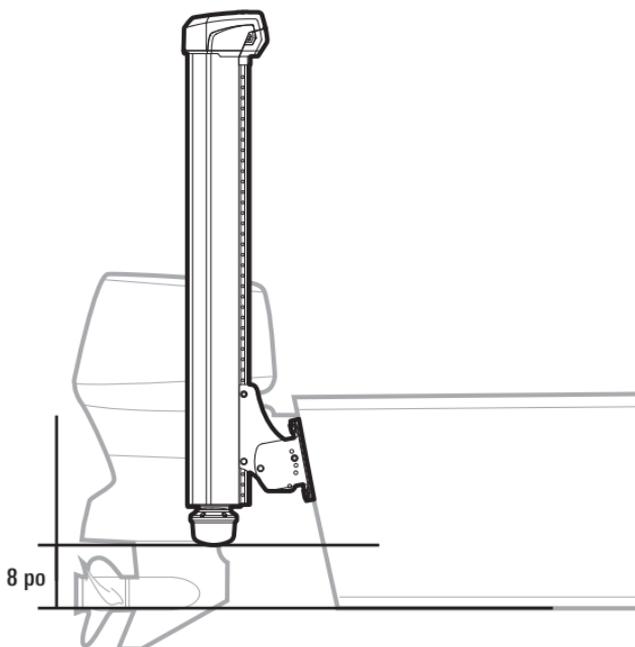


4. Placez une règle de vérification le long de la base de la coque et mesurez la distance depuis la base de la nacelle du transducteur. Confirmez que la nacelle se trouve à 20,3 cm (8 po) au-dessus de la ligne inférieure de la coque. Si vous apportez des réglages finaux à la hauteur de la nacelle, considérez les aspects suivants :

- Pour ajuster la hauteur du système de déploiement du transducteur, réinstallez la quincaillerie de l'étape trois sur un ensemble de trous plus haut ou plus bas.
- Si vous n'est pas en mesure d'abaisser davantage le système de déploiement du transducteur à l'emplacement d'installation du support sur le tableau arrière, vous pouvez abaisser la hauteur de 7,6 cm (3 po) en montant le support de transducteur à l'envers. Désinstallez le système de déploiement du transducteur et retournez à la section **Installer le support de transducteur**.

REMARQUE : il est possible que des réglages finaux supplémentaires soient nécessaires après une sortie d'essai sur l'eau.

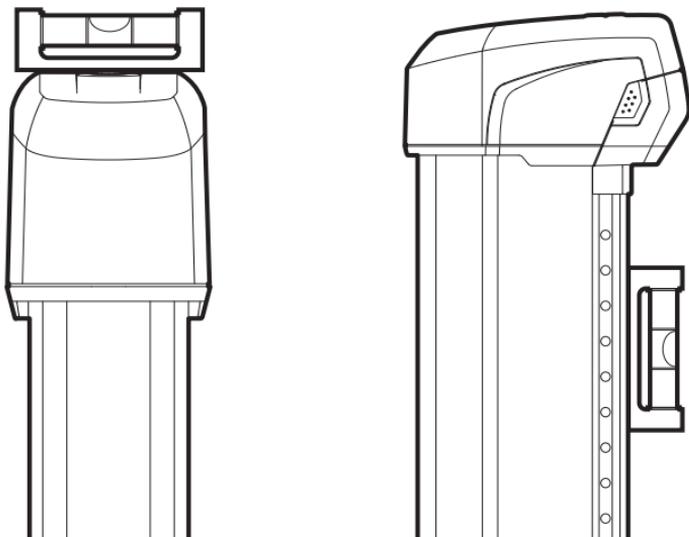
Hauteur de l'installation : au moins 20,3 cm (8 po) au-dessus de la ligne inférieure de la coque



- Placez un niveau sur le système de déploiement du transducteur. Assurez-vous qu'il est au niveau sur les plans horizontal et vertical. La nacelle doit être parallèle avec l'eau. Si l'angle doit être ajusté, retournez à la section **Installer le support de transducteur**.
- Serrez entièrement à la main les écrous, puis tournez-les 1/4 de tour supplémentaire. Serrez solidement la quincaillerie du support de transducteur de manière à ce que l'assemblage soit stable et sûr. **Serrez les vis à la main seulement.**

REMARQUE : il est important de vérifier la tension des quatre écrous verticaux sur la quincaillerie de support de transducteur après l'utilisation initiale et de façon régulière pour s'assurer que le système de déploiement du transducteur demeure stable. Il est également important de confirmer que le système de déploiement du transducteur reste bien à plat lorsque le bateau est sur l'eau.

Confirmation que le système de déploiement du transducteur est à niveau



6 | Acheminer les câbles et connecter l'alimentation

Les câbles doivent être acheminés par un système de routage établi sur le bateau, dans une zone comportant un minimum d'interférences. Inspectez l'itinéraire choisi pour vous assurer qu'il ne comporte aucun bord effilé, aucun obstacle ni obstruction qui pourrait endommager les câbles. Voir **la section 2, Choisir l'emplacement de montage** pour obtenir de plus amples renseignements.

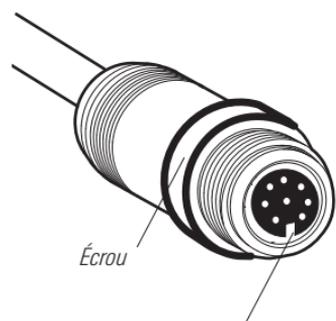
AVERTISSEMENT! Avant de procéder à l'installation, la source d'alimentation doit avoir été mise hors tension.

1. Écartez le couvercle du port.
2. **Ethernet** : insérez le connecteur de câble Ethernet dans le port Ethernet sur le système de déploiement du transducteur. Les connecteurs sont clavetés afin de prévenir une installation inversée, alors assurez-vous de ne pas les forcer.
3. Serrez l'écrou à la main.
4. Acheminez le câble Ethernet dans le circuit de câbles sur le système de déploiement du transducteur en glissant le câble dans le circuit au fil et à mesure. Acheminez le câble dans la tête de commande (ou dans le commutateur Ethernet vendu séparément).
5. Insérez l'autre extrémité du câble Ethernet dans le port Ethernet de la tête de commande. Serrez l'écrou à la main.

Retrait du couvercle du port



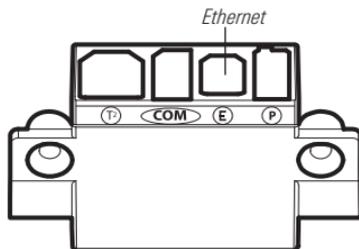
Serrage de l'écrou à la main



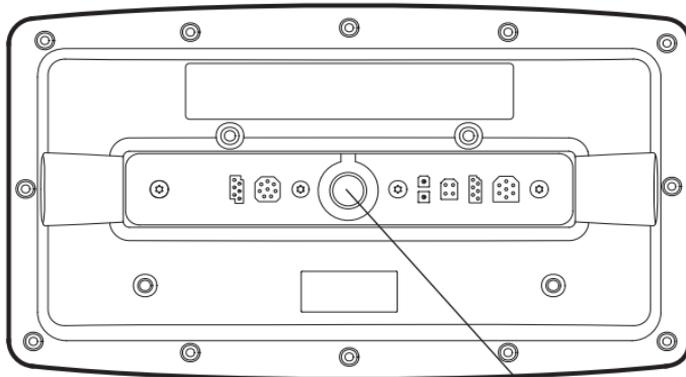
Les connecteurs sont clavetés pour prévenir une installation inversée.

REMARQUE : si vous disposez d'un appareil de la série 700 doté d'Ethernet, branchez le câble Ethernet au câble d'adaptateur Ethernet (AS EC QDE). Insérez le connecteur dans le port Ethernet sur le réceptacle des câbles. Consultez votre guide d'installation de la tête de commande pour obtenir de plus amples détails sur le montage à débranchement rapide.

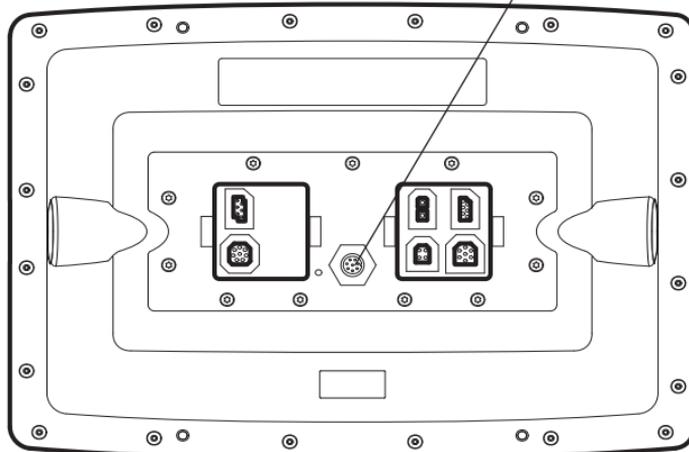
Réceptacle de câbles de la série 700 avec Ethernet



Série 800/900 (vue arrière)



Série 1100 (vue arrière)



Port Ethernet

AVERTISSEMENT! Le système de déploiement du transducteur doit être connecté à un interrupteur principal, un tableau à fusibles ou un interrupteur batterie. Humminbird ne recommande pas de brancher une batterie sans utiliser un fusible ou un interrupteur.

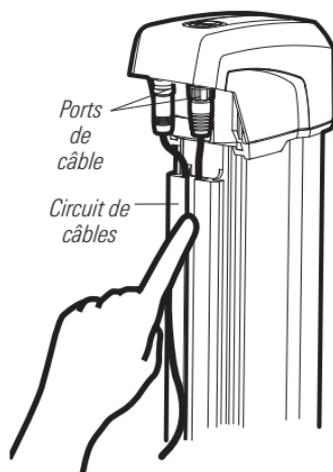
REMARQUE : Humminbird ne garantit pas le produit contre les surtensions et les sursintensités. Le système de déploiement du transducteur doit disposer d'une protection suffisante en sélectionnant un fusible de 8 ampères adéquat.

REMARQUE : le système de déploiement du transducteur est offerte avec un long câble d'alimentation de 2 m (6 pi). Vous pouvez raccourcir ou rallonger ce câble à l'aide d'un câble multiconducteur en cuivre de calibre 18.

MISE EN GARDE! Certains bateaux sont munis de systèmes électriques de 24 V ou 36 V, mais le système de déploiement du transducteur **DOIT** être branché à un bloc d'alimentation de 12 V c.c.

- Alimentation :** insérez le connecteur de câble d'alimentation dans le port d'alimentation sur le système de déploiement du transducteur. Les connecteurs sont clavetés afin de prévenir une installation inversée, alors assurez-vous de ne pas les forcer. Serrez l'écrou à la main.
- Acheminez le câble d'alimentation dans le circuit de câbles sur le système de déploiement du transducteur en glissant le câble dans le circuit au fil et à mesure.
- Acheminez le câble d'alimentation à l'interrupteur principal ou au tableau à fusibles (habituellement situé proche de la console). Si vous devez vous brancher à une batterie, branchez-vous à un interrupteur batterie (vendu séparément).

Acheminement des câbles par un circuit de câbles

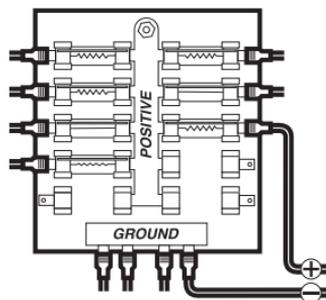


9a. **Interrupteur principal/tableau à fusibles** : s'il y a un raccord pour fusible libre, utilisez des connecteurs électriques à sertir (non inclus) qui conviennent au raccord du tableau à fusibles. Branchez le fil noir à la masse (-) et le fil rouge à l'alimentation positive (+) de 12 V c.c. Installez un fusible de 8 ampères (non compris) pour la protection de l'appareil.

OU

9b. **Interrupteur batterie** : installez l'interrupteur batterie (vendu séparément) à l'aide des directives fournies avec celui-ci. Vous devrez également vous procurer un porte-fusible et un fusible de 8 ampères (non inclus), et les installer en série afin de protéger l'appareil. Branchez le fil noir à la masse (-) et le fil rouge à l'alimentation positive (+) de 12 V c.c.

Branchement à un tableau à fusibles



AVERTISSEMENT! Si vous n'êtes pas en mesure de vous procurer un interrupteur batterie et que vous êtes forcé de connecter le câble d'alimentation directement à la batterie, soyez conscient que cela drainera la batterie. Humminbird ne recommande pas de brancher une batterie sans utiliser un fusible ou un interrupteur.

10. Afin d'obtenir un assemblage propre, attachez solidement les câbles à l'aide de colliers de serrage le long de l'itinéraire.
11. Réinstallez le couvercle du port.

7 | Tester l'installation

1. Inspectez soigneusement la zone autour du système de déploiement du transducteur afin d'y déceler toute obstruction susceptible d'interférer avec le déploiement.
2. Mettez la source d'alimentation en marche à partir de l'interrupteur.
3. En vous éloignant du système de déploiement du transducteur, appuyez et maintenez la touche – enfoncée afin de déployer la nacelle de transducteur.
4. La nacelle de transducteur commencera à se déployer. Relâchez la touche – lorsque la nacelle de transducteur est suffisamment déployée pour déterminer qu'elle fonctionne.
5. Appuyez sur la touche ● et maintenez-la enfoncée. Relâchez la touche dès que la nacelle est rangée.

REMARQUE : si le transducteur ne se déploie pas avec succès, vérifiez les connexions d'alimentation au niveau de l'interrupteur et sur le système de déploiement du transducteur. Voir la **section 6, Acheminer les câbles et brancher l'alimentation et Dépannage** pour obtenir de plus amples renseignements.



Mettre la tête de commande en place

Suivez les directives suivantes pour mettre en marche la tête de commande et pour confirmer que le transducteur 360 Imaging et le récepteur GPS/capteur de cap sont détectés par l'appareil.

MISE EN GARDE! Assurez-vous d'effectuer tous les branchements d'installation avant de mettre la tête de commande sous tension. Il faudra peut-être jusqu'à une minute à la tête de commande pour détecter le transducteur 360 Imaging et l'équipement qui y est rattaché.

1. Mettre en marche et vérifier les connexions

1. Mettez la source d'alimentation en marche à partir du commutateur principal.
2. Sur la tête de commande, appuyez sur la touche  MISE EN MARCHÉ ET ÉCLAIRAGE. **Si vous mettez en marche une tête de commande sur un réseau Ethernet à multiples têtes de commande**, alimentez d'abord la tête de commande qui est branchée au système de déploiement du transducteur 360 Imaging.
3. Lorsque l'écran Titre s'affiche, appuyez sur la touche MENU pour accéder au menu des options de démarrage.
4. Utilisez ensuite la touche curseur à quatre directions pour choisir Normal, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE pour la choisir.
5. Appuyez et maintenez enfoncée la touche VUE. Sélectionnez Système > Test des accessoires. Confirmez que **le capteur de cap + GPS** et **l'AS 360** indiquent tous deux qu'ils sont branchés. Il vous faudra peut-être patienter une minute avant que l'équipement soit détecté.
6. Appuyez et maintenez enfoncée la touche VUE. Sélectionnez Système > Vue Diagnostic GPS. Confirmez que le GPS externe s'affiche et que le type de point de repère indique Amélioré ou 3D.

***REMARQUE** : si l'écran de diagnostic du GPS ne s'affiche pas dans la rotation, appuyez deux fois sur la touche MENU pour ouvrir le menu principal. Cliquez sur l'onglet Vues > Vue Diagnostic GPS ou Test des accessoires. Modifiez le réglage de chaque affichage à Visible.*

Écran titre



Test des accessoires

SYSTEM STATUS		
ACCESSORY TEST		
AS 360 v.0.029		CONNECTED
Aux. Temperature		UNCONNECTED
CannonLink		UNCONNECTED
GPS+Heading Sensor		CONNECTED
InterLink		UNCONNECTED
NMEA2K Gateway		UNCONNECTED
Radar		UNCONNECTED
Speed		UNCONNECTED
Temperature		CONNECTED
WeatherSense		UNCONNECTED
XM Weather		UNCONNECTED

Depth	ft	Speed	mph	COG	°t	VLT	V
392	N 34°06.255' W 084°12.372'	0.3	288	13.5			

AS 360 indique qu'il est branché.

GPS et le capteur de cap indique qu'il est branché.

Vue Diagnostic GPS

GPS Diagnostic View																	
	<table border="1"> <tr> <td>Fix Type</td> <td>Enhanced</td> </tr> <tr> <td>HDOP</td> <td>1.00</td> </tr> <tr> <td>Est Pos Error</td> <td>17ft</td> </tr> <tr> <td>Altitude</td> <td>1083ft</td> </tr> <tr> <td>Speed</td> <td>5.6mph</td> </tr> <tr> <td>Course</td> <td>277°t</td> </tr> <tr> <td>SD Card</td> <td>43/120MB</td> </tr> <tr> <td>SD Card</td> <td>---</td> </tr> </table>	Fix Type	Enhanced	HDOP	1.00	Est Pos Error	17ft	Altitude	1083ft	Speed	5.6mph	Course	277°t	SD Card	43/120MB	SD Card	---
Fix Type	Enhanced																
HDOP	1.00																
Est Pos Error	17ft																
Altitude	1083ft																
Speed	5.6mph																
Course	277°t																
SD Card	43/120MB																
SD Card	---																
<table border="1"> <tr> <td colspan="2">External GPS</td> </tr> <tr> <td>7/19/07</td> <td>NORTH 25°53.999'</td> </tr> <tr> <td>11:58:45AM</td> <td>WEST 080°07.648'</td> </tr> </table>		External GPS		7/19/07	NORTH 25°53.999'	11:58:45AM	WEST 080°07.648'										
External GPS																	
7/19/07	NORTH 25°53.999'																
11:58:45AM	WEST 080°07.648'																
Depth	ft	Temp	°F	Speed	mph	Course	°t	VLT	V								
36.4	74.3	5.6	277	11.7													

Le type de point doit être 3D ou Amélioré

GPS externe détecté

2. Mettre 360 Imaging en place l'appareil 360 Imaging sur la tête de commande

Pour déployer le transducteur à partir de la tête de commande, le transducteur doit être sélectionné dans le réseau et la profondeur de déploiement doit être définie à l'avance. Lorsque vous sélectionnez le transducteur 360 Imaging sur le réseau, les affichages et menus reliés seront ajoutés au système.

Sélection du transducteur 360 Imaging

Appuyez sur les touches curseurs de DROITE ou de GAUCHE pour choisir un onglet.

Network Source Setup			
Status	2D	Adv.	360 T1 GPS
Name	Model		
-----	AS 360	AS 360	455 <input checked="" type="checkbox"/>

Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour choisir le transducteur, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE ou sur la touche CHECK/INFO pour la sélectionner.

1. Sélectionner 360 Imaging sur le réseau

Assurez-vous que AS 360 est sélectionné dans la boîte de dialogue de configuration de la source réseau. Il vous faudra peut-être patienter une minute avant que l'équipement soit détecté.

REMARQUE : si AS 360 est déjà sélectionné (indiqué par une coche), vous pouvez ignorer cette étape. Passez à l'étape **Définir la profondeur de déploiement**.

1. **Menu principal :** Appuyez une fois sur la touche MENU.
2. Sélectionnez l'onglet Réseau > Configuration de la source réseau. Appuyez sur la touche curseur de DROITE.
3. Cliquez sur l'onglet 360 depuis la boîte de dialogue de configuration de la source réseau.
4. Choisissez AS 360 dans la liste des transducteurs. Appuyez sur la touche curseur de DROITE. Une coche s'affichera dans la boîte pour indiquer qu'elle a été sélectionnée.

- Appuyez sur la touche Quitter pour fermer la boîte de dialogue.

AVERTISSEMENT! La nacelle du transducteur ne doit PAS se trouver dans l'eau durant un déplacement à haute vitesse. Elle ne doit être déployée que lorsque le bateau avance entre 0 et 11 km/h (0 et 7 mi/h).

2. Définir la profondeur de déploiement

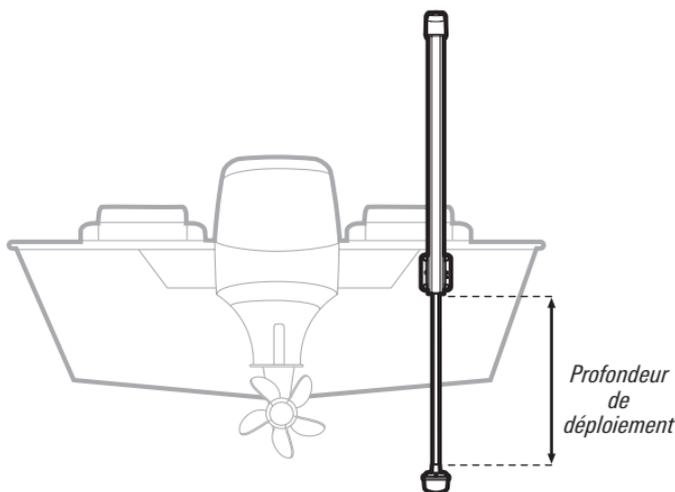
La nacelle du transducteur 360 Imaging doit être configurée de façon à se déployer au-delà de la coque et de tout ce qui pourrait bloquer les faisceaux.

- Dans le menu principal, cliquez sur l'onglet Accessoires > Réglages du sonar 360 > Profondeur du 360.
- Appuyez sur la touche curseur de GAUCHE ou de DROITE pour régler le paramètre. (1 à 100; par défaut = 8)

REMARQUE : le paramètre Profondeur du 360 déploie le transducteur en incréments de 1 à 100 %, 100 % = 73,7 cm (29 po).

- Appuyez sur la touche Quitter pour fermer le système de menu.

Déploiement du transducteur au-delà d'une obstruction de tout faisceau



3. Tester 360 Imaging sur la tête de commande

Il est important de vous assurer que vous pouvez déployer et rendre le transducteur 360 Imaging à partir de la tête de commande. Vous devez également confirmer que le système de déploiement du transducteur fournit des retours sonar à afficher.

REMARQUE : avant de déployer le transducteur, les étapes de la section précédente **Mise en place de 360 Imaging sur la tête de commande** doivent être effectuées.

REMARQUE : les directives de cette section doivent être effectuées à faible vitesse (0 à 7 mi/h), en eau libre et calme, dans une grande zone, éloignée de l'eau peu profonde, des bateaux ou d'autres obstacles.

Vérifier le fonctionnement du sonar 360 Imaging

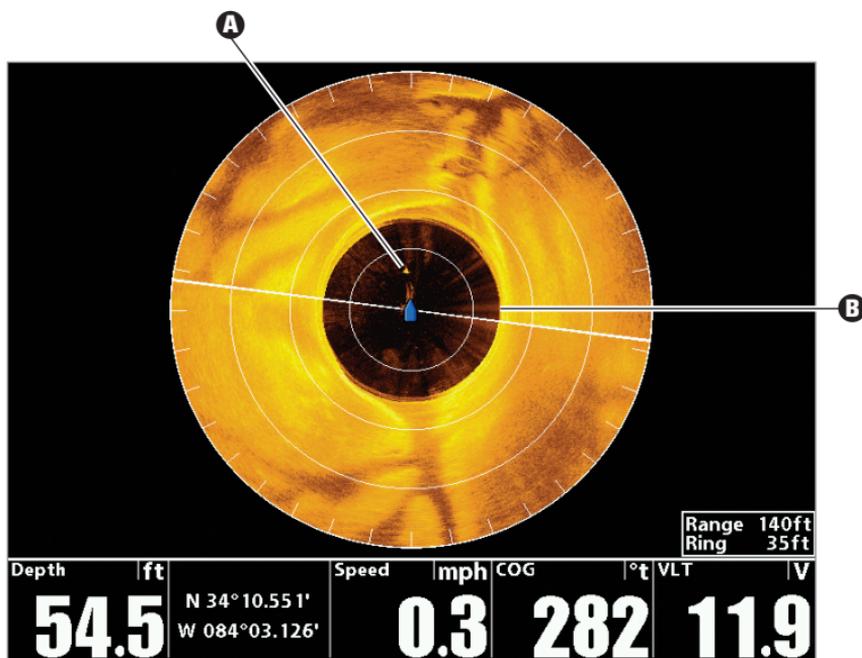
1. Appuyez sur la touche AFFICHAGE jusqu'à ce que l'affichage de 360 Imaging apparaisse à l'écran. La boîte de dialogue Déployer le sonar 360 s'affichera à l'écran.

Déploiement à partir de la vue à 360

The screenshot shows a black background with a white dialog box in the center. The dialog box contains the text "360 sonar unit is retracted. Deploy 360 sonar?" and a "Yes" button with a right-pointing arrow. Below the dialog box is a data panel with a black background and white text. The data panel is divided into several columns: Depth (ft), Speed (mph), Course, and VLT. The values displayed are: Depth 1.6 ft, Speed 1.0 mph, Course 221, and VLT 13.4. There is also a heading for coordinates: "N 34°06.249' W 084°12.347'".

Depth	ft	Speed	mph	Course	°t	VLT	V
1.6	N 34°06.249'	1.0	221	13.4			
	W 084°12.347'						

2. **Déployer** : enfoncez la touche curseur de DROITE pour déployer le transducteur.
3. Les retours sonar du balayage à 360° commenceront à s'afficher sur la vue à 360. Révisez l'affichage concernant les renseignements suivants :
 - **Fond** : Assurez-vous que le fond est visible à l'écran.
 - **Faisceaux obstrués** : si les faisceaux heurtent une surface dure, un blanc vif apparaîtra sur l'écran. Si les faisceaux sont bloqués par la coque, de la saleté, un propulseur électrique, etc., vous devrez déployer le transducteur plus profondément. (Menu principal > onglet Accessoires > Réglages du sonar 360 > Profondeur du 360).
4. **Retrer** : lorsque vous avez terminé de vérifier le fonctionnement, appuyez une fois sur la touche MENU. Sélectionnez Retrer et appuyez sur la touche curseur de DROITE.



- A Propulseur Électrique** : si un propulseur électrique obstrue les faisceaux (les retours sonar sont plus faibles, car ils frappent une surface dure)
- B Retour du fond**

4. Confirmer le fonctionnement du capteur de cap

Il est important de confirmer que le capteur de cap est correctement installé en examinant la lecture numérique du cap.

REMARQUE : cette procédure doit être effectuée à faible vitesse, en eau libre et calme, dans une vaste zone à l'écart des bas-fonds, bateaux et autres obstacles.

1. **Menu principal** : enfoncez la touche MENU deux fois.
2. Sélectionnez l'onglet Navigation > Référence du nord > Magnétique.
3. Appuyez sur la touche QUITTER.
4. Sélectionnez l'onglet Réglage > Sélection des lectures.

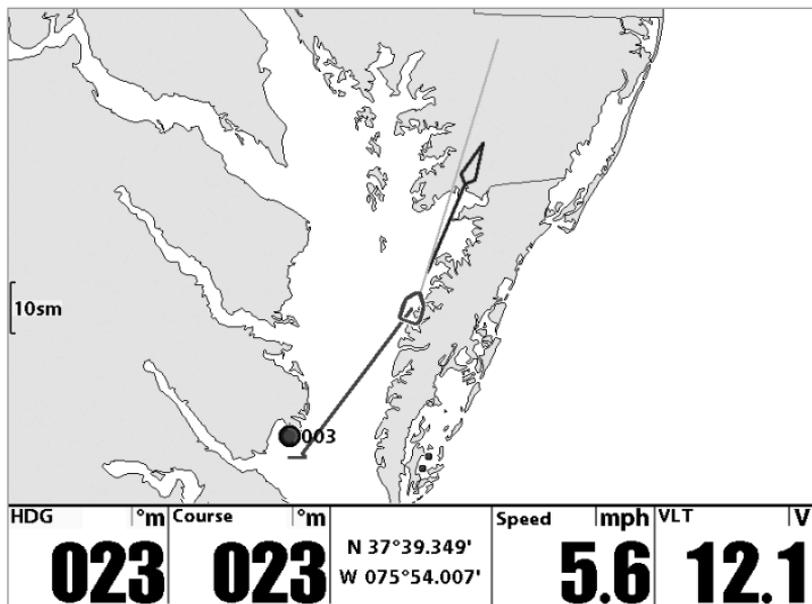
REMARQUE : Si l'option Sélection des lectures n'apparaît pas sous l'onglet Réglages, passez au mode utilisateur avancé. Sélectionnez Menu principal > Onglet Réglage > Mode utilisateur > Avancé.

5. Sélectionnez une position de lecture et appuyez sur la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE pour choisir Cap. Sélectionnez une autre position de lecture et sélectionnez Trajet.
6. Appuyez sur la touche QUITTER jusqu'à ce que le Menu principal se ferme.
7. Appuyez et maintenez enfoncée la touche VUE. Sélectionnez Sonar > Affichage sonar.
8. Naviguez en ligne droite en eau libre et calme à 4,5 mph (7 km/h) Comparez la lecture numérique du cap à l'écran à la lecture numérique de la Route vraie (COG). Les lectures devraient se trouver à environ 5° l'une de l'autre.

Régler : Pour régler le point zéro du capteur de cap, sélectionnez Menu principal > Onglet Navigation > Compensation du cap. Appuyez sur la touche curseur de GAUCHE ou de DROITE pour régler le paramètre.

Si la procédure échoue : Si la lecture numérique du cap est nettement différente de celle de la route vraie, il se peut que le capteur de cap soit installé dans un endroit où l'interférence magnétique est trop forte. Vérifiez l'endroit où le capteur est installé et contrôlez les perturbations magnétiques possibles dans cette zone.

Confirmation de la lecture numérique du cap (1198c SI, Affichage cartographique)



Cap
(Capteur de cap
requis)

Trajet
(GPS requis)

5. Confirmer le débit en bauds

(pour les appareils connectés à la spirale de raccord du capteur uniquement)

Si un accessoire, tel qu'un autopilote, est connecté aux fils du câble en spirale, il vous faut confirmer que les appareils communiquent en utilisant un débit en bauds identique. Les détails du débit en bauds sont les suivants :

- **Si le récepteur GPS/capteur de cap est branché à la tête de commande et que la sortie NMEA est activée**, la tête de commande fonctionnera exclusivement sur un débit de 38 400 bauds. Si un accessoire est raccordé à la spirale de raccord du capteur, celui-ci doit également fonctionner à un débit de 38 400 bauds. Consultez le guide d'installation des accessoires pour régler le débit en bauds à 38 400.
- **Si la sortie NMEA est désactivée**, les débits en bauds de 4 800, 9 600 et 38 400 sont disponibles sur la tête de commande sans qu'aucune autre mesure ne soit nécessaire.

Activation et désactivation de la fonction Sortie NMEA

1. Appuyez deux fois sur la touche MENU.
2. Sélectionnez l'onglet Réglage > Sortie NMEA.
3. Appuyez sur la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE pour choisir Activée ou Désactivée. (Valeur implicite = Désactivée)

REMARQUE : le menu de votre système de pêche sera appelé *Sortie NMEA 0183* ou *Sortie NMEA*. Si l'option de menu ne s'affiche pas sous l'onglet Réglage, assurez-vous que le mode Utilisateur est configuré à Avancé (onglet Réglage > Mode Utilisateur > Avancé).

6. Configurer le réseau et les alarmes

Une fois que vous avez confirmé toutes les connexions, le transducteur 360 Imaging est prêt à être utilisé dans l'eau. Consultez le mode d'emploi du 360 pour configurer la source de profondeur, la source de température et les alarmes 360 Imaging.

AVERTISSEMENT! *Si vous ne prévoyez pas utiliser le transducteur 360 Imaging dans l'eau pour l'instant, maintenez-le alimenté lorsque l'embarcation est en mouvement. Cela est crucial pour maintenir la nacelle rentrée. Consultez la rubrique **Extinction** pour obtenir de plus amples renseignements.*

Extinction

Le système de déploiement du transducteur est conçu avec un logiciel qui veille à garder la nacelle entièrement rentrée et rangée lorsque le bateau est en usage.

AVERTISSEMENT! Pour que la nacelle reste complètement rentrée et rangée, le système de déploiement du transducteur doit rester alimenté lorsque le bateau est en mouvement.

Lorsque le bateau est à quai ou entreposé, le système de déploiement du transducteur doit être éteint afin que la batterie ne s'épuise pas. Le couvercle de la nacelle doit être installé pour le remorquage et l'entreposage.

1. Éteindre la tête de commande

Appuyez sur la touche MISE EN MARCHÉ ET ÉCLAIRAGE.

MISE EN GARDE! Éteindre la tête de commande ne désactivera PAS le système de déploiement.

2. Éteindre le système de déploiement du transducteur

Éteignez l'alimentation sur l'interrupteur principal, le disjoncteur ou l'interrupteur batterie.

REMARQUE : pour éteindre le système de déploiement du transducteur, utilisez la connexion d'alimentation et d'installation sur votre embarcation.

3. Installer le couvercle de la nacelle

Le couvercle de la nacelle doit être installé pour le remorquage et l'entreposage.

Installez le couvercle sur la nacelle. Installez les attaches en T dans les rails de chaque côté du système de déploiement du transducteur. Faites pivoter chaque attache en T de façon à ce qu'elle soit fixée au rail. Serrez les sangles.

Entretien

Votre détecteur de poissons Humminbird a été conçu pour fonctionner correctement pendant des années sans requérir d'entretien important. Respectez les procédures suivantes pour garantir la meilleure performance possible de votre dispositif Humminbird.

Entretien de la tête de commande

Il est important de garder les précautions suivantes à l'esprit lors de l'utilisation de votre tête de commande Humminbird :

- **Les produits chimiques**, tels que ceux qui se trouvent dans les insecticides ou les écrans solaires peuvent endommager de façon permanente l'écran de la tête de commande. De tels dégâts ne sont pas couverts par la garantie.
- **Ne laissez jamais votre détecteur de poissons Humminbird dans une voiture**, ou le coffre d'une voiture fermée, car les températures extrêmes des journées chaudes risquent d'endommager les composants électroniques.

Utilisez les informations suivantes pour maintenir l'écran et la tête de contrôle propres.

- **Écran** : Pour nettoyer l'écran de la tête de contrôle, utilisez un savon doux (tel qu'un savon pour les mains liquide et non-abrasif) et de l'eau tiède. Essuyez l'écran avec un chiffon doux. Veillez à ne pas rayer l'écran. Si des taches d'eau subsistent, utilisez un mélange d'eau et de vinaigre.

AVERTISSEMENT ! N'utilisez pas de nettoyant chimique pour verre sur l'écran.
Les produits chimiques contenus dans la solution risqueraient de fendre la lentille de l'appareil.

REMARQUE : *N'essuyez pas l'écran quand il présente des poussières ou des taches de graisse.*

- **Tête de commande** : Si la tête de contrôle est en contact avec des embruns, essuyez les surfaces concernées avec un linge humecté d'eau douce.

Entretien du transducteur

Tenez compte des informations suivantes pour garantir le bon fonctionnement du transducteur :

- Si le bateau demeure à l'eau pendant de longues périodes, les salissures peuvent réduire l'efficacité du transducteur. Nettoyez régulièrement la face du transducteur avec un linge humecté d'eau douce.
- Si le bateau reste hors de l'eau pendant une période prolongée, il faudra peut-être un certain temps pour mouiller le transducteur une fois ce dernier remis à l'eau. De petites bulles d'air peuvent remonter à la surface du transducteur et gêner son fonctionnement. Ces bulles se dissipent avec le temps mais, si vous le désirez, vous pouvez essuyer la surface du transducteur avec vos doigts une fois celui-ci dans l'eau.

Entretien du déploiement du transducteur

Suivez les consignes suivantes pour entretenir l'installation du système de déploiement du transducteur.

- Vérifiez la tension des 4 écrous de réglage verticaux après la première utilisation et effectuez par la suite une vérification régulière pour vous assurer que l'installation reste stable.
- Si vous prévoyez entreposer votre embarcation pendant une période prolongée, retirez le système de déploiement du transducteur du support et rangez-le à une température entre $-40\text{ }^{\circ}\text{C}$ et $70\text{ }^{\circ}\text{C}$ ($-40\text{ }^{\circ}\text{F}$ et $158\text{ }^{\circ}\text{F}$) degrés, dans des conditions sèches.
- Pour maintenir le système de déploiement du transducteur propre, essuyez les surfaces avec un chiffon imbibé d'eau douce.
- « **Le système 360 doit subir un entretien** » Le système de déploiement du transducteur 360 Imaging doit subir un entretien de routine après 5 000 déploiements pour en assurer le bon fonctionnement et pour éviter tout dommage à l'appareil. Un message s'affichera sur l'écran de la tête de commande lorsque les 5 000 déploiements auront été atteints.

Si ce message s'affiche sur votre tête de commande, contactez notre Centre de ressources pour la clientèle au **1-800-633-1468** afin de prendre un rendez-vous pour un entretien.

Dépannage

Veillez lire la section suivante avant de communiquer avec le centre de ressources pour la clientèle de Humminbird. Passez en revue ces lignes directrices de dépannage pour vous aider à résoudre un problème de rendement par vos propres moyens afin d'éviter d'envoyer votre appareil à un centre de réparation.

Le détecteur de poissons ne démarre pas

Si vous ne parvenez pas à faire démarrer le détecteur de poissons, consultez la notice d'installation fournie avec l'appareil pour obtenir des détails précis, en vous assurant que :

- le câble d'alimentation est bien branché à la tête de commande du détecteur de poissons;
- les connexions du câble d'alimentation sont adéquates : le fil rouge doit être branché à la borne positive de la batterie et le fil noir à la borne négative ou à la masse;
- le fusible est en bon état de fonctionnement;
- la tension de la batterie au connecteur du câble d'alimentation est d'au moins 10 V.

Corrigez les problèmes connus, éliminez également la corrosion des bornes et des fils de la batterie, ou remplacez la batterie si nécessaire.

Détecteur de poissons à simulateur actif malgré la présence d'un transducteur

En plus du transducteur accessoire 360 Imaging, un transducteur Humminbird standard soit connecté à la tête de commande. Un détecteur de poissons auquel un transducteur en bon état est branché passera automatiquement en mode de fonctionnement normal. Si le détecteur de poissons passe automatiquement en mode Simulateur au démarrage, alors même qu'un transducteur est branché, cela signifie que la tête de commande ne détecte pas le transducteur. Effectuez les procédures de dépannage suivantes :

- Vérifiez les connexions de tous les transducteurs qui sont branchés à la tête de commande ou au réseau Ethernet. Pour obtenir des renseignements sur le branchement, consultez le guide d'installation du transducteur fourni avec votre système de pêche.
- Examinez le guide d'installation du transducteur 360 Imaging pour vous assurer que le câble est branché correctement au système de pêche. Rebranchez-le au besoin, puis redémarrez le système de pêche pour voir si l'anomalie est corrigée.
- Puisque le transducteur 360 Imaging est branché au réseau, le réseau peut prendre jusqu'à une minute pour le détecter. Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour sélectionner Normal dans le menu Options de démarrage. Dans ce guide, consultez la **section 1, Régler la tête de commande, Mettez en marche et vérifiez les connexions.**
- Si le transducteur ne fonctionne pas, remplacez-le par un transducteur en bon état, si cela est possible, et remettez la tête de commande sous tension.
- Vérifiez le câble du transducteur. Remplacez le transducteur si le câble est endommagé ou corrodé.

La nacelle ne se déploie pas ou ne rentre pas

Si la nacelle ne rentre pas par la tête de commande ou par les clés du système de déploiement du transducteur, il est possible de la rentrer manuellement. Vous pouvez également redémarrer le système si la nacelle ne se déploie pas et ne rétracte pas à partir des commandes de la tête de commande.

MISE EN GARDE! Vérifiez s'il existe des obstructions autour de l'appareil qui sont susceptibles de bloquer le déploiement ou la rétraction de la nacelle.

- Si la nacelle ne se rétracte pas via la tête de commande ou la touche – du système de déploiement du transducteur, il est possible de la rétracter manuellement. Placez votre main sous la base de la nacelle et poussez-la soigneusement vers le haut, dans le système de déploiement du transducteur.
- Si la nacelle ne reste pas rentrée, retirez le système de déploiement du transducteur de son support et rangez-le dans l'embarcation.
- Si la nacelle ne se déploie pas ou ne se rétracte pas, éteignez la tête de commande. Débranchez ensuite le câble d'alimentation du port d'alimentation du système de déploiement du transducteur. Attendez 10 secondes, puis rebranchez le câble et redémarrez la tête de commande.

Détermination des causes d'interférence

Les parasites d'origine électrique affectent généralement l'affichage avec des virures ou des patrons répétitifs visibles. L'une des sources suivantes ou même plusieurs d'entre elles pourrait causer du bruit ou des interférences.

Source possible d'interférence

Autres appareils électroniques

Fermez tous les dispositifs électriques environnants pour voir si cela résout le problème, puis allumez-les de nouveau, un après l'autre, pour voir si le problème survient de nouveau.

Le moteur du bateau

Pour déterminer si le moteur du bateau est la source du bruit, faites augmenter les révolutions du moteur en restant au point mort et en position stationnaire pour voir si le bruit augmente parallèlement avec les révolutions; si le bruit apparaît lorsque vous augmentez les révolutions du moteur, le problème peut provenir des bougies d'allumage, de l'alternateur ou du câblage du tachymètre. Remplacez les bougies d'allumage par des bougies à résistance, installez un filtre pour l'alternateur ou acheminez les câbles du transducteur et d'alimentation de la tête de commande à l'écart du câblage du moteur.

Cavitation causée par l'hélice du bateau

La turbulence créée par l'hélice peut causer du bruit; assurez-vous que le transducteur est fixé à une distance d'au moins 15.24 cm (6 po) de l'hélice, et que l'eau s'écoule avec aisance sur la face du transducteur en tout temps.

Dépose de la nacelle (pour une réparation autorisée uniquement)

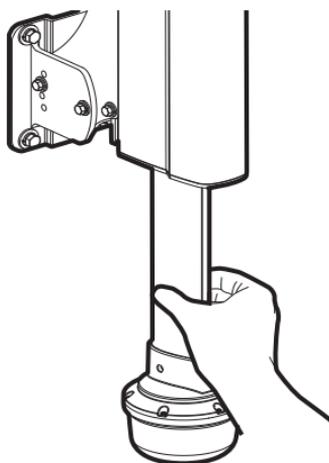
Suivez les directives suivantes pour retirer la nacelle et l'envoyer à Humminbird pour réparation.

AVERTISSEMENT! Ne déposez PAS la nacelle à moins que vous disposiez d'un numéro d'autorisation de notre Centre de ressources pour la clientèle. Retirer la nacelle sans autorisation annulera votre garantie. Pour obtenir de plus amples renseignements, consultez la garantie et la politique de service.

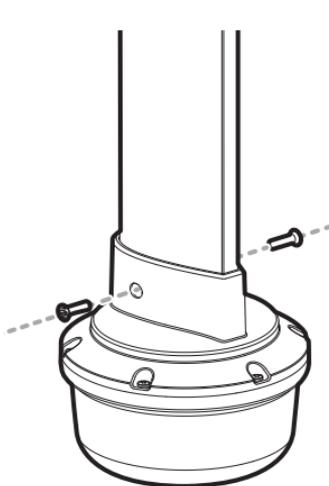
REMARQUE : placez une table sous le système de déploiement du transducteur de manière à disposer d'une surface pour le retrait de la quincaillerie. Vous pouvez également retirer le système de déploiement du transducteur du support de transducteur et le placer sur une surface stable pour travailler.

1. Contactez le Centre de ressources pour la clientèle à l'adresse **service@humminbird.com** ou appelez le **1-800-633-1468** pour demander un numéro d'autorisation de réparation.
2. Débranchez le câble d'alimentation du système de déploiement du transducteur.
3. Placez vos mains au-dessus de la nacelle et extrayez la colonne de déploiement de manière à ce que la nacelle soit déployée d'environ 15 cm (6 po).
4. Tenez la nacelle depuis la base de manière à la supporter et retirez les deux vis du haut de la nacelle (voir l'illustration intitulée **Retrait des vis**).

Extraction de la colonne de déploiement



Retrait des vis



5. Placez un petit tournevis par les trous de le système de déploiement du transducteur. Voir l'illustration intitulée **Retrait des dispositifs de fixation de la console**.

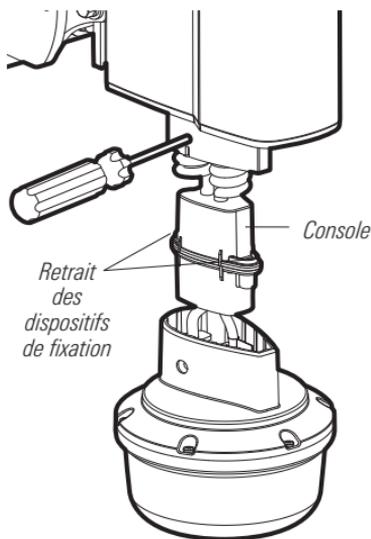
MISE EN GARDE! Si les câbles se rétractent dans le système de déploiement, tirez-les soigneusement de nouveau vers le bas. Ne tirez PAS les câbles au-delà des connecteurs ou des fils.

6. Retirez les dispositifs de fixation de la console. Voir l'illustration intitulée **Retrait des dispositifs de fixation de la console**.

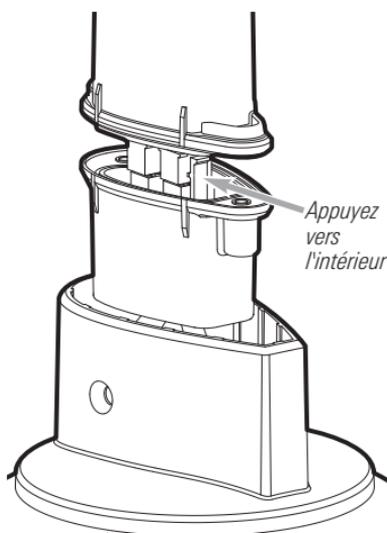
7. Utilisez un tournevis à tête plate pour appuyer vers l'intérieur, sur le dessus de chacune des pattes de connecteur, pour désengager le loquet. Vous pouvez également utiliser le tournevis pour plier délicatement les connecteurs hors des ports. Consultez l'illustration intitulée **Débranchement des connecteurs**.

MISE EN GARDE! Faites attention de ne pas endommager les pattes ou de tirer sur les fils en débranchant les connecteurs.

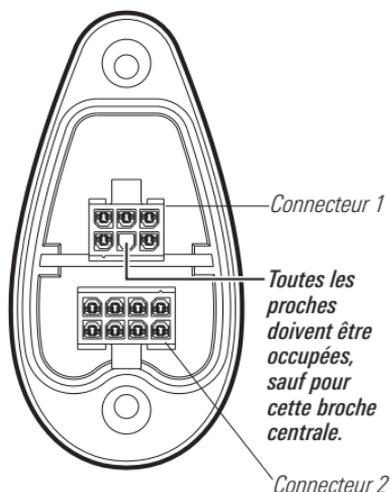
Retrait des dispositifs de fixation de la console



Débranchement des connecteurs



Vérification des broches



8. Comparez les broches des connecteurs sur l'illustration intitulée **Vérification des broches**, afin de vous assurer qu'elles sont bien en place.

Si les broches sont toujours en place, passez à l'étape suivante.

Si les broches ont été arrachées des connecteurs, vous devrez envoyer le système de déploiement du transducteur en entier. Dans cette éventualité, appelez notre Centre de ressources pour la clientèle au 1-800-633-1468.

9. Placez la nacelle dans un sac en plastique pouvant être scellé afin d'éviter les fuites. Rembourrez l'emballage selon les besoins de manière à ce que la nacelle ne bouge pas et soit protégée durant le transport.

Par ailleurs, conservez toutes les pièces retirées; vous en aurez besoin pour reconnecter la nacelle.

10. Enveloppez les connecteurs sur le système de déploiement du transducteur avec un film étirable (ou un matériau similaire) pour les protéger des éventuels dommages environnementaux (eau, poussière, etc.).

Rebranchement de la nacelle *(pour réparation autorisée uniquement)*

Si la nacelle de transducteur a été réparée par notre Centre de ressources pour la clientèle, suivez les étapes contenues dans la présente section pour rebrancher la nacelle. Pour de plus amples renseignements, voir l'illustration intitulée **Rebranchement de la nacelle**.

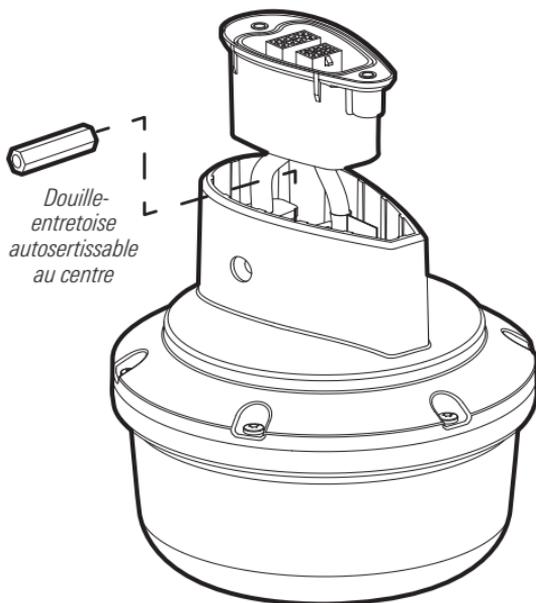
AVERTISSEMENT! Assurez-vous que l'alimentation est débranchée du système de déploiement du transducteur avant de suivre les directives de reconnexion.

1. Placez un petit tournevis dans les trous de la colonne de déploiement de manière à ce que les câbles ne rentrent pas dans le système de déploiement du transducteur. Voir l'illustration intitulée **Retrait des dispositifs de fixation de la console dans** la section précédente pour obtenir de plus amples renseignements.

MISE EN GARDE! Si les câbles se rétractent dans le système de déploiement, tirez-les soigneusement de nouveau vers le bas. Ne tirez PAS les câbles au-delà des connecteurs ou des fils.

2. Regardez à l'intérieur de la nacelle et assurez-vous que la douille-entretoise autosertissable hexagonale est en place. Voir l'illustration intitulée **Confirmation de l'installation de la douille-entretoise autosertissable hexagonale**. Si elle est tombée, insérez une nouvelle douille-entretoise autosertissable hexagonale provenant de la trousse de réparation fournie.

Confirmation de l'installation de la douille-entretoise autosertissable hexagonale



3. Placez le joint d'étanchéité sur la base de la console.
4. Alignez les connecteurs avec les orifices de manière à ce que les pattes soient à l'extérieur de chacun des connecteurs.

AVERTISSEMENT! Regardez à l'intérieur du haut de la console. Une carte à circuits imprimés se trouve entre les connecteurs. Assurez-vous qu'elle demeure alignée entre les connecteurs et qu'elle ne reste pas prise lorsque la console est fixée de nouveau dans les étapes suivantes.

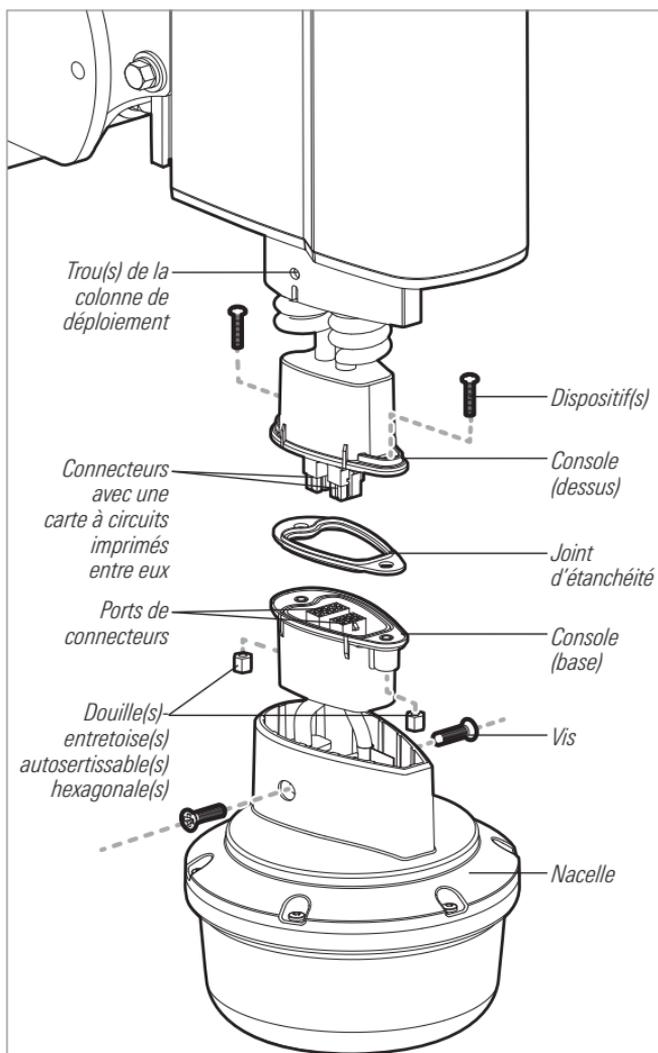
5. Insérez les connecteurs dans les orifices. Appuyez dessus jusqu'à ce que les pattes émettent un clic ou que les connecteurs soient correctement logés dans les orifices.

MISE EN GARDE! Faites attention de ne pas briser les pattes ou de tirer sur les fils lorsque vous insérez les connecteurs dans les orifices.

6. Fermez la console et installez les nouveaux dispositifs de fixation et les douilles-entretoises autosertissables hexagonales. Serrez-les selon le couple recommandé de 5 po/lb.

7. Glissez soigneusement la nacelle dans la colonne de déploiement en insérant les câbles et la console dans la colonne de déploiement et en supportant la nacelle depuis la base.
8. Alignez les trous de la nacelle de transducteur avec les trous dans la colonne de déploiement. Il est possible que vous deviez appliquer une certaine pression pour aligner les trous.
9. Installez les nouvelles vis sur le haut de la nacelle. **Serrez les vis à la main seulement.**
10. Rebranchez le câble d'alimentation au port du système de déploiement du transducteur. Lorsque l'alimentation est détectée, la nacelle se rétractera automatiquement. Il est possible que la détection prenne jusqu'à 2 minutes.

Rebranchement de la nacelle



Caractéristiques

Profondeur de déploiement.	29 pouces
Fréquence de fonctionnement.	455 kHz
Couverture.	455 kHz : (2) 90 ° à -10 dB
Séparation cible.	63,5 mm (2 1/2 pouces)
Puissance de sortie.	500 W (RMS), 4 000 W (crête à crête)
Source d'alimentation.	10 à 20 V c.c.
Appel de courant.	360 mA en moyenne (opération), 4 A au maximum (déploiement/rétraction)
Température de fonctionnement.	0 °C à 70 °C (32 °F à 158 °F)
Température de rangement.	-40 °C à 70 °C (-40 °F à 158 °F)

REMARQUE : Humminbird vérifie la portée en profondeur maximale spécifiée dans des conditions d'eau salée. Le rendement en profondeur peut toutefois varier en fonction de la façon dont le transducteur a été installé, du type d'eau, des couches thermiques ainsi que de la composition et de l'inclinaison du fond sous-marin.

REMARQUE : Les caractéristiques et spécifications peuvent être modifiées sans préavis.

DÉCLARATION DE CONFORMITÉ AVEC L'ENVIRONNEMENT : Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. entend agir en de façon responsable, et respecter la réglementation environnementales connues et applicables et la politique de bon voisinage des communautés où elle fabrique et vend ses produits.

DIRECTIVE DEEE : La directive EU 2002/96/CE sur les « déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE) » concerne la plupart des distributeurs, vendeurs et fabricants d'équipements électroniques grand public dans l'Union européenne. La directive DEEE requiert que le producteur d'équipements électroniques grand public prenne en charge la gestion des déchets de leurs produits et mettent en œuvre leur élimination en respectant l'environnement, pendant le cycle de vie du produit.

Il est possible que la conformité à la directive DEEE ne soit pas requise sur le site pour les équipements électriques et électroniques (EEE), ou pour les équipements EEE conçus et destinés à des installations temporaires ou fixes sur les véhicules de transport tels que les automobiles, les aéronefs ou les bateaux. Dans certains pays membres de l'Union européenne, ces véhicules n'entrent pas dans le domaine d'application de la directive, et les EEE pour ces applications peuvent être considérés exclus de la conformité à la directive WEEE.



Ce symbole (poubelle DEEE) figurant sur le produit indique qu'il ne doit pas être mis au rebut avec les autres déchets ménagers. Il doit être éliminé et recueilli pour le recyclage et la récupération des équipements EEE à mettre au rebut. Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. marque tous les produits EEE conformément à la directive DEEE. Notre but est de respecter les directives sur la collecte, le traitement, la récupération et la mise au rebut de ces produits en respectant l'environnement ; ces exigences varient toutefois d'un état membre à l'autre de l'Union européenne. Pour obtenir d'autres renseignements sur les sites d'élimination des déchets d'équipements en vue de leur recyclage et de leur récupération et/ou sur les exigences des états membres de l'Union européenne, renseignez-vous auprès du distributeur ou du lieu d'achat de votre produit.

Pour communiquer avec Humminbird

Voici par quels moyens vous pouvez communiquer avec le Centre de ressources pour la clientèle Humminbird :

Par téléphone,
du lundi au vendredi, de 8 h à 16 h 30
(heure normale du Centre) :

1-800-633-1468

Par courrier électronique
(nous répondons normalement aux courriels en moins de trois jours ouvrables) :

service@humminbird.com

Adresse d'expédition directe :

Humminbird
Service Department
678 Humminbird Lane
Eufaula, AL 36027 USA

