

MINN KOTA®

ULTERRA™

MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE MONTÉ SUR PROUE

Manuel du propriétaire

PRÉSENTATION

MERCI

Nous vous remercions d'avoir choisi Minn Kota. Nous sommes persuadés que vous devriez consacrer plus de temps à pêcher et moins de temps à amarrer votre embarcation. C'est pourquoi nous construisons les moteurs de pêche à la traîne les plus intelligents, les plus solides et les plus faciles à utiliser. Chaque aspect d'un moteur de pêche à la traîne Minn Kota est réfléchi et étudié jusqu'à ce qu'il soit digne de porter notre nom. Nous avons investi des heures incalculables de recherche et d'essais pour vous offrir les avantages caractéristiques de Minn Kota, qui vous mènent vraiment « n'importe où, n'importe quand ». Notre principe est simple, nous faisons les choses selon les règles. Nous sommes Minn Kota. Et nous ne cesserons jamais de vous aider à pêcher plus de poissons.

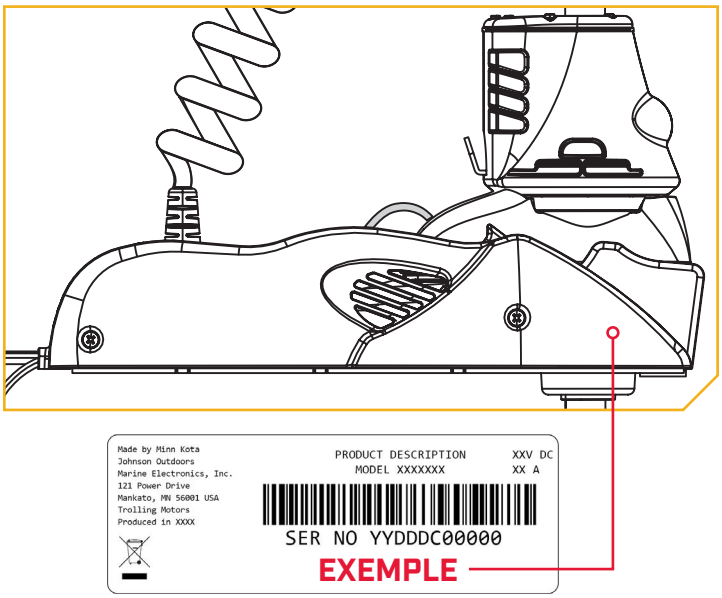
ENREGISTREMENT

N'oubliez pas de conserver votre reçu et d'enregistrer immédiatement votre moteur de pêche à la traîne. Une fiche d'enregistrement est fournie avec votre moteur; vous pouvez également effectuer l'enregistrement sur notre site Web à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com/us/register.

NUMÉRO DE SÉRIE

Le numéro de série à 11 caractères Minn Kota est très important. Cela permet de déterminer le modèle spécifique et l'année de fabrication. Lorsque vous contactez le service à la clientèle ou que vous enregistrez votre produit, vous aurez besoin du numéro de série de votre produit.

AVIS : Le numéro de série de votre Ulterra se trouve à l'intérieur du support de montage, sous le point d'appui du moteur.



INFORMATIONS SUR LE MOTEUR (à des fins de référence par le client seulement)

Modèle : _____

Numéro de série : _____

Date de l'achat : _____

Magasin où l'achat a été effectué : _____

AVIS : Ne retournez pas le moteur Minn Kota au détaillant. Le détaillant n'est pas autorisé à réparer ou à remplacer cette unité. Vous pouvez faire entretenir votre moteur en l'envoyant ou en l'apportant à un centre de service autorisé Minn Kota. Une liste de centres de service agréés est disponible sur notre site Web, minnkota.johnsonoutdoors.com. Pour obtenir un service au titre de la garantie, veuillez inclure la preuve d'achat, le numéro de série et la date d'achat.

Conçu pour iPhone® 11 et iPhone X

Pour une compatibilité mise à jour iOS, Humminbird® et Minn Kota®, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com

Made for iPhone

Made for Android™

L'utilisation de l'insigne Fait pour Apple signifie qu'un accessoire a été conçu pour se connecter spécifiquement au(x) produit(s) Apple identifié(s) sur l'insigne et qu'il a été certifié par le développeur comme étant conforme aux normes de rendement d'Apple. Apple n'est pas responsable de l'utilisation de cet appareil ou de sa conformité aux normes sécuritaires et légales. iPhone est une marque déposée d'Apple Inc., enregistrée aux États-Unis et dans d'autres pays. La marque « iPhone » est utilisée au Japon avec une licence d'Airphone K.K.

Android™ est une marque de commerce de Google LLC. Le robot Android™ est reproduit ou modifié de l'œuvre créée et partagée par Google et utilisé conformément aux conditions décrites dans la licence Creative Commons 3.0 Attribution.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

TABLE DES MATIÈRES

CONSIGNES DE SÉCURITÉ 4
GARANTIE 6
CONNAISSEZ VOTRE BATEAU 7
CARACTÉRISTIQUES 8
INSTALLATION 9
- Installation de l'Ulterra 16
- Installer la pédale 17
- Connexion sonar et Ethernet 18
- Jumeler le moteur de pêche à la traîne à un sondeur 19
  - Installation d'une connexion Ethernet filaire 21
  - Installation d'une connexion sonar 25
- Installation de l'hélice 27

INSTALLATION DES BATTERIES ET DU CÂBLAGE 29
- Gréement de l'embarcation et installation du produit 29
- Tableau des calibres des fils conducteurs et des dimensions des disjoncteurs 29
- Comment sélectionner les batteries adéquates 30
- Autres points à considérer 30
- Branchement des batteries en série 32
  - Systèmes de 24 volts 32
  - Systèmes de 36 volts 33

SYSTÈME MINN KOTA 34
- Optimiser la performance de l'Ulterra grâce à la télécommande sans fil ou à l'application de pêche Minn Kota 34

Installation du capteur de cap 36
SCHÉMA DE CÂBLAGE DU MOTEUR 37
UTILISATION ET RÉGLAGE DU MOTEUR 38
- Caractéristiques du support 38
- Panneau indicateur 39
- Navigation GPS avancée 40
- CHIRP à double spectre 40
- Sonar Down Imaging 41
- Arrimer et déployer 42
  - Arrimage et déploiement de l'Ulterra 42
  - Arrimer et déployer avec la télécommande sans fil 42
  - Arrimage et déploiement avec l'application de pêche Minn Kota 47
  - Arrimer et déployer avec la pédale 49
- Ajuster la compensation 50
  - Régler la profondeur (compensation) de l'Ulterra 50
  - Compensation avec la télécommande sans fil 51
  - Compensation avec l'application de pêche Minn Kota 54
  - Compensation avec la pédale 55
- Ajustements du moteur 56
  - Installation d'un transducteur externe 56
  - Changer l'orientation de l'hélice 57
  - Réglage de la courroie de levage 60
  - Graissage de la tige de verrouillage et de l'arbre du moteur d'inclinaison 60

UTILISATION DE LA PÉDALE 62
- Contrôle de la vitesse et de la direction avec la pédale 62
- Modes 62

Fonctionnement de la pédale 63
AUTOPILOT 66
SPOT-LOCK 68
SERVICE ET ENTRETIEN 70
- Remplacement de l'hélice 70
- Procédure d'arrimage d'urgence 71
  - Arrimage du moteur Ulterra 71
  - Procédure de réinitialisation de la compensation et de l'arrimage 72
- Arrimage manuel du moteur Ulterra 73
- Entretien général 77
- Dépannage 77
- Dépannage avancé 79
- Pour d'autres services de dépannage et de réparation 86

DÉCLARATIONS DE CONFORMITÉ 87
SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES 89
REMARQUES 109

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

CONSIGNES DE SÉCURITÉ

Veuillez lire attentivement le manuel de l'utilisateur. Suivez toutes les instructions et respectez toutes les consignes de sécurité et mises en garde. L'utilisation de ce moteur n'est autorisée que pour les personnes qui ont lu et compris ces consignes pour l'utilisateur. Les personnes mineures peuvent utiliser ce moteur uniquement sous la supervision d'un adulte.

⚠ AVERTISSEMENT

Vous seul êtes responsable de la navigation sécuritaire et prudente sur votre bateau. Nous avons conçu votre produit Minn Kota pour qu'il soit un outil précis et fiable qui vous permettra d'améliorer l'utilisation de votre bateau et d'accroître votre capacité de pêcher des poissons. Ce produit ne vous exonère pas de la responsabilité de naviguer en toute sécurité avec votre bateau. Vous devez éviter les dangers liés à la navigation et toujours exercer une veille permanente afin de pouvoir réagir au fur et à mesure que les situations se présentent. Vous devez toujours être prêt à reprendre le contrôle manuel de votre bateau. Apprenez à utiliser votre produit Minn Kota dans une zone exempte de dangers et d'obstacles.

⚠ AVERTISSEMENT

Ne faites jamais fonctionner le moteur hors de l'eau, cela pourrait entraîner des blessures causées par l'hélice en rotation. Le moteur doit être débranché de la source d'alimentation lorsqu'il n'est pas utilisé ou lorsqu'il est hors de l'eau. Au moment de brancher les câbles d'alimentation du moteur à la batterie, veillez à ce qu'ils ne soient pas entortillés ou exposés au frottement, puis placez-les de telle manière que personne ne risque de trébucher. Avant d'utiliser le moteur, assurez-vous que l'isolant des câbles d'alimentation n'est pas endommagé. Ne pas tenir compte de ces mesures de sécurité peut entraîner des courts-circuits avec la ou les batterie(s) et/ou le moteur. Débranchez toujours le moteur de la ou des batterie(s) avant le nettoyage ou la vérification de l'hélice. Évitez de submerger complètement le moteur, car l'eau pourrait pénétrer dans l'unité inférieure par la tête de commande et l'arbre. Si le moteur est utilisé alors que de l'eau est présente dans l'unité inférieure, le moteur pourrait subir des dommages considérables. Ces dommages ne seront pas couverts par la garantie.

⚠ AVERTISSEMENT

Veillez à ce que ni vous, ni les autres personnes ne s'approchent trop de l'hélice en rotation, que ce soit avec une partie du corps ou des objets. Le moteur est puissant et pourrait provoquer des situations périlleuses ou des blessures pour vous ou les autres. Lorsque le moteur est en marche, méfiez-vous des objets flottants ou des personnes qui pourraient être en train de nager. Les personnes incompétentes, ou dont les réactions ou la capacité à faire fonctionner le moteur sont affaiblies par l'alcool, la drogue, les médicaments ou d'autres substances, ne sont pas autorisées à utiliser ce moteur. Ce moteur n'est pas adapté à l'utilisation dans de forts courants. Le niveau de pression sonore constant du moteur au moment de l'utilisation est inférieur à 70 dB (A). Le niveau de vibration général ne dépasse pas 2,5 m/s^2.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous arrimez ou déployez le moteur, gardez vos doigts loin de toutes les charnières et pièces mobiles ainsi que de tous les points de pivot. En cas d'opération imprévue, retirez les câbles d'alimentation de la batterie.

⚠ AVERTISSEMENT

Il est recommandé d'utiliser exclusivement les accessoires approuvés par Johnson Outdoors avec votre moteur Minn Kota. L'utilisation d'accessoires non approuvés, y compris pour monter ou contrôler votre moteur, pourrait causer des dommages, un fonctionnement inattendu du moteur et des blessures. Veillez à utiliser le produit ainsi que les accessoires approuvés, y compris les télécommandes, en toute sécurité et de la manière indiquée pour éviter les accidents ou un fonctionnement inattendu du moteur. Ne retirez pas les pièces installées en usine, y compris les couvercles, boîtiers et protections du moteur et des accessoires.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous compensez le moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

⚠ AVERTISSEMENT

Le moteur n'est pas arrimé de façon sécuritaire pour le transport jusqu'à ce que le voyant à DEL d'état STATUS rouge sur le panneau indicateur soit allumé.

⚠ AVERTISSEMENT

Alors que vous appuyez sur le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation, il y aura compensation automatique du moteur. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant qu'il y a compensation du moteur, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

⚠ AVERTISSEMENT

Dès qu'Arrimer est appuyez, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

⚠ AVERTISSEMENT

Dès que Déployer est appuyez, le moteur se déploiera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

⚠ AVERTISSEMENT

Dès qu'Arrimer est sélectionné, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

⚠ AVERTISSEMENT

Dès que Déployer est sélectionné, le moteur se déploiera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

⚠ AVERTISSEMENT

Assurez-vous de garder vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur. Lorsque vous arrimez et déployez le moteur, assurez-vous qu'il ne touche pas le bateau, la remorque ou toute autre obstruction.

⚠ AVERTISSEMENT

Ni vous ni personne ne doit s'approcher trop de l'hélice en rotation, que ce soit avec une partie du corps ou des objets. Le moteur est puissant et pourrait provoquer des situations périlleuses ou des blessures pour vous ou les autres. Restez à l'écart de l'hélice et faites attention à tout engagement accidentel.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

GARANTIE

GARANTIE SUR LES MOTEURS DE PÊCHE À LA TRAÎNE EN EAU DOUCE MINN KOTA

Moteurs de pêche à la traîne en eau douce Minn Kota - Garantie à vie limitée sur l'arbre composite et garantie limitée de deux ans sur l'ensemble du produit

Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. (« JOME ») offre la garantie limitée suivante uniquement à l'acheteur au détail initial. La garantie n'est pas transférable.

Garantie limitée de deux ans de Minn Kota sur l'ensemble du produit

JOME garantit uniquement à l'acheteur au détail initial que son nouveau propulseur électrique pour eau douce Minn Kota est exempt de défectuosité résultant d'un vice de fabrication et de main-d'œuvre pouvant survenir au cours des deux (2) ans suivant la date d'achat. JOME se réserve le droit de réparer ou de remplacer, au choix et gratuitement, toute pièce pouvant s'avérer défectueuse pendant la durée de la présente garantie. Cette réparation ou ce remplace-ment est l'unique et exclusive responsabilité de JOME et constitue le seul recours de l'acheteur pour tout manque-ment à la présente garantie.

Garantie à vie limitée Minn Kota sur l'arbre composite

JOME garantit uniquement à l'acheteur au détail initial que l'arbre composite de son propulseur électrique Minn Kota est exempt de défectuosité résultant d'un vice de fabrication et de main-d'œuvre pouvant survenir au cours de la durée de vie de l'acheteur initial. JOME fournira, gratuitement, un arbre composite neuf pour remplacer tout arbre composite pouvant s'avérer défectueux pendant la durée de la présente garantie. Fournir un arbre composite neuf sera la seule et exclusive responsabilité de JOME et le seul et unique recours de l'acheteur pour tout manquement à la présente garantie; et l'acheteur sera responsable de l'installation ou du coût de la main-d'œuvre pour l'installation de tout arbre composite neuf, fourni par JOME.

Exclusions et limites

La présente garantie limitée ne s'applique pas aux produits qui ont été utilisés en eau salée, en eau saumâtre ou à des fins commerciales ou locatives. Cette garantie ne couvre pas l'usure normale, les imperfections qui n'affectent pas le fonctionnement du moteur, ni les dommages causés par les accidents, l'abus, l'altération, la modification, les dommages durant le transport, les désastres naturels, la négligence de l'utilisateur, l'utilisation abusive, un soin ou un entretien inadéquat. **LES DOMMAGES CAUSÉS PAR L'UTILISATION DE PIÈCES DE REMPLACEMENT NON CONFORMES AUX SPÉCIFICATIONS DE CONCEPTION DES PIÈCES ORIGINALES NE SONT PAS COUVERTS PAR LA PRÉSENTE GARANTIE LIMITÉE.** Le coût de l'entretien normal ou des pièces de rechange qui ne contreviennent pas à la garantie limitée incombe à l'acheteur. Avant utilisation, l'acheteur doit déterminer si le produit convient à l'emploi prévu et assume tous les risques et responsabilités connexes. Toute assistance fournie par JOME à l'acheteur ou au nom de ce dernier hors du cadre des modalités, des restrictions et des exclusions de la présente garantie limitée ne constitue pas une renonciation à l'égard de telles modalités, restrictions ou exclusions et une telle assistance n'aura pas pour effet de prolonger ni de restaurer la garantie. JOME ne remboursera aucune dépense encourue par l'acheteur dans le cadre de la réparation, de la correction ou du remplacement de pièces ou de produits défectueux, à l'exception des dépenses engagées sur consentement écrit préalable de JOME. **LA RESPONSABILITÉ GLOBALE DE JOME À L'ÉGARD DES PRODUITS COUVERTS PAR LA GARANTIE EST LIMITÉE À UN MONTANT ÉQUIVALENT AU PRIX D'ACHAT PAYÉ POUR LE PRODUIT EN QUESTION.**

Information sur le service de Minn Kota

Pour obtenir le service au titre de la garantie aux États-Unis, le produit jugé défectueux et la preuve d'achat originale (comportant la date d'achat) doivent être présentés à un centre de service agréé Minn Kota. Rendez-vous sur minnkota.johnsonoutdoors.com/us/support/service-providers/locate pour trouver un centre de service agréé Minn Kota. Tous les frais d'appels de service, de transport ou d'expédition à destination ou à partir du centre de service agréé de Minn Kota, de main-d'œuvre pour transporter, retirer, réinstaller ou regréer les articles retirés pour le service de garantie ou de tout autre élément similaire sont la seule et unique responsabilité de l'acheteur. Les produits achetés à l'extérieur des États-Unis doivent être retournés, port payé avec la preuve d'achat (y compris la date d'achat et le numéro de série) à tout centre de service agréé de Minn Kota dans le pays de l'achat. Pour communiquer avec le soutien technique de Minn Kota, rendez-vous sur minnkota-help.johnsonoutdoors.com/hc/en-us. **Les produits réparés ou remplacés seront garantis pour la durée restante de la période de garantie initiale, ou pendant 90 jours à compter de la date de réparation ou de remplacement, la période la plus longue étant retenue. Pour tout produit retourné pour un service de garantie que JOME considère comme n'étant pas couvert ou non enfreignant cette garantie limitée, il y aura une facturation pour les services rendus au taux de main-d'œuvre en vigueur du centre de service agréé Minn Kota applicable et pour un minimum d'au moins une heure.**

Localisateur de fournisseur de services

Communiquer avec le soutien technique

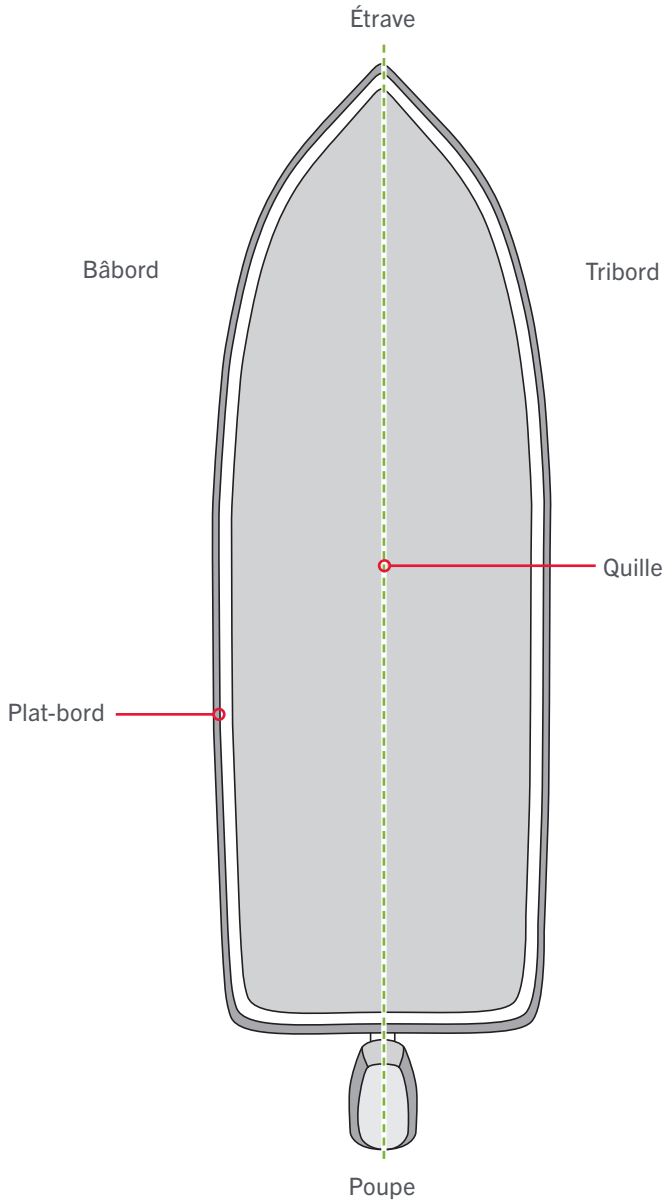
AVIS : ne pas retourner le produit Minn Kota au détaillant. Le détaillant n'est pas autorisé à le réparer ou à le remplacer.

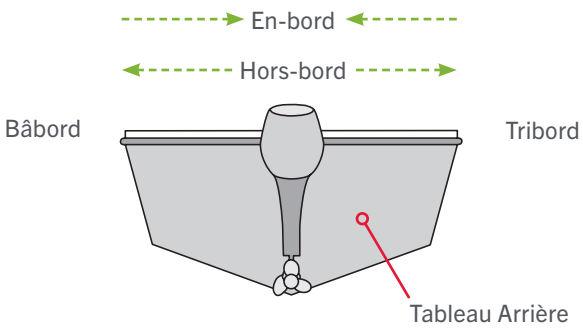
AVIS : IL N'Y A AUCUNE GARANTIE EXPRESSE AUTRE QUE LES PRÉSENTES GARANTIES LIMITÉES. AUCUNE GARANTIE IMPLICITE, Y COMPRIS TOUTE GARANTIE IMPLICITE DE QUALITÉ MARCHANDE OU D'ADÉQUATION À UN USAGE PARTICULIER, NE SE PROLONGERA AU-DELÀ DE LA DURÉE DE LA PRÉSENTE GARANTIE LIMITÉE EXPRESSE. JOME NE POURRA EN AUCUNE FAÇON ÊTRE TENUE RESPONSABLE DES DOMMAGES PUNITIFS, INDIRECTS, ACCESSOIRES, CONSÉCUTIFS OU PARTICULIERS. Sans limiter la portée de ce qui précède, JOME décline toute responsabilité en cas de perte d'utilisation du produit, perte de temps, d'inconvénient et d'autre dommage.

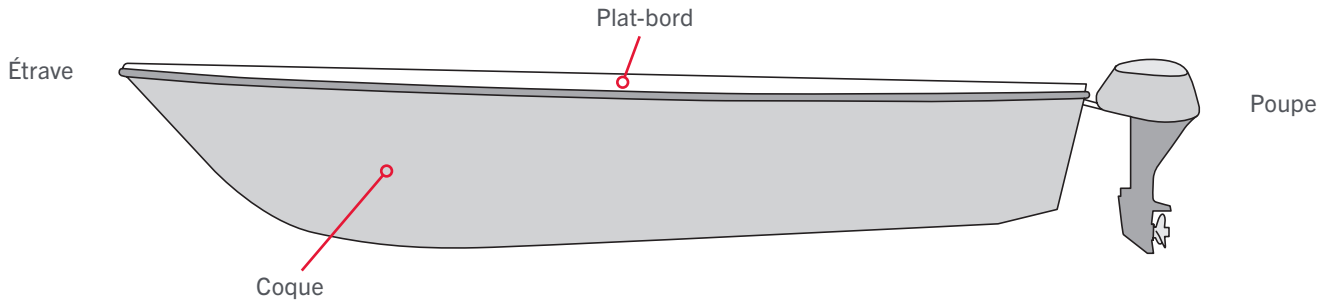
Certains États ne permettent pas de limites sur la durée d'une garantie implicite ou l'exclusion ou la limitation des dommages accessoires ou indirects, donc, les limitations ou exclusions ci-dessus peuvent ne pas s'appliquer à vous. La présente garantie vous donne des droits légaux spécifiques et vous pouvez également bénéficier d'autres droits qui varient d'un État à l'autre.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

CONNAISSEZ VOTRE BATEAU

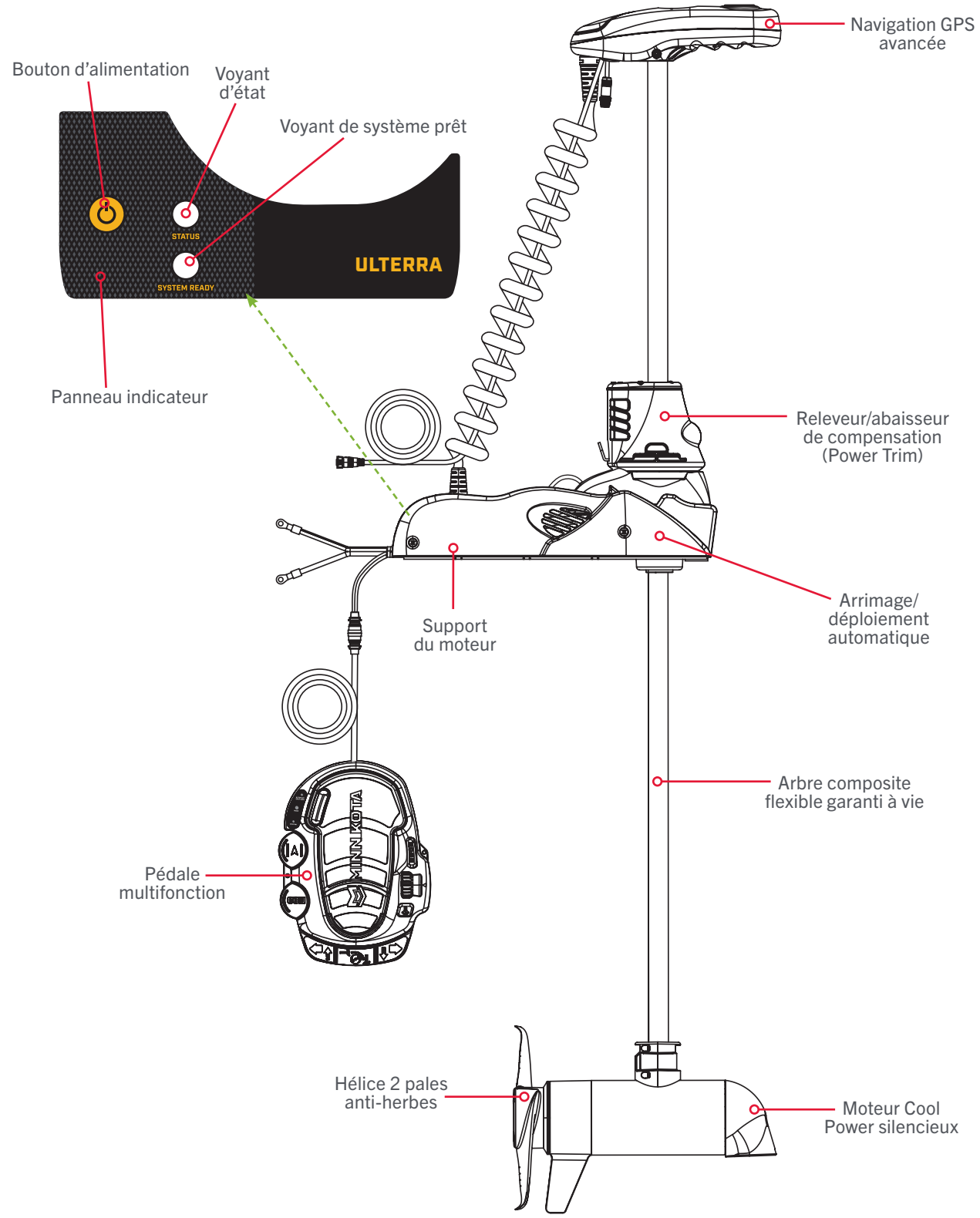






©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

CARACTÉRISTIQUES



AVIS : Les spécifications peuvent faire l'objet de modifications sans préavis. Le schéma est fourni aux fins de référence seulement et peut différer de votre moteur actuel.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

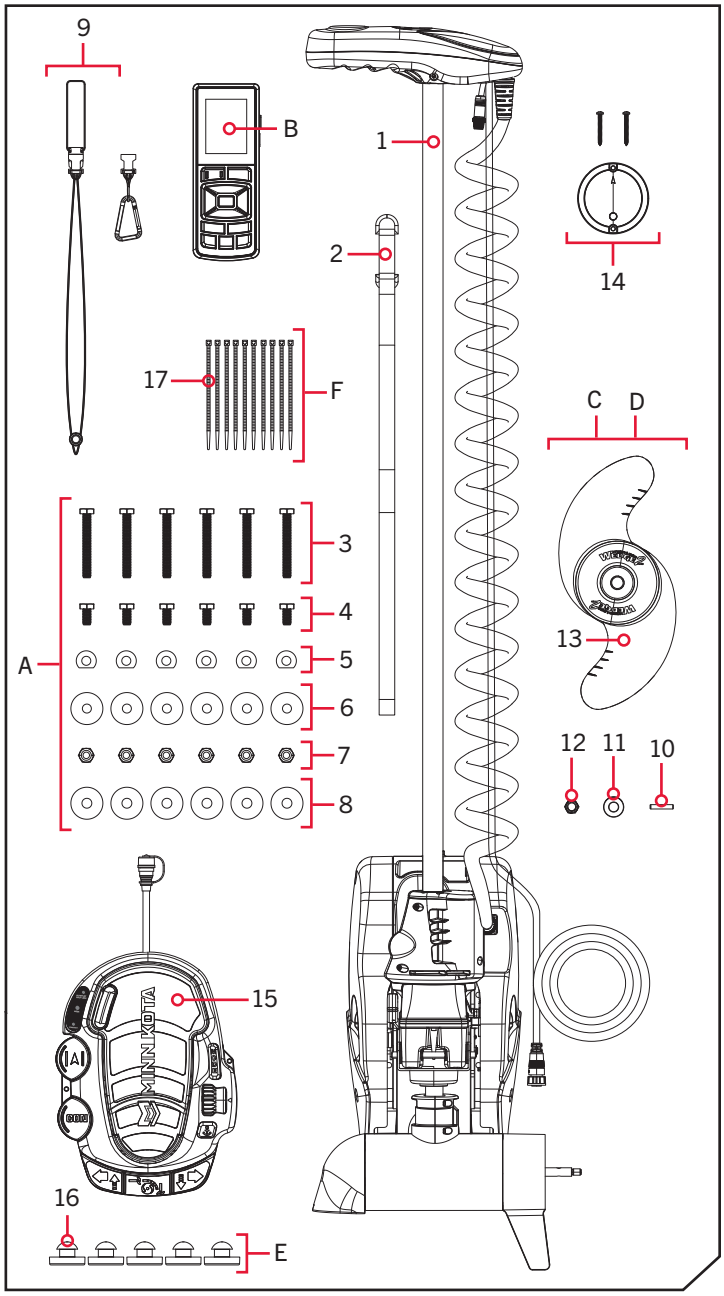
INSTALLATION

INSTALLATION DE L'ULTERRA

Votre Ulterra est offert avec tout ce dont vous aurez besoin pour l'installer directement sur le bateau. Montez le moteur directement sur l'étrave ou couplez-le avec un support à dégagement rapide Minn Kota pour un montage et un démontage simples. Pour connaître les supports à dégagement rapide compatibles et pour trouver votre concessionnaire le plus proche, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com. Pour installer le moteur directement sur le bateau, suivez les directives fournies dans ce document. Avant de commencer, veuillez examiner la liste des pièces, les considérations de montage et les outils nécessaires à l'installation. Pour davantage de soutien pour les produits, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com.

LISTE DE PIÈCES D'INSTALLATION ❯

Article/ Assemblage	Nº de pièce	Description	Qté
1	✖	MOTOR ASSEMBLY	1
2	2203801	STRAP, HOLD DOWN, ULTERRA	1
A (Comprend de 3 à 8)	2994917	BAG ASSY, ULTERRA MTG HARDWARE	1
3	2203430	SCREW-1/4-20 X 2.0 HHCS SS	6
4	2203431	SCREW-1/4-20 X 0.5 HHCS SS *FOR QRB*	6
5	2201725	WASHER-CLIPPED, 1/4", 1.00" OD	6
6	2261713	WASHER-1/4 FLAT 18-8 SS	6
7	2263103	NUT-1/4-20 NYLOCK SS	6
8	2301720	WASHER-MOUNTING - RUBBER	6
B	411690-1	TROLLING MOTOR REMOTE	1
9	2390802	LANYARD w/CARABINR,IP RMT	1
C (Comprend de 10 à 13)	1378132	PROP IND 2331160 WDLS WDG II *80LB THRUST*	1
D (Comprend de 10 à 13)	1378160	PROP KIT 2341160 112# WW2 *112LB THRUST*	1
10	2262658	PIN-DRIVE 1" X 3/16" S/S	1
11	2091701	WASHER-PROP (LARGE) MAX101	1
12	2093101	NUT-PROP,NYLOC,LG,MX101 3/8 SS	1
13	2331161	PROP-WW2 4" WELDED *80LB THRUST*	1
	2341161	PROP-WW2 4.5" WELDED *112LB THRUST*	1
14	2996405	HEADING SENSOR ASSEMBLY	1
15	2994743	FT PEDAL ASM ULTERRA 1.5	1
E (Comprend 16)	2994859	BAG ASY-TERROVA/V2,RUB.BUMPERS	1
16	2325110	PAD,FOOT PEDAL PD	5
F (Comprend 17)	2996300	BAG ASM, TIE WRAPS, LOW PRO 4"	1
17	2206300	TIE,WRAP, LOW PROFILE 4"	10
▲	2207138	INSTALL GUIDE, ULTERRA	1
▲	2207139	CHECKLIST, ULTERRA	1
▲	2207140	QUICK REF GUIDE ULTERRA B-2	1
▲	2207143	QRG INSTINCT/ULTERRA 4.0	1
▲	2394905	INSTRUCTIONS, HEADING SENSOR ADV GPS	1



▲ *Non affiché sur le schéma des pièces.*
✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

FACTEURS DE MONTAGE ❯

Il est recommandé que le moteur soit monté aussi près que possible de la quille ou de l'axe du bateau. Assurez-vous que la zone sous l'emplacement de montage est dégagée afin de pouvoir percer les trous et installer les rondelles et les écrous. Assurez-vous que le repose-moteur est positionné assez loin du bord du bateau. Le moteur ne doit rencontrer aucune obstruction lorsqu'il est abaissé dans l'eau ou monté dans le bateau pour arrimage ou déploiement. Envisagez l'installation d'un coudé à dégagement rapide ou d'un adaptateur. Pour consulter la liste des accessoires compatibles, veuillez visiter minnkota.johnsonoutdoors.com.

Découvrez les accessoires disponibles pour votre moteur de pêche à la traîne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

OUTILS ET RESSOURCES NÉCESSAIRES ❯

- Tournevis cruciforme nº 3
- Perceuse
- Mèche de 9/32 po (7,14 mm)
- Pinces ou pinces-étau
- Clé polygonale ou à fourche de 7/16 po (1,1 cm)
- Poinçon ou autre outil de marquage semblable
- Clé polygonale ou à fourche de 9/16 po (1,4 cm)
- Une deuxième personne pour vous aider avec l'installation
- Tournevis à lame plate

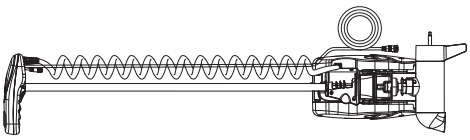
INSTALLATION ❯

INSTALLATION DE L'ULTERRA

Les instructions suivantes décrivent comment monter l'Ulterra directement sur le pont du bateau. Si vous installez l'Ulterra avec un support à dégagement rapide, consultez le document inclus avec le support à dégagement rapide.

1

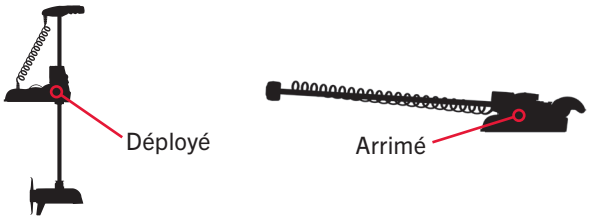
ARTICLE(S) REQUIS



#1 x 1

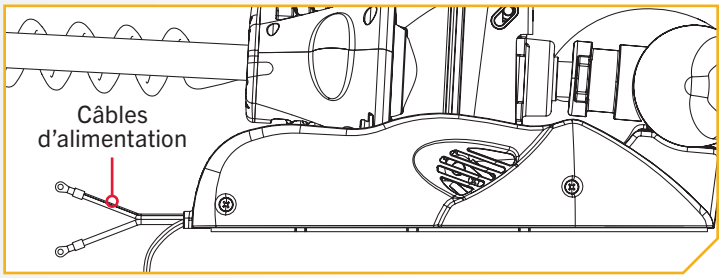
a. Placez le moteur de pêche à la traîne (article nº 1) sur une surface élevée et de niveau, comme un établi ou le hayon d'une camionnette. Le moteur, lorsque retiré de la boîte, devrait être en position arrimée.

b. Assurez-vous que les câbles d'alimentation ne sont pas connectés à une source d'alimentation ou que le disjoncteur de batterie, le cas échéant, est en position « arrêt ».



⚠ AVERTISSEMENT

Assurez-vous que le moteur est sur une surface plane et n'est pas branché à une source d'alimentation.



AVIS : Le moteur de pêche à la traîne pèse environ 70 lb (29,5 kg). Minn Kota recommande d'obtenir l'aide d'une deuxième personne pour l'installation.

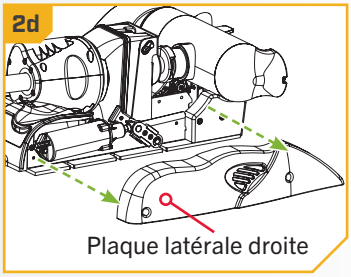
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

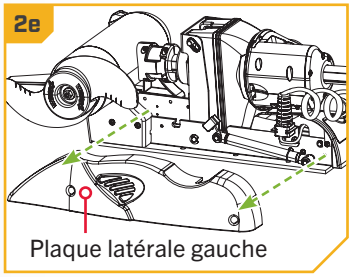
2

c. Retirez les quatre vis de la plaque latérale en utilisant un tournevis cruciforme nº 3. Deux de ces vis seront situées de chaque côté du support du moteur.

d. Retirez la plaque latérale droite pour accéder aux trous de montage.

e. Retirez la plaque latérale gauche pour accéder aux trous de montage.

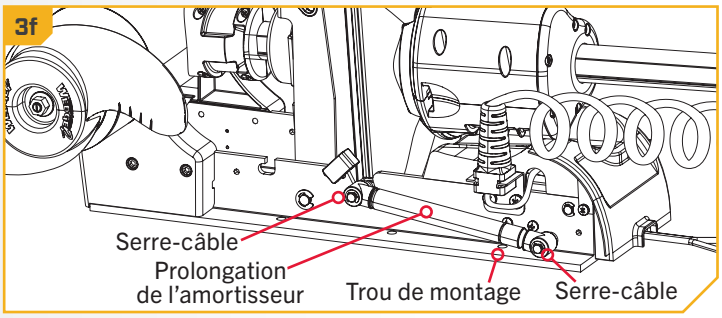


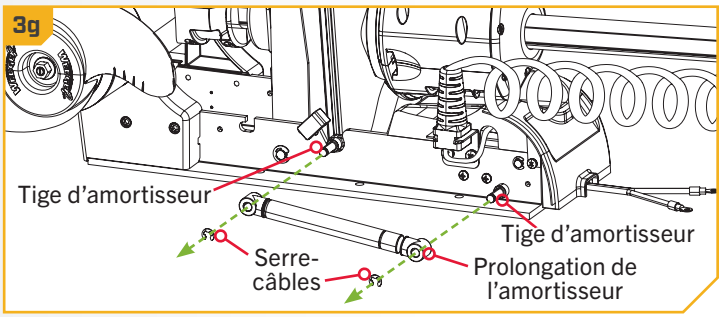


3

f. Sous la plaque latérale gauche, la prolongation de l'amortisseur bloque l'accès au trou de montage avant gauche.

g. À l'aide d'un petit tournevis, retirez les deux serre-câbles de 5/16 po (7,9 mm) qui tiennent la prolongation de l'amortisseur en place. Lorsque les serre-câbles sont retirés, faites glisser la prolongation de l'amortisseur des tiges d'amortisseur pour exposer le trou de montage avant gauche. Placez les deux serre-câbles et la prolongation de l'amortisseur dans un endroit sûr afin qu'ils ne soient pas égarés. Ils seront réassemblés plus tard dans l'installation.

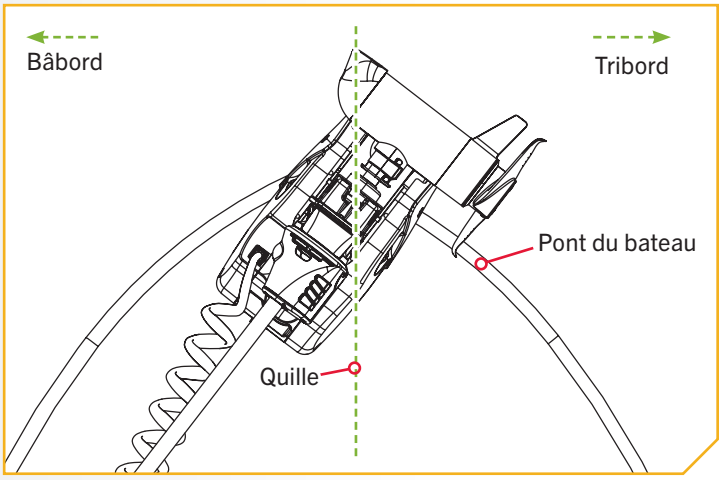




4

h. Relisez les facteurs de montage juste avant l'installation. Placez le moteur sur l'étrave du bateau dans l'emplacement de montage prévu, aussi près que possible de l'axe ou de la quille du bateau. Le moteur peut être installé soit sur le côté bâbord ou tribord du bateau, selon la préférence personnelle.

AVIS : La sangle d'urgence (article nº 9) est utilisée pour arrimer manuellement le moteur Ulterra. La sangle d'urgence n'est pas fixée pendant l'installation. Rangez-la sur votre bateau au cas où vous en auriez besoin pour arrimer manuellement le moteur. Pour apprendre comment, veuillez consulter la section « Arrimage manuel du moteur Ulterra » du manuel du propriétaire Ulterra.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

5

ARTICLE(S) REQUIS

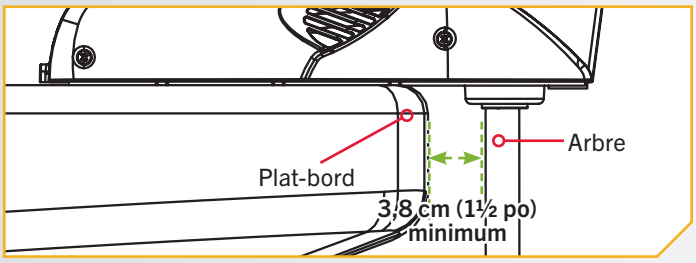
#8 x 6

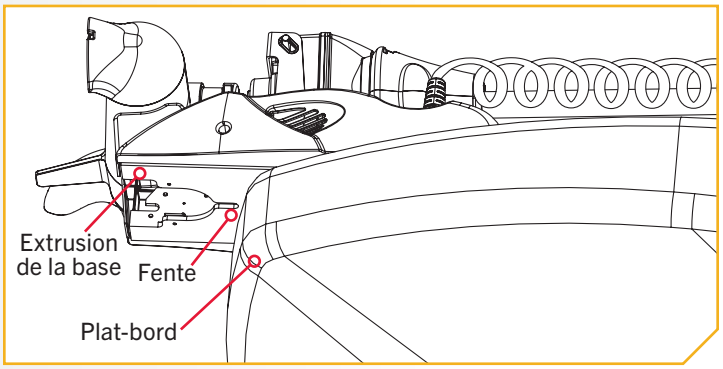
⚠ AVERTISSEMENT

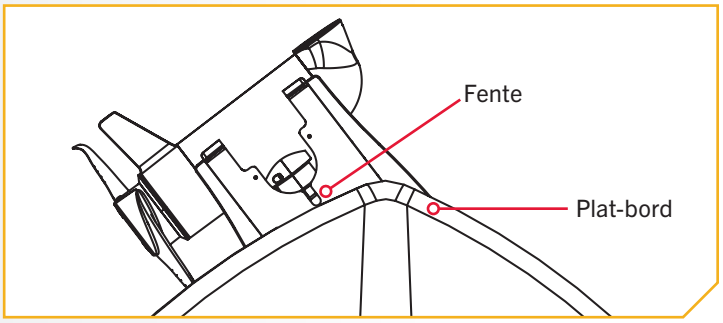
Les illustrations sont à titre de référence seulement. Ne déployez pas le moteur tant que l'installation n'est pas terminée sur le bateau. Le déploiement de votre moteur avant l'installation au bateau pourrait entraîner des blessures.

i. Assurez-vous que la fente sous l'extrusion de la base est alignée à la partie extérieure du plat-bord du bateau. Cela assurera que l'arbre a un dégagement minimum requis de 1 ½ po (3,8 cm) lorsqu'il est déployé. Le dégagement est approprié lorsque la totalité de la fente est visible au-delà du plat-bord. L'appareil inférieur, lorsqu'arrimé et déployé, ne doit rencontrer aucun obstacle.

j. Assurez-vous que le moteur est de niveau. Au besoin, utilisez les rondelles de caoutchouc (article nº 8) pour créer une surface au niveau.







AVIS : Ne pas laisser un dégagement de 1 ½ po (3,8 cm) pour l'arbre lors du montage peut causer défaillances lors de l'arrimage et du déploiement du moteur. Suivre les facteurs à considérer recommandés lors du montage pour éviter les obstructions lors de l'utilisation du moteur.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

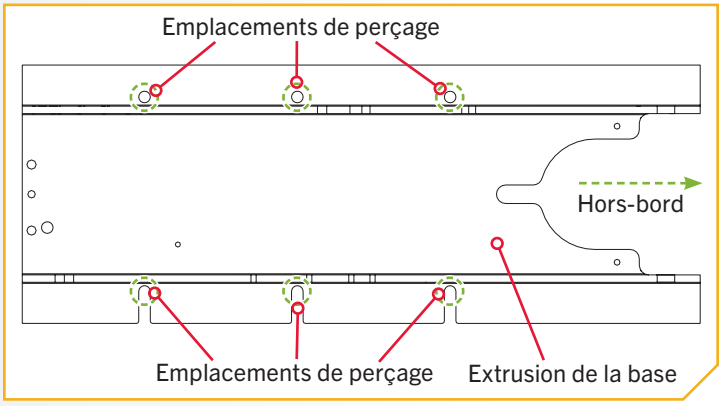
6

k. Avec le moteur à l'emplacement de montage prévu, utilisez un poinçon ou un outil similaire et marquez les six trous de montage dans l'extrusion de la base.

l. Assurez-vous que la zone sous l'emplacement de montage est dégagée afin de pouvoir percer les trous et installer les rondelles et les écrous. Glissez le moteur de côté pour percer les trous de montage.

m. Percez le pont du bateau à l'aide d'une perceuse et d'une mèche de 9/32 po (0,7 cm) aux six endroits marqués.

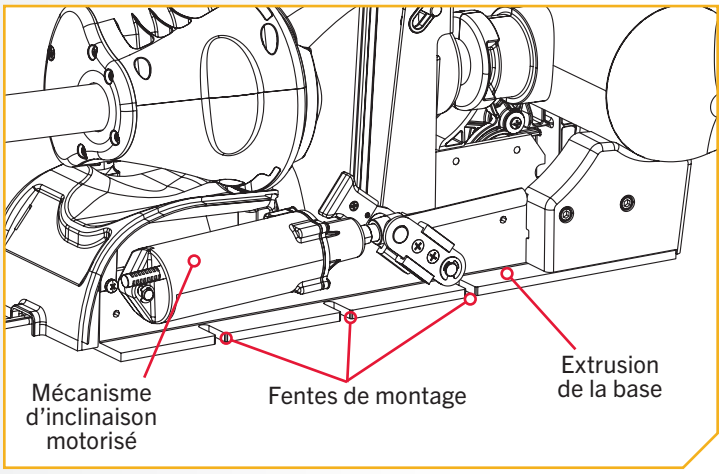
AVIS : La surface de montage de l'Ulterra doit être plate. Des rondelles en caoutchouc peuvent être utilisées pour caler l'extrusion de la base afin qu'elle soit à plat avant le serrage de la quincaillerie.



7

n. Montez le moteur sur le bateau à l'aide des fixations fournies. Commencez par le côté de l'extrusion de la base qui a le mécanisme d'inclinaison motorisée et les fentes de montage.

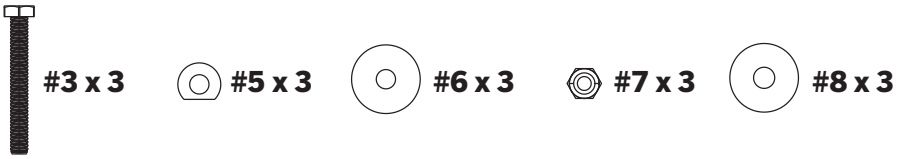
AVIS : Les boulons courts (article nº 4) ne sont utilisés que pour installer l'Ulterra sur un support à dégagement rapide. Si vous installez l'Ulterra sur un support à dégagement rapide, veuillez consulter les instructions fournies avec le support pour davantage d'informations. Les instructions d'installation du support à dégagement rapide peuvent également être consultées en ligne à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

8

ARTICLE(S) REQUIS

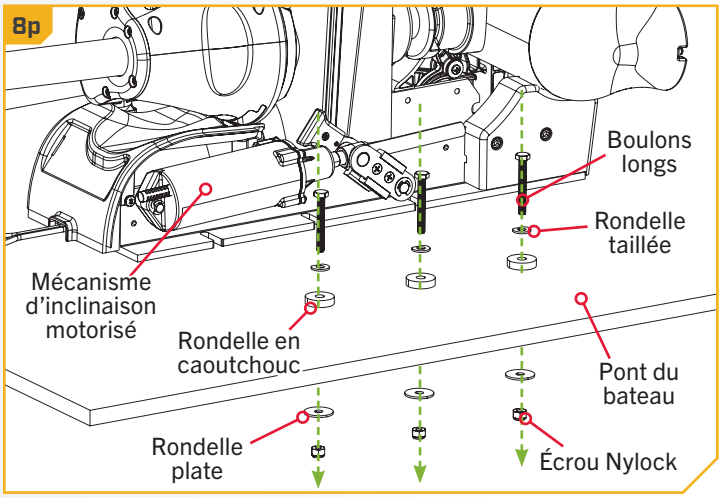


AVIS : Pour prévenir le grippage de la quincaillerie en acier inoxydable, n'utilisez pas d'outils haute vitesse pour l'installation. Le fait de mouiller les vis ou d'appliquer un produit antigrippant peut aider à prévenir qu'elles grippent.

o. Si des rondelles en caoutchouc (article nº 8) sont nécessaires, placez une rondelle en caoutchouc sur chacun des trous percés.

p. Prenez trois boulons longs (article nº 3) et trois rondelles taillées (article nº 5). Placez une rondelle taillée sur chaque boulon long, puis insérez les boulons longs dans les emplacements percés. Le boulon long devrait traverser la rondelle taillée, la rondelle en caoutchouc (au besoin), ensuite le pont du bateau. Laissez un espace d'au moins 1/4 po (6,35 mm) entre les rondelles taillées et le pont du bateau ou les rondelles en caoutchouc. Cela laissera suffisamment d'espace pour glisser l'extrusion de la base entre la rondelle taillée pour la placer. Positionnez les rondelles taillées afin que le côté plat de la rondelle soit tourné vers l'extrusion de la base.

q. Placez une rondelle plate (article nº 6) puis un écrou Nylock (article nº 7) au bout de chaque boulon long. Serrez avec une clé polygonale de 7/16 po (11 mm).



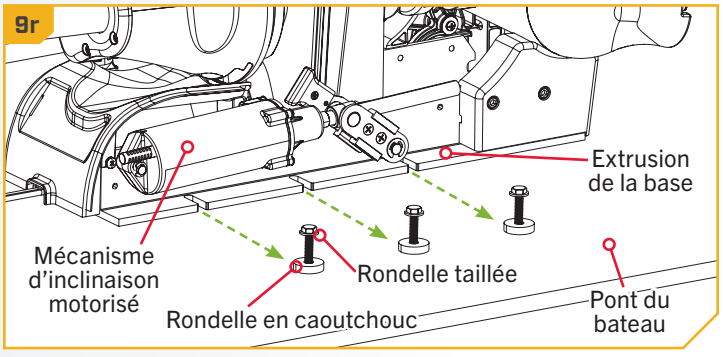
⚠ ATTENTION

Faites preuve de vigilance pour éviter de pincer ou d'endommager les fils de capteur qui longent l'extrusion de la base lors de l'installation et du serrage de la quincaillerie de montage.

9

r. Faites glisser en place l'extrusion de la base sous les boulons longs que vous venez d'installer. L'extrusion de la base devrait glisser entre la rondelle taillée et la rondelle en caoutchouc (au besoin). Tenez les rondelles taillées sur le boulon long afin que la rondelle taillée soit placée sur l'extrusion de la base. Le côté plat des rondelles taillées doit être orienté vers l'extrusion de la base.

s. Assurez-vous que toute la quincaillerie est bien fixée contre l'extrusion de la base.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

10

ARTICLE(S) REQUIS



#3 x 3 #5 x 3 #6 x 3 #7 x 3 #8 x 3

AVIS : Pour prévenir le grippage de la quincaillerie en acier inoxydable, n'utilisez pas d'outils haute vitesse pour l'installation. Le fait de mouiller les vis ou d'appliquer un produit antigrippant peut aider à prévenir qu'elles grippent.

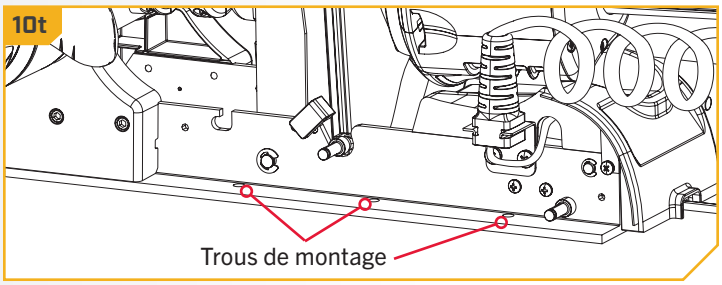
t. Déplacez-vous de l'autre côté de l'extrusion de la base pour terminer l'installation. Ce côté du moteur comporte des trous de montage et le registre de rallonge. Si des rondelles en caoutchouc (article nº 8) sont utilisées, placez une rondelle en caoutchouc sur chacun des trous percés.

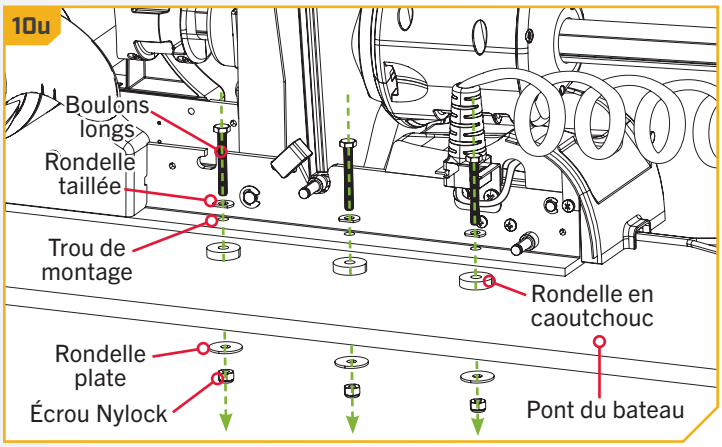
u. Prenez trois boulons longs (article nº 3) et trois rondelles taillées (article nº 5). Placez une rondelle taillée sur chaque boulon long, puis insérez les boulons longs dans les trous de montage. Positionnez les rondelles taillées afin que le côté plat de la rondelle soit tourné vers l'extrusion de la base. Le boulon long devrait traverser la rondelle taillée, l'extrusion de la base, la rondelle en caoutchouc (au besoin) et ensuite le pont du bateau.

v. Placez une rondelle plate (article nº 6) puis un écrou Nylock (article nº 7) au bout de chaque boulon long. Serrez avec une clé polygonale de 7/16 po (11 mm). Assurez-vous que toute la quincaillerie est bien fixée.

⚠ ATTENTION

Faites preuve de vigilance pour éviter de pincer ou d'endommager les fils de capteur qui longent l'extrusion de la base lors de l'installation et du serrage de la quincaillerie de montage.

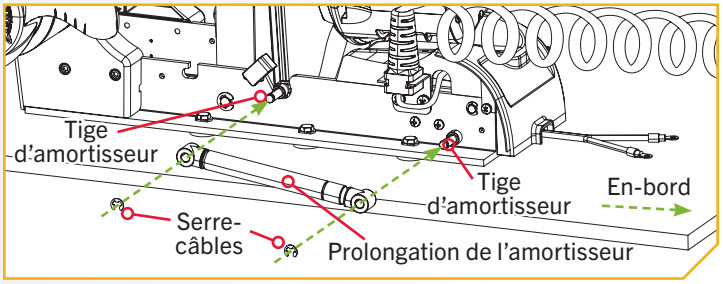




©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

11

w. À ce stade du processus d'installation, le moteur devrait être fixé au pont du bateau; le moteur peut maintenant être réassemblé. Glissez la prolongation de l'amortisseur à sa place sur les tiges d'amortisseur. Cela doit se faire de façon à ce que l'arbre de l'amortisseur pointe vers l'intérieur du bateau. Réinstallez les deux serre-câbles de 5/16 po (8 mm).

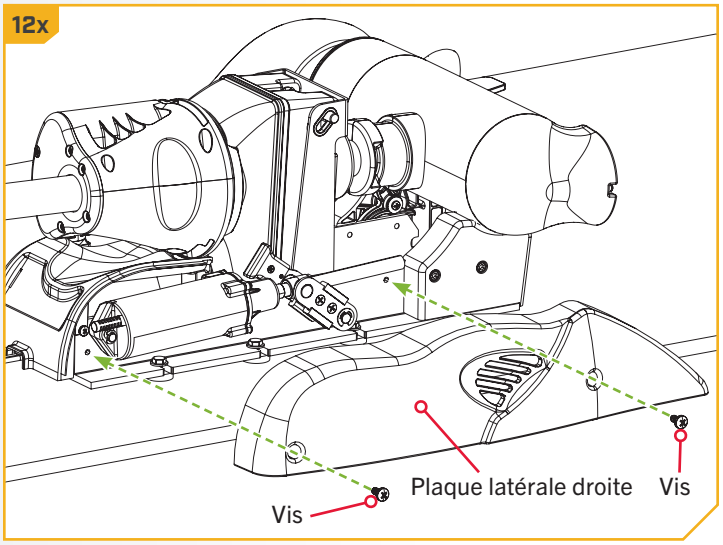


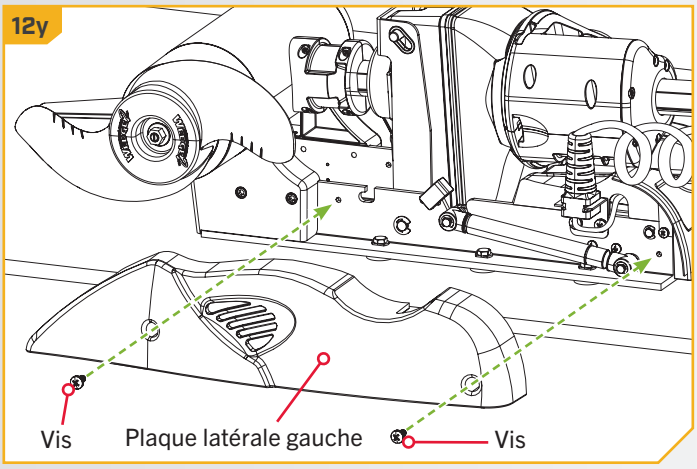
12

x. Replacez la plaque latérale droite.

y. Replacez la plaque latérale gauche.

z. Replacez les quatre vis de la plaque latérale en utilisant un tournevis cruciforme nº 3.





©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

INSTALLER LA PÉDALE

1

ARTICLE(S) REQUIS

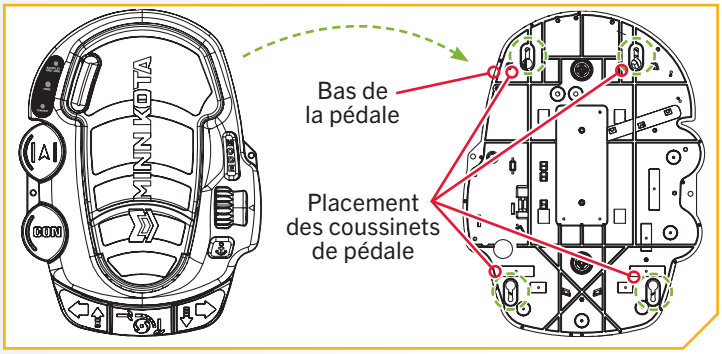


#15 x 1

#16 x 4

a. Prenez la pédale (article nº 15) et retournez-la. Placez un coussinet de pédale (article nº 16) dans chacun des emplacements de coussinet.

AVIS : L'ajout des coussinets de pédale est facultatif. Les coussinets sont recommandés lors de l'utilisation de la pédale sur des surfaces n'étant pas couvertes de tapis.



2

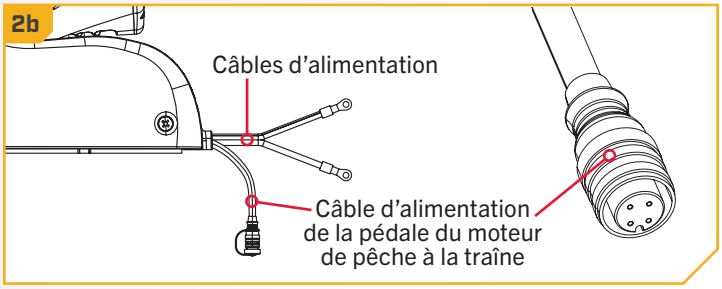
b. Localisez le cordon d'alimentation de la pédale qui sort du support sur le moteur de pêche à la traîne à côté des câbles d'alimentation. Dévissez le capuchon de la fiche à l'extrémité du cordon d'alimentation de la pédale.

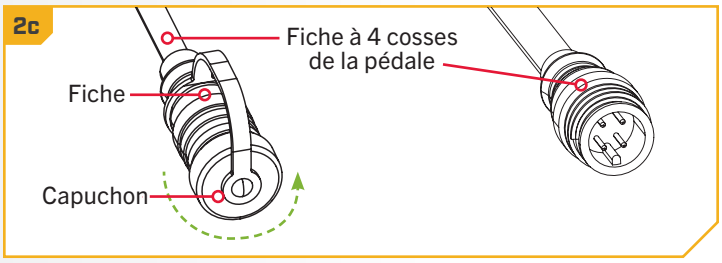
c. Repérez la fiche à quatre cosses de la pédale et dévissez le capuchon.

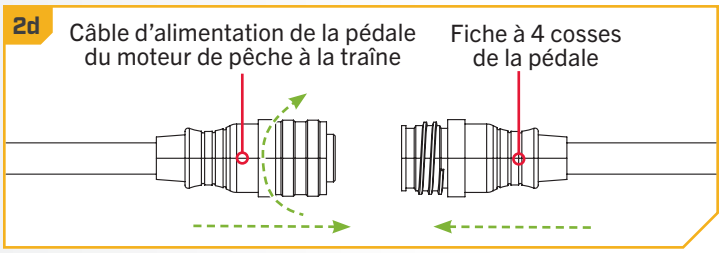
d. Enlignez la fiche à quatre cosses de la pédale et la fiche du moteur de pêche à la traîne. Poussez fermement les fiches l'une contre l'autre. Sécurisez la connexion en tournant le collet sur le cordon d'alimentation de la pédale dans le sens horaire.

AVIS : Les connecteurs sont codés pour empêcher une installation en sens inverse.

AVIS : Lorsque le cordon d'alimentation de la pédale n'est pas utilisé, assurez-vous que le capuchon est en place et fixé fermement.







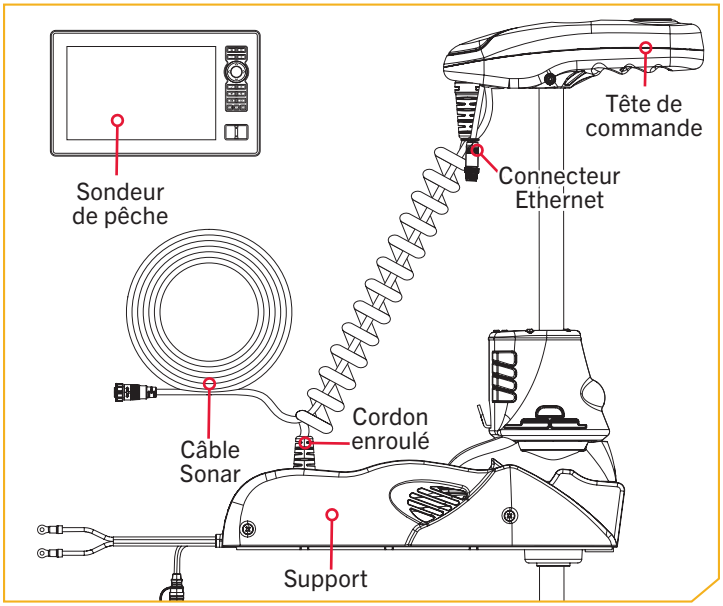
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

CONNEXION SONAR ET ETHERNET

Le moteur de pêche à la traîne est doté d'un sonar : soit le CHIRP Dual Spectrum™, soit le Down Imaging®. Un câble sonar sort de la base de la tête de commande et passe au centre du cordon enroulé. Un connecteur à quatorze broches à l'extrémité du câble sonar se fixe à un sondeur Minn Kota® avec Humminbird® Imaging. Les moteurs avec CHIRP Dual Spectrum ou Down Imaging ont également un transducteur dans l'unité inférieure. L'apparence du transducteur varie selon le type de sonar. Branchez le câble sonar à un sondeur. Consultez le manuel du propriétaire en ligne à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com pour plus de détails sur les caractéristiques du sonar et les options supplémentaires pour la compatibilité avec le sondeur, les câbles adaptateurs et l'acheminement des câbles.

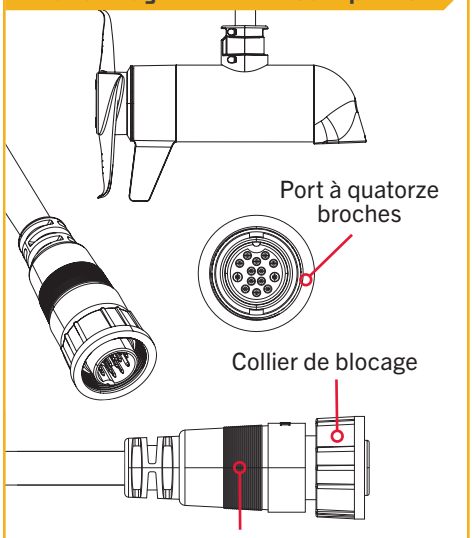
Le moteur de pêche à la traîne se connecte à un sondeur Minn Kota via une connexion sans fil. Pour plus de détails sur l'établissement d'une connexion sans fil, veuillez consulter la section « Jumeler le moteur de pêche à la traîne à un sondeur » de ce document. Si une connexion filaire est préférable, l'Ulterra utilise le câble Ethernet AS EC 30E de 9,14 m (30 pi) en option (720073-4). Le câble en option est disponible en ligne à minnkota.johnsonoutdoors.com. Pour plus de détails sur les câbles Ethernet en option, les câbles adaptateurs et la compatibilité avec le sondeur, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com et consultez le manuel du propriétaire.

HUMMINBIRD® IMAGING

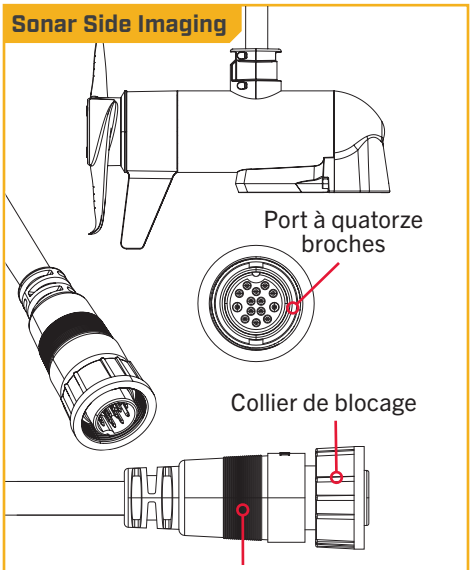


AVIS : Lors du jumelage sans fil de plusieurs appareils avec le moteur de pêche à la traîne, l'application de pêche Minn Kota, les ancres pour eaux peu profondes Raptor ou Talon, plusieurs télécommandes Minn Kota et les détecteurs de poissons Minn Kota ou Humminbird, Minn Kota recommande un câble Ethernet filaire entre le moteur de pêche à la traîne et le détecteur de poissons pour une performance optimale.

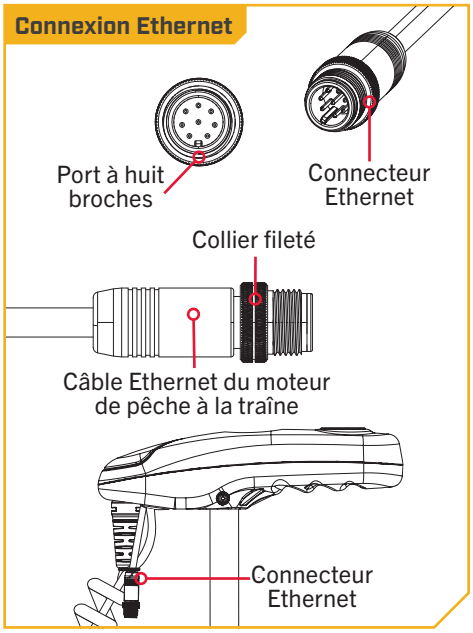
Sonar d'imagerie CHIRP Dual Spectrum



Sonar Side Imaging



Connexion Ethernet

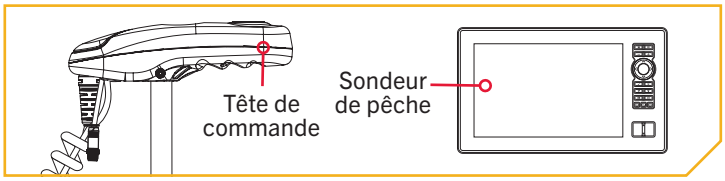


©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Jumeler le moteur de pêche à la traîne à un sondeur

Le moteur de pêche à la traîne se connecte à un sondeur Minn Kota® via une connexion sans fil. Terminez l'installation de l'hélice, de la batterie et du câblage, puis jumelez le moteur de pêche à la traîne au sondeur. Le moteur de pêche à la traîne et le sondeur doivent être mis sous tension pour terminer le processus de jumelage. Les modèles de sondeurs Minn Kota suivants sont compatibles avec une connexion sans fil au moteur de pêche à la traîne :

- SOLIX® G3
- APEX™
- XPLORE™
- Série A™
- Série X™

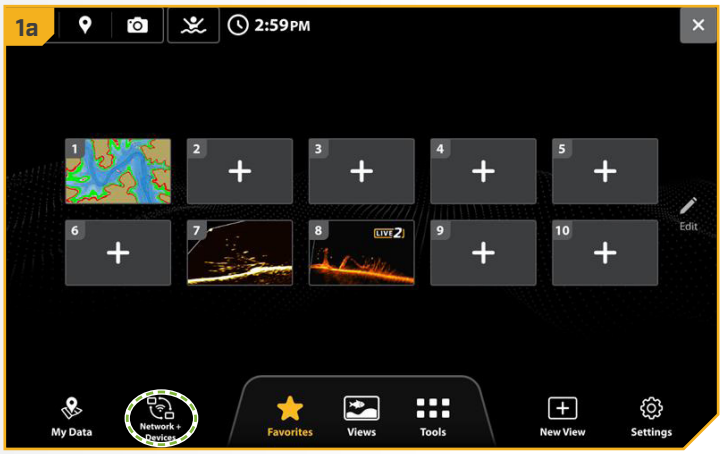


D'autres sondeurs sont compatibles avec une connexion filaire utilisant le câble Ethernet AS EC 30E de 9,14 m (30 pi) (720073-4). Le câble en option est disponible en ligne à minnkota.johnsonoutdoors.com. Pour plus de détails sur les câbles Ethernet en option, les câbles adaptateurs et la compatibilité avec le sondeur, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com et consultez le manuel du propriétaire. Les sondeurs dotés d'une connexion sans fil n'ont pas besoin d'un câble Ethernet. Pour jumeler le moteur de pêche à la traîne au sondeur, suivez les instructions ci-dessous.

1

a. Mettez sous tension le sondeur et le moteur de pêche à la traîne. À partir de l'écran d'accueil du sondeur, sélectionnez « Réseau et appareils ».

b. Sélectionnez « Ajouter des appareils » et localisez « Moteur de pêche à la traîne ». Dans la section « Moteur de pêche à la traîne », sélectionnez « Connecter ».



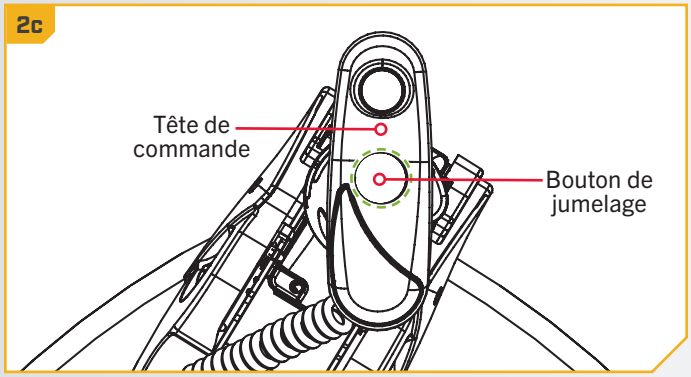


©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

JUMELER LE MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE À UN SONDEUR

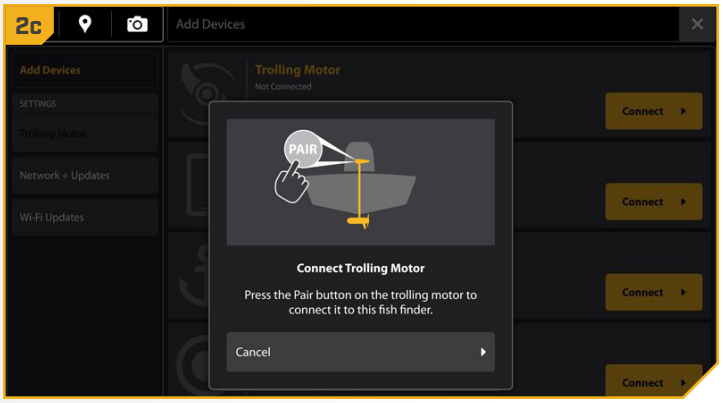
2

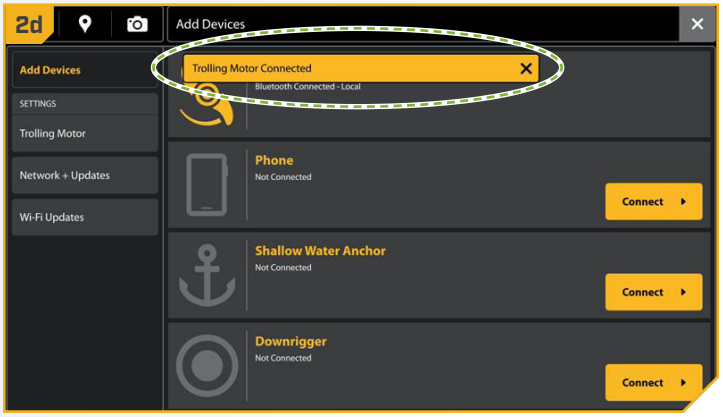
c. Appuyez sur le bouton de jumelage PAIR de la tête de commande du moteur de pêche à la traîne et maintenez-le enfoncé.



AVIS : Pour plus de détails sur le fonctionnement du bouton Jumeler PAIR, veuillez consulter le manuel du propriétaire.

d. Lorsque le jumelage est réussi, le moteur de pêche à la traîne émet trois bips et est apparié au sondeur. Le sondeur affichera « Moteur de pêche à la traîne connecté ».





©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Installation d'une connexion Ethernet filaire

Une connexion Ethernet filaire n'est pas nécessaire si le moteur de pêche à la traîne est jumelé au détecteur de poissons Minn Kota. Si une connexion filaire est privilégiée, l'Ulterra nécessite l'utilisation du câble Ethernet AS EC 30E – 30 pi (9,14 m) (720073-4) offert en ligne à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com. Suivez les instructions ci-dessous pour connecter le câble Ethernet au connecteur Ethernet à huit broches sous la tête de commande.

AVIS : Le détecteur de poissons doit être éteint jusqu'à ce que cette procédure soit terminée.

⚠ ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement recommandé des câbles pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie du produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient avoir pour conséquence que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une tout autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement. Ne serrez pas trop l'attache-câble car cela risquerait d'endommager le câble.

1

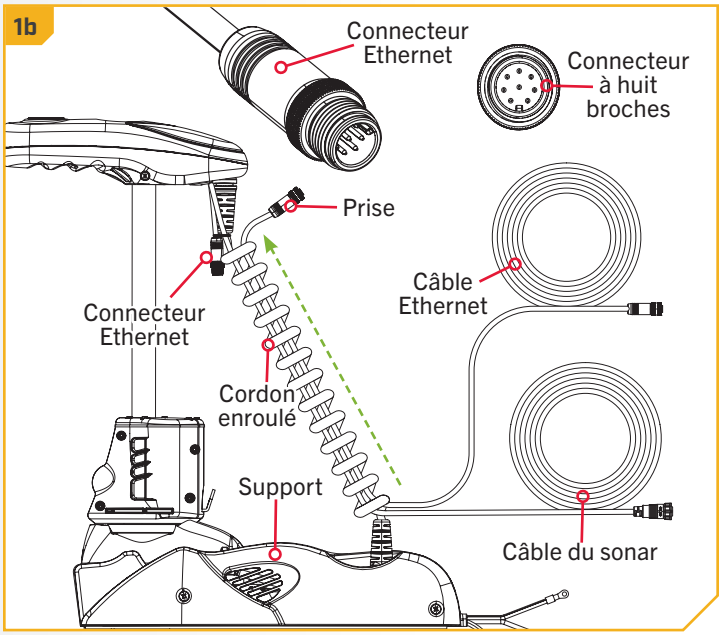
a. Placez le moteur dans la position déployée.

b. Localisez le connecteur Ethernet à huit broches sous la tête de commande. Le connecteur Ethernet sort de la base de la tête de commande et repose juste en dessous de la tête de commande à côté du cordon enroulé.

c. Le câble Ethernet comporte une prise aux deux extrémités. En commençant par le support, acheminez le connecteur d'une extrémité du câble parallèlement au câble du sonar, à l'intérieur du cordon enroulé, jusqu'au connecteur Ethernet.

AVIS : Minn Kota recommande de faire passer le câble Ethernet à travers le cordon enroulé lors de la connexion Ethernet. Les câbles seront installés du support à la tête de contrôle via le cordon enroulé et parallèlement au câble du sonar. Il n'est pas recommandé de contourner le cordon enroulé lors de l'acheminement du câble Ethernet.

1b



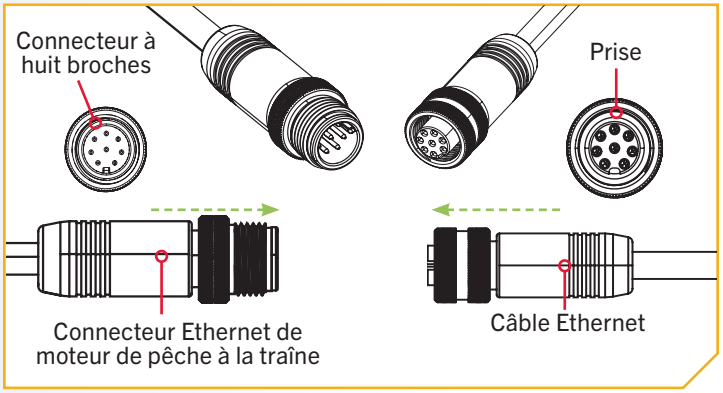
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

INSTALLATION D'UNE CONNEXION ETHERNET FILAIRE

2

d. Le câble Ethernet flotte librement à l'intérieur du cordon enroulé. Laissez suffisamment de jeu dans le câble pour fixer la prise au connecteur Ethernet.

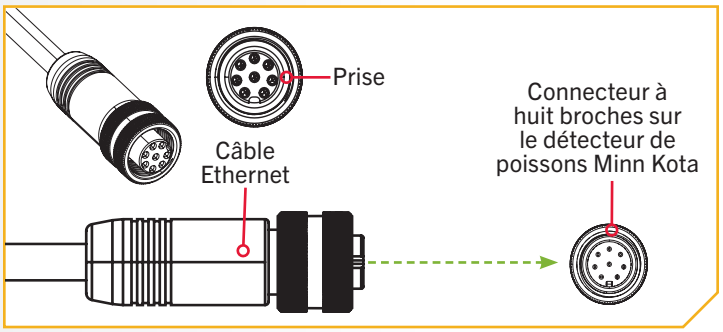
e. Pour installer le câble Ethernet, alignez les broches du connecteur Ethernet avec la prise du câble Ethernet. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion.



3

f. La prise située à l'extrémité du câble Ethernet sort du cordon enroulé et se connecte au détecteur de poissons. Alignez les connecteurs à détrompage de la prise du câble Ethernet avec le connecteur à huit broches du détecteur de poissons Minn Kota. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion.

AVIS : Si le câble Ethernet n'est pas assez long pour atteindre le détecteur de poissons, utilisez une rallonge Ethernet de 30 pi (9,14 m) (AS ECX 30E - 760025-1) de minnkota.johnsonoutdoors.com. Le câble d'extension Ethernet se branche directement sur n'importe quelle longueur de câble Ethernet.



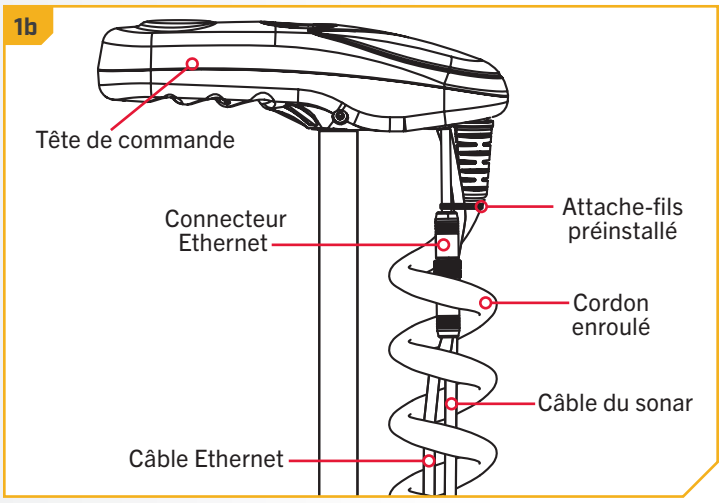
AVIS : Pour établir une connexion Ethernet filaire entre le moteur de pêche à la traîne et un détecteur de poissons HumminbirdMD Helix, trouvez le bon câble adaptateur en vérifiant la compatibilité en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

4

g. Vérifiez que tous les câbles sont connectés à un périphérique de sortie comme vous le souhaitez.

AVIS : Le câble du sonar et le connecteur Ethernet GPS proviennent de l'usine et sont fixés au cordon enroulé à l'aide d'un attache-fils préinstallé. Gardez l'attache-fils préinstallé en place.

h. Le câble du sonar et le câble Ethernet seront attachés ensemble à l'intérieur du cordon enroulé à l'aide d'attache-fils. Assurez-vous que les câbles sont parallèles les uns aux autres à l'intérieur du cordon enroulé. Faites passer les câbles de la tête de contrôle au support, en les gardant droits et parallèles sur toute la longueur.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

5

ARTICLE(S) REQUIS

#17 x 10

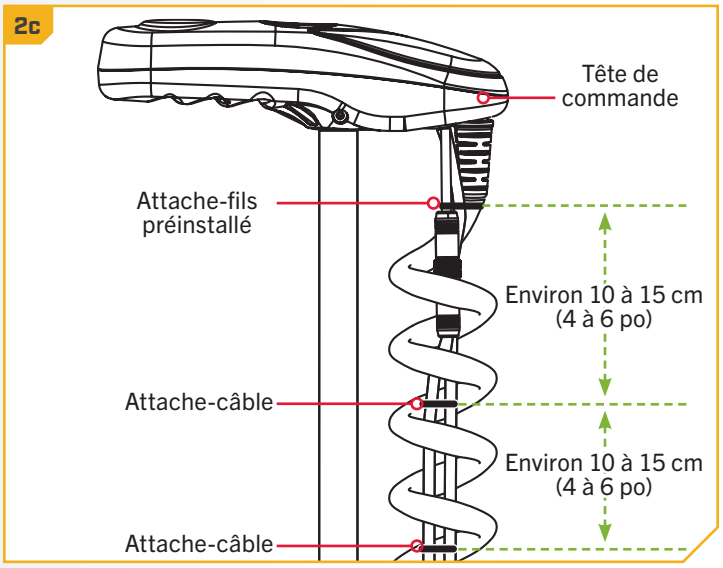
i. En commençant à environ 4 à 6 po (10 à 15 cm) sous l'attache-fils préinstallé, prenez un attache-fils (article nº 17) et placez-le autour du câble du sonar et du câble Ethernet. N**E PAS saisir le cordon enroulé avec l'attache-fils**. Le câble du sonar et le câble Ethernet doivent être fixés ensemble à l'aide d'un attache-fils, mais flotter librement à l'intérieur du cordon enroulé. Gardez l'attache-fils préinstallé en place.

AVIS : NE fixez PAS les câbles accessoires au cordon enroulé. Fixez SEULEMENT les câbles sonar et Ethernet les uns aux autres à l'aide d'attache-fils.

j. Fixez l'attache-fils autour des câbles et serrez-le avec vos doigts. Ne pas trop serrer l'attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

⚠ ATTENTION

Ne serrez pas trop l'attaches-câble car cela risquerait d'endommager les câbles.

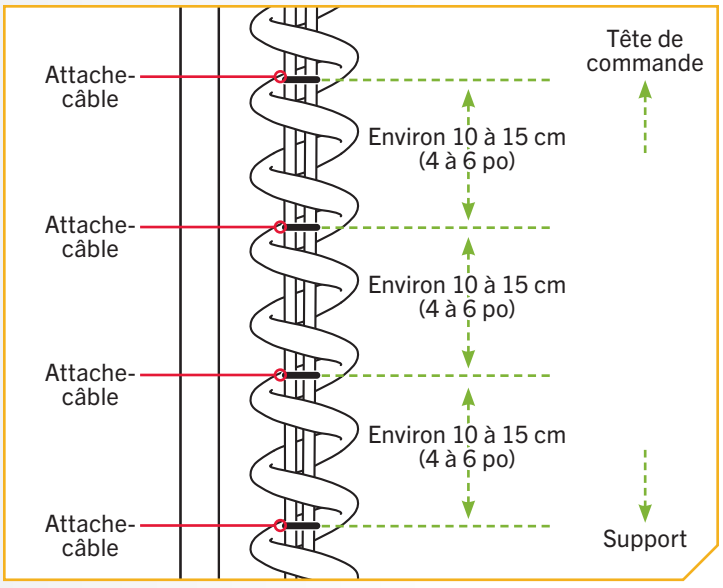


6

k. Suivez les câbles de la tête de contrôle au support et placez des attache-fils supplémentaires tous les 4 à 6 po (10 à 15 cm). Le nombre d'attache-câbles nécessaires varie en fonction de la longueur de l'arbre de votre moteur de pêche à la traîne.

AVIS : Si des attache-fils supplémentaires sont nécessaires, un ensemble de sac d'attache-fils (assemblage nº F) est disponible sur le portail de commande de pièces sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

AVIS : Fixez fermement les attache-câbles du bout des doigts. Il est recommandé de les avoir **UNIQUEMENT** suffisamment serrés pour qu'ils ne glissent pas sur les câbles et maintiennent les câbles ensemble.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

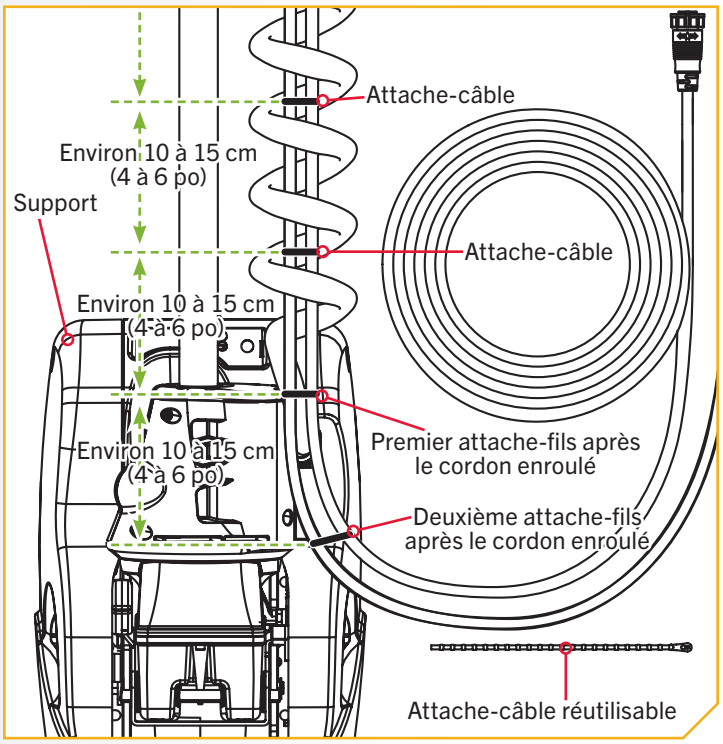
INSTALLATION D'UNE CONNEXION ETHERNET FILAIRE

7

l. Continuez à placer des attache-fils tous les 4 à 6 po (10 à 15 cm) le long des câbles accessoires jusqu'à ce qu'il y ait deux attache-fils en place au-delà de l'extrémité du cordon enroulé là où il entre dans le support.

m. Regardez l'emplacement des attache-fils et assurez-vous qu'au moins deux attache-fils sont présents sur les câbles après leur sortie du cordon enroulé. Si aucun attache-fils supplémentaire n'est nécessaire, reconnectez correctement tous les câbles qui auraient pu être déconnectés.

n. Laissez 6 po (15,2 cm) de jeu à l'endroit où les câbles sortent du cordon enroulé. Enroulez tout surplus de câble dans une boucle lâche d'au moins 4 po (10,2 cm) de diamètre. Fixez sans serrer avec un attache-câble réutilisable.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Installation de la connexion sonar

Lorsque le sonar CHIRP à double spectre ou le sonar Down Imaging est préinstallé sur votre moteur de pêche à la traîne, un câble de sonar sort de la base de la tête de commande et descend au centre du cordon enroulé. Les deux types de sonar nécessitent que le câble du sonar soit connecté à un dispositif de sortie tel qu'un détecteur de poissons Minn Kota équipé de HumminbirdMD Imaging. La connexion du moteur de pêche à la traîne équipé d'un transducteur à un détecteur de poissons compatible vous donne une vue sonar 2D de ce qui se passe directement sous le moteur de pêche à la traîne. Pour en savoir plus sur le sonar CHIRP à double spectre et le sonar Down Imaging, consultez la section « Utilisation et réglage du moteur » du manuel du propriétaire.

Les modèles de détecteur de poissons Minn Kota suivants permettent la connexion du câble du sonar directement à partir du moteur de pêche à la traîne :

- SOLIX^{MD} G3
- A Series^{MC}
- XPLORE^{MC}
- APEX^{MC}
- X Series^{MC}

Le câble du sonar du moteur de pêche à la traîne peut être branché directement à un détecteur de poissons, un câble d'extension ou un câble adaptateur. Les câbles d'extension et les câbles adaptateurs sont disponibles en ligne à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com. Pour déterminer si votre détecteur de poissons est compatible avec le sonar CHIRP à double spectre ou le sonar Down Imaging, veuillez visiter minnkota.johnsonoutdoors.com pour vérifier la compatibilité.

Les câbles de sonar sont blindés de sorte à réduire les interférences. Pour protéger ce blindage, il est recommandé de ne pas serrer fermement les câbles contre des coins vifs ni des objets durs. Si des attache-câbles sont utilisés, évitez de trop serrer. Tout surplus de câble devrait être enroulé en une boucle lâche d'au moins 10,2 cm (4 po) de diamètre. Le câble de connexion doit être acheminé vers le détecteur de poissons en suivant les recommandations de Minn Kota afin d'optimiser la mobilité et de maximiser la fonctionnalité. Tous les moteurs Ulterra avec sonar sont équipés d'un fil de liaison interne. Tout mauvais raccordement risque de causer des interférences sonar et peut endommager votre moteur de pêche à la traîne, vos composants électroniques et d'autres accessoires du bateau. Pour réduire les interférences causées par le moteur de pêche à la traîne, assurez-vous que le détecteur de poissons et le moteur de pêche à la traîne sont actionnés par des batteries indépendantes. Consultez les sections « Installation de la batterie et du câblage » de ce manuel pour les instructions de gréement correctes.

⚠ ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement recommandé des câbles pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie du produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient avoir pour conséquence que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une toute autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement. Ne serrez pas trop l'attache-câble car cela risquerait d'endommager le câble.

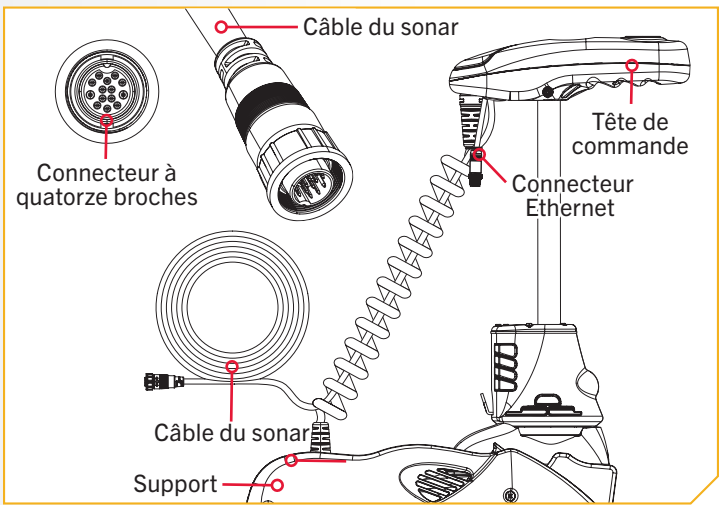
1

AVIS : Le détecteur de poissons doit être éteint jusqu'à ce que cette procédure soit terminée.

a. Placez le moteur dans la position déployée.

b. Localisez le connecteur à quatorze broches à l'extrémité du câble du sonar. Le câble du sonar sort de la base de la tête de commande et passe au centre du cordon enroulé.

AVIS : Le câble du sonar est fixé au cordon enroulé avec un attache-câble à l'usine. Ne retirez pas et n'ajustez pas l'attache-câble qui retient le câble du sonar.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

INSTALLATION DE LA CONNEXION SONAR

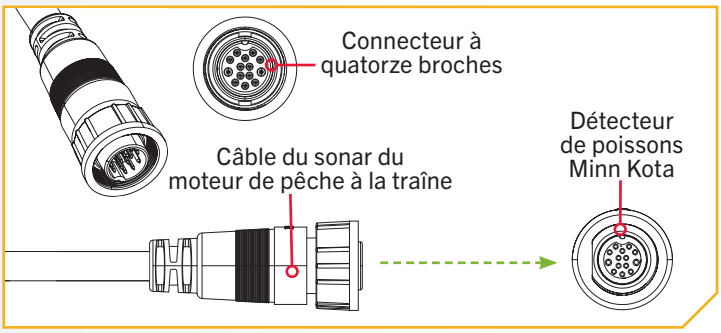
2

c. Le câble du sonar flotte librement à l'intérieur du cordon enroulé. Laissez suffisamment de jeu dans le câble pour fixer le connecteur à quatorze broches au détecteur de poissons.

d. Alignez le connecteur à quatorze broches du câble du sonar avec la prise du détecteur de poissons Minn Kota. Serrez le collier du câble du sonar pour sécuriser la connexion.

AVIS : Pour compléter la connexion du sonar entre le moteur de pêche à la traîne et un détecteur de poissons Humminbird Helix, trouvez le bon câble adaptateur en vérifiant la compatibilité en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

AVIS : Si vous vous connectez à d'autres détecteurs de poissons sur le marché, vérifiez la compatibilité ou les câbles adaptateurs requis en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.



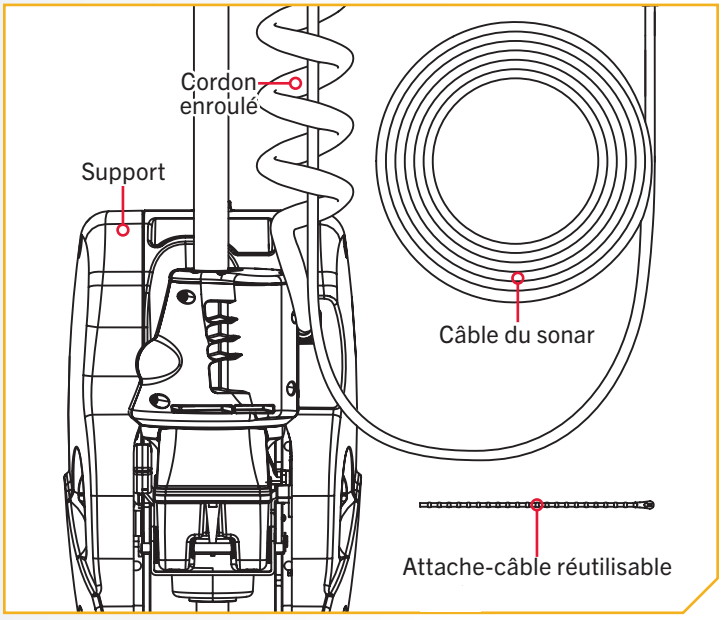
AVIS : Si le câble du sonar n'est pas assez long pour atteindre le détecteur de poissons, utilisez un câble d'extension de sonar de 3,05 m (10 pi) (EC M3 14W10 - 720106-1) ou un câble d'extension de sonar de 9,14 m (30 pi) (EC M3 14W30 - 720106-2). Les deux câbles d'extension sont disponibles sur minnkota.johnsonoutdoors.com. Le câble du sonar se branche directement à un câble d'extension de sonar.

3

e. Confirmez que le câble du sonar est connecté au détecteur de poissons comme souhaité. Laissez 15,2 cm (6 po) de jeu à l'endroit où le câble du sonar sort du cordon enroulé. Enroulez tout surplus de câble dans une boucle lâche d'au moins 10,2 cm (4 po) de diamètre. Fixez sans serrer avec un attache-câble.

⚠ ATTENTION

Ne serrez pas trop l'attache-câble car cela risquerait d'endommager les câbles.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

INSTALLATION DE L'HÉLICE

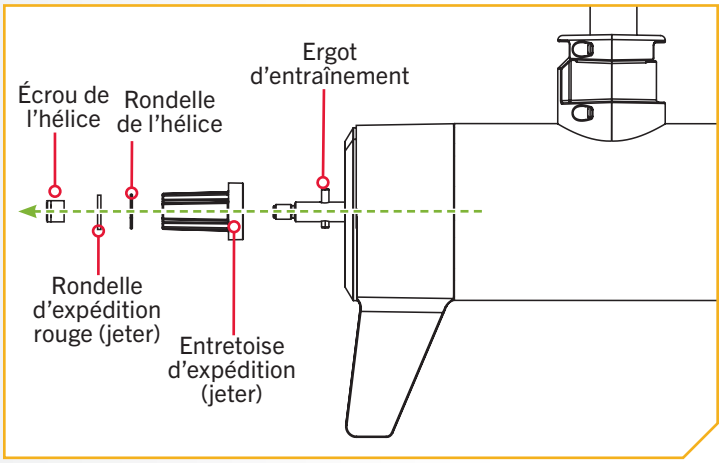
1

⚠ ATTENTION

Débranchez le moteur de la batterie avant d'entreprendre tout travail ou entretien sur l'hélice.

a. Tout en tenant l'entretoise d'expédition avec une pince ou un étau, retirez l'écrou d'hélice, la rondelle d'expédition rouge, la rondelle d'hélice et l'entretoise, en faisant attention de ne pas perdre l'ergot d'entraînement. Réutilisez l'écrou d'hélice, la rondelle d'hélice et l'ergot d'entraînement pour fixer l'hélice.

AVIS : L'entretoise d'expédition et la rondelle d'expédition rouge sont uniquement destinées à l'expédition et doivent être jetées. La rondelle d'expédition rouge rouillera si elle est utilisée pour fixer l'hélice.

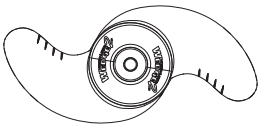


©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

INSTALLATION DE L'HÉLICE

2

ARTICLE(S) REQUIS



#13 x 1 | #10 x 1 | #11 x 1 | #12 x 1

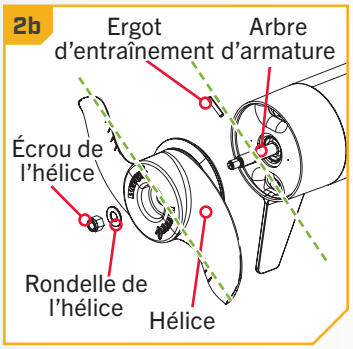
b. Prenez l'ergot d'entraînement (article nº 10) et glissez-le dans l'orifice de l'arbre d'armature. Placez l'ergot d'entraînement à l'horizontale en saisissant l'arbre d'armature et en le tournant avec l'ergot d'entraînement en place.

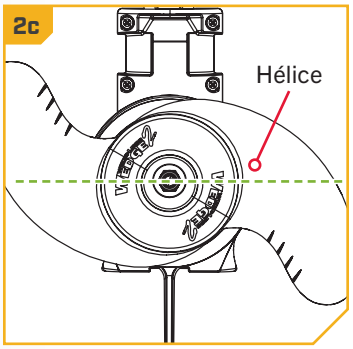
c. Alignez l'hélice (article nº 13) de manière à ce qu'elle soit aussi à l'horizontale et parallèle à l'ergot d'entraînement. Glissez l'hélice sur l'arbre d'armature et l'ergot d'entraînement jusqu'à ce qu'elle repose contre l'unité inférieure.

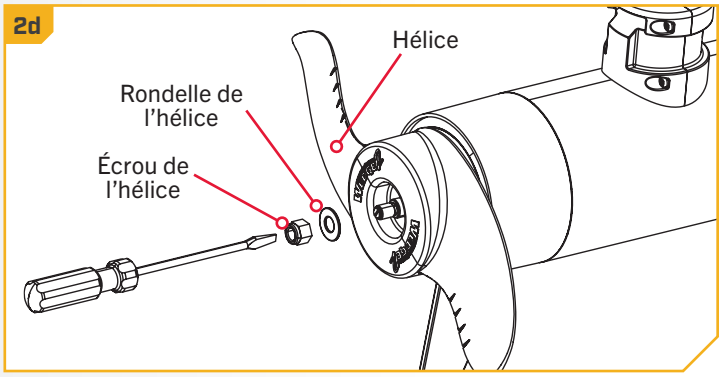
d. Installez la rondelle de l'hélice (article nº 11) et l'écrou de l'hélice (article nº 12) sur l'extrémité de l'arbre d'armature.

e. En tenant l'extrémité de l'arbre d'armature avec un tournevis à lame plate, serrez l'écrou de l'hélice avec une clé plate 9/16 po (1,43 cm).

f. Serrez l'écrou de l'hélice 1/4 de tour passé le serrage confortable à 25-35 po-lb (2,8-4 Nm).







⚠ ATTENTION

Ne serrez pas trop pour ne pas endommager l'hélice.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

INSTALLATION DES BATTERIES ET DU CÂBLAGE

GRÉEMENT DE L'EMBARCATION ET INSTALLATION DU PRODUIT

Pour des raisons de sécurité et de conformité, nous vous recommandons de suivre les normes du conseil américain sur les embarcations et les yachts (ABYC) pour le gréement de l'embarcation. Les altérations dans le câblage de l'embarcation devraient être complétées par un technicien de marine qualifié. Les spécifications suivantes sont seulement des lignes directrices générales:

⚠ ATTENTION

Ces lignes directrices s'appliquent au gréement général pour soutenir le moteur de Minn Kota. L'alimentation de multiples moteurs ou d'autres appareils électriques, à partir du même circuit d'alimentation, peut influer sur le gabarit de conducteurs et le dimensionnement des disjoncteurs recommandé. Pour un fil plus long que celui fourni avec l'appareil, suivre le tableau de dimensionnement de gabarit des conducteurs et des disjoncteurs du tableau ci-dessous. Si la longueur totale de la rallonge est de plus de 25 pi (7,60 m), nous vous recommandons de communiquer avec un technicien maritime qualifié.

⚠ ATTENTION

Un dispositif de protection contre la surintensité (disjoncteur ou fusible) doit être utilisé. Les préalables de la garde côtière exigent que chaque conducteur de courant, qui n'est pas fixé, soit protégé par un fusible ou un disjoncteur qui se réinitialise manuellement et qui ne peut se déclencher automatiquement. Le dimensionnement du type (courant et tension de puissance nominale) de fusible ou de disjoncteur doit être choisi en fonction du propulseur électrique utilisé. Le tableau ci-dessous donne les lignes directrices recommandées pour ce qui est du dimensionnement des disjoncteurs.

TABLEAU DES DIMENSIONS DE GABARIT DES CONDUCTEURS ET DISJONCTEURS

Le présent tableau des dimensions de gabarit des conducteurs et disjoncteurs est uniquement valable pour les hypothèses suivantes:

1. Il n'y a pas plus de 2 conducteurs qui sont regroupés à l'intérieur d'une gaine ou d'un conduit à l'extérieur de l'espace moteur.
2. Chaque conducteur est muni d'un isolant d'une température nominale de 105 °C.
3. Aucune chute de tension de plus de 5 % n'est autorisée lorsque le moteur est à plein régime, en fonction des exigences en matière d'alimentation du produit qui ont été publiées.

Modèle/ Poussée du Moteur	Courant Tiré Max	Disjoncteur		Longueur de la Rallonge				
		Amp	Minimum	1.5 mètres	3 mètres	4.5 mètres	6 mètres	7.5 mètres
80 lb.	56	60 Amp	24 VDC	10 mm^2	16 mm^2	16 mm^2	25 mm^2	35 mm^2
112 lb.	52	60 Amp	36 VDC	10 mm^2	10 mm^2	10 mm^2	16 mm^2	25 mm^2

AVIS : La longueur de la rallonge fait référence à la distance séparant les batteries des fils du propulseur électrique. Consultez le site Web pour connaître les options d'impulsion. Les valeurs d'intensité maximales ont lieu de manière intermittente durant certaines conditions et ne doivent pas être utilisées comme valeur nominale continue.

Référence
Le code des règlements fédéraux des États-Unis : article 183 du titre 33 du CFR - Embarcations et équipements associés ABYC E-11 : systèmes électriques CA et CC sur les embarcations.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

COMMENT SÉLECTIONNER LES BATTERIES ADÉQUATES

Le moteur fonctionnera avec n'importe quelle batterie marine au plomb de 12 volts à décharge poussée. Pour un meilleur résultat, utilisez une batterie-marine à décharge poussée avec ampérage nominal d'au moins 105 ampères/heure. Maintenez la batterie complètement chargée. Un entretien adéquat assurera que le courant sera disponible au moment du besoin et améliorera considérablement la durée de vie de la batterie. Le fait de ne pas recharger les batteries au plomb (dans les 12 à 24 heures) est la principale cause de défaillance prématurée de celles-ci. Utilisez un chargeur multiphase pour éviter une surcharge. Nous offrons une vaste sélection de chargeurs en fonction de vos besoins. Si vous utilisez une batterie à manivelle pour démarrer un moteur hors-bord à essence, nous vous recommandons d'utiliser des batteries marines à décharge poussée séparées pour votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota. Pour de plus amples informations sur la sélection et le gréement de batteries, veuillez visiter minnkota.johnsonoutdoors.com. Les moteurs de pêche à la traîne Minn Kota peuvent fonctionner avec des batteries au lithium-ion. Cependant, ils sont spécifiquement conçus pour fonctionner sur des batteries au plomb traditionnelles (noyées, AGM ou GEL). Les batteries au lithium-ion restent à des tensions supérieures pendant plus longtemps que les batteries au plomb. Par conséquent, faire tourner un moteur de pêche à la traîne Minn Kota à des vitesses supérieures à 85 % pendant une période prolongée risque d'endommager le moteur de façon permanente.

⚠ AVERTISSEMENT

Ne branchez jamais les bornes (+) et (–) de la batterie ensemble. Assurez-vous qu'aucun objet métallique ne puisse tomber sur la batterie et provoquer un court-circuit entre les bornes. Cela provoquerait immédiatement un court-circuit et un risque extrême d'incendie.

⚠ ATTENTION

Consulter le « Tableau des dimensions de gabarit des conducteurs et disjoncteurs » dans la section précédente pour trouver le disjoncteur ou fusible approprié convenant à votre moteur. Pour les moteurs nécessitant un disjoncteur de 60 A, le disjoncteur Minn Kota MKR-19 60 A est recommandé.

⚠ ATTENTION

Veuillez lire les renseignements suivants avant de connecter votre moteur à vos batteries afin d'éviter d'endommager votre moteur ou d'annuler votre garantie.

AUTRES POINTS À CONSIDÉRER

Utilisation de chargeurs-onduleurs

Votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota peut être conçu avec un fil de masse interne pour réduire les interférences avec d'autres sonars. La plupart des systèmes de charge à alternateurs ne tiennent pas compte de ce fil de masse et connectent les bornes négatives des batteries du moteur de pêche à la traîne aux bornes négatives de la batterie à manivelle/de démarrage. Ces connexions externes peuvent endommager les composants électroniques connectés et le système électrique de votre moteur de pêche à la traîne et ainsi annuler votre garantie. Passez attentivement en revue le manuel de votre chargeur ou consultez son fabricant afin de vous assurer que votre chargeur est compatible avant de l'utiliser.

Minn Kota recommande l'utilisation de chargeurs de marque Minn Kota pour recharger les batteries connectées à votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota, étant donné qu'ils ont été conçus pour fonctionner avec les moteurs dotés d'un fil de masse.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Accessoires supplémentaires connectés aux batteries du moteur de pêche à la traîne

Votre moteur Minn Kota, les composants électroniques de votre bateau ou votre bateau peuvent subir des dommages importants si de mauvaises connexions sont effectuées entre les batteries de votre moteur de pêche à la traîne et un autre système de batterie. Minn Kota recommande d'utiliser un système de batterie exclusif pour votre moteur de pêche à la traîne. Lorsque possible, les accessoires doivent être branchés sur un système de batterie séparé. Les radios et les sonars ne doivent être connectés à aucune batterie du moteur de pêche à la traîne étant donné que les interférences provenant du moteur de pêche à la traîne sont inévitables. Lorsque vous connectez un accessoire supplémentaire à tout système de batterie du propulseur électrique, ou lorsque vous effectuez des connexions entre les batteries du propulseur électrique et d'autres systèmes de batterie sur le bateau, assurez-vous de respecter attentivement les indications ci-dessous.

La connexion négative (-) doit être connectée à la borne négative de la même batterie à laquelle la borne négative du moteur de pêche à la traîne est connectée. Dans les schémas ci-dessous, cette batterie est appelée batterie « côté inférieur ». La connexion à une autre batterie du moteur de pêche à la traîne fera entrer une tension positive dans la « mise à la terre » de cet accessoire, ce qui peut entraîner une corrosion excessive. Tout dommage causé par de mauvaises connexions entre les systèmes de batterie ne sera pas couvert par la garantie.

Systèmes de démarrage d'appoint et commutateurs

Les systèmes de démarrage d'appoint et les commutateurs relient les bornes négatives des batteries connectées entre elles. La connexion de ces systèmes à la batterie « côté supérieur » ou à la batterie « milieu » risque de causer d'importants dommages à votre moteur de pêche à la traîne ou aux composants électroniques. La seule batterie du moteur de pêche à la traîne qui peut être connectée de façon sécuritaire à un de ces systèmes est la batterie « côté inférieur ».

AVIS : Le fil de masse interne est doté d'un fusible de 3 A. Les mauvaises connexions décrites ci-dessus avec une intensité supérieure à 3 A feront sauter ce fusible et aucun autre dommage ne sera exposé. Si cela se produit, les interférences RF du moteur de pêche à la traîne affectant les sonars et les autres composants électroniques seront plus importantes. Si le fusible saute, il faut trouver le mauvais raccordement et le résoudre avant de remplacer le fusible. Le fusible de rechange devrait être d'un courant de 3 A ou moins. Un fusible intact ne signifie pas un raccordement adéquat; d'importants dommages peuvent être causés par un câblage incorrect sans pour autant que le courant n'approche 3 A.

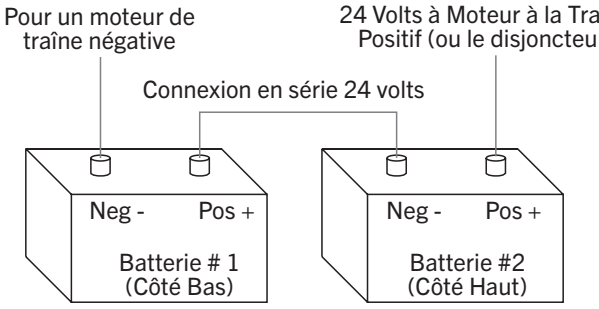
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

BRANCHER LES BATTERIES EN SÉRIE (SI REUIS POUR VOTRE MOTEUR)

Systèmes de 24 Volts

Deux batteries de 12 volts sont nécessaires. Les batteries doivent être branchées en série, uniquement tel qu'illustré dans le schéma de câblage, afin de fournir 24 volts.

1. Assurez-vous que le moteur est éteint (sélecteur de vitesse sur "0").
2. Branchez un câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 1 et à la borne négative (-) de la batterie 2.
3. Branchez le fil rouge positif (+) à la borne positive (+) sur la batterie 2.
4. Branchez le fil noir négatif (-) à la borne négative (-) de la batterie 1.



Deux batteries 12 volts connectées en série pour 24 volts

⚠ AVERTISSEMENT

Pour des raisons de sécurité, ne pas allumer le moteur jusqu'à ce que l'hélice soit dans l'eau. Si vous installez un raccordement en fil de plomb, respectez les polarités appropriées et suivez les instructions qui se trouvent dans votre manuel du propriétaire du bateau.

⚠ AVERTISSEMENT

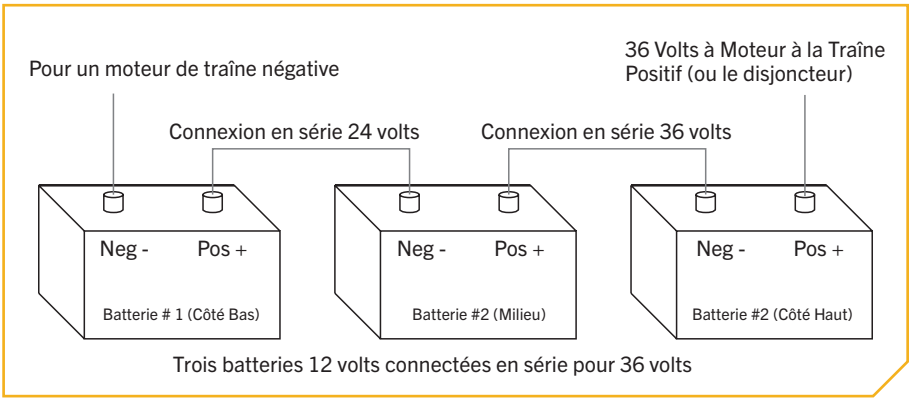
- Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries lorsque le moteur n'est pas utilisé ou pendant la charge.
- Un câblage incorrect des systèmes de 24/36 V pourrait provoquer une explosion des batteries.
- Serrez bien les écrous papillon des fils conducteurs autour des bornes de la batterie.
- Positionnez la batterie dans un compartiment ventilé.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Systèmes de 36 Volts

Trois batteries de 12 volts sont nécessaires. Les batteries doivent être branchées en série, uniquement tel qu'illustré dans le schéma de câblage, afin de fournir 36 volts.

1. Assurez-vous que le moteur est éteint (sélecteur de vitesse sur "0").
2. Branchez un câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 1 et à la borne négative (-) de la batterie 2. Branchez autre câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 2 et à la borne négative (-) de la batterie 3.
3. Branchez le fil rouge positif (+) à la borne positive (+) sur la batterie 3.
4. Branchez le fil noir négatif (-) à la borne négative (-) de la batterie 1.



Trois batteries 12 volts connectées en série pour 36 volts

⚠ AVERTISSEMENT

Pour des raisons de sécurité, ne pas allumer le moteur jusqu'à ce que l'hélice soit dans l'eau. Si vous installez un raccordement en fil de plomb, respectez les polarités appropriées et suivez les instructions qui se trouvent dans votre manuel du propriétaire du bateau.

⚠ AVERTISSEMENT

- Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries lorsque le moteur n'est pas utilisé ou pendant la charge.
- Une mauvaise installation du câblage des systèmes de 24/36 volts pourrait provoquer une explosion des batteries.
- Gardez le serrage des écrous de papillon de raccordement solide et bien serré autour des bornes de la batterie.
- Installez la batterie dans un compartiment ventilé.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SYSTÈME MINN KOTA

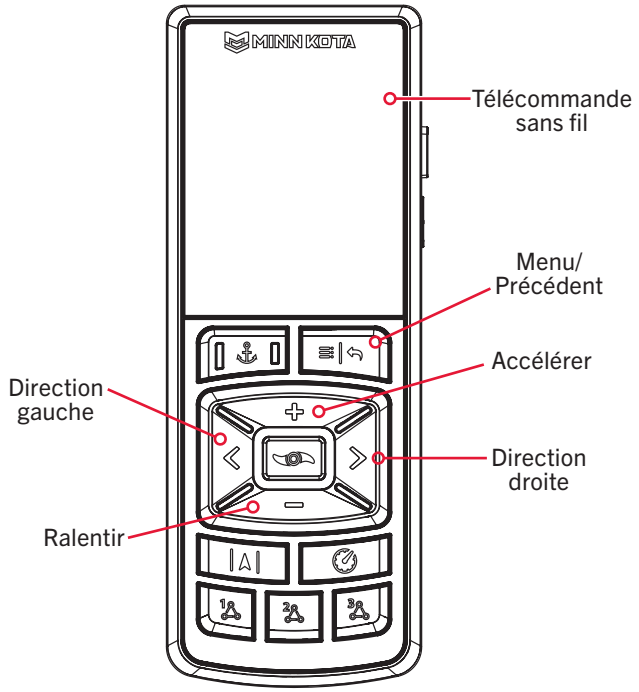
OPTIMISER LA PERFORMANCE DE L'ULTERRA GRÂCE À LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL OU À L'APPLICATION DE PÊCHE MINN KOTA

Le système Minn Kota est un système de pêche intégré qui réunit les moteurs de pêche à la traîne, les détecteurs de poissons, les sonars, la cartographie, les ancres pour eaux peu profondes et plus encore en une expérience unique et fluide. La connexion du moteur de pêche à la traîne à d'autres produits du système Minn Kota améliore l'expérience de pêche et permet aux pêcheurs de se concentrer moins sur la gestion de l'équipement et plus sur la pêche.

Le moteur de pêche à la traîne Ulterra est doté de la navigation GPS avancée et est jumelé en usine à une télécommande sans fil. La télécommande sans fil offre une façon de contrôler le moteur de pêche à la traîne et des fonctions de navigation GPS avancée comme Spot-Lock et le mode Dérive. Pour en savoir plus sur les fonctions de la télécommande sans fil, consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

Associez le moteur de pêche à la traîne à l'application de pêche Minn Kota pour obtenir plus de contrôle sur le système Minn Kota. L'application de pêche Minn Kota est une application gratuite iOS et Android que vous pouvez télécharger sur un appareil mobile, offrant ainsi un contrôle inégalé sur tous vos produits du système Minn Kota. Trouvez des instructions pour jumeler le moteur de pêche à la traîne à un appareil mobile dans l'application.

Utilisez la télécommande sans fil ou l'application de pêche Minn Kota pour finaliser les réglages du moteur de pêche à la traîne pour des fonctions telles que l'étalonnage et décalage de cap du capteur de cap. Assurez-vous que le moteur de pêche à la traîne est connecté à une source d'alimentation avant de régler les paramètres. Minn Kota recommande d'effectuer tous les réglages du capteur de cap pour améliorer le contrôle du moteur de pêche à la traîne.





Icône de l'application de pêche Minn Kota



Tableau de bord de l'application de pêche Minn Kota sur un appareil mobile

AVERTISSEMENT

Veillez à ce que ni vous, ni les autres personnes ne s'approchent trop de l'hélice en rotation, que ce soit avec une partie du corps ou des objets. Le moteur est puissant et pourrait provoquer des situations périlleuses ou des blessures pour vous ou les autres. Restez à l'écart de l'hélice et faites attention à tout engagement accidentel.

AVIS : Assurez-vous que le moteur de pêche à la traîne est connecté à une source d'alimentation avant de régler les paramètres de l'application de pêche Minn Kota.

AVIS : Si la télécommande sans fil est perdue ou ne fonctionne plus pendant la navigation et que l'application de pêche Minn Kota n'est pas disponible, déconnectez le moteur de l'alimentation pour annuler toute navigation active et arrêter l'hélice.

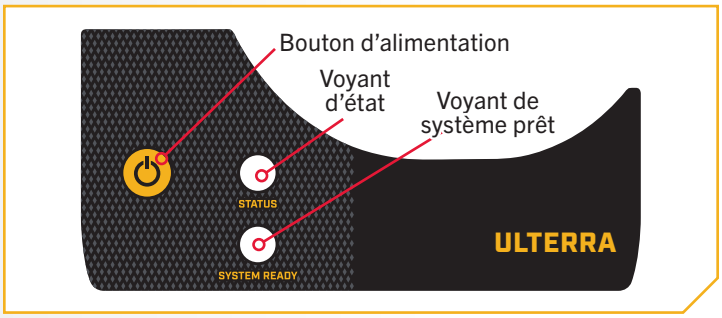
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Vérification de l'alimentation

1

a. Repérez le panneau indicateur à l'avant du support. Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension en appuyant sur le bouton d'alimentation sur le panneau indicateur. Lorsque le moteur de pêche à la traîne est en marche, l'indicateur de système prêt est vert.

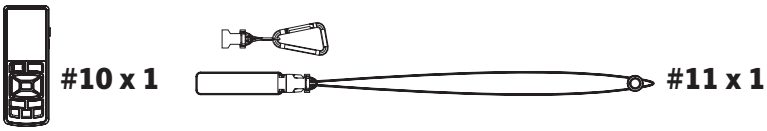
b. Pour éteindre le moteur, appuyez et maintenez le bouton d'alimentation pendant environ trois secondes jusqu'à ce que le voyant vert s'éteigne. Lorsque le moteur est éteint, l'indicateur de système prêt ne s'allume pas.



Mettre sous tension la télécommande sans fil

1

ARTICLE(S) REQUIS



a. Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension.

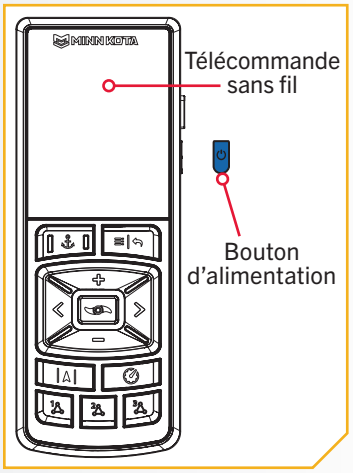
b. Pour allumer la télécommande sans fil (article nº 10), appuyez sur le bouton d'alimentation situé sur le côté de la télécommande et gardez-le enfoncé.

c. Un message s'affiche à l'écran. Lisez l'avis de nonresponsabilité, puis appuyez sur le bouton Direction droite pour sélectionner « J'accepte ».

d. Le contenu s'affiche sur l'écran. Les fonctions à distance pour contrôler manuellement le moteur sont maintenant actives, y compris Augmenter la vitesse, Réduire la vitesse, Direction gauche, Direction droite et Mise en marche/Arrêt de l'hélice.

e. Lorsque le système de navigation GPS avancé obtient un signal GPS d'une force minimale d'une barre, le reste des fonctions devient disponible.

AVIS : La télécommande sans fil est jumelée à l'Ulterra en usine.





AVIS : Il est possible d'acheter un accessoire de support de télécommande (1866675) pour monter la télécommande sans fil ou la fixer à une pince de ceinture. La fixation de la longe (article nº 11) à la télécommande sans fil est facultative.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

INSTALLATION DU CAPTEUR DE CAP

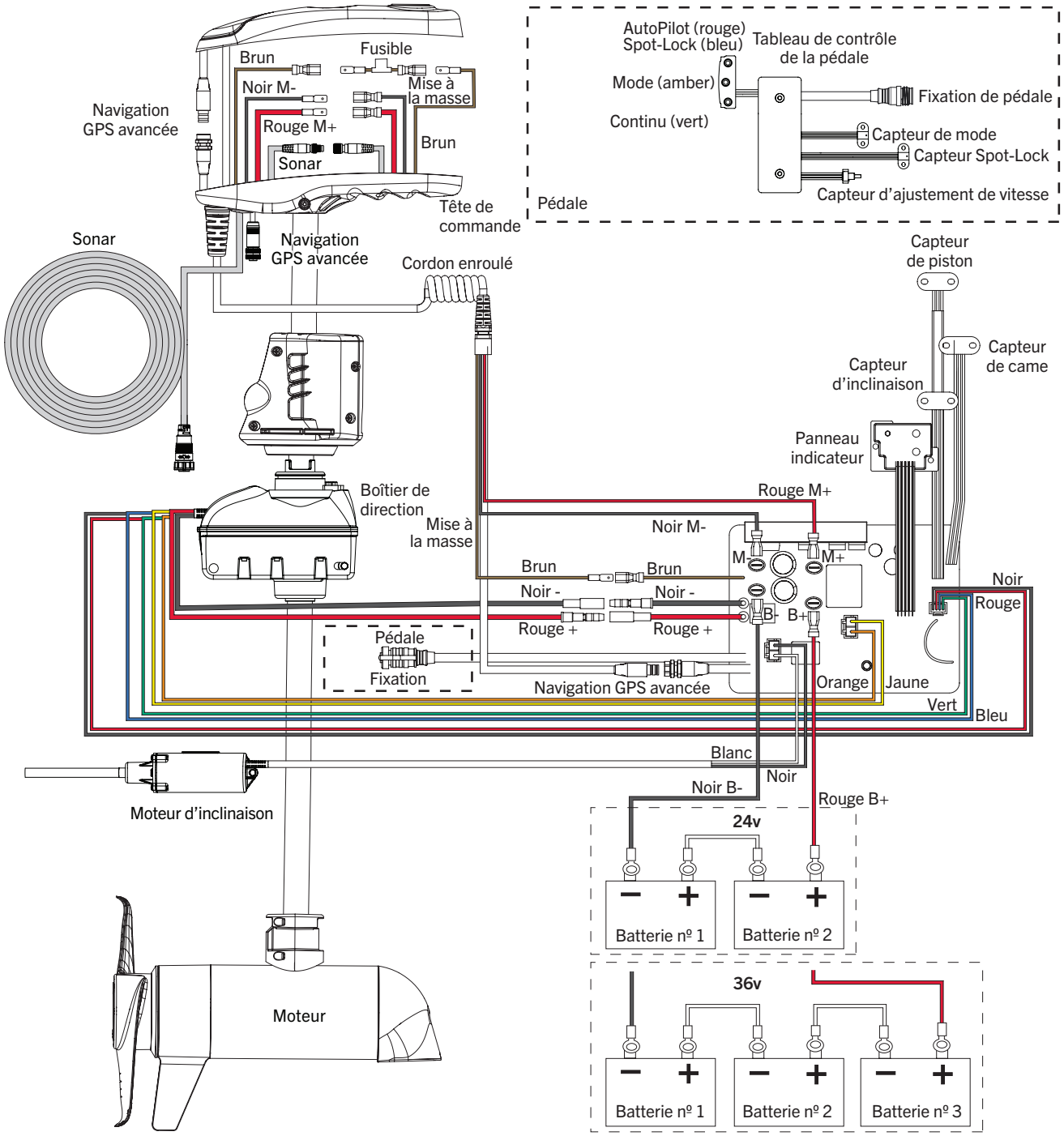
Un capteur de cap externe (article nº 14) est inclus avec l'Ulterra. Le capteur de cap fournit des renseignements sur le cap du bateau au moteur de pêche à la traîne. Le cap du bateau est utilisé pour les fonctionnalités de navigation telles que le déplacement Spot-Lock. Pour obtenir des instructions sur l'installation et l'étalonnage du capteur de cap, consultez le document fourni avec le capteur de cap.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SCHÉMA DE CÂBLAGE DU MOTEUR

ULTERRA AVEC CHIRP À DOUBLE SPECTRE OU DOWN IMAGING SONAR

Le schéma de câblage du moteur suivant s'applique à tous les modèles Ulterra qui sont installés en usine avec la navigation GPS avancée et soit CHIRP à double spectre, soit Down Imaging Sonar.



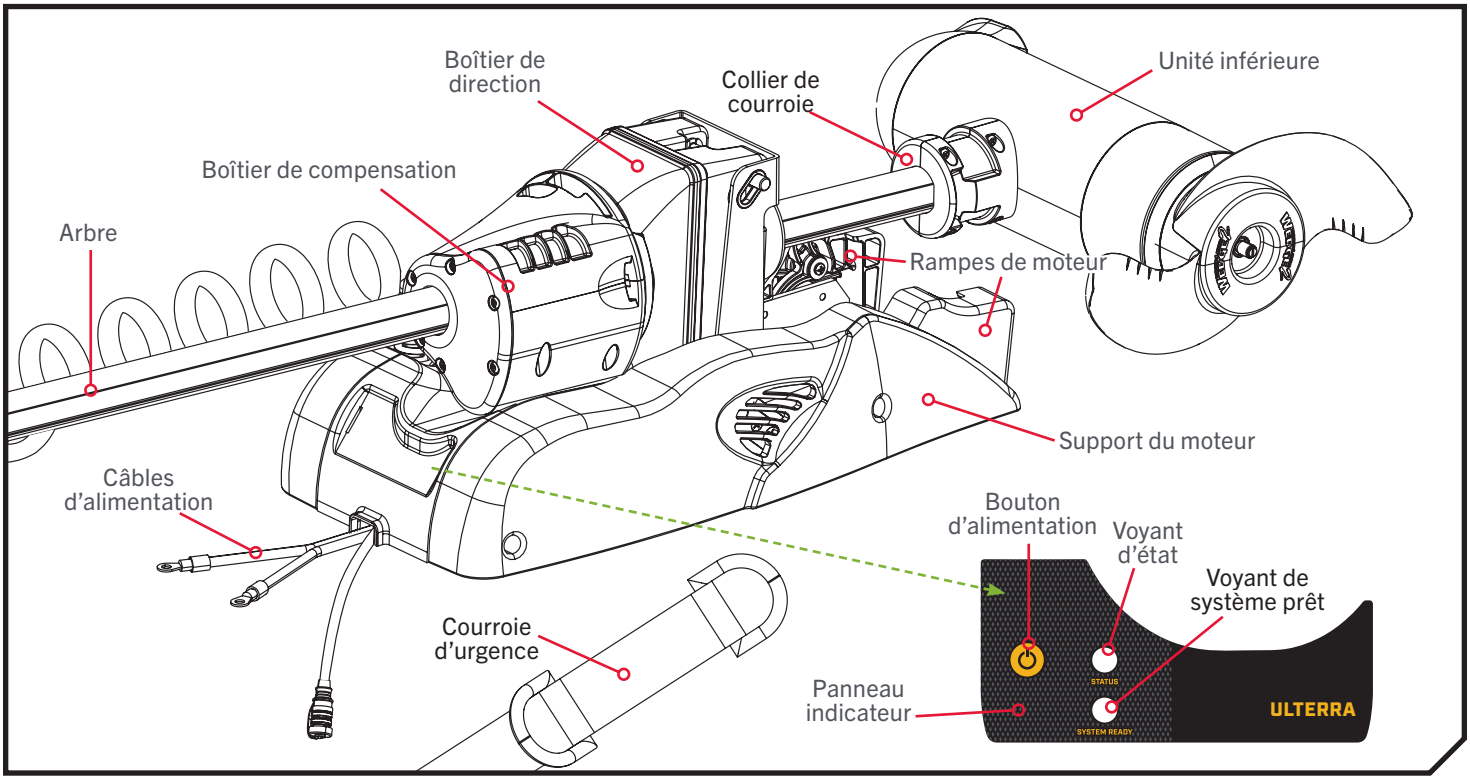
AVIS : Il s'agit d'un schéma multitension. Revérifiez la tension de votre moteur afin d'effectuer les raccordements appropriés. Les dispositifs de protection contre les surintensités ne figurent pas dans cette illustration.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

UTILISATION ET RÉGLAGE DU MOTEUR

CARACTÉRISTIQUES DU SUPPORT

Prenez connaissance des fonctionnalités du moteur afin de maximiser les capacités qu'offre ce produit.



Support du moteur

Le support du moteur est conçu pour fixer ce dernier de manière fiable sur le pont du bateau. Il est conçu pour arrimer et verrouiller le moteur à plat sur le pont, lorsqu'il n'est pas utilisé, et pour fournir un arrimage sûr pour le transport. Le support du moteur positionne aussi le moteur lorsqu'il est déployé.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous arrimez ou déployez le moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot, des points de pincement et des pièces mobiles.

Rampes du moteur

La fonction Rampes du moteur sert à maintenir l'appareil inférieur en place lorsque le moteur est arrimé. En position arrimée, l'appareil inférieur sera appuyé sur les rampes de moteur, aidant à le maintenir en place.

Courroie d'urgence

La courroie d'urgence doit être utilisée pour exercer une pression sur l'arbre du moteur afin de fixer solidement l'appareil inférieur contre les rampes de moteur lorsqu'il est arrimé manuellement. La courroie d'urgence doit être fixée chaque fois que le moteur est arrimé manuellement afin de prévenir des dommages causés par des vents forts, des eaux agitées ou des vibrations, ainsi que lorsque le bateau est remorqué. Pour de plus amples informations sur l'utilisation de la courroie d'urgence, reportez-vous à la section « Arrimage manuel du moteur Ulterra ».

Collier de courroie

Le collier de courroie retient en place la partie inférieure de la courroie de levage. Située sur le long de l'arbre du moteur, la courroie de levage permet d'arrimer et déployer le moteur. Si la courroie de levage se desserre dans une zone quelconque le long de l'arbre au-dessus du collier, reportez-vous à la section « Réglage de la courroie de levage ».

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

⚠ AVERTISSEMENT

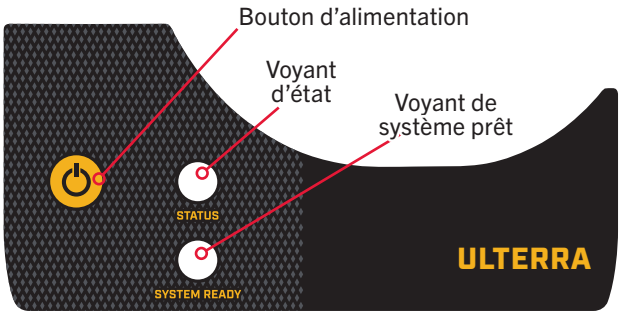
Lors du transport du moteur, il est important de toujours arrimer le moteur et de s'assurer que l'unité inférieure est bien placée sur les rampes de moteur. La DEL l'état STATUS sur le panneau indicateur doit s'allumer en rouge pour indiquer un arrimage sécuritaire. Un arrimage sécuritaire maintient le moteur en place pendant le transport, où il pourrait être soumis à des vibrations et à des chocs importants. Le fait de ne pas fixer le moteur pourrait endommager l'unité ou entraîner des blessures.

⚠ ATTENTION

Veillez à fermer le bouton d'alimentation lorsque le moteur n'est pas utilisé. Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries quand le moteur n'est pas utilisé ou les batteries se rechargent. Si le contrôle du moteur est laissé en marche et que la rotation de l'hélice est bloquée, le moteur peut être endommagé sérieusement.

PANNEAU INDICATEUR

Le panneau indicateur est situé à l'extrémité du support près des câbles d'alimentation. L'alimentation du moteur est mise sous tension et hors tension par le bouton d'alimentation du panneau indicateur. Les DEL sur le panneau indicateur communiquent l'état du moteur.



Panneau indicateur

Bouton Alimentation

L'Ulterra doit être démarré et arrêté manuellement. Appuyez sur le bouton d'alimentation situé sur le panneau indicateur pour démarrer le moteur. Lorsque le moteur est allumé, le voyant DEL de système prêt SYSTEM READY s'allume en vert. Pour arrêter le moteur, enfoncez le bouton d'alimentation pendant environ trois secondes, jusqu'à ce que le voyant vert s'éteigne. L'Ulterra est doté d'un arrêt automatique et s'éteindra automatiquement après 90 minutes d'inactivité en position d'arrimage.

AVIS : N'oubliez pas de mettre le moteur hors tension lorsqu'il n'est pas utilisé pour éviter qu'il n'épuise la batterie.

Séquences des DEL

ÉTAT

Le voyant DEL d'état STATUS s'allumera en rouge lorsque le moteur est arrimé et que l'unité inférieure repose solidement sur les rampes du moteur. Le voyant DEL d'état STATUS ne s'allumera pas lorsque le moteur est déployé ou que l'unité inférieure est hors des rampes du moteur. Lorsque le moteur est arrimé ou déployé, le voyant DEL d'état STATUS rouge clignote.

⚠ AVERTISSEMENT

Le moteur n'est pas arrimé de façon sécuritaire pour le transport jusqu'à ce que le voyant à DEL d'état STATUS rouge sur le panneau indicateur soit allumé.

SYSTÈME PRÊT

Le voyant DEL d'état du système SYSTEM READY s'allume en vert lorsque le moteur est sous tension et indique un fonctionnement normal. Lorsque le moteur est éteint, le voyant DEL de système prêt SYSTEM READY ne s'allume pas. Si le voyant vert ne demeure pas allumé SYSTEM READY après le démarrage, il est possible que la tension/puissance soit insuffisante. Pour plus d'informations, reportez-vous à la section « Dépannage avancé » de ce manuel.

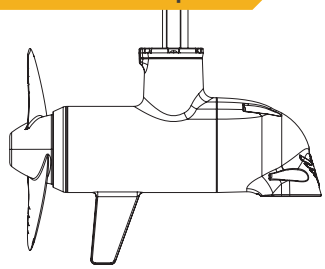
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

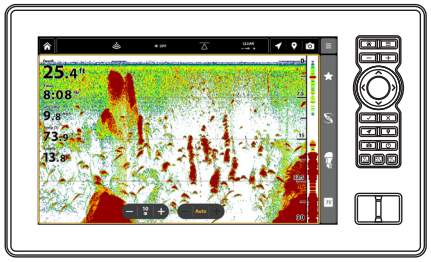
NAVIGATION GPS AVANCÉE

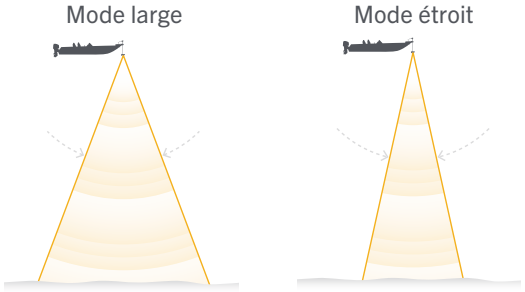
L'Ulterra est livré avec la navigation GPS avancée. La navigation GPS avancée offre des fonctions de commande du moteur de pêche à la traîne populaires, comme Spot-Lock, AutoPilot, mode Dérive, mode Esquive et Régulateur de vitesse. Les moteurs de pêche à la traîne avec navigation GPS avancée s'associent aux détecteurs de poissons Minn Kota pour utiliser la puissance du système Minn Kota afin d'améliorer le contrôle du moteur, d'afficher des cartes détaillées et d'offrir un sonar intégré alimenté par Humminbird Imaging. Le système Minn Kota intègre de façon transparente ce que votre détecteur de poissons voit avec ce que fait votre moteur de pêche à la traîne, transformant les données sonar et cartographiques en navigation automatique et en positionnement précis du bateau afin que vous puissiez rester concentré sur la pêche. Les fonctions de navigation GPS avancée sont contrôlées à l'aide de la télécommande sans fil, de l'application de pêche Minn Kota ou du détecteur de poissons Minn Kota. Pour en savoir plus sur les capacités GPS offertes avec votre nouveau moteur, veuillez consulter le manuel du propriétaire de la navigation GPS avancée en visitant minnkota.johnsonoutdoors.com.

CHIRP À DOUBLE SPECTRE

CHIRP à double spectre







Le moteur de pêche à la traîne Ulterra peut être pré-installé avec un système de trans-ducteur alimenté par Humminbird Imaging, doté du CHIRP à double spectre. Un CHIRP à double spectre comprend un capteur de tem-pérature intégré dans le module inférieur du moteur de pêche à la traîne. En couvrant une large gamme de fréquences, le CHIRP à double spectre produit des retours plus précis et plus détaillés des poissons, des structures et du fond. La conception intégrée du trans-ducteur CHIRP à double spectre le protège dans l'unité inférieure du moteur de pêche à la traîne contre les dangers sous-marins et évite les enchevêtrements et les dommages aux câbles du transducteur. Le CHIRP à double spectre offre une séparation des cibles supérieure, distinguant les poissons de leur habitat. Les gros poissons de sport appa-raîtront à l'écran sous forme d'arcs longs et bien définis, pour une identification rapide et une présentation précise des leurres.

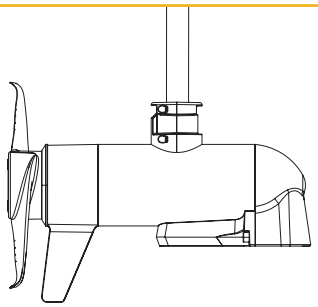
Lorsqu'il est connecté à un détecteur de poissons Minn Kota avec Humminbird Imaging, le CHIRP à double spectre offre une capacité de spectre complet et la possibilité de sélectionner les fréquences de début et de fin en fonctionnant dans deux modes différents. Le mode large pour une couverture maximale et le mode étroit pour un maximum de détails. Le mode large vous permet de rechercher en profondeur et en largeur. Le mode large est utilisé pour observer un leurre pendant la pêche à la dandinette verticale ou pour obte-nir une vue plus large en eaux peu profondes. Le mode étroit est utilisé pour se concentrer sur les petites choses qui font une grande différence. Le mode étroit offre une perspective précise de l'eau en dessous, aidant à cibler des poissons individuels ou à identifier les poissons cachés dans des structures et/ou proches du fond.

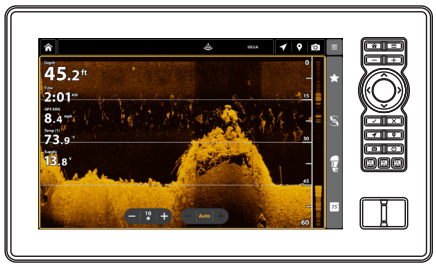
AVIS : Dans certains cas, des bulles d'air peuvent adhérer à la surface du transducteur CHIRP à double spectre et nuire au rendement. Si cela se produit, essuyez la surface du transducteur pour éliminer les bulles.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SONAR DOWN IMAGING

Sonar Down Imaging





Le moteur de pêche à la traîne Ulterra peut être installé avec le sonar Down Imaging®. Les moteurs de pêche à la traîne avec sonar Down Imaging sont dotés d'un transducteur spécialisé intégré à l'unité inférieure qui fournit un sonar vers le bas et CHIRP à double spectre lorsqu'ils sont connectés à un détecteur de poissons Minn Kota avec Humminbird Imaging.

Lorsque le transducteur alimente un sonar Down Imaging, il utilise le même faisceau haute fréquence très fin pour créer des images de la structure, de la végétation et des poissons. Mais contrairement à un sonar Side Imaging, les retours d'un sonar Down Imaging sont orientés de la même manière que les retours sonars traditionnels, comme le CHIRP à double spectre, les informations les plus récentes apparaissant sur le côté droit de l'écran.

Lorsqu'il est connecté à un détecteur de poissons Minn Kota avec Humminbird Imaging, le moteur de pêche à la traîne recueille des images et les combine en une seule image sur l'écran. Voyez le fond, les rochers, les lits d'algues et les crevasses pour comprendre votre type de fond et localiser les zones d'intérêt. Distinguez facilement les poissons de la structure, voyez l'orientation des pois-sons et ciblez même des espèces individuelles. Le détecteur de poissons peut agrandir les détails de l'image avec la fonction de zoom ou marquer l'emplacement GPS d'une couverture ou d'une structure prometteuse directement à l'écran. Voyez les poissons avec une telle définition que vous pouvez pratiquement les cibler individuellement. Pour plus d'informations sur le réglage précis des images à l'écran du détecteur de poissons Minn Kota, veuillez consulter le manuel du propriétaire du détecteur de poissons. Pour plus d'informations sur la connexion du moteur de pêche à la traîne à un détecteur de poissons, veuillez consulter la section « Connexion sonar et Ethernet » de ce manuel du propriétaire.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

ARRIMER ET DÉPLOYER ❯

ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT DE L'ULTERRA

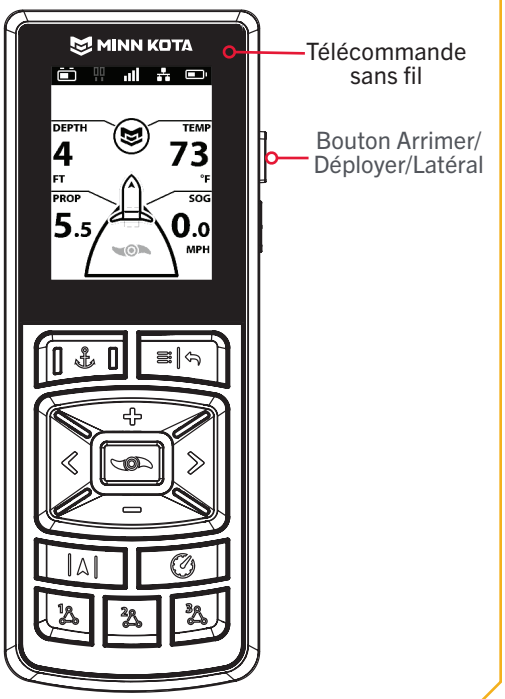
L'Ulterra vous permet de commander par bouton-poussoir n'importe où sur le bateau. Arrimez, déployez ou compensez le moteur vers le haut et vers le bas à l'aide des boutons de votre télécommande sans fil du système de navigation GPS avancé, de la pédale, de l'application de pêche Minn Kota ou d'un détecteur de poissons Minn Kota connecté. C'est instantané. Sans effort. Et cela fait de l'Ulterra le moteur le plus facile à utiliser sur l'eau.

Exécutez les procédures suivantes lorsque vous désirez arrimer et déployer le moteur. Si le moteur cale lors de la tentative d'arrimage, il se peut qu'il y ait erreur. Vérifiez s'il y a obstructions ou batteries de moteur faibles. Si les batteries sont trop faibles pour arrimer le moteur, réinitialisez l'alimentation, déployez le moteur, compensez l'unité inférieure à son réglage le plus élevé et coupez l'alimentation jusqu'à ce que les batteries puissent être rechargées. Lorsque les batteries sont rechargées, tentez à nouveau d'arrimer le moteur.

ARRIMER ET DÉPLOYER AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

Arrimer et déployer le moteur de pêche à la traîne Ulterra avec la télécommande sans fil. Lorsqu'une télécommande sans fil est jumelée à un Ulterra, la fonction du bouton Arrimer/Déployer/Latéral est réglée par défaut sur Arrimer/Déployer. Le menu Alimentation donne accès au menu Ulterra comme option alternative pour les moteurs de pêche à la traîne compatibles avec la fonction Arrimer/Déployer. En outre, programmez les boutons 1, 2 et 3 à la fonction Arrimer/Déployer.

AVIS : Les boutons 1, 2 et 3 peuvent être programmés pour la fonction Arrimer/Déployer. Lorsqu'elle est programmée sur un bouton 1, 2, ou 3, la fonction Arrimer/Déployer se comporte de la même façon que le bouton Arrimer/Déployer/Latéral / du moteur de pêche à la traîne Ulterra.



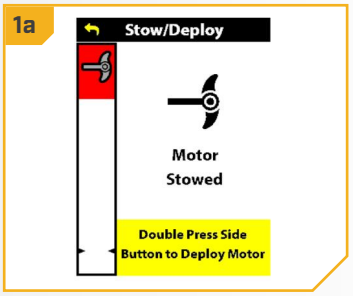
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

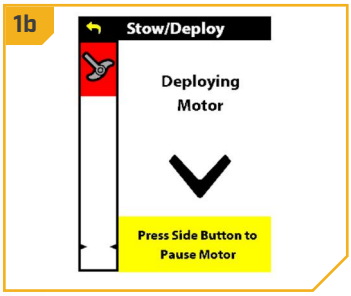
Déployer le moteur avec le bouton Arrimer/Déployer/Latéral

1

AVIS : Le bouton Arrimer/Déployer/Latéral / possède deux fonctions. La fonction change selon le moteur de pêche à la traîne avec lequel la télécommande sans fil est jumelée. La fonction par défaut du bouton Arrimer/Déployer/Latéral pour les modèles Ulterra, Ulterra QUEST ou RT Instinct QUEST, est réglée sur Arrimer et déployer le moteur. Le bouton peut être programmé pour n'importe quelle fonction pour tous les autres moteurs.

a. Lorsque le moteur est arrimé, appuyez deux fois sur le bouton Arrimer/Déployer/Latéral de la télécommande sans fil pour déployer le moteur Ulterra.

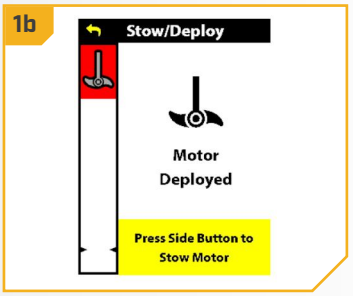




⚠ AVERTISSEMENT

Dès que le bouton Arrimer/Déployer/Latéral est sélectionné, le moteur se déploie automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

b. Le moteur Ulterra sera déployé. Lorsque le processus de déploiement est terminé, le fonctionnement normal du moteur reprend.



AVIS : Pour mettre l'action en pause pendant le déploiement du moteur, appuyez sur le bouton Arrimer/Déployer/Latéral .

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Déployer le moteur avec le menu Alimentation

1

AVIS : Le menu Alimentation expire après 10 secondes d'inactivité. Lorsque le menu Ulterra est utilisé pour arrimer ou déployer le moteur, le menu se ferme une fois l'arrimage ou le déploiement terminé. Si Arrimer/Déployer est mis en pause, le menu Ulterra se ferme après 10 secondes d'inactivité.

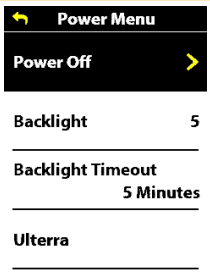
a. Appuyez sur le bouton Alimentation sur la télécommande sans fil pour ouvrir le menu Alimentation.

b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver Ulterra.

c. Appuyez sur le bouton Tourner à droite pour sélectionner Ulterra.

AVIS : Le menu Ulterra ne se trouve que dans le menu Alimentation de la télécommande sans fil jumelée à un Ulterra ou Ulterra QUEST.

1a



1b



AVIS : L'option Déployer n'est affichée que lorsque le moteur est arrimé.

2

d. Utilisez le bouton Tourner à droite pour sélectionner Déployer. Le moteur Ulterra sera déployé.

⚠ AVERTISSEMENT

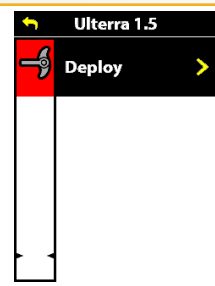
Dès que Déployer est sélectionné, le moteur se déploie automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

e. Pour mettre l'action en pause pendant le déploiement, appuyez sur le bouton Tourner à droite et sélectionnez Pause.

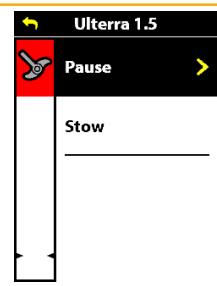
f. Pour relancer l'action Déployer, appuyez sur Tourner à droite pour sélectionner Déployer.

g. Si le moteur continue, il terminera le processus de déploiement et fonctionnera ensuite normalement.

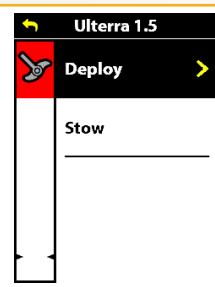
2d



2e



2f



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Arrimer le moteur avec le bouton Arrimer/Déployer/Latéral

1

AVIS : Le bouton Arrimer/Déployer/Latéral / possède deux fonctions. La fonction change selon le moteur de pêche à la traîne avec lequel la télécommande sans fil est jumelée. La fonction par défaut du bouton Arrimer/Déployer/Latéral pour les modèles Ulterra, Ulterra QUEST ou RT Instinct QUEST, est réglée sur Arrimer et déployer le moteur. Le bouton peut être programmé pour n'importe quelle fonction pour tous les autres moteurs.

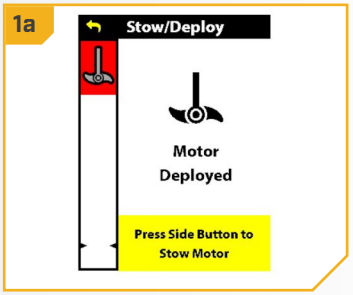
a. Lorsque le moteur est déployé, appuyez sur le bouton Arrimer/Déployer/Latéral de la télécommande sans fil pour arrimer le moteur Ulterra.

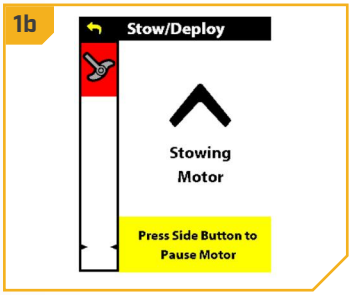
⚠ AVERTISSEMENT

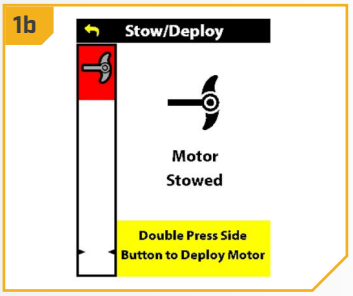
Dès que le bouton Arrimer/Déployer/Latéral est sélectionné, le moteur s'arrime automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

b. Le moteur Ulterra s'arrimera. Lorsque le processus d'arrimage est terminé, le fonctionnement normal du moteur reprend.

AVIS : Pour mettre l'action en pause pendant l'arrimage du moteur, appuyez sur le bouton Arrimer/Déployer/Latéral .







⚠ AVERTISSEMENT

Le moteur Ulterra n'est pas arrimé de façon sécuritaire pour le transport jusqu'à ce que le voyant à DEL rouge d'état STATUS sur le panneau indicateur soit allumé.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

ARRIMER ET DÉPLOYER AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

Arrimer le moteur avec le menu Alimentation

1

AVIS : Le menu Alimentation expire après 10 secondes d'inactivité. Lorsque le menu Ulterra est utilisé pour arrimer ou déployer le moteur, le menu se ferme une fois l'arrimage ou le déploiement terminé. Si Arrimer/Déployer est mis en pause, le menu Ulterra se ferme après 10 secondes d'inactivité.

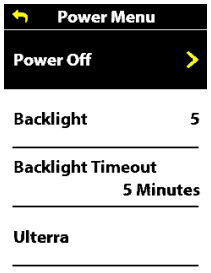
a. Appuyez sur le bouton Alimentation sur la télécommande sans fil pour ouvrir le menu Alimentation.

b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver Ulterra.

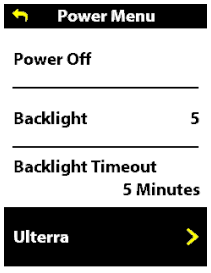
c. Appuyez sur le bouton Tourner à droite pour sélectionner Ulterra.

AVIS : Le menu Ulterra ne se trouve que dans le menu Alimentation de la télécommande sans fil jumelée à un Ulterra ou Ulterra QUEST.

1b



1c



AVIS : L'option Arrimer n'est affichée que lorsque le moteur est déployé.

2

d. Appuyez sur le bouton Tourner à droite pour sélectionner Arrimer. Le moteur Ulterra s'arrimera.

⚠ AVERTISSEMENT

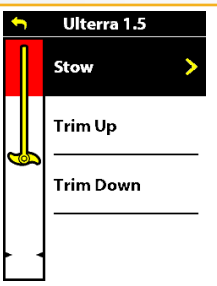
Dès qu'Arrimer est sélectionné, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

e. Pour mettre l'action en pause pendant le rangement, appuyez sur le bouton Tourner à droite et sélectionnez Pause.

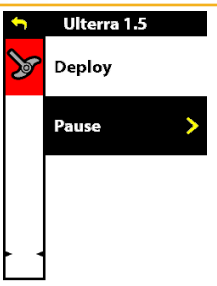
f. Pour reprendre l'action Arrimer, appuyez de nouveau sur le bouton Tourner à droite pour sélectionner Arrimer.

g. Si le moteur continue, il terminera le processus d'arrimage et fonctionnera ensuite normalement.

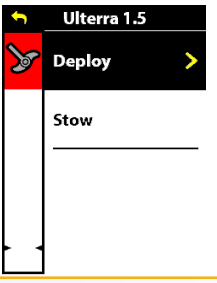
2d



2e



2f



⚠ AVERTISSEMENT

Le moteur Ulterra n'est pas arrimé de façon sécuritaire pour le transport jusqu'à ce que le voyant à DEL rouge d'état STATUS sur le panneau indicateur soit allumé.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT AVEC L'APPLICATION DE PÊCHE MINN KOTA

Déploiement avec l'application

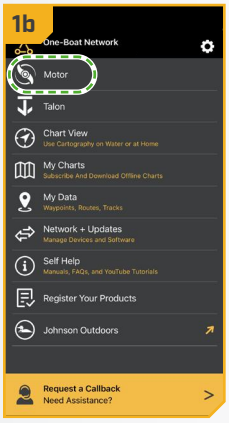
1

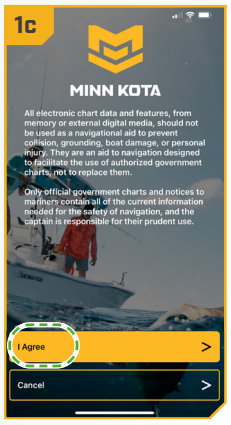
a. Ouvrez l'application de pêche Minn Kota sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.

b. À partir de l'écran d'accueil de l'application, appuyez sur le menu Moteur. Le menu Moteur permet d'ouvrir l'écran d'accueil Moteur.

c. Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît après.





2

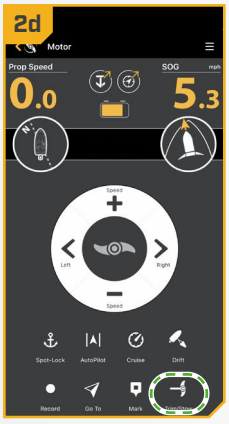
d. Appuyez sur Compensation/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Compensation/arrimage/déploiement.

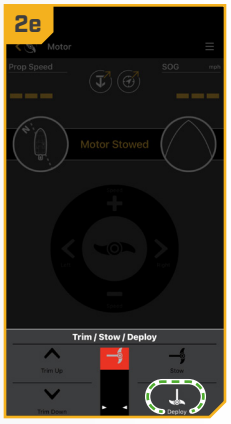
e. Appuyez sur Déploiement pour déployer le moteur automatiquement. Le fonctionnement normal du moteur suivra.

⚠ AVERTISSEMENT

Dès que le menu Déployer est sélectionné, le moteur se déploiera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

AVIS : On peut arrêter le déploiement du moteur tandis qu'il est en cours en appuyant sur Pause. Pour reprendre, appuyez sur l'action désirée.





AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

⚠ AVERTISSEMENT

Le moteur n'est pas arrimé de façon sécuritaire pour le transport jusqu'à ce que le voyant à DEL d'état STATUS rouge sur le panneau indicateur soit allumé.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Arrimage avec l'application

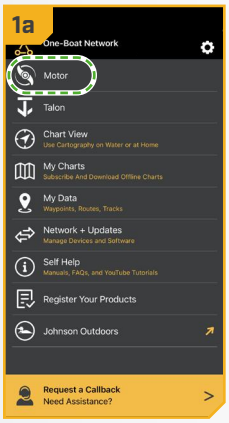
1

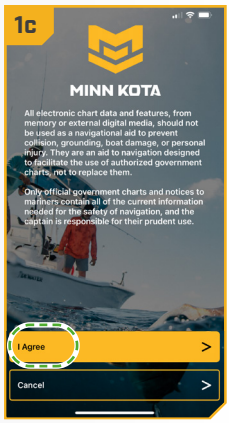
a. Ouvrez l'application de pêche Minn Kota sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.

b. À partir de l'écran d'accueil de l'application, appuyez sur le menu Moteur. Le menu Moteur permet d'ouvrir l'écran d'accueil Moteur.

c. Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît après.





2

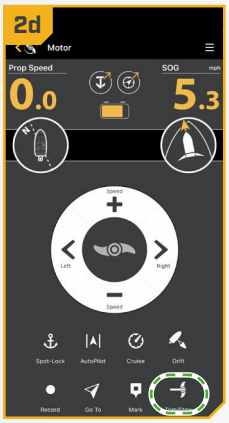
d. Appuyez sur Compensation/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Compensation/arrimage/déploiement.

e. Appuyez sur Arrimage pour arrimer automatiquement le moteur. L'hélice sera désactivée et « Moteur arrimé » s'affichera à l'écran.

⚠ AVERTISSEMENT

Dès qu'Arrimer est sélectionné, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

AVIS : On peut arrêter l'arrimage du moteur tandis qu'il est en cours en appuyant sur Pause. Pour reprendre, appuyez sur l'action désirée.





⚠ AVERTISSEMENT

Le moteur n'est pas arrimé de façon sécuritaire pour le transport jusqu'à ce que le voyant à DEL d'état STATUS rouge sur le panneau indicateur soit allumé.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

ARRIMER ET DÉPLOYER AVEC LA PÉDALE

1

a. Sur la pédale, appuyez sur le bouton MODE pour mettre la pédale en mode Arrimer/Déployer. Le voyant à DEL de couleur ambre du MODE (MODE) situé sur le panneau indicateur s'allumera en mode Arrimer/Déployer.

AVIS : La pédale ne peut arrimer et déployer qu'en mode Arrimer/Déployer.

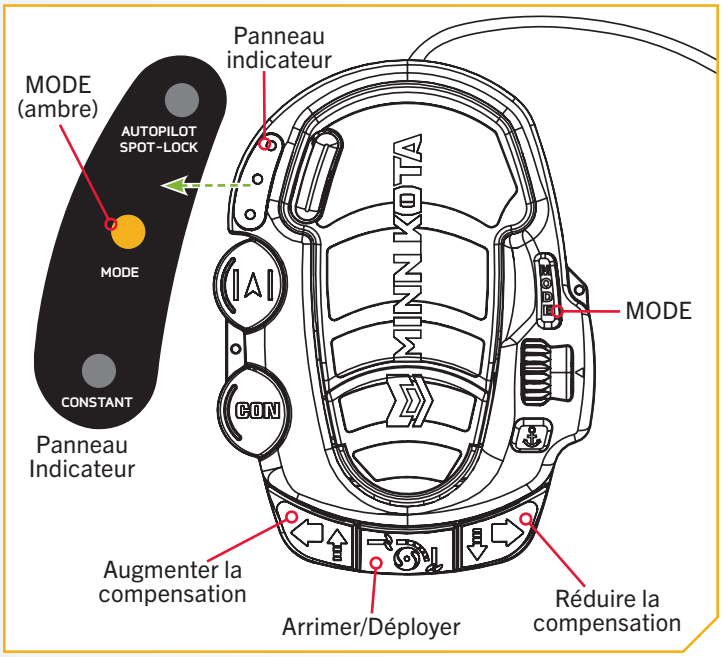
b. Pour déployer le moteur lorsqu'il est arrimé, appuyez deux fois sur le bouton Arrimer/Déployer. Pour arrimer le moteur lorsqu'il est déployé, appuyez une fois sur le bouton Arrimer/Déployer.

⚠ AVERTISSEMENT

Assurez-vous de garder vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur. Lorsque vous arrimez et déployez le moteur, assurez-vous qu'il ne touche pas le bateau, la remorque ou toute autre obstruction.

AVIS : La séquence de **déploiement** peut être interrompue en tout temps en appuyant sur le bouton Arrimer/déployer. La séquence **d'arrimage** peut être interrompue en tout temps en appuyant sur les boutons Augmenter la compensation ou Réduire la compensation ou sur le bouton Arrimer/déployer.

AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 30,5 cm (12 po) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.



⚠ AVERTISSEMENT

Le moteur n'est pas arrimé de façon sécuritaire pour le transport jusqu'à ce que le voyant à DEL d'état (STATUS) rouge sur le panneau indicateur soit allumé.

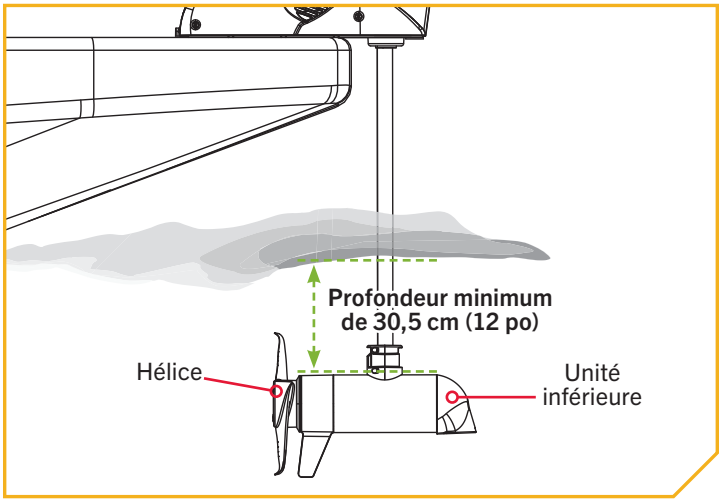
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

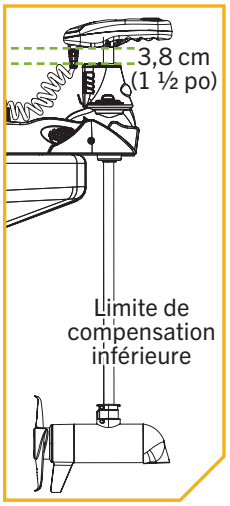
RÉGLER LA PROFONDEUR (COMPENSATION) DE L'ULTERRA

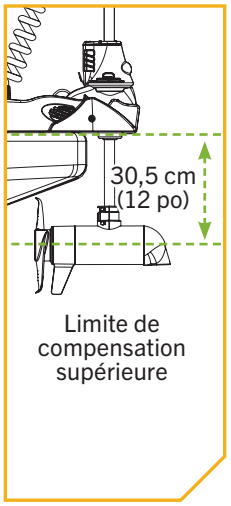
Une fois que le bateau est sur l'eau, il peut être nécessaire d'ajuster l'unité inférieure pour que la performance du moteur permette une profondeur optimale. Quand vous réglez la profondeur, assurez-vous que le haut de l'unité inférieure est immergé à au moins 30,5 cm (12 po) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface. Il peut être nécessaire d'effectuer une compensation du moteur vers le haut ou vers le bas, selon la façon dont le bateau réagit. Vous pouvez effectuer une compensation du moteur vers le haut pour éviter de heurter des objets immergés et vers le bas si votre hélice sort de l'eau.

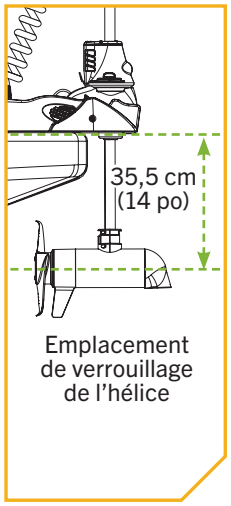
L'hélice s'arrête temporairement pendant la compensation du moteur et reprend une fois la compensation terminée. Le moteur est programmé pour fonctionner de façon sécuritaire et limiter la rotation de l'hélice lorsque l'unité inférieure est compensée dans certaines limites. Les limites de compensation sont en place pour éviter les dommages à l'unité. La limite de compensation inférieure est établie à 3,8 cm (1,5 po) du bas de la tête de contrôle jusqu'au haut du boîtier de compensation. La limite de compensation supérieure est établie à 30,5 cm (12 po) à partir du bas du support jusqu'au centre de l'unité inférieure. L'emplacement de verrouillage de l'hélice, défini comme étant à 35,6 cm (14 po) du bas du support jusqu'au centre de l'unité inférieure, est utilisé pour éliminer la possibilité que le moteur touche la coque du bateau. Toutes les fonctions, à l'exception de la direction manuelle et des enregistrements d'iTrack, sont annulées dès que la compensation atteint cet espace.

AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 30,5 cm (12 po) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.







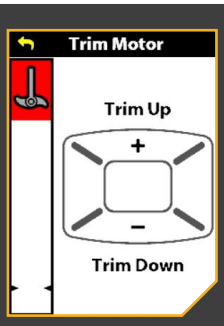


©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

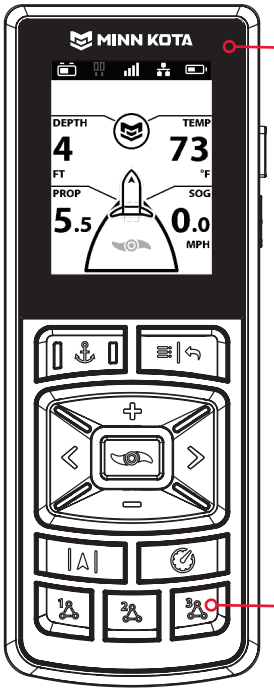
COMPENSATION AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

Lors de la compensation du moteur à l'aide de la télécommande sans fil, le menu Compensation correspond à la fonction par défaut du bouton 3 pour les moteurs Ulterra, Ulterra QUEST ou RT Instinct QUEST. De plus, les boutons 1 et 2 peuvent être programmés pour le menu Compensation. Le menu Alimentation donne accès au menu Ulterra comme option alternative pour les moteurs de pêche à la traîne compatibles avec la fonction de Compensation.

AVIS : La zone rouge est la Zone de verrouillage de l'hélice. L'hélice sera automatiquement désactivée si l'unité inférieure est compensée dans cette zone et l'icône d'hélice deviendra grise. Pour rétablir la fonctionnalité de l'hélice, compensez l'unité inférieure hors de la Zone de verrouillage de l'hélice. L'icône d'hélice deviendra jaune lorsque l'unité inférieure est hors de la Zone de verrouillage de l'hélice.







⚠ AVERTISSEMENT

Dès que le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation est sélectionné, le moteur s'abaisse ou s'élève automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant que le moteur est compensé, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous effectuez une compensation du moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Réglage de la compensation avec le bouton 3

1

AVIS : Le menu Compensation n'a pas de délai d'attente. Lorsque le menu Compensation est ouvert, la direction et la commande de l'hélice sont activées. Le menu Compensation est la fonction par défaut du bouton 3 pour les moteurs Ulterra, Ulterra QUEST ou RT Instinct QUEST.

a. Assurez-vous que le moteur est déployé et appuyez sur le bouton 3.

b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse pour augmenter la compensation et le bouton Réduire la vitesse pour réduire la compensation. Augmenter la compensation soulève le moteur et Réduire la compensation abaisse le moteur.

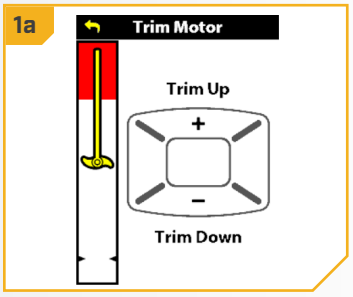
AVERTISSEMENT

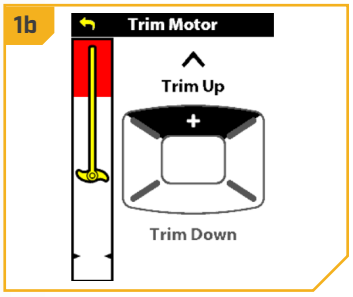
Dès que le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation est sélectionné, le moteur s'abaisse ou s'élève automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant que le moteur est compensé, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

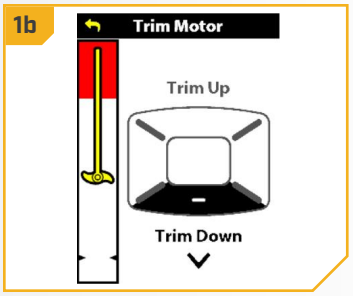
c. Le moteur ne monte plus et l'hélice se verrouille lorsque Augmenter la compensation est sélectionné et que le moteur atteint la Zone de verrouillage de l'hélice. Si le moteur est compensé à la Zone de verrouillage de l'hélice, l'hélice reste verrouillée, même lorsque le menu Compensation est fermé. Compenser le moteur vers le bas et hors de la Zone de verrouillage de l'hélice pour rétablir la fonctionnalité.

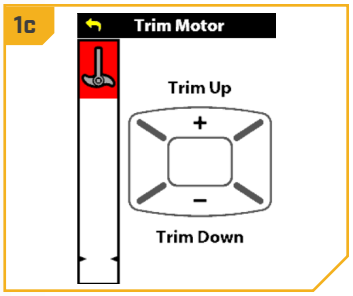
d. Lorsque la limite de compensation inférieure est atteinte, le moteur ne s'abaisse plus lorsque Réduire la compensation est sélectionné. Appuyez sur le bouton Menu pour quitter le menu Compensation.

AVIS : Le menu Compensation ne s'ouvre que lorsque le moteur est déployé.









©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Régler la compensation avec le menu Alimentation

1

AVIS : Le menu Alimentation expire après 10 secondes d'inactivité. Pour accéder à la commande du moteur pendant la compensation, utilisez le menu Compensation programmé sur un bouton. Le menu Compensation correspond au menu par défaut du bouton 3 pour les moteurs Ulterra, Ulterra QUEST ou RT Instinct QUEST.

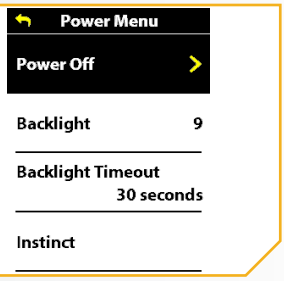
a. Assurez-vous que le moteur est déployé et appuyez sur le bouton Alimentation de la télécommande sans fil pour ouvrir le menu Alimentation.

b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver Ulterra.

c. Appuyez sur le bouton Tourner à droite pour sélectionner Ulterra.

AVIS : Le menu Ulterra ne se trouve que dans le menu Alimentation de la télécommande sans fil jumelée à un Ulterra ou Ulterra QUEST.

1a



1b



AVIS : L'option Compensation n'est affichée que lorsque le moteur est déployé.

2

d. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour sélectionner Augmenter la compensation ou Réduire la compensation. Augmenter la compensation soulève le moteur et Réduire la compensation abaisse le moteur.

e. Appuyez sur le bouton Tourner à droite et maintenez-le enfoncé pour sélectionner Augmenter la compensation ou Réduire la compensation.

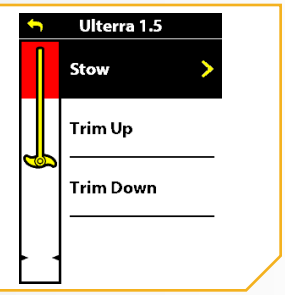
⚠ AVERTISSEMENT

Dès que le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation est sélectionné, le moteur s'abaisse ou s'élève automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant que le moteur est compensé, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

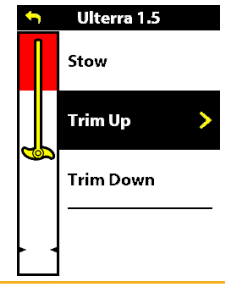
f. Le moteur ne monte plus et l'hélice se verrouille lorsque Augmenter la compensation est sélectionné et que le moteur atteint la Zone de verrouillage de l'hélice. Si le moteur est compensé à la Zone de verrouillage de l'hélice, l'hélice reste verrouillée, même lorsque le menu est fermé. Compenser le moteur vers le bas et hors de la Zone de verrouillage de l'hélice pour rétablir la fonctionnalité.

g. Lorsque la limite de compensation inférieure est atteinte, le moteur ne s'abaisse plus lorsque Réduire la compensation est sélectionné.

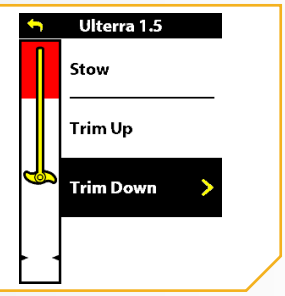
2d



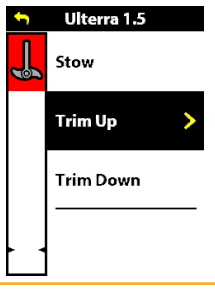
2e



2e



2f



⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous effectuez une compensation du moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

COMPENSATION AVEC L'APPLICATION DE PÊCHE MINN KOTA

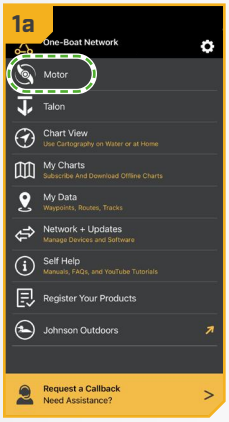
1

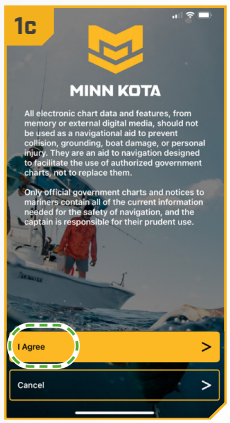
a. Ouvrez l'application de pêche Minn Kota sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.

b. À partir de l'écran d'accueil de l'application, appuyez sur le menu Moteur. Le menu Moteur permet d'ouvrir l'écran d'accueil Moteur.

c. Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît après.



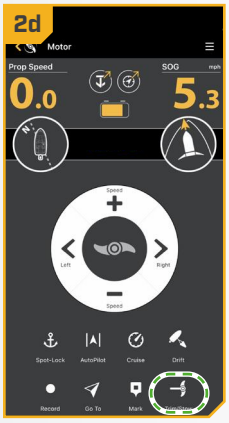


2

d. Appuyez sur Compensation/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Compensation/arrimage/déploiement.

e. Pour compenser le moteur vers le haut, appuyez sur Augmenter la compensation ⩓ et maintenez enfoncé. Continuez à appuyer jusqu'à ce que l'unité inférieure soit à la hauteur désirée.

f. Pour compenser le moteur vers le bas, appuyez sur Réduire la compensation ⩔ et maintenez enfoncé. Continuez à appuyer jusqu'à ce que l'unité inférieure soit à la hauteur désirée.





⚠ AVERTISSEMENT

Alors que vous appuyez sur le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation, il y aura compensation automatique du moteur. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant qu'il y a compensation du moteur, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

AVIS : La zone rouge est la zone de verrouillage de l'hélice. L'hélice sera automatiquement désactivée si l'unité inférieure est compensée dans cette zone et l'icône d'hélice deviendra grise. Pour rétablir la fonctionnalité de l'hélice, compensez l'unité inférieure hors de la zone de verrouillage de l'hélice.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous effectuez une compensation du moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.

AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 30,5 cm (12 po) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

COMPENSATION AVEC LA PÉDALE

1

a. Sur la pédale, appuyez sur le bouton MODE de sorte que le voyant à DEL de couleur ambre du MODE situé sur le panneau indicateur s'allume, et la pédale sera ainsi en mode Arrimer/Déployer.

AVIS : Le moteur peut être compensé seulement en mode Arrimer/Déployer.

⚠ AVERTISSEMENT

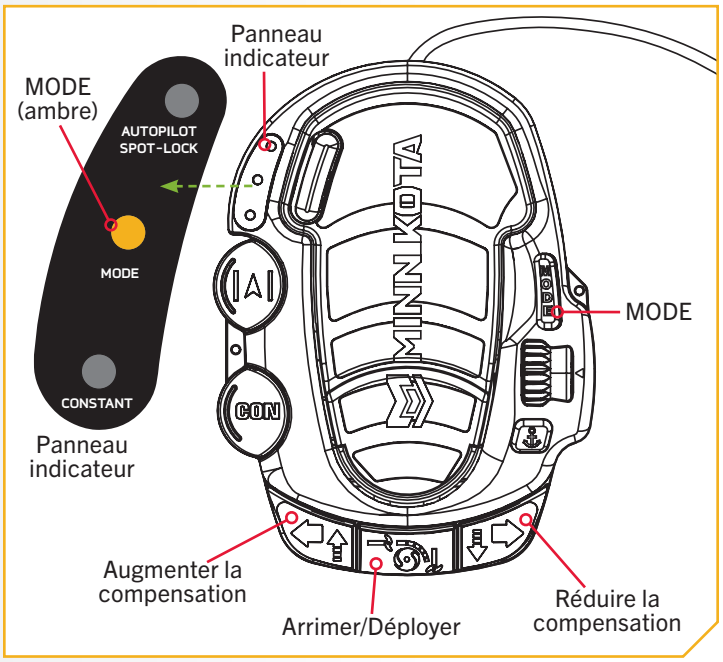
Lorsque vous compensez la hauteur du moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.

⚠ AVERTISSEMENT

Alors que vous appuyez sur le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation, il y aura compensation automatique du moteur. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant qu'il y a compensation du moteur, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

b. Pour compenser le moteur vers le haut, appuyez sur le bouton Augmenter la compensation en bas à gauche de la pédale.

c. Pour compenser le moteur vers le bas, appuyez sur le bouton Descendre en bas à droite de la pédale.



AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 30,5 cm (12 po) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Installation d'un transducteur externe

Aucun transducteur externe n'est inclus avec votre moteur de pêche à la traîne. Un transducteur externe peut être installé sur les moteurs équipés d'un système de navigation GPS avancé. L'installation d'un transducteur externe n'est pas recommandée pour les moteurs équipés du sonar Down Imaging.

1

a. Installez le transducteur externe conformément aux instructions fournies avec le transducteur.

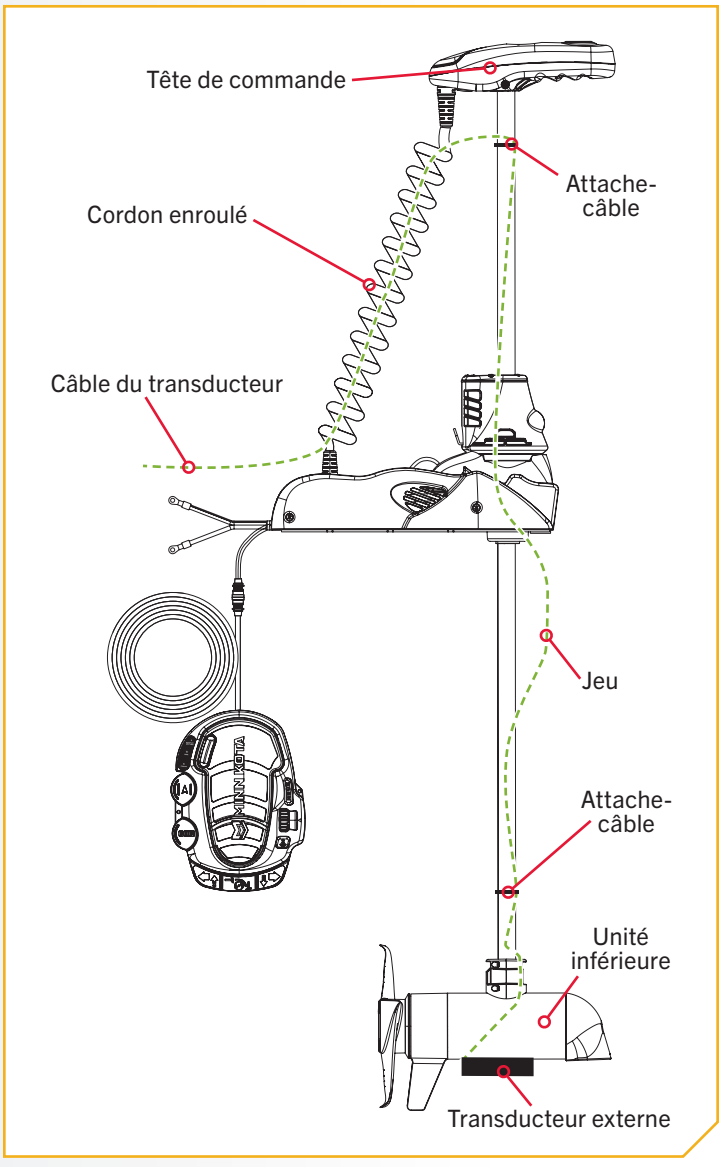
b. Laissez suffisamment de jeu dans le câble du transducteur entre l'unité inférieure et la tête de commande pour que le moteur puisse être bien arrimé et déployé.

c. Utilisez deux pinces rapides pour fixer le câble du transducteur à l'arbre, juste au-dessus de l'unité inférieure et juste en dessous de la tête de commande.

d. Faites passer le câble du transducteur au travers du cordon enroulé jusqu'à l'alimentation.

⚠ ATTENTION

Le défaut de suivre l'acheminement recommandé pour les câbles du sonar et du transducteur externe peut causer des dommages au produit et annuler sa garantie. N'oubliez pas de bien tester la longueur et la position du câble pour vous assurer qu'il y a suffisamment de jeu là où nécessaire et que les câbles ne s'emmêleront pas dans des pièces mobiles. Effectuer l'acheminement des câbles d'une autre façon que celle définie dans les instructions risque de les endommager par pincement ou sectionnement.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Changer l'orientation de l'hélice

Lorsque le moteur est installé sur le bateau, vous pouvez changer l'orientation de l'hélice faisant ainsi face au côté bâbord ou au côté tribord pour s'adapter à différentes configurations de couverture de bateau. Si vous désirez changer l'orientation de l'hélice, suivez les étapes suivantes.

⚠ AVERTISSEMENT

Si le moteur est arrêté alors qu'il est hors des rampes de moteur, il ne faut jamais tourner la partie inférieure du moteur à la main. Cette manœuvre affecterait l'alignement du moteur et entraînerait un arrimage inapproprié.

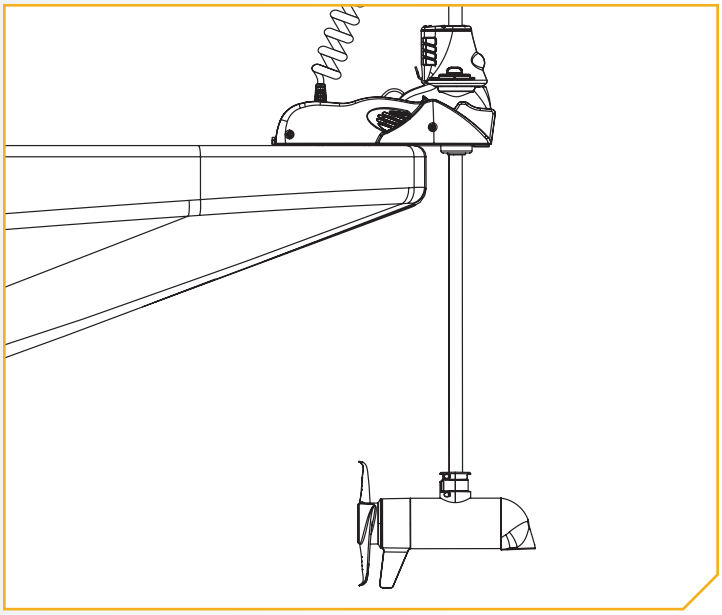
1

a. Assurez-vous que le moteur est connecté à une source d'alimentation et démarrez-le.

⚠ AVERTISSEMENT

Faites attention de garder vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur. Lorsque vous arrimez et déployez le moteur, assurez-vous qu'il ne touche pas le bateau, la remorque ou toute autre obstruction.

b. Déployez le moteur à l'aide de la télécommande sans fil, de l'application de pêche Minn Kota ou du bouton Arrimer/Déployer sur la pédale.

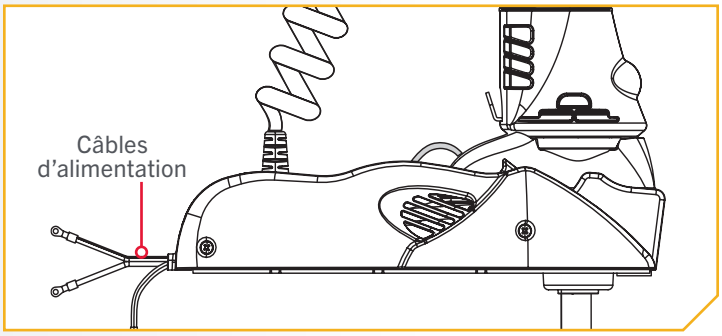


2

c. Arrêter le moteur. Assurez-vous que les câbles d'alimentation de la pile sont déconnectés, ou que le disjoncteur, le cas échéant, est en position « hors tension ».

⚠ AVERTISSEMENT

Assurez-vous que le moteur est installé sur une surface plane et n'est pas branché à une source d'alimentation.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

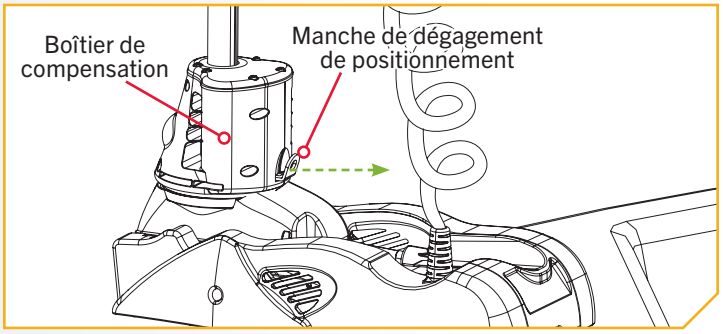
CHANGER L'ORIENTATION DE L'HÉLICE

3

d. Repérez le manche de dégagement de positionnement situé sur la surface latérale du boîtier de positionnement. Saisissez le manche de dégagement de positionnement et tirez vers l'extérieur.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous utilisez le manche de compensation ou que vous déplacez le boîtier de compensation, gardez les doigts loin des charnières, des points de pivotement et des pièces mobiles au-dessus et au-dessous du boîtier de compensation.



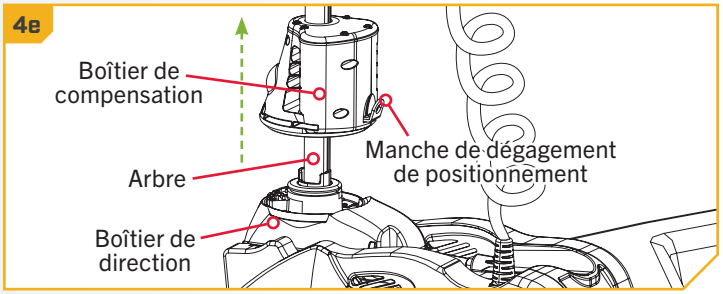
4

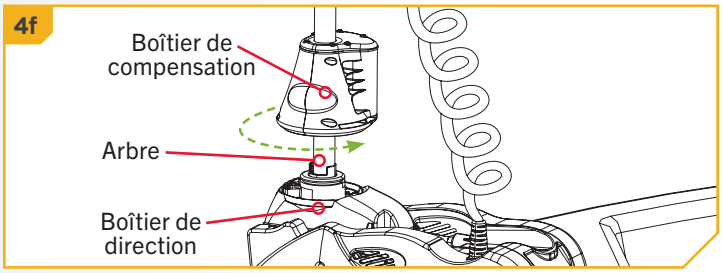
⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous soulevez le boîtier de positionnement hors du boîtier de direction, des connexions électriques sont exposées. Gardez les doigts et les objets métalliques loin des connexions exposées. La tension électrique est coupée sur les connexions dix secondes après le début de leur exposition.

e. Tout en tenant le manche de compensation manuelle sorti, saisissez le boîtier de compensation et l'arbre, puis soulevez-les hors du boîtier de direction. Maintenez le tout dans cette position pendant au moins dix secondes.

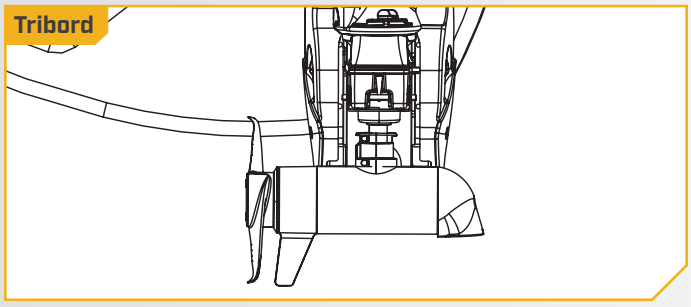
f. Tout en tenant le boîtier de compensation et l'arbre levés, faites-les tourner sur 180 degrés.

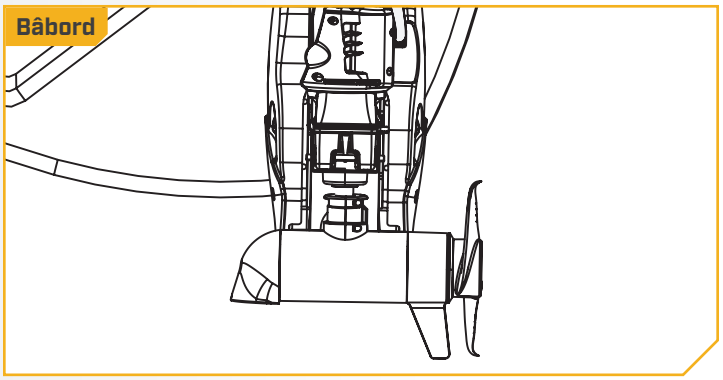




5

g. Le boîtier de compensation et l'arbre peuvent être tournés dans le sens des aiguilles d'une montre ou dans le sens inverse, selon l'orientation souhaitée de l'hélice et les adaptations nécessaires pour chaque situation individuelle.



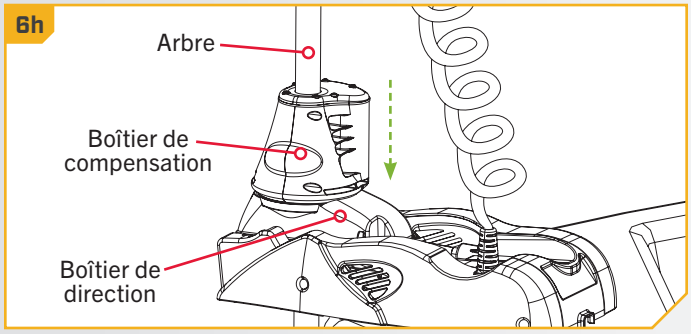


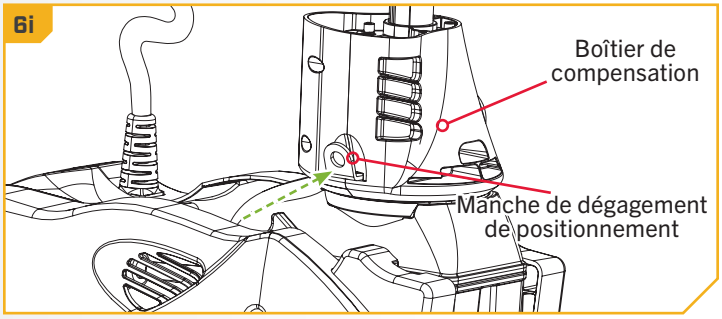
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

6

h. Lorsque l'orientation est appropriée, descendez le boîtier de compensation et l'arbre sur le boîtier de direction.

i. Laissez le manche de compensation manuelle reprendre sa place.

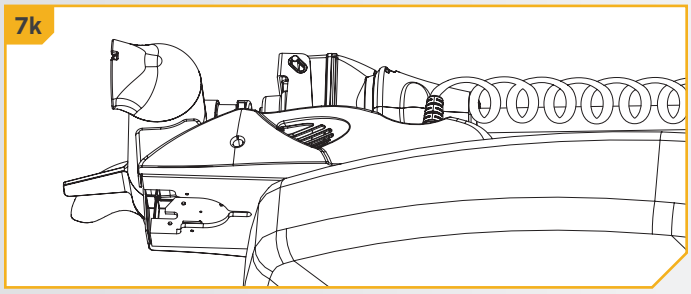


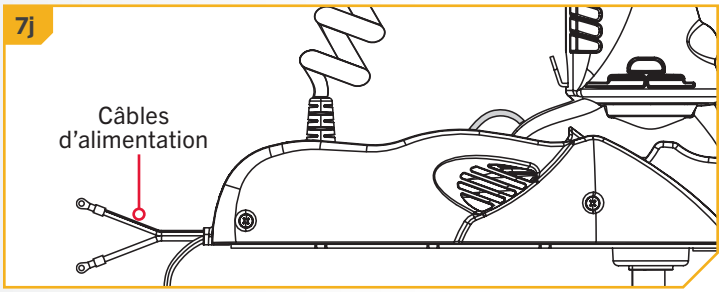


7

j. Reconnectez les câbles électriques sur la batterie et assurez-vous que le disjoncteur, le cas échéant, est sous tension. Démarrez le moteur.

k. Arrimez le moteur avec la télécommande sans fil, l'application de pêche Minn Kota ou le bouton « Arrimer/Déployer » sur la pédale afin de vérifier l'orientation de l'hélice.





⚠ AVERTISSEMENT

Faites attention de garder vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur. Lorsque vous arrimez et déployez le moteur, assurez-vous qu'il ne touche pas le bateau, la remorque ou toute autre obstruction.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Réglage de la courroie de levage

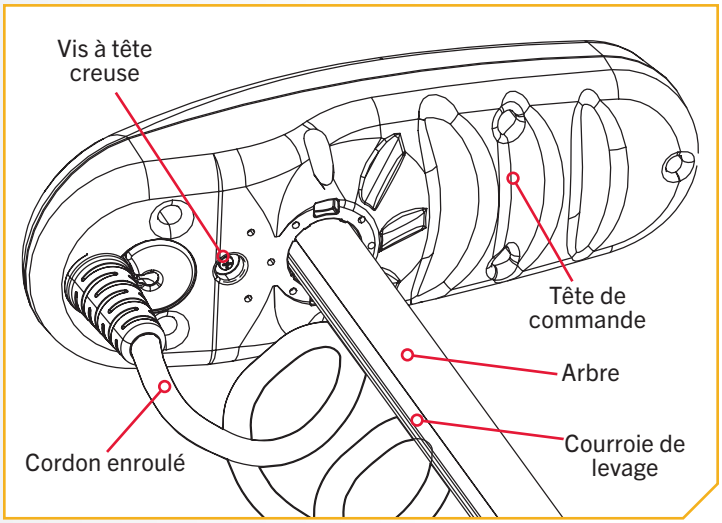
La courroie de levage aide à monter ou descendre la partie inférieure du moteur. Il est possible qu'un jeu apparaisse périodiquement sur la courroie de levage, le long de l'arbre du moteur. La vis qui maintient la tension de la courroie de levage peut parfois avoir besoin de petits ajustements pour maintenir la tension de la courroie.

1

a. Repérez la vis à tête creuse dans le bas de la tête de contrôle. Vous la trouverez entre le cordon enroulé et l'arbre. Ajustez cette vis pour augmenter la tension de la courroie de levage.

b. Avec une clé Allen de 0,4 cm (5/32 po), tournez la vis à tête creuse dans le sens horaire pour serrer la courroie de levage.

c. Cette vis doit être serrée avec un couple de 0,90 Nm à 1,3 Nm (8-10 po-lb).



Graissage de la tige de verrouillage et de l'arbre du moteur d'inclinaison

Afin que le moteur Ulterra maintienne un rendement optimal, il est recommandé que la tige de verrouillage et l'arbre du moteur d'inclinaison soient graissés chaque saison. Il est recommandé d'utiliser une graisse de qualité marine.

1

a. Déployez le moteur.

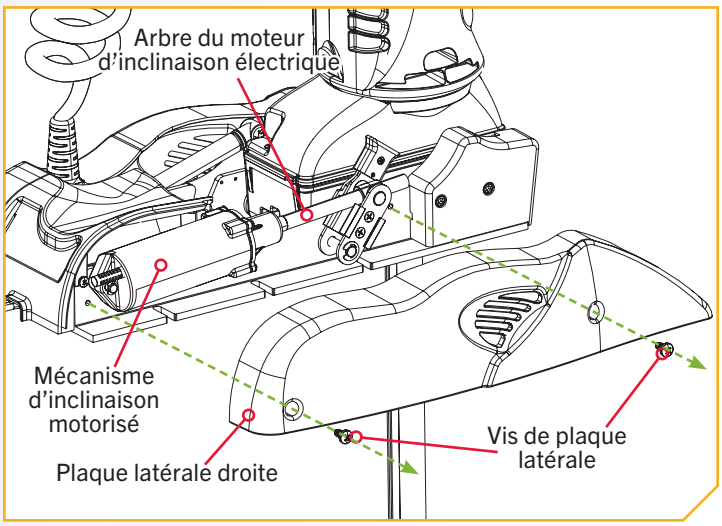
b. Avec un tournevis cruciforme nº 3, enlevez les deux vis qui retient la plaque latérale droite puis retirez la plaque. Le retrait de la plaque latérale droite exposera le mécanisme d'inclinaison motorisé et permettra d'accéder à l'arbre du moteur.

c. Appliquez de la graisse de qualité marine sur l'arbre du moteur d'inclinaison.

d. Replacez la plaque latérale droite.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous orientez le moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.



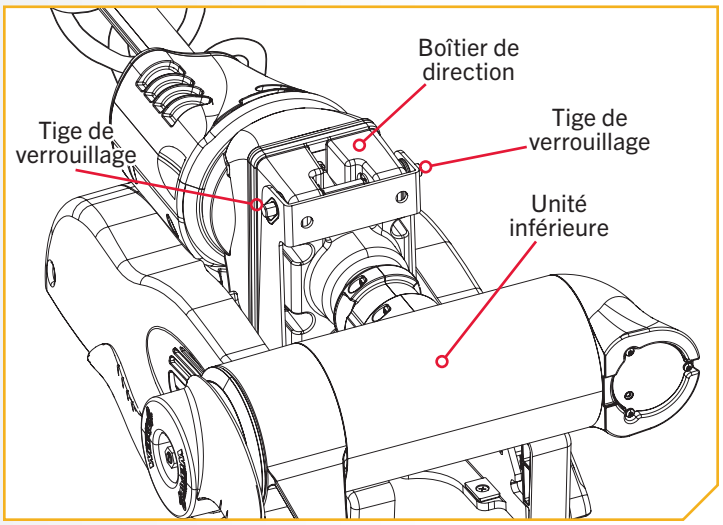
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

GRAISSAGE DE LA TIGE DE VERROUILLAGE ET DE L'ARBRE DU MOTEUR D'INCLINAISON

2

e. Arrimez le moteur et repérez la tige de verrouillage dans le bas du boîtier de direction.

f. Appliquez de la graisse de qualité marine aux deux extrémités de la tige de verrouillage, afin de conserver un rendement optimal.

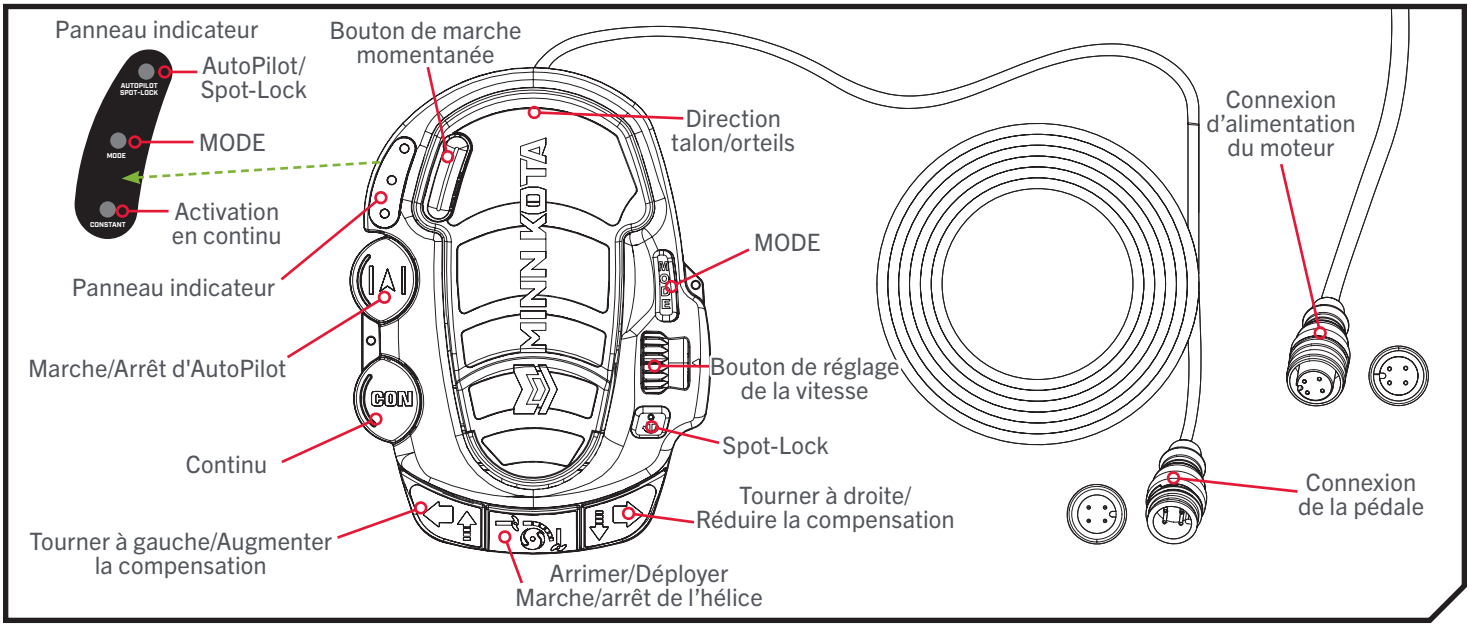


©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

UTILISATION DE LA PÉDALE

CONTRÔLE DE LA VITESSE ET DE LA DIRECTION AVEC LA PÉDALE

La pédale est utilisée pour faire fonctionner le moteur de pêche à la traîne. Les contrôles sur la pédale sont faciles à utiliser soit avec le pied ou la main. Le moteur peut également être commandé au moyen de la télécommande sans fil du système de navigation GPS avancée ou de l'application de pêche Minn Kota. Veuillez consulter les instructions du manuel de l'accessoire en question. Pour en apprendre davantage sur les accessoires compatibles avec l'Ulterra, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com.



MODES

La pédale a deux modes de fonctionnement : Mode Normal et mode Arrimer/Déployer. Pour changer de mode, appuyez sur le bouton MODE à droite de la pédale, juste au-dessus du bouton de commande de vitesse. Le voyant à DEL de couleur ambre du MODE situé sur le panneau indicateur s'allume lorsque le mode Arrimer/Déployer est activé. Le changement de mode affecte les fonctions des trois boutons situés au bas de la pédale. Ces trois boutons peuvent avoir les fonctions suivantes :

Emplacement du bouton	Mode Normal	Mode Arrimer/Déployer
Gauche	Tourner à gauche	Augmenter la compensation
Centre	Marche/arrêt de l'hélice	Arrimer/Déployer
Droit	Tourner à droite	Réduire la compensation

⚠ AVERTISSEMENT

Pour éviter les blessures, utilisez de bonnes pratiques ergonomiques lorsque vous utilisez la pédale.

Mode normal

Lorsque le mode normal est utilisé, les boutons dans le bas de la pédale ont les fonctions Tourner gauche, Tourner à droite et Hélice ACTIVÉE/DÉSACTIVÉE. Le voyant DEL ambre du MODE situé sur le panneau indicateur n'est pas allumé lorsque le mode Normal est utilisé.

Mode Arrimer/Déployer

Lorsque le mode Arrimer/Déployer est utilisé, les boutons dans le bas de la pédale ont les fonctions Augmenter la compensation, Réduire la compensation et Arrimer/Déployer l'unité inférieure. Le voyant à DEL de couleur ambre du MODE situé sur le panneau indicateur s'allumera pendant le mode Arrimer/Déployer.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

⚠ AVERTISSEMENT

Vous seul êtes responsable de la navigation sécuritaire et prudente sur votre bateau. Nous avons conçu la pédale pour qu'elle soit un outil précis et fiable qui vous permet d'améliorer l'utilisation de votre bateau et d'accroître votre capacité de pêcher des poissons. Ce produit ne vous exonère pas de la responsabilité de naviguer en toute sécurité avec votre bateau. Vous devez éviter les dangers liés à la navigation et toujours exercer une veille permanente afin de pouvoir réagir au fur et à mesure que les situations se présentent. Vous devez toujours être prêt à reprendre le contrôle manuel de votre bateau. Apprenez à utiliser votre pédale et votre moteur de pêche à la traîne dans une zone exempte de dangers et d'obstacles.

FONCTIONNEMENT DE LA PÉDALE

Vitesse du moteur

Le bouton de commande de vitesse est situé entre les boutons MODE et Spot-Lock, sur le côté droit de la pédale. Tournez la molette de commande de vitesse vers l'avant pour augmenter la vitesse et vers l'arrière pour la diminuer. Le bouton de commande de vitesse peut être réglé sur une plage de 0 à 10. La vitesse peut être réglée en mode Normal et en mode Arrimer/Déployer. La vitesse peut également être ajustée au moyen de la télécommande sans fil ou de l'application de pêche Minn Kota.

Direction talon/orteils

Appuyez sur le côté orteils sur la pédale pour tourner à droite et appuyez sur le côté talon pour tourner à gauche. La position et la direction de la tête de contrôle correspondent directement à la position du moteur. Servez-vous de la pédale pour contrôler le gouvernail de direction du bateau pendant le fonctionnement manuel. Les fonctions de direction Talon/Orteils sont identiques en mode Normal et en mode Arrimer/Déployer. Vous pouvez également commander la direction du moteur avec la télécommande sans fil ou avec l'application de pêche Minn Kota.

⚠ ATTENTION

Le système de direction est conçu pour faire pivoter le moteur à 360 degrés. Faites attention de ne pas trop tortiller le cordon enroulé autour de l'arbre du moteur de pêche à la traîne.

Tourner droite/Tourner gauche

Les boutons Tourner à droite ⇨ et Tourner à gauche ⇦ sont situés au bas de la pédale. Ils permettent au moteur de tourner vers la droite ou la gauche lorsque la pédale est utilisée en mode Normal. Le voyant DEL ambre du MODE ● MODE situé sur le panneau indicateur n'est pas allumé lorsque le mode Normal est utilisé. Si vous tenez le bouton Tourner droite ou à gauche enfoncé, le moteur continuera à tourner vers la droite ou vers la gauche. De petits changements de direction de moins d'un degré peuvent être effectués en appuyant rapidement sur les boutons de Tourner à droite/gauche. La position et la direction de la tête de contrôle correspondent directement à la position du moteur. Vous pouvez également commander la direction du moteur avec la télécommande sans fil ou avec l'application de pêche Minn Kota.

Descendre/relever

Les boutons Descendre et Relever sont situés en bas de la pédale. Ils permettent d'effectuer une compensation du moteur vers le haut ou vers le bas lorsque la pédale est en mode Arrimer/Déployer. Le voyant à DEL de couleur ambre du MODE ● MODE situé sur le panneau indicateur s'allumera en mode Arrimer/Déployer. Le bouton Réduire la compensation abaisse le moteur, et le bouton Augmenter la compensation l'élève.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous effectuez une compensation du moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles. Lorsque vous arrimez et déployez le moteur, assurez-vous qu'il ne touche pas le bateau, la remorque ou toute autre obstruction.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Hélice ACTIVÉE/DÉSACTIVÉE

Le bouton Hélice activée/désactivée est situé en bas de la pédale. Il permet d'activer et de désactiver l'hélice momentanément lorsque la pédale est en mode Normal. Le voyant DEL du MODE situé sur le panneau indicateur n'est pas allumé lorsque le mode Normal est utilisé. L'hélice se met en marche lorsqu'une pression sur le bouton est appliquée et s'arrête lorsque la pression est enlevée. Le bouton Hélice ne modifie pas le comportement de l'hélice lorsque le bouton Continu est activé.

Arrimer/Déployer

Le bouton Arrimer/Déployer est situé en bas de la pédale. Il permet d'arrimer et de déployer le moteur lorsque la pédale est en mode Arrimer/Déployer. Le voyant à DEL de couleur ambre du MODE situé sur le panneau indicateur s'allumera en mode Arrimer/Déployer. Lorsque le moteur est déployé, appuyez sur le bouton Arrimer/Déployer pour l'arrimer. Lorsque le moteur est arrimé, appuyez deux fois sur le bouton Arrimer/Déployer pour le déployer. Lors de l'arrimage et du déploiement du moteur, la fonction opérationnelle de la pédale ou le lien à distance jumelé sont automatiquement désactivés. L'hélice est également désactivée pendant que le moteur est arrimé ou déployé.

⚠ AVERTISSEMENT

Faites attention de garder vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur. Lorsque vous arrimez et déployez le moteur, assurez-vous qu'il ne touche pas le bateau, la remorque ou toute autre obstruction.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque le moteur est transporté, il est important de toujours ranger le moteur et de s'assurer qu'il est bien en place. Un arrimage sécuritaire maintient le moteur en place pendant le transport, où il pourrait être soumis à des vibrations et à des chocs importants. Si le moteur n'est pas verrouillé en position d'arrimage, il risque d'être endommagé et de causer des blessures.

Continu

Le bouton Continu CON est situé sur le côté gauche de la pédale, juste en dessous du bouton AutoPilot. Il permet de faire basculer le moteur entre le fonctionnement continu du moteur et le fonctionnement momentané du moteur. Le voyant DEL vert du mode CONTINU situé sur le panneau indicateur s'allume lorsque le fonctionnement du moteur est en mode Continu. En mode Continu, l'hélice tourne continuellement à la vitesse indiquée par le bouton de réglage de la vitesse ou la télécommande, peu importe si une pression est appliquée sur le bouton Momentané ou sur le bouton Hélice activée/désactivée.

AVIS : Le moteur ne corrigera pas automatiquement pour piloter tout droit lorsqu'il rencontre une obstruction.

Momentané

Lorsque le fonctionnement du moteur est en mode Momentané, l'hélice tourne uniquement lorsqu'une pression vers le bas est appliquée sur le bouton Momentané. Le bouton Momentané se trouve à l'extrémité de la pédale correspondant aux orteils. Appliquer une pression vers le bas sur le bouton Momentané permet « d'activer » l'hélice. Le moteur tournera alors à la vitesse définie par le bouton de réglage de la vitesse, la télécommande sans fil ou l'application de pêche Minn Kota. Si la pression sur le bouton Momentané est enlevée, l'hélice « s'arrête ». Aucun témoin lumineux n'est associé au bouton Momentané. Le bouton Momentané a un fonctionnement très semblable à celui du bouton Hélice activée/désactivée, sauf qu'il est disponible en mode Normal et en mode Arrimer/Déployer.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

⚠ ATTENTION

Si l'hélice rencontre un obstacle alors qu'elle fonctionne en mode Continu ou Momentané, et qu'elle est en marche, l'augmentation de la demande de courant électrique générée par l'obstruction signalera au moteur de réduire la puissance à l'hélice pour prévenir les dommages. Si la surcharge de courant est détectée pendant plus de 20 secondes, l'hélice est désactivée pour éviter d'endommager le moteur. Dans ce cas, l'opérateur peut remettre l'hélice en marche après d'avoir dégagé l'obstruction.

AutoPilot

Le bouton Autopilote | ⏃ | est situé sur le côté gauche de la pédale, sous le panneau indicateur. Le bouton Autopilote active et désactive l'autopilote. Le voyant à DEL du système AUTOPILOT AUTOPILOT SPOT-LOCK situé sur le panneau indicateur s'allume lorsque l'Autopilote est activé. L'Autopilote peut être utilisé en mode Normal et en mode Arrimer/Déployer. Lorsque AutoPilot est initié depuis la pédale, le mode AutoPilot par défaut est déterminé par la télécommande sans fil. L'Autopilote peut être engagé et désengagé à l'aide de la télécommande. Pour obtenir des instructions plus précises sur l'utilisation de l'Autopilote, veuillez consulter le manuel du propriétaire de votre télécommande sans fil.

Spot-Lock

Le bouton Spot-Lock ⚓ se trouve en bas à droite de la pédale et est identifié par le symbole d'une ancre. Lorsque le bouton Spot-Lock est enfoncé, l'emplacement du moteur est enregistré dans une mémoire temporaire Spot-Lock. Pour activer le Spot-Lock, appuyez sur le bouton Spot-Lock. Pour désactiver, appuyez sur le bouton Spot-Lock de nouveau. Le voyant à DEL bleu du système SPOT-LOCK AUTOPILOT SPOT-LOCK situé sur le panneau indicateur s'allume lorsque le système Spot-Lock est activé. Le système Spot-Lock peut être activé en mode Normal et en mode Arrimer/Déployer, et le passage d'un mode à l'autre n'annule pas le système Spot-Lock. Spot-Lock peut aussi être contrôlé par la télécommande sans fil ou l'application de pêche Minn Kota.

Lorsque le Spot-Lock est engagé, une tonalité est émise à partir de la tête de commande. Lorsqu'il est désengagé par le bouton Spot-Lock, aucune tonalité n'est émise. Manœuvrer le moteur à l'aide de la pédale ou régler la vitesse à l'aide du bouton de commande de vitesse désengagera le Spot-Lock et une tonalité composée de plusieurs bips courts seront émis depuis la tête de contrôle.

AVIS : Lorsque le mode Audio par défaut est activé, une tonalité est émise par la tête de contrôle lorsque Spot-Lock est activé. Si le mode Audio est réglé à Alarme seulement, aucune tonalité n'est émise lorsque l'on active Spot-Lock ou AutoPilot. Pour en savoir plus sur les modes audio, consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

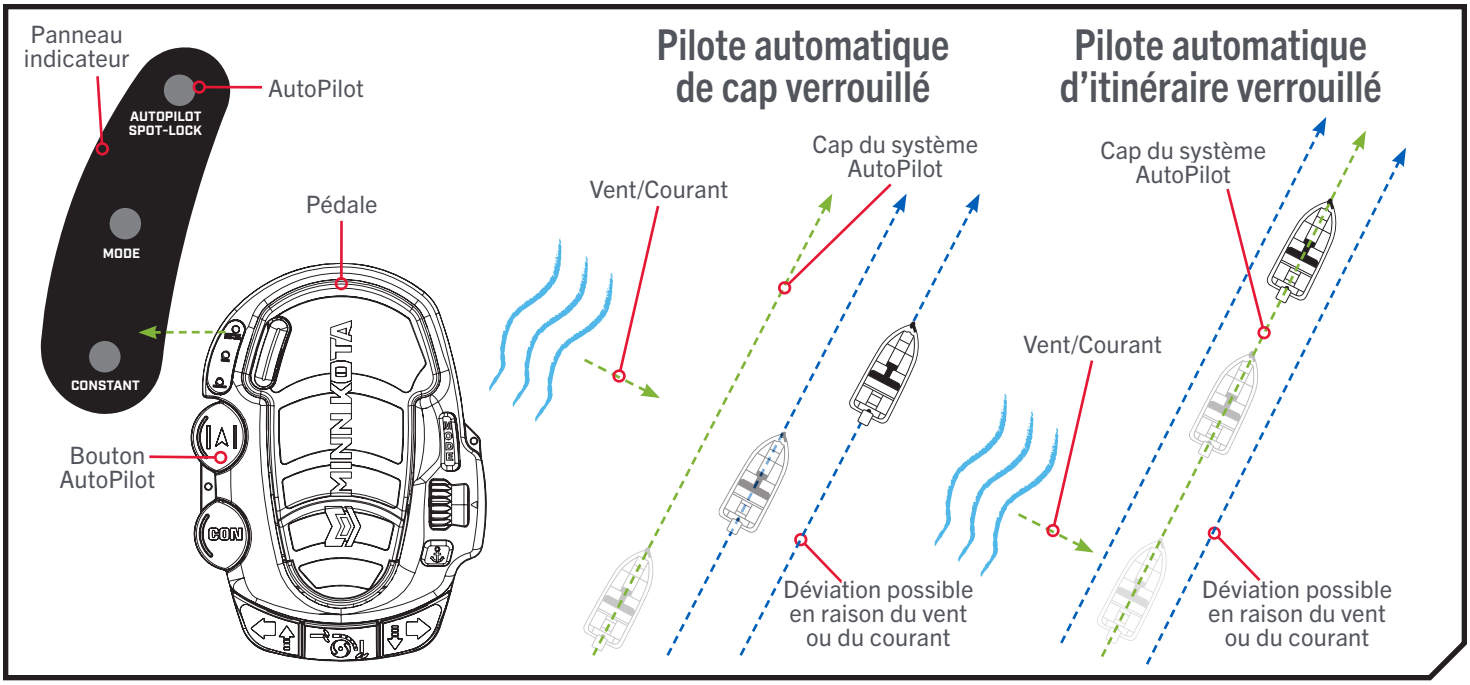
AUTOPILOT

AUTOPILOT ET LE SYSTÈME DE NAVIGATION GPS AVANCÉ

La fonction AutoPilot du système de navigation GPS avancée utilise une boussole interne pour garder le moteur de pêche à la traîne pointé dans le même sens que la boussole. Le bouton AutoPilot | ⮝ | active et désactive AutoPilot. Le voyant DEL AUTOPILOT SPOT-LOCK situé sur le panneau indicateur s'allume lorsque AutoPilot est activé.

MODES D'AUTOPILOT

Deux modes différents d'AutoPilot sont utilisables : Itinéraire du système AutoPilot verrouillé et Itinéraire du système AutoPilot verrouillé. Les deux sont collectivement désignés comme étant l'AutoPilot. Il y a des différences notables entre les deux modes et les manières dont ils contrôlent le bateau. Cap du système AutoPilot verrouillé aussi bien que Itinéraire du système AutoPilot verrouillé sont des outils de pêche à la ligne utiles permettant au pêcheur de présenter précisément l'appât. Minn Kota vous recommande fortement de sortir votre bateau et d'essayer les fonctions Cap du système AutoPilot verrouillé et Itinéraire du système AutoPilot verrouillé dans diverses situations et applications de pêche. Le mode AutoPilot peut être réglé au moyen de la télécommande sans fil du système de navigation GPS avancée ou de l'application de pêche Minn Kota.



Pilote automatique de cap verrouillé

Le système AutoPilot utilise une boussole interne pour assurer un maintien du cap. Lorsque la fonction Cap du système AutoPilot verrouillé est activée, cela garde le moteur pointé dans le même sens que la boussole. Lorsqu'une correction manuelle est apportée au gouvernail, la fonction Cap du système AutoPilot verrouillé se verrouille sur le nouveau cap de la boussole, en fonction de la direction actuelle du bateau. Cette méthode de maintien du cap ne tient pas compte des forces externes comme le vent ou les courants latéraux, qui peuvent causer une dérive latérale.

Pilote automatique d'itinéraire verrouillé

La fonction Itinéraire du système AutoPilot verrouillé utilise non seulement le cap de la boussole, mais également des données GPS afin de corriger selon les vents latéraux, courants et autres forces externes et maintenir l'itinéraire du bateau souhaité. Lorsque la fonction pilote automatique d'itinéraire verrouillé est activée, elle crée un itinéraire que le moteur de pêche à la traîne suivra. Lorsque l'utilisateur change la direction vers un nouveau cap, un nouvel itinéraire est créé. La fonction Itinéraire du système AutoPilot verrouillé manœuvre le bateau pour qu'il suive l'itinéraire souhaité dans la plupart des conditions. Dans des conditions extrêmes, comme des courants ou des vents très puissants, le moteur de pêche à la traîne pourrait ne pas être suffisamment puissant pour contrôler le bateau en douceur. Dans ces conditions extrêmes, il pourrait être préférable d'utiliser la fonction Cap du système AutoPilot verrouillé et de laisser le bateau se déplacer avec le vent ou le courant, si le moteur n'est pas assez puissant pour le vaincre.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

⚠ ATTENTION

Cet appareil utilise une boussole magnétique pour détecter la direction de déplacement. Les aimants ou les grands objets de métal ferreux près (à 12 po [30,5 cm] ou moins) de la tête de commande du moteur de pêche à la traîne peuvent nuire au fonctionnement de la boussole.

Les obstructions sur l'hélice peuvent causer une vibration excessive de la tête du moteur. Cette vibration peut causer un comportement irrégulier de la boussole et de la direction. Éliminez l'obstruction pour restaurer le fonctionnement normal du moteur.

Le moteur de pêche à la traîne est équipé d'un système d'arrêt de la direction automatique pour des raisons de sécurité. Dans les situations où une obstruction empêche le moteur de tourner ou dans des conditions venteuses difficiles, la direction automatique peut s'arrêter. Toute action sur la direction réinitialisera le système en mode normal.

Lorsque le système AutoPilot est activé et que le moteur de pêche à la traîne est tiré hors de l'eau en position arrimée, le moteur du gouvernail continuera à fonctionner jusqu'au bon arrimage du moteur. Une fois le moteur correctement arrimé, le système AutoPilot se désactivera et l'indicateur AutoPilot s'éteindra.

COMMANDE DU SYSTÈME AUTOPILOT ›

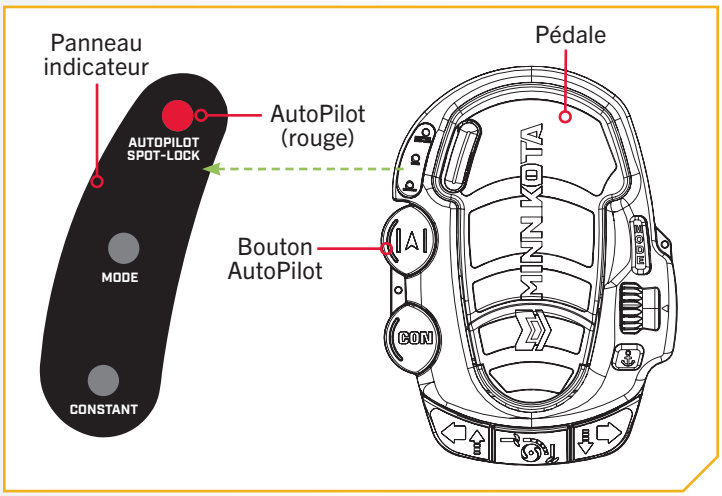
› Activation et désactivation du système AutoPilot

1

a. Lorsque le moteur fonctionne, AutoPilot peut être activé en appuyant sur le bouton AutoPilot | ▲ | situé sur la pédale ou en utilisant la télécommande sans fil.

b. Le voyant à DEL du système AUTOPILOTE AUTOPILOT SPOT-LOCK situé sur le panneau indicateur s'allumera lorsque l'Autopilote est activé. Lorsque le système AutoPilot est activé, tournez le moteur comme vous le souhaitez.

AVIS : Après avoir établi une nouvelle orientation, il y a un court délai avant que l'orientation ne soit verrouillée, afin de permettre à la boussole de se stabiliser. Lors de grands changements de vitesse, le cap du système AutoPilot pourrait changer légèrement. C'est normal.



c. Pour désactiver le système AutoPilot, appuyez sur le bouton AutoPilot | ▲ |.

⚠ ATTENTION

Lorsque AutoPilot est activé et que le moteur de pêche à la traîne est tiré hors de l'eau en position arrimée, le moteur de direction continuera à fonctionner. Désactivez AutoPilot pour arrêter le moteur. Si AutoPilot n'est pas désactivé, le moteur du gouvernail s'éteindra automatiquement après 10 secondes. Toutefois, le moteur de pêche à la traîne ne devrait pas être entreposé dans cet état pendant de longues périodes, car toutes les composantes électroniques restent sous tension. Lorsque vous entreposez le bateau, désactivez toujours AutoPilot et débranchez toujours le moteur de la batterie.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SPOT-LOCK

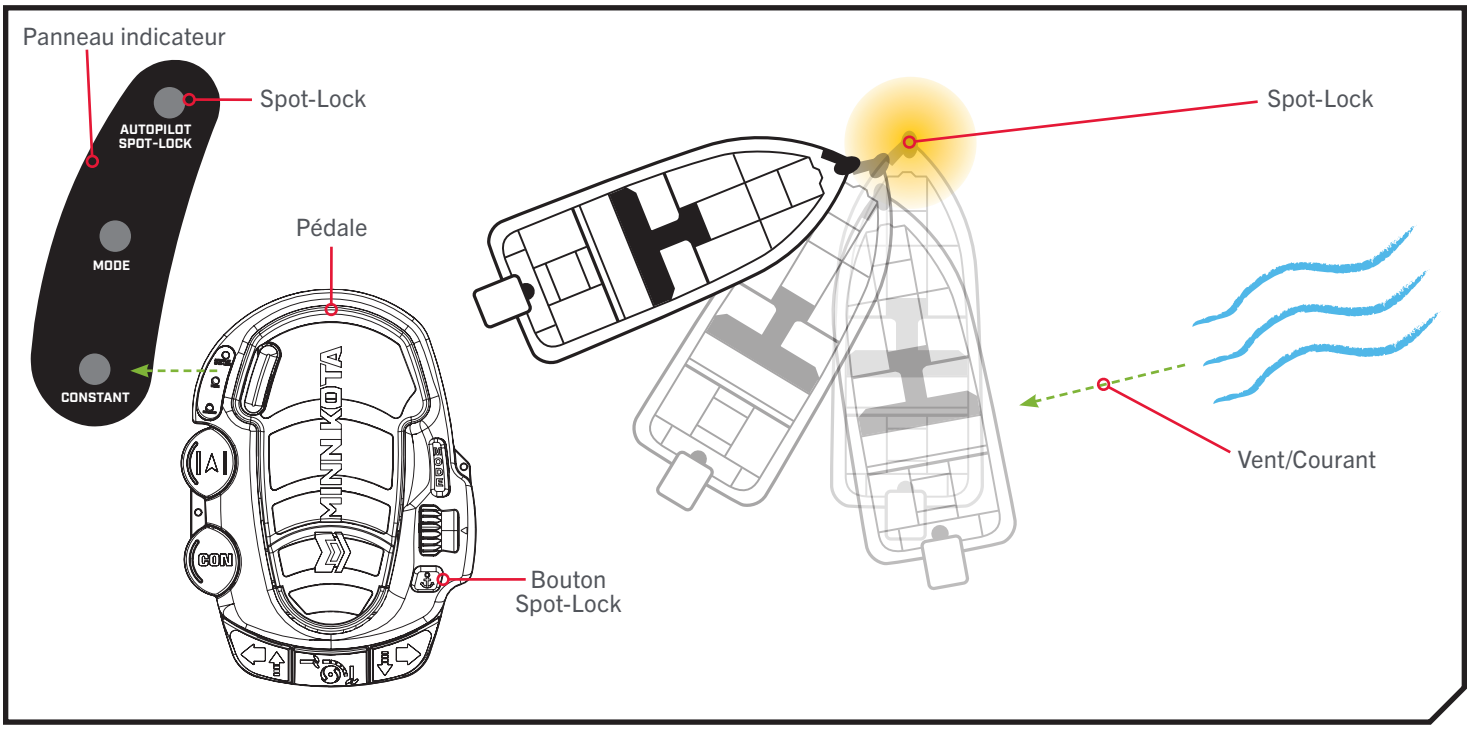
FONCTIONNEMENT DU SYSTÈME SPOT-LOCK

Le système Spot-Lock utilise un seul point de référence enregistré en appuyant sur le bouton Spot-Lock. Le point de référence est un ensemble de coordonnées GPS relatives à l'emplacement du moteur de pêche à la traîne saisies au moment où le bouton est enfoncé. Ce point est enregistré et peut être conservé dans un des emplacements de mémoire Spot-Lock. Spot-Lock fonctionne en reconnaissant les coordonnées GPS et naviguera automatiquement le bateau pour le garder à l'endroit Spot-Lock. Si le moteur reconnaît qu'il n'est pas positionné à l'emplacement Spot-Lock, il contrôlera la vitesse et la direction du moteur pour tenter de garder le moteur sur l'endroit Spot-Lock. Pour obtenir des instructions plus précises sur l'utilisation de Spot-Lock, consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil en ligne à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com.

AVIS : Le système Spot-Lock se fonde sur l'emplacement du moteur de pêche à la traîne et non sur l'emplacement ou la direction du bateau. Des forces externes comme le vent et le courant causeront le déplacement du bateau. Spot-Lock naviguera pour garder le moteur sur l'endroit Spot-Lock, peu importe la position du bateau.

⚠ AVERTISSEMENT

Faites attention à la rotation de l'hélice lorsque Spot-Lock est activé. L'hélice se mettra automatiquement en marche lorsque Spot-Lock est activé, même si l'activation est accidentelle. Une hélice en rotation peut causer des blessures. L'hélice se mettra « en marche » pour Spot-Lock, peu importe le réglage Mise en marche automatique de l'hélice utilisé par les autres méthodes de commande du système de navigation GPS avancé.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

CONTRÔLE DE SPOT-LOCK ❯

❯ Activation et désactivation de Spot-Lock

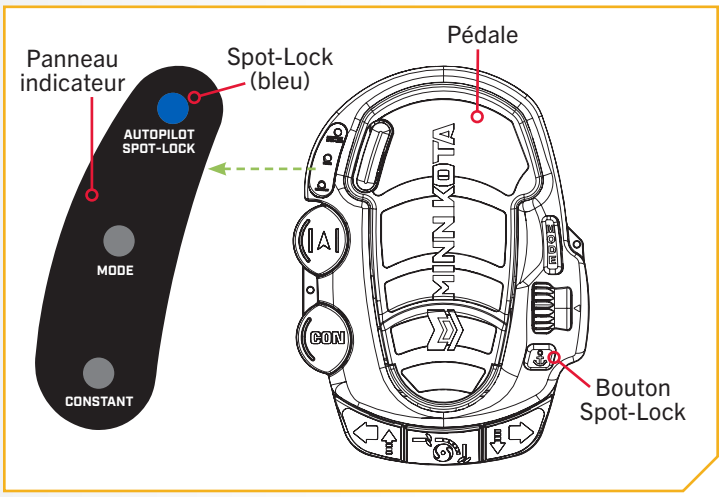
1

a. Lorsque le moteur est en marche, le système Spot-Lock peut être activé en appuyant sur le bouton Spot-Lock ⚓ situé sur la pédale ou sur une télécommande sans fil. Le voyant à DEL bleu du système SPOT-LOCK (AUTOPILOT SPOT-LOCK) situé sur le panneau indicateur s'allume lorsque le système Spot-Lock est activé.

AVIS : Lorsque le mode Audio par défaut est activé, une tonalité est émise par la tête de commande lorsque Spot-Lock est activé. Si le mode Audio est réglé à Alarme seulement, aucune tonalité n'est émise lorsque l'on active Spot-Lock. Pour en savoir plus sur les modes audio, consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

b. Pour désactiver le système Spot-Lock, appuyez sur le bouton Spot-Lock ⚓ ou appuyez sur n'importe quel bouton de la pédale permettant d'opérer manuellement le moteur de pêche à la traîne.

AVIS : Si vous appuyez accidentellement sur le bouton Spot-Lock, appuyez à nouveau le bouton Spot-Lock pour l'annuler.



AVIS : Régler la vitesse à l'aide du bouton de commande de vitesse ou diriger manuellement le moteur désengagera le Spot-Lock et une tonalité composée de plusieurs bips courts seront émis depuis la tête de contrôle. Piloter manuellement ou ajuster la vitesse de l'hélice avec la télécommande sans fil ou l'application de pêche Minn Kota annulera également le système Spot-Lock.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SERVICE ET ENTRETIEN

REMPLACEMENT DE L'HÉLICE

OUTILS ET RESSOURCES NÉCESSAIRES ❯

- Clé plate 14,3 mm (9/16 po)
- Tournevis à lame plate

INSTALLATION ❯

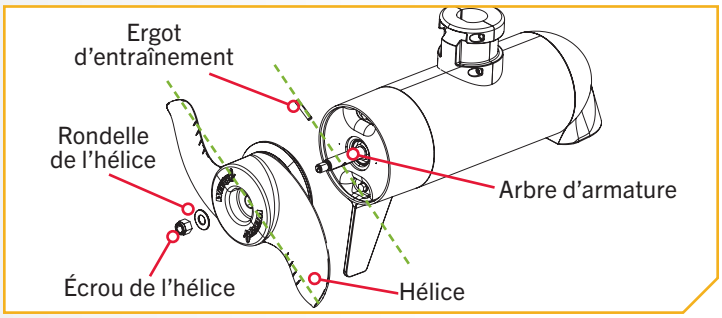
1

a. Débranchez le moteur de toute source d'alimentation avant de remplacer l'hélice.

b. Maintenez l'hélice et desserrez l'écrou de l'hélice à l'aide d'une pince ou d'une clé.

c. Retirez l'écrou et la rondelle de l'hélice.

AVIS : Si l'ergot d'entraînement est cisaillé ou cassé, vous devrez tenir l'arbre stable à l'aide d'une lame de tournevis plat enfoncée dans la fente à l'extrémité de l'arbre pendant que vous desserrez l'écrou de l'hélice.



⚠ ATTENTION

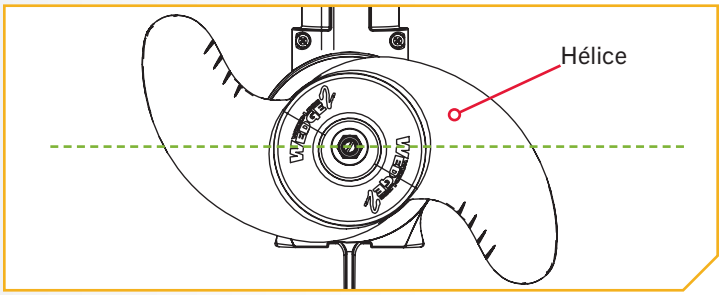
Débranchez le moteur de la batterie avant d'entreprendre tout travail ou entretien sur l'hélice.

2

d. Tournez la vieille hélice à l'horizontale, puis retirez-la en tirant tout droit. Si l'ergot d'entraînement tombe, repoussez-le vers l'intérieur.

⚠ ATTENTION

Si l'hélice ne glisse pas facilement, tirez sur l'hélice de manière égale en faisant attention à ne pas plier l'arbre d'armature tout en retirant l'hélice hors de l'arbre d'armature.



3

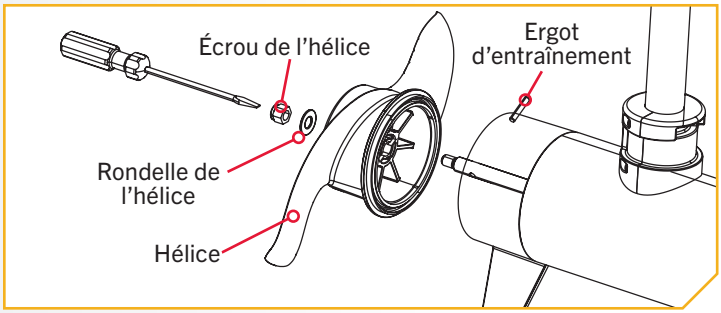
e. Alignez la nouvelle hélice avec l'ergot d'entraînement.

f. Installez la rondelle et l'écrou de l'hélice.

g. Serrez l'écrou de l'hélice 1/4 de tour passé le serrage confortable à un couple de 25 à 35 po-lb (2,8 à 4 Nm).

⚠ ATTENTION

Ne serrez pas trop pour ne pas endommager l'hélice.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

› Arrimage du moteur Ulterra

Dans l'éventualité peu probable où votre pédale, votre télécommande sans fil de navigation GPS avancée ou votre application de pêche Minn Kota ne fonctionneraient plus, vous pouvez ranger l'Ulterra à partir de la base du moteur.

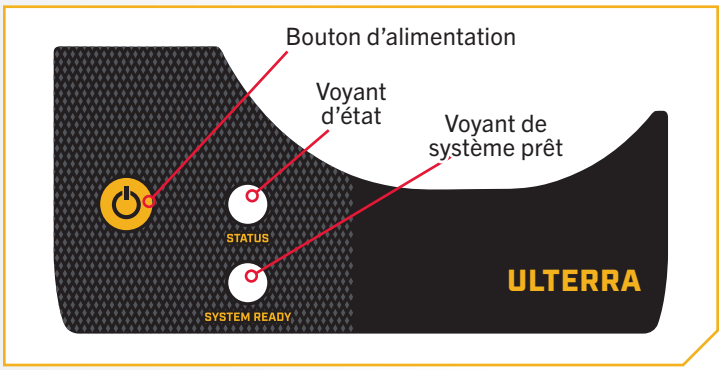
1

a. Repérez le panneau indicateur à la base du support.

b. Assurez-vous que le moteur est sous tension en confirmant que la DEL verte à côté du voyant de système prêt est allumée.

c. Enfoncez pendant dix secondes le bouton d'alimentation, situé sur le panneau indicateur.

d. La DEL rouge et la DEL verte à côté des voyants d'état (rouge) et de système prêt (vert) devraient clignoter en alternance et le moteur devrait commencer l'arrimage.



⚠ AVERTISSEMENT

Durant cette procédure, le moteur se place en fonctionnement automatique. Gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles. Assurez-vous que le moteur et les composants du moteur ne touchent pas le bateau, la remorque, des personnes ou toute autre obstruction.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Procédure de réinitialisation de la compensation et de l'arrimage

Dans le cas peu probable où le moteur Ulterra ne s'équilibrerait pas ou ne se rangerait pas, la procédure suivante réinitialisera le moteur et rétablira sa fonctionnalité. Si l'Ulterra ne se réinitialise pas, répétez la procédure. Si la deuxième tentative échoue, veuillez communiquer avec votre centre de service local autorisé pour obtenir du soutien technique. Trouvez des centres de service agréés en ligne minnkota.johnsonoutdoors.com.

1

⚠ AVERTISSEMENT

Durant cette procédure, le moteur se place en fonctionnement automatique. Gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles. Assurez-vous que le moteur et les composants du moteur ne touchent pas le bateau, la remorque, des personnes ou toute autre obstruction.

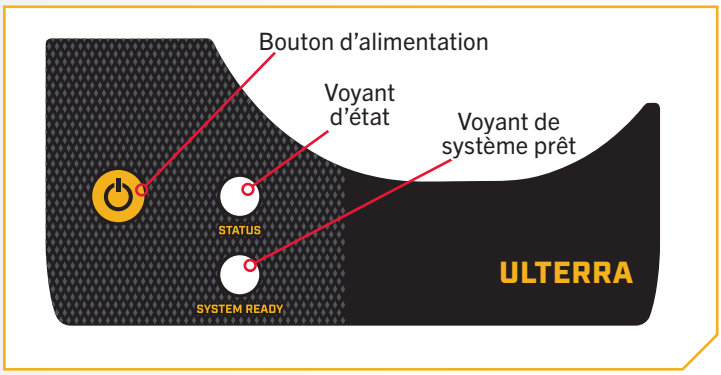
AVIS : Si l'unité inférieure du moteur est positionnée à 15 cm (six pouces) ou moins par rapport au support et que la coque du bateau entrave le rayon de virage du moteur, tournez manuellement la tête de contrôle du moteur pour que l'unité inférieure soit perpendiculaire aux rampes du moteur avant de commencer cette procédure.

a. Repérez le panneau indicateur à la base du support.

b. Enfoncez le bouton d'alimentation situé sur le panneau indicateur jusqu'à ce que le moteur s'éteigne. Assurez-vous que le moteur est éteint en confirmant que la DEL verte à côté du voyant de système prêt est éteinte.

c. Enfoncez le bouton d'alimentation jusqu'à ce que la DEL verte s'allume et que le moteur fonctionne.

d. Attendez trois secondes.



2

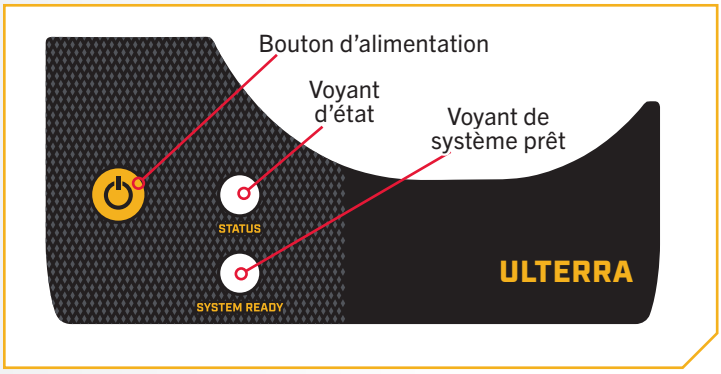
e. Appuyez trois fois de suite sur le bouton d'alimentation en l'espace de deux secondes.

f. Les DEL rouge et verte clignoteront continuellement et le moteur Ulterra exécutera la séquence automatisée suivante :

g. Le moteur se placera dans l'orientation appropriée.

h. Le moteur se relèvera automatiquement jusqu'au support et descendra ensuite d'environ 15 cm (six pouces).

i. La DEL rouge clignotante située à côté du voyant de système prêt s'éteindra et la DEL verte clignotante située à côté du voyant d'état s'illuminera en vert de façon continue.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Arrimage manuel du moteur Ulterra

Dans le cas peu probable où le moteur n'arrime pas à partir de la télécommande sans fil, de l'application de pêche Minn Kota ou de la pédale, les autres méthodes d'arrimage suivantes devraient régler le problème :

1. Procédure de réinitialisation de la compensation et de l'arrimage
2. Arrimage du moteur Ulterra
3. Si vos batteries perdent de la puissance au point que le moteur n'arrime pas, le moteur calera probablement à un angle de 45 degrés. Dans un tel cas, réinitialisez l'alimentation, déployez le moteur, positionnez l'unité inférieure à son réglage le plus élevé et coupez l'alimentation jusqu'à ce que les batteries puissent être chargées à nouveau. Lorsque les batteries sont chargées, tentez à nouveau d'arrimer le moteur.

Si ces trois autres méthodes ont été essayées et le moteur ne s'arrime toujours pas, il existe une méthode pour arrimer manuellement le moteur.

⚠ ATTENTION

Lorsque le moteur a été arrimé manuellement, il ne fonctionnera pas tant qu'il n'aura pas été réinitialisé manuellement par un centre de service agréé.

Si un arrimage manuel doit être effectué, suivez les instructions ci-dessous :

OUTILS ET RESSOURCES NÉCESSAIRES

- Tournevis cruciforme nº 2
- Tournevis cruciforme nº 3
- Tournevis à lame plate

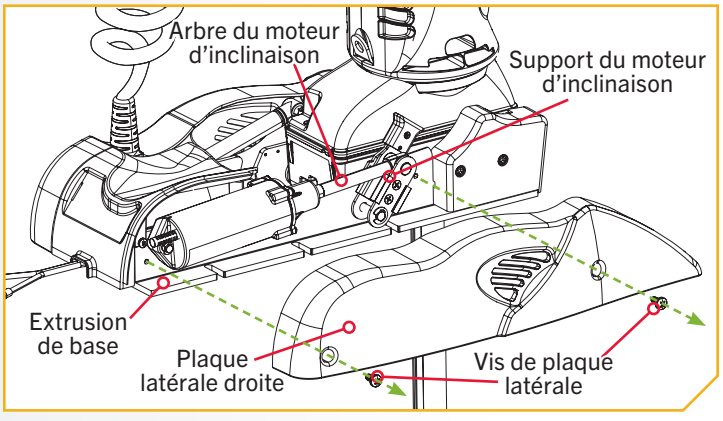
INSTALLATION

1

a. Lorsque le moteur est en position déployée, utilisez un tournevis cruciforme nº 3 pour retirer les deux vis qui maintiennent la plaque latérale droite en place.

⚠ AVERTISSEMENT

Les pièces mobiles peuvent couper ou écraser. Lorsque vous utilisez le manche de positionnement ou que vous déplacez le boîtier de positionnement, gardez les doigts loin des charnières, des points de pivotement et des pièces mobiles. L'arbre et le support du moteur d'inclinaison peuvent créer un point de cisaillement au niveau de l'extrusion de la base. Faites attention lorsque la plaque latérale est enlevée et que des pièces mécaniques bougent.



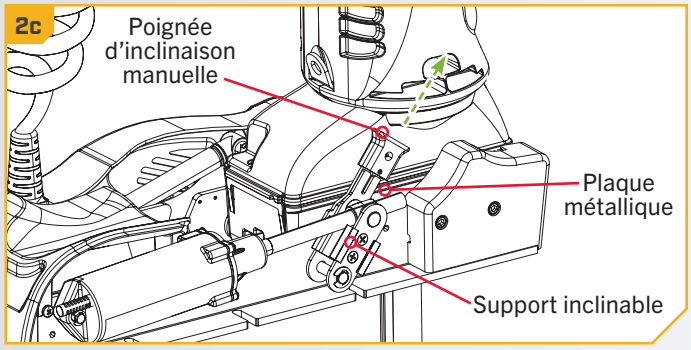
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

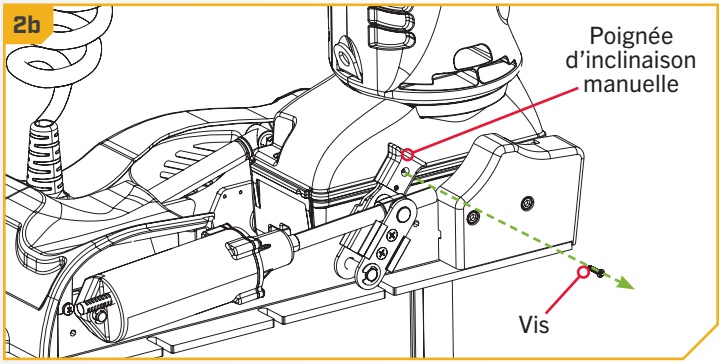
ARRIMAGE MANUEL DU MOTEUR ULTERRA

2

b. Avec un tournevis cruciforme nº 2, retirez la vis de la poignée d'inclinaison manuelle.

c. La poignée d'inclinaison manuelle retient deux plaques métalliques ensemble. À l'aide d'un tournevis à lame plate, soulevez la poignée d'inclinaison manuelle jusqu'à ce qu'elle se libère de la plaque métallique la plus proche du support d'inclinaison.



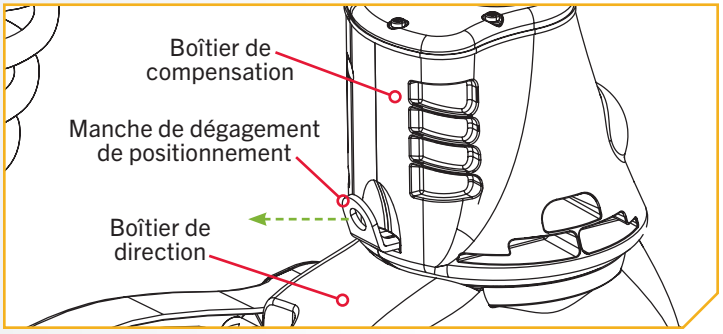


3

d. Repérez le manche de dégagement de positionnement situé sur la surface latérale du boîtier de positionnement. Saisissez le manche de dégagement de positionnement et tirez vers l'extérieur.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous utilisez le manche de compensation ou que vous déplacez le boîtier de compensation, gardez les doigts loin des charnières, des points de pivotement et des pièces mobiles au-dessus et au-dessous du boîtier de compensation.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

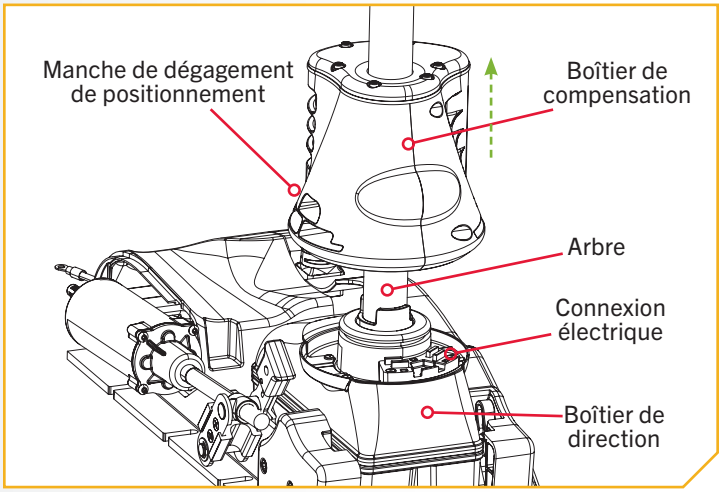
4

e. Tout en tenant le manche de compensation manuelle sorti, saisissez le boîtier de compensation et l'arbre, puis soulevez-les hors du boîtier de direction.

f. Soulevez le boîtier de compensation jusqu'à ce que l'arbre et le boîtier de compensation puissent être retirés à la main.

⚠ AVERTISSEMENT

Lorsque vous soulevez le boîtier de positionnement hors du boîtier de direction, des connexions électriques sont exposées. Gardez les doigts et les objets métalliques loin des connexions exposées. La tension électrique est coupée sur les connexions dix secondes après le début de leur exposition.

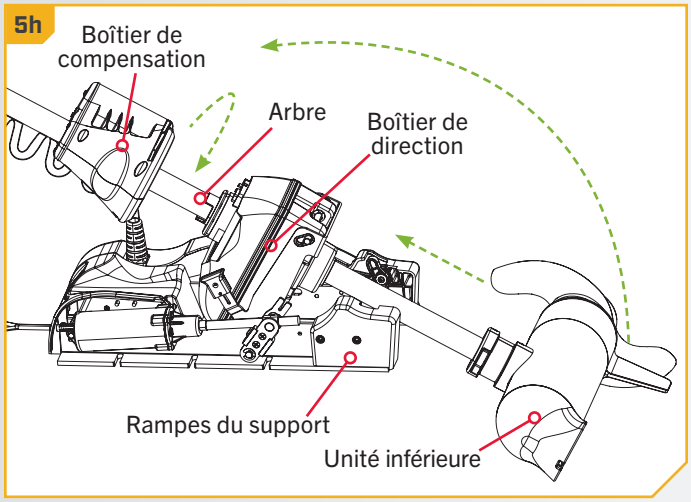


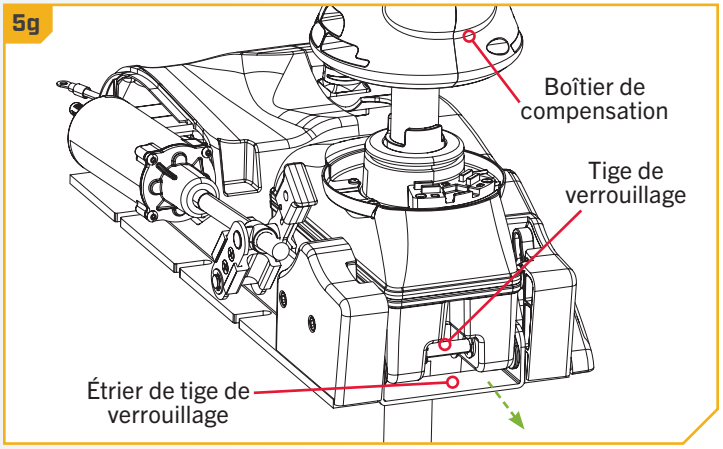
5

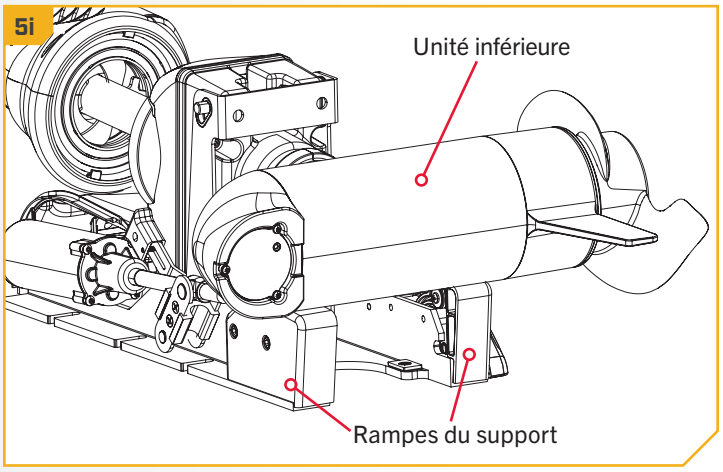
g. Alors que le boîtier de positionnement et l'arbre sont soulevés, relâchez l'étrier de la tige de verrouillage.

h. Soulevez et tournez l'arbre et le boîtier de positionnement vers l'intérieur et vers le bas pour arriver à la position d'arrimage.

i. Posez l'unité inférieure sur les rampes de montage.



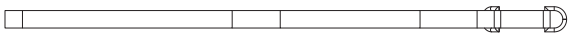




©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

6

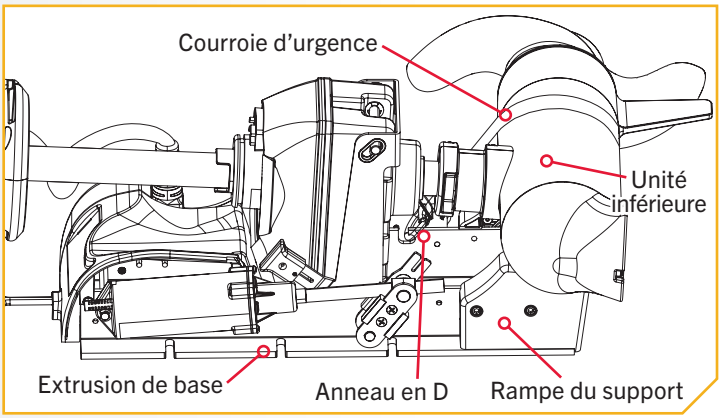
ARTICLE(S) REQUIS



#2 x 1

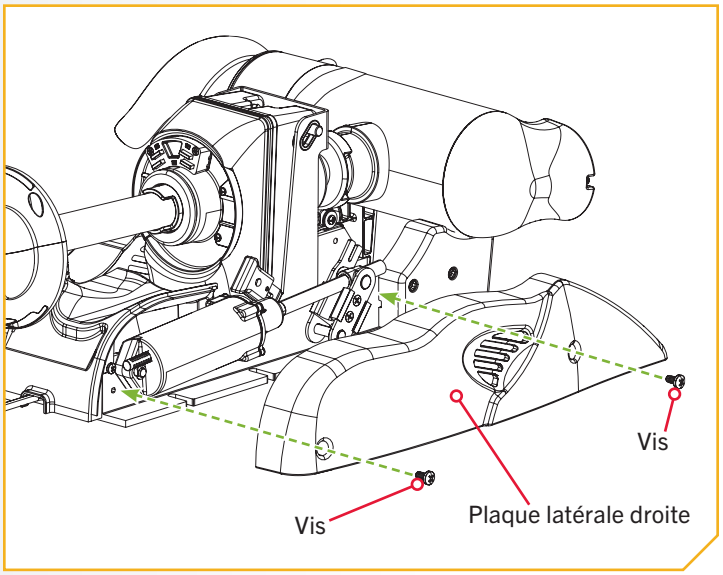
j. Fixez l'unité inférieure sur les rampes de montage en utilisant la sangle d'urgence (article nº 2) fournie avec le moteur. L'anneau en D de la courroie d'urgence peut être accroché dans l'extrusion de la base, sous la plaque latérale gauche.

k. Alors que l'anneau en D est solidement installé, enroulez la courroie d'urgence autour de l'unité inférieure et faites-la tenir sur elle-même. La courroie d'urgence doit être suffisamment serrée pour que l'unité inférieure repose solidement sur les rampes de montage.



7

l. Alors que le moteur est en position rangée, prenez un tournevis cruciforme nº 3 et réinstallez la plaque latérale droite, si désiré. Vous devez simplement réinstaller les deux vis retenant la plaque latérale.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

ENTRETIEN GÉNÉRAL

- Après l'utilisation, il faut rincer complètement le moteur avec de l'eau douce. Cette série de moteurs ne peut pas être exposée à l'eau salée.
- L'arbre composite doit être régulièrement nettoyé et lubrifié pour assurer une bonne rétraction et un bon déploiement. Une vaporisation de silicone à base aqueuse améliorera son fonctionnement.
- L'hélice doit être inspectée et exempte d'herbe et de ligne de pêche, après chaque utilisation. Les lignes de pêche et les herbes peuvent se nicher derrière l'hélice, abîmer les joints et laisser l'eau pénétrer dans le moteur.
- Chaque fois que le moteur est utilisé, assurez-vous que l'écrou de l'hélice est fixé solidement.
- Afin de prévenir les dommages accidentels, pendant le transport ou l'entreposage, débranchez la batterie lorsque le moteur est hors de l'eau. Pour un entreposage prolongé, enduisez légèrement toutes les parties métalliques d'un protecteur en silicone à base aqueuse.
- Pour une durée de vie maximale de la batterie, rechargez les batteries dès que possible après utilisation. Pour une performance maximale du moteur, rechargez la batterie complètement avant utilisation.
- Gardez les bornes de la batterie propres à l'aide de papier sablé fin ou de toile d'émeri.
- L'hélice est conçue pour fonctionner en repoussant les algues avec un niveau d'efficacité très élevé. Pour maintenir ce haut rendement, le bord d'attaque des pales doit être gardé lisse. S'ils sont rugueux ou entaillés par l'utilisation, rendez-les lisses en les ponçant avec du papier de verre fin.
- Maintenez la pédale sèche et propre. Les débris dans la pédale peuvent causer une interférence dans l'opération de la pédale. Il est recommandé d'utiliser de l'air comprimé pour nettoyer la pédale après chaque usage.

DÉPANNAGE

1. Le moteur ne tourne pas ou manque de puissance :
   - Vérifiez la polarité des raccordements de la batterie.
   - S'assurer que la batterie est chargée.
   - S'assurer que les bornes et les câbles sont propres et exempts de corrosion. Utilisez du papier sablé ou de la toile d'émeri pour nettoyer les bornes.
   - Vérifiez les dispositifs de protection des circuits.
   - Vérifiez le niveau d'eau de la batterie. Ajoutez de l'eau, le cas échéant.
2. Le moteur baisse en puissance peu après son démarrage :
   - Vérifiez la charge de la batterie. Si le niveau est bas, remettez-la à pleine charge ou remplacez-la.
3. Si l'hélice vibre en cours de l'utilisation normale :
   - Retirez, puis tournez l'hélice à 180°. Consultez les directives pour le retrait dans la section « Remplacement de l'hélice ». Remplacez l'hélice si elle est usée.
4. Votre sondeur fait l'objet d'interférences :
   - Dans certaines applications, de l'interférence à l'écran de l'échosondeur pourra survenir. Nous recommandons qu'une batterie marine à décharge profonde séparée soit utilisée pour votre moteur de pêche à la traîne et que l'échosondeur soit alimenté à l'aide d'une batterie de démarrage/à manivelle. Si le problème persiste, communiquez avec le soutien technique en ligne à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com.
5. Le moteur touche un objet durant une compensation, déclenchant un son audible :
   - Inversez le sens de la compensation pour éliminer l'obstruction du moteur.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

DÉPANNAGE

6. Le moteur touche un objet durant une manœuvre d'arrimage, déclenchant un son audible :
   - Inversez le cycle en cours pour dégager le moteur de l'obstruction. Inversez l'action d'arrimage/de déploiement avec la télécommande sans fil ou l'application de pêche Minn Kota, ou en appuyant sur le bouton Arrimer/Déployer sur la pédale.
7. Le moteur n'arrive pas à compenser :
   - Vérifiez la tension de la courroie de levage principale, conformément à la section « Ajustements du moteur ».
8. Échec du moteur à l'arrimage ou au déploiement ::
   - Vérifier les obstructions qui empêchent le moteur de se déployer ou de s'arrimer.
   - Assurez-vous que le bouton d'inclinaison manuelle est engagé. Pour plus de détails, consultez la section Procédures d'arrimage d'urgence.
   - Vérifier l'état de la charge de la batterie du moteur de pêche à la traîne. Si l'icône de la batterie du moteur à la traîne sur la télécommande clignote, la charge de la batterie est trop faible.
9. L'hélice ne tournera pas :
   - S'assurer que les batteries sont suffisamment chargées.
   - Pour des raisons de sécurité, il y a un verrouillage de l'hélice (base de montage d'environ 14 po [35,56 cm] pour abaisser l'unité centrale). S'assurer que l'unité inférieure n'est pas dans cette partie.

AVIS : Pour tout autre défaut de fonctionnement, visitez un centre de service agréé. Pour trouver un centre de service agréé dans votre région, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

DÉPANNAGE AVANCÉ

Les scénarios avancés suivants pourraient vous aider à dépanner votre moteur Ulterra.

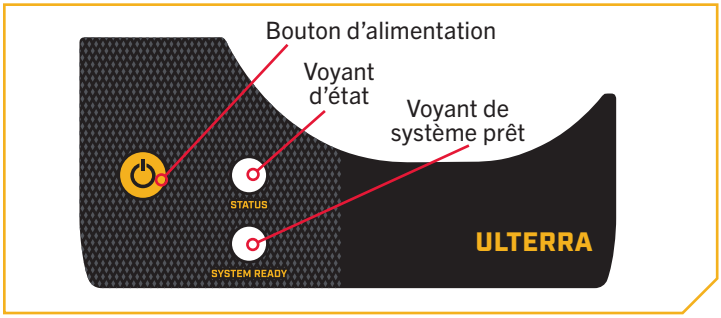
⚠ ATTENTION

Portez toujours des lunettes de sécurité et des gants. Débranchez le moteur de pêche à la traîne avant de commencer tout travail ou tout entretien. Johnson Outdoors Inc. n'est pas responsable des dommages causés par une installation ou un montage inadéquat. Si vous ne disposez pas des compétences, de l'expérience et des outils nécessaires pour effectuer les opérations d'entretien et de réparation suivantes, nous vous recommandons de faire appel à un centre de service Minn Kota autorisé. Vous trouverez une liste des centres de service autorisés à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com.

Cas nº 1

Le moteur Ulterra ne s'allume pas lorsque le bouton d'alimentation sur le panneau indicateur est enfoncé et relâché. La DEL verte « Système prêt » et la DEL rouge « État » ne s'allument pas.

CAUSE : Tension inadéquate, inversion de polarité ou décrochage de la carte de circuit imprimé de l'interrupteur et des DEL à l'arrière du couvercle du panneau de commande.



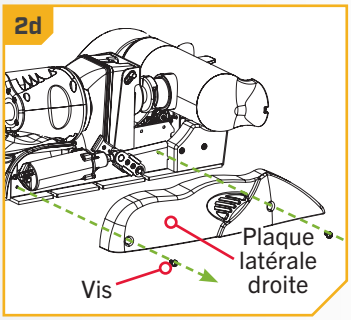
1

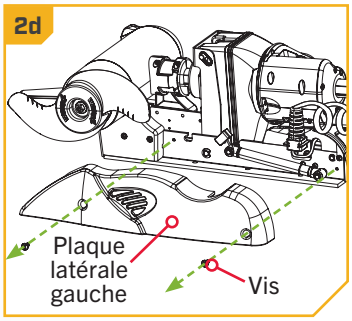
MESURE CORRECTIVE :

a. Vérifiez que le moteur Ulterra est correctement alimenté (24 volts pour la poussée de 36,3 kg (80 lb) et 36 volts pour la poussée de 50 kg (112 lb) et que la polarité n'a pas été inversée par inadvertance. Reportez-vous à la section « Installation des batteries et du câblage » de ce manuel pour plus de détails sur le câblage.

b. Si aucun problème n'est trouvé avec la tension et le système d'acheminement de l'alimentation ou le câblage, la carte de circuit imprimé de l'interrupteur d'alimentation et des DEL pourrait s'être détachée du panneau de commande pendant l'expédition.

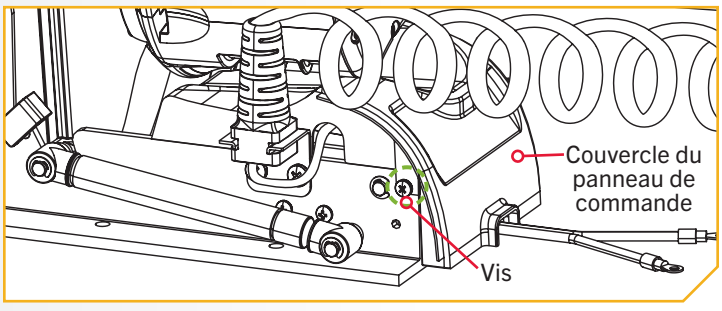
c. Pour vérifier cela, retirez les deux plaques latérales. À l'aide d'un tournevis nº 3, retirez les quatre vis de la plaque latérale qui retiennent les plaques latérales du moteur (deux vis chacune dans les plaques latérales gauche et droite).





2

d. Une fois les plaques latérales retirées, desserrez les deux petites vis cruciformes 10-32 x 0,95 cm (3/8 po) qui maintiennent le couvercle du panneau de commande en place, une vis de chaque côté. Soulevez le couvercle aussi loin que possible, le dégagement est limité avec le moteur arrimé. Regardez à l'intérieur le long de la surface arrière du couvercle du panneau de commande pour voir si la carte de circuit imprimé de l'interrupteur d'alimentation et des DEL est en place.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

3

e. Si la carte de circuit imprimé de l'interrupteur d'alimentation et des DEL est desserrée, elle devra être rebranchée. Pour un accès plus facile, le moteur doit être déployé ou partiellement déployé afin que le couvercle du panneau de commande puisse être soulevé. Branchez le moteur à la tension appropriée pour permettre le déploiement. L'alimentation peut être connectée en utilisant un petit objet (un tournevis à tête plate, par exemple) pour appuyer sur l'actionneur de l'interrupteur d'alimentation. La DEL verte et la DEL rouge devraient s'allumer et l'Ulterra peut alors être déployé normalement par le biais de la pédale, l'application de pêche Minn Kota ou la télécommande sans fil.

f. Lorsque le moteur est déployé (ou partiellement déployé), l'assemblage du couvercle du panneau de commande peut être relevé pour exposer l'assemblage du tableau de commande principal. La carte de circuit imprimé de l'interrupteur d'alimentation et des DEL s'enclenche sur la surface intérieure du couvercle du panneau de commande.

AVIS : Si vous déployez le moteur sur le bateau ou un banc de travail, vous pouvez arrêter la séquence de déploiement en appuyant sur le bouton Arrimer/Déployer.

AVIS : Notez que la carte de circuit imprimé de l'interrupteur et des DEL est fixée au tableau de commande principal au moyen du câble plat.

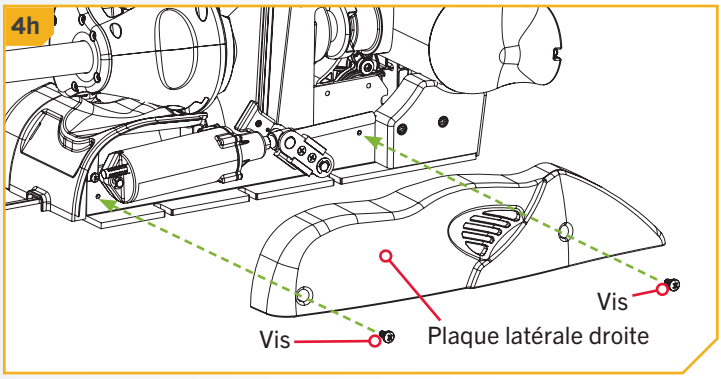
4

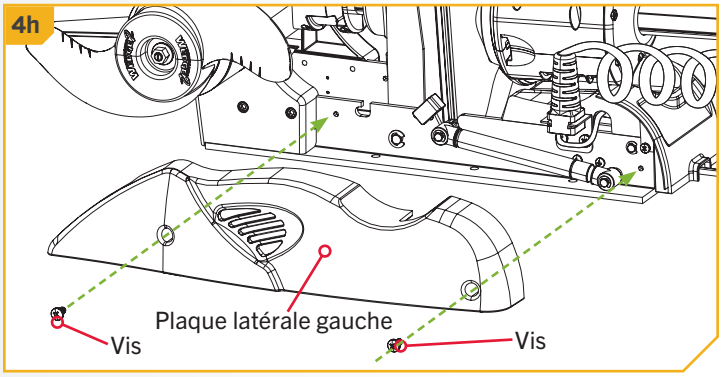
g. Lors de la réinstallation de l'interrupteur, alignez la goupille de l'actionneur avec les ouvertures dans le couvercle et poussez le circuit en position de manière à ce que les deux loquets, un de chaque côté du circuit, s'engagent et maintiennent le circuit en place.

h. Réinstallez le couvercle du panneau de commande et les plaques latérales pour terminer la réparation.

i. Testez plusieurs fois la fonction du bouton MARCHE/ARRÊT de l'interrupteur d'alimentation pour assurer une bonne rétention de l'interrupteur. Testez l'arrimage et le déploiement du moteur si possible sur le bateau ou un banc de travail pour vérifier son bon fonctionnement.

AVIS : Pour éteindre le moteur avec l'interrupteur d'alimentation, maintenez le bouton d'alimentation enfoncé pendant trois secondes. Les DEL verte et rouge devraient s'éteindre lorsque cela est fait. Relâchez le bouton d'alimentation, attendez environ 3 secondes, puis relâchez-le. La DEL verte et la DEL rouge devraient se rallumer.

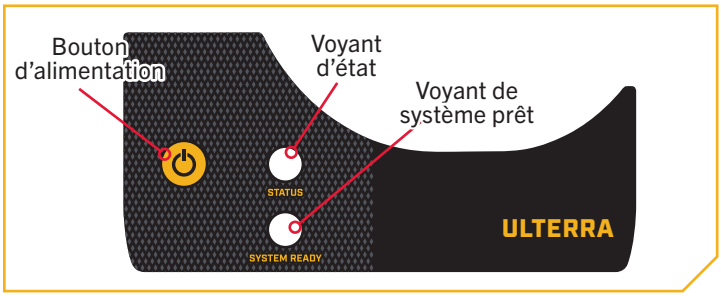




©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Cas nº 2

La DEL verte « Système prêt » et la DEL rouge « État » du moteur Ulterra s'allument lorsque le bouton d'alimentation est enfoncé, mais s'éteignent immédiatement lorsque le bouton d'alimentation est relâché.



CAUSE : Une tension inadéquate est fournie au moteur Ulterra. La propulsion maximale de 36,3 kg (80 lb) est conçue pour fonctionner sous une tension de 24 volts et propulsion maximale de 50,8 kg (112 lb) est conçu pour fonctionner sous une tension 36 volts. Si la tension est basse, les moteurs Ulterra ne resteront pas allumés lorsque le bouton d'alimentation est enfoncé et relâché ou, si la DEL verte et la DEL rouge restent allumées, elles s'éteindront lorsque la commande sera envoyée pour déployer ou arrimer le moteur.

1

MESURE CORRECTIVE :

a. La seule option lorsque cela se produit est de fournir une tension adéquate au moteur. Vérifiez les valeurs de tension individuelles des batteries ainsi que la tension combinée de toutes les batteries du système de batteries connectées en série. Vérifiez ensuite la tension sur les fils positif (B+) et négatif (B-) directement sur le moteur Ulterra pour voir si une chute de tension est présente. Corrigez les problèmes de câblage ou rechargez les batteries, si nécessaire.

AVIS : Pour plus de renseignements, reportez-vous à la section « Installation des batteries et du câblage » du manuel. Il pourrait également être utile de se reporter au schéma de câblage du moteur.

Cas nº 3

Le moteur Ulterra ne se déploie pas lorsque le bouton Arrimer/Déployer sur la pédale est appuyé. Lors du dépannage, déterminez si une tonalité d'erreur est présente ou non, et passez aux sections Aucune tonalité d'erreur ou Tonalité d'erreur ci-dessous.

AUCUNE TONALITÉ D'ERREUR

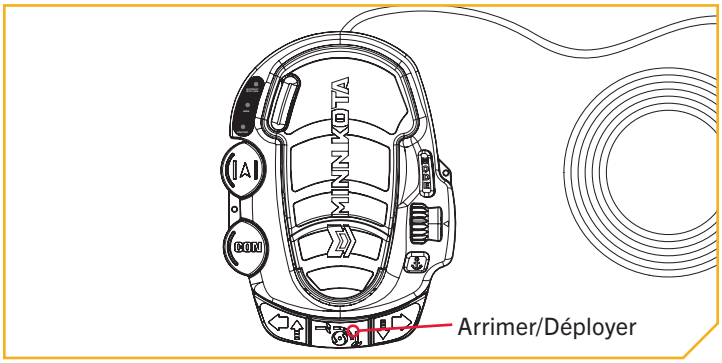
Si aucune tonalité d'erreur n'est remarquée lors de l'envoi de la commande de déploiement :

CAUSE 1 : Le propriétaire/l'opérateur de l'Ulterra pourrait ne pas avoir mis la pédale en mode Arrimer/Déployer ou n'a peut-être pas appuyé sur le bouton Arrimer/Déployer de la pédale deux fois de suite rapidement. Pour en savoir plus sur les modes de la pédale, veuillez vous reporter à la section « Utilisation de la pédale » du manuel.

1

MESURE CORRECTIVE :

a. Il ne s'agit pas d'un problème de moteur. La pédale est conçue pour nécessiter deux pressions rapides sur le bouton Arrimer/Déployer afin d'éviter le déploiement accidentel du moteur. La seule mesure corrective à prendre lorsque vous utilisez la pédale filaire consiste à appuyer deux fois rapidement sur le bouton pour déployer le moteur (la pédale doit être réglée en mode « Ulterra »). Pour en savoir plus sur les modes de la pédale, veuillez vous reporter à la section « Utilisation de la pédale » du manuel.



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

CAUSE 2: Ce dysfonctionnement résulte souvent de dommages non intentionnels ou accidentels, causés à un ou plusieurs des trois fils qui connectent les capteurs à effet Hall du moteur Ulterra au tableau de commande principal. Les fils rouge, bleu et noir allant à chaque capteur sont enfermés dans un tube maillé noir ou gris longeant les deux côtés de la base extrudée du moteur. Ces fils peuvent être accidentellement endommagés, pincés ou coupés si aucune précaution n'est prise lors de l'installation du moteur. Assurez-vous que les boulons de montage n'ont pas endommagé les fils lors du montage du moteur sur le bateau ou le support à dégagement rapide. La coupure de l'un des fils du capteur rendra le moteur inopérant.

1 **MESURE CORRECTIVE :**

a. Faites appel à un centre de service Minn Kota autorisé. Une liste des centres de service autorisés dans votre région peut être trouvée à minnkota.johnsonoutdoors.com.

TONALITÉ D'ERREUR ❯

Si une tonalité d'erreur est notée lors de l'envoi de la commande de déploiement (cela indique un problème de limite actuel) :

CAUSE 1: Une tonalité d'erreur audible lors de la tentative de déploiement du moteur indique que quelque chose limite ou empêche le mouvement de l'unité du propulseur et de l'arbre.

1 **MESURE CORRECTIVE :**

a. Pour vérifier que le problème de déploiement est causé par quelque chose qui limite ou empêche le mouvement de l'arbre du moteur, nous vous recommandons de retirer la rampe droite avant du moteur.

b. **Si le moteur ne se déploie pas correctement avec la rampe retirée**, communiquez avec votre centre de service Minn Kota autorisé local. Trouvez-en un en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

c. **Si le moteur se déploie correctement lorsque la rampe est retirée,** ceci confirme un problème de mouvement. Examinez les autres causes ci-dessous pour identifier la cause et les mesures correctives à prendre.

- **CAUSE :** Tension faible ou inadéquate dans le boîtier du moteur/de compensation.
  MESURE CORRECTIVE : Vérifiez que le câblage, les connexions, les connecteurs et les connexions en série des batteries sont propres et bien fixés. Testez la tension sur les fils de la batterie pour vous assurer que la tension adéquate est fournie au moteur.
- **CAUSE :** Un objet étranger pourrait être pincé entre le boîtier du gouvernail et la base de montage en aluminium extrudé.
  MESURE CORRECTIVE : Assurez-vous que le câble d'alimentation du boîtier du gouvernail n'est pas pincé entre le boîtier et la base.
- **CAUSE :** Saleté ou d'autres contaminants peuvent s'accumuler sur l'arbre en composite, faisant en sorte que l'arbre colle ou se bloque au lieu de glisser doucement dans le boîtier du gouvernail.
  MESURE CORRECTIVE : Nettoyez bien et essuyez l'arbre avec un produit riche en silicone à base d'eau en vaporisateur comme du Armor All ou un produit similaire.

AVIS : Vous devrez peut-être assister la séquence de déploiement du moteur en poussant sur la tête du moteur tout en envoyant une commande de déploiement avant le nettoyage.

- **CAUSE :** Vérifiez que l'amortisseur est installé correctement (pattes vers le bas et vers le tableau de commande) et offre une résistance au mouvement.
  MESURE CORRECTIVE : Retirez l'amortisseur pour le tester.
- **CAUSE :** Inspectez le support d'écrou d'inclinaison sous la plaque latérale droite. Vérifiez qu'il n'est pas courbé et que l'écrou d'inclinaison ne montre aucun signe de dommage.
  MESURE CORRECTIVE : Remplacez les pièces endommagées.

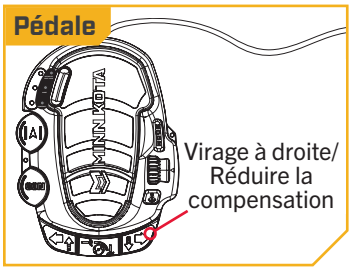
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

- **CAUSE :** Observez le moteur d'inclinaison lorsqu'il est en marche. Recherchez toute oscillation dans la tige de la vis indiquant qu'elle est courbée.
  MESURE CORRECTIVE : Remplacez les pièces endommagées.

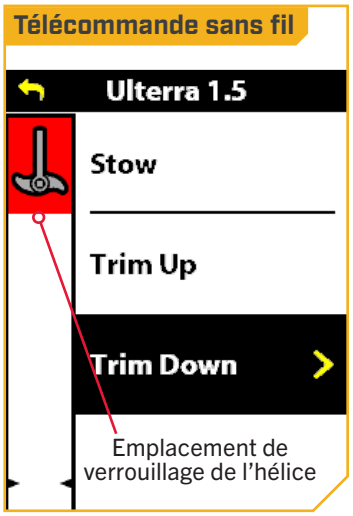
Cas nº 4

Le moteur est déployé avec l'unité inférieure du moteur 14 à 15 pouces (35,6 à 38,1 cm) en dessous de la base en aluminium extrudé. Elle ne s'oriente pas dans un sens ou l'autre et l'unité inférieure du moteur ne fonctionne pas.

CAUSE : Le moteur est dans la « région de verrouillage de l'hélice ». Cette fonctionnalité est utilisée pour éliminer le risque de contact entre l'unité inférieure du moteur ou l'hélice et la coque du bateau. Pour plus d'informations, veuillez consulter la section « Réglages de la pédale » du manuel. Si vous utilisez la pédale pour ajuster la compensation du moteur, celle-ci doit être en mode Arrimer/Déployer. Vous en apprendrez plus sur les modes et le fonctionnement de la pédale dans la section « Utilisation de la pédale » du manuel.





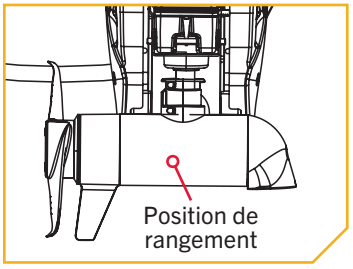


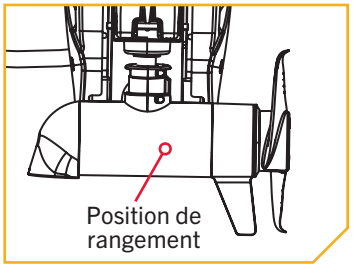
1 **MESURE CORRECTIVE :**

a. Ajustez la compensation du moteur vers le bas pour déplacer l'unité inférieure hors de la zone de verrouillage.

Cas nº 5

Le moteur Ulterra ne positionne pas correctement l'unité inférieure du moteur dans la position de rangement lors de l'arrimage. L'unité inférieure du moteur n'est pas tournée de manière à être orientée à 90 degrés (par rapport à la base de montage du moteur), de sorte qu'elle est à l'horizontale lorsque le moteur Ulterra tire le moteur sur les rampes de moteur.





CAUSE : Le moteur Ulterra a été déployé, l'alimentation a été ÉTEINTE ou déconnectée et l'unité inférieure du moteur pourrait avoir été manuellement tournée ou avoir pivoté après avoir heurté un obstacle. Lorsque cela se produit, la position de rangement du moteur Ulterra est perdue et l'unité inférieure du moteur ne sera plus correctement orientée lors de l'arrimage.

1 **MESURE CORRECTIVE :**

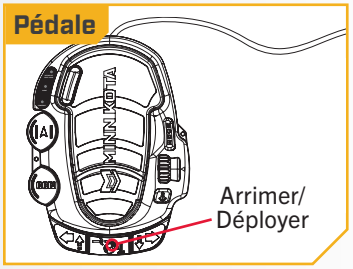
a. Le moteur Ulterra doit être utilisé de la manière habituelle pour corriger ce problème. Pour plus d'informations sur le déploiement du moteur avec une pédale, une télécommande sans fil ou l'application de pêche Minn Kota, veuillez consulter le manuel correspondant de chaque accessoire.

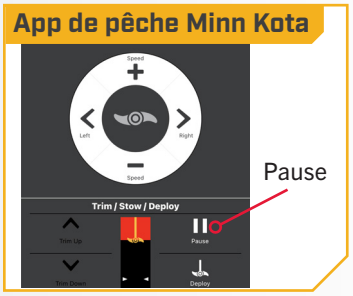
AVIS : Si le moteur était arrimé avec l'hélice pointant vers le haut ou le bas, vous devrez peut-être appuyer sur le bouton de la rampe avant gauche du moteur pour déployer le moteur. Relâchez le bouton lorsque le moteur commence à se déployer.

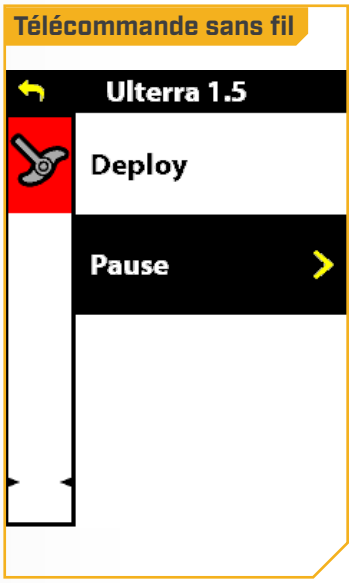
©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

2

b. Envoyez une commande pour arrimer le moteur par le biais de la télécommande sans fil, de l'application de pêche Minn Kota ou de la pédale. Laissez le moteur Ulterra orienter l'unité inférieure, soulevez-le vers le haut, faites pivoter l'arbre et le moteur en position horizontale/d'arrimage puis ARRÊTEZ la séquence d'arrimage avant que l'Ulterra ne commence à tirer l'unité inférieure sur les rampes de moteur.
Pour arrêter la séquence d'arrimage :
Pédale : Appuyez sur le bouton Arrimer/Déployer.
Télécommande sans fil : Sélectionnez Pause.
Application de pêche Minn Kota : Appuyez sur Pause.





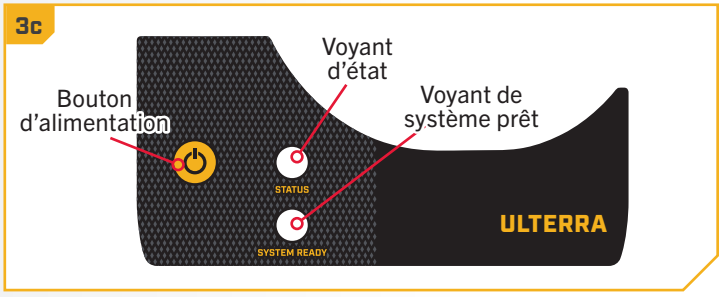


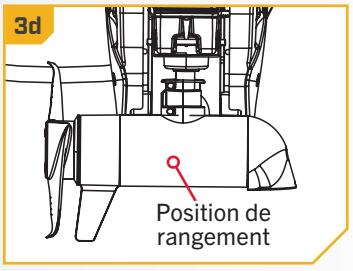
3

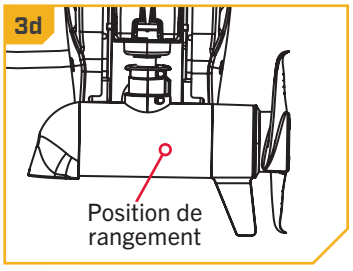
c. À ce stade, ÉTEIGNEZ l'Ulterra en appuyant sur le bouton d'alimentation du panneau indicateur et en le maintenant enfoncé pendant environ trois secondes, jusqu'à ce que la DEL verte Système prêt s'éteigne.

d. Attendez environ cinq secondes puis tournez manuellement l'unité inférieure du moteur en position de rangement en saisissant et en tournant l'unité inférieure, ou la tête de commande. Le moteur doit être positionné de manière à être à l'horizontale à 90 degrés par rapport à la base de montage avec l'hélice à gauche ou à droite (selon vos préférences).

e. Rallumez le moteur sur le panneau indicateur et arrimez/déployez le moteur pour tester et confirmer que la position de rangement a été réinitialisée correctement. Répétez cette procédure, si nécessaire, pour ajuster la position de rangement.







©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Cas nº 6

Le moteur Ulterra ne pivote pas, au moment opportun, en position horizontale lors du rangement, ou en position verticale lors du déploiement. Pendant la séquence d'arrimage, l'unité inférieure du moteur devrait remonter vers le haut et commencer à pivoter en position horizontale lorsque l'unité inférieure est environ 30,5 à 33 cm (12 à 13 po) en dessous de la base en aluminium extrudé. Pendant la séquence de déploiement, l'unité inférieure du moteur doit sortir environ 12,7 à 15,2 cm (5 à 6 po) hors du boîtier du gouvernail, puis commencer à pivoter en position verticale.

CAUSE : Le module de compensation a perdu le compte de sa position et doit être réinitialisé.

1

MESURE CORRECTIVE :

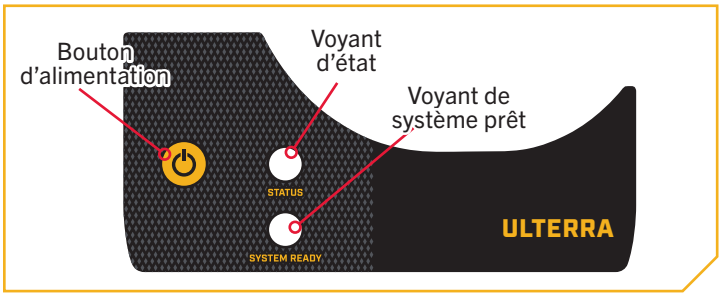
a. Reportez-vous à la procédure de réinitialisation de la compensation/de l'arrimage dans ce manuel.

AVIS : Pour effectuer la procédure de réinitialisation de la compensation/de l'arrimage, le moteur DOIT être en position déployée, avec l'assemblage du moteur et de l'arbre en position verticale, et la tige de verrouillage du boîtier du gouvernail engagée dans les crochets de la base en aluminium extrudé.

Cas nº 7

La DEL « État » du moteur Ulterra est rouge fixe tandis que la DEL « Système prêt » verte clignote deux fois toutes les quatre secondes. L'hélice ne répond pas à la pédale, à la télécommande ou à l'application.

CAUSE : Défaillance du moteur détectée; erreur de circuit.



1

MESURE CORRECTIVE :

a. Lorsque cela se produit, la seule option est de mettre le moteur hors tension, puis sous tension. Si le problème persiste après la mise hors tension et sous tension, demandez l'aide d'un centre de service agréé Minn Kota. Une liste des centres de service autorisés dans votre région peut être trouvée à minnkota.johnsonoutdoors.com.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

POUR D'AUTRES SERVICES DE DÉPANNAGE ET DE RÉPARATION

Minn Kota offre plusieurs options de dépannage et/ou de réparation pour votre produit. Veuillez parcourir les options énumérées ci-dessous.

Acheter des pièces en ligne

Vous pouvez acheter des pièces en ligne directement à partir de notre site Web à minnkota.johnsonoutdoors.com. Des vis aux plaques latérales, vous pouvez commander des pièces de rechange pour vos produits Minn Kota.

Foire aux questions

Trouvez des réponses aux questions d'ordre général, à l'installation de la batterie et du gréement et aux scénarios de réseautage. Notre site Web minnkota.johnsonoutdoors.com met à votre disposition une FAQ visant à répondre à toutes vos questions au sujet des produits Minn Kota.

Contactez-nous

Vous pouvez communiquer avec notre service technique pour vos questions au sujet des produits Minn Kota. Pour en savoir plus, visitez le site minnkota.johnsonoutdoors.com.

Centres de service agréés

On compte plus de 1100 centres de service agréés Minn Kota aux États-Unis et au Canada pour acheter des pièces et faire réparer vos produits. Veuillez visiter notre site Web pour trouver un centre de service dans votre région minnkota.johnsonoutdoors.com/us/support/service-providers/locate.

Balayez pour visiter le service en ligne Minn Kota.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

DÉCLARATIONS DE CONFORMITÉ

DÉCLARATION DE CONFORMITÉ ENVIRONNEMENTALE

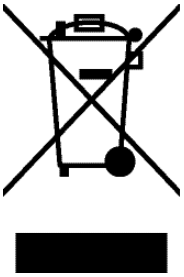
Il est dans l'intention de JOME d'être une entreprise citoyenne responsable, dont l'exploitation est conforme à la règlementation environnementale en vigueur et qui est connue pour être un bon voisin dans les collectivités où nous fabriquons ou vendons nos produits.

DIRECTIVE DEEE

La directive européenne 2002/96/CE « Directive concernant les déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE) » a un impact sur la plupart des distributeurs, vendeurs et fabricants d'électronique pour le grand public au sein de l'Union européenne. La directive DEEE exige que le producteur d'électronique pour le grand public prenne une part de responsabilité, en ce qui concerne la gestion des déchets de leurs produits, afin d'atteindre une élimination écologique, et ce, tout au long du cycle de vie du produit.

Il se peut que, selon votre emplacement, vous ne soyez pas tenu (e) de vous conformer à la directive DEEE pour ce qui est des équipements électriques et électroniques (EEE), et il se peut qu'il en soit de même pour les EEE conçus et destinés à être utilisés comme installations fixes ou temporaires dans les véhicules de transport tels que les voitures, les avions et les bateaux. Dans certains États de l'Union européenne, ces véhicules sont réputés ne pas relever de la directive, et les EEE, pour ces applications peuvent être considérés comme exclus de l'exigence de la directive DEEE.

Ce symbole (DEEE poubelle sur roues) sur le produit indique que ce dernier ne doit pas être jeté avec les déchets domestiques. Il doit être éliminé et collecté pour le recyclage et la récupération des DEEE. Johnson Outdoors Inc. marquera tous les produits EEE en conformité avec la directive DEEE. C'est notre but de nous conformer à la collecte, au traitement, à la récupération et à l'élimination écologique judicieuse de ces produits, mais ces exigences varient au sein des différents États membres de l'Union européenne. Pour de l'information supplémentaire sur l'endroit où vous pouvez éliminer les équipements usagés pour leur recyclage et leur récupération et/ou ou selon les exigences particulières de l'État membre de l'Union européenne, veuillez communiquer avec le détaillant ou le distributeur duquel vous avez acheté le produit.



ÉLIMINATION

Les moteurs Minn Kota ne sont pas soumis à la réglementation concernant l'élimination VGE-VO (directive pour les dispositifs électriques), qui transpose la directive DEEE. Néanmoins, ne jamais jeter le moteur Minn Kota dans une poubelle, mais plutôt à l'endroit approprié où s'effectue la collecte, recommandé par le conseil municipal local.

Ne jamais jeter aucune batterie à la poubelle. Se conformer aux directives d'élimination du fabricant ou de son représentant et la jeter à l'endroit approprié où s'effectue la collecte, recommandé par le conseil municipal local.

INFORMATIONS DE CONFORMITÉ RÉGLEMENTAIRE

Moteurs avec navigation GPS avancée

Pour des informations réglementaires sur les moteurs ayant la navigation GPS avancée, veuillez vous reporter au manuel de la navigation GPS avancée en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

CONFORMITÉ FCC

Cet appareil est conforme à la section 15 des règles de la FCC. **Son fonctionnement est soumis aux deux conditions suivantes :**

1. Ce dispositif ne doit pas causer d'interférences nuisibles.
2. Cet appareil doit accepter toute interférence qui peut être reçue, y compris les interférences susceptibles de perturber son fonctionnement.

Les changements ou modifications non expressément approuvés par Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. peuvent annuler le droit d'utilisation de cet équipement accordé à l'utilisateur.

AVIS : Cet équipement a été testé et s'est avéré conforme aux limites pour un appareil numérique de classe B, conformément à la section 15 des règles de la FCC. Ces limites sont conçues pour fournir une protection raisonnable contre les interférences nuisibles dans une installation résidentielle. Cet équipement génère, utilise et peut émettre des fréquences radio et, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions, peut causer des interférences nuisibles pour les communications radio. Il n'existe cependant aucune garantie que des interférences ne se produiront pas dans une installation donnée. **Si cet équipement provoque des interférences nuisibles à la réception radio ou télévision, ce qui peut être déterminé en l'éteignant et en le rallumant, l'utilisateur est encouragé à essayer de corriger l'interférence par une ou plusieurs des mesures suivantes :**

- Réorienter ou déplacer l'antenne de réception.
- Augmenter la distance entre l'équipement et le récepteur.
- Connecter l'équipement à une sortie sur un circuit différent de celui sur lequel est branché le récepteur.
- Consulter le revendeur ou un technicien radio/TV expérimenté.

CONFORMITÉ AUX NORMES D'INDUSTRIE CANADA

Ce produit est conforme aux spécifi cations techniques applicables d'Industrie Canada. Son fonctionnement est soumis aux deux conditions suivantes: (1) cet appareil ne peut causer d'interférences et (2) il doit tolérer toute interférence, même celle pouvant causer un fonctionnement indésirable de l'appareil.

Les changements ou les modifi cations non expressément approuvés par johnson outdoors marine electronics, inc. Peuvent annuler l'autorisation de l'utilisateur de faire fonctionner cet équipement.

COTES ENVIRONNEMENTALES

Portée de température ambiante de fonctionnement : 14 °F à 122 °F (-10 °C à 50 °C)
Portée d'humidité ambiante de fonctionnement : 5 % à 95 %
Altitude maximale de fonctionnement : 10 000 pi (3 048 m)

CONFORMITÉ DU MOTEUR ULTERRA

Moteurs équipés d'un système de navigation GPS avancée

CONTRÔLEUR

- FCC: T7V1316
- IC: 216Q-1316

TÉLÉCOMMANDE

- FCC: QOQ-GM220P
- IC: 5123A-GM220P

OR

- FCC: QOQBLE121LR
- IC: 5123A-BGTBLE121LR

UTILISATION DE LA RADIO

NON-EUROPÉEN

- Bande de fréquence : 915 MHz à 921 MHz
- Puissance RF maximale transmise : 0 dBm

EUROPÉEN

- Bande de fréquence : 864 MHz à 870 MHz
- Puissance RF maximale transmise : 0 dBm

MANUEL DE L'UTILISATEUR MAÎTRE CE (POUR MODÈLES CERTIFIÉS CE/UKCA)

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

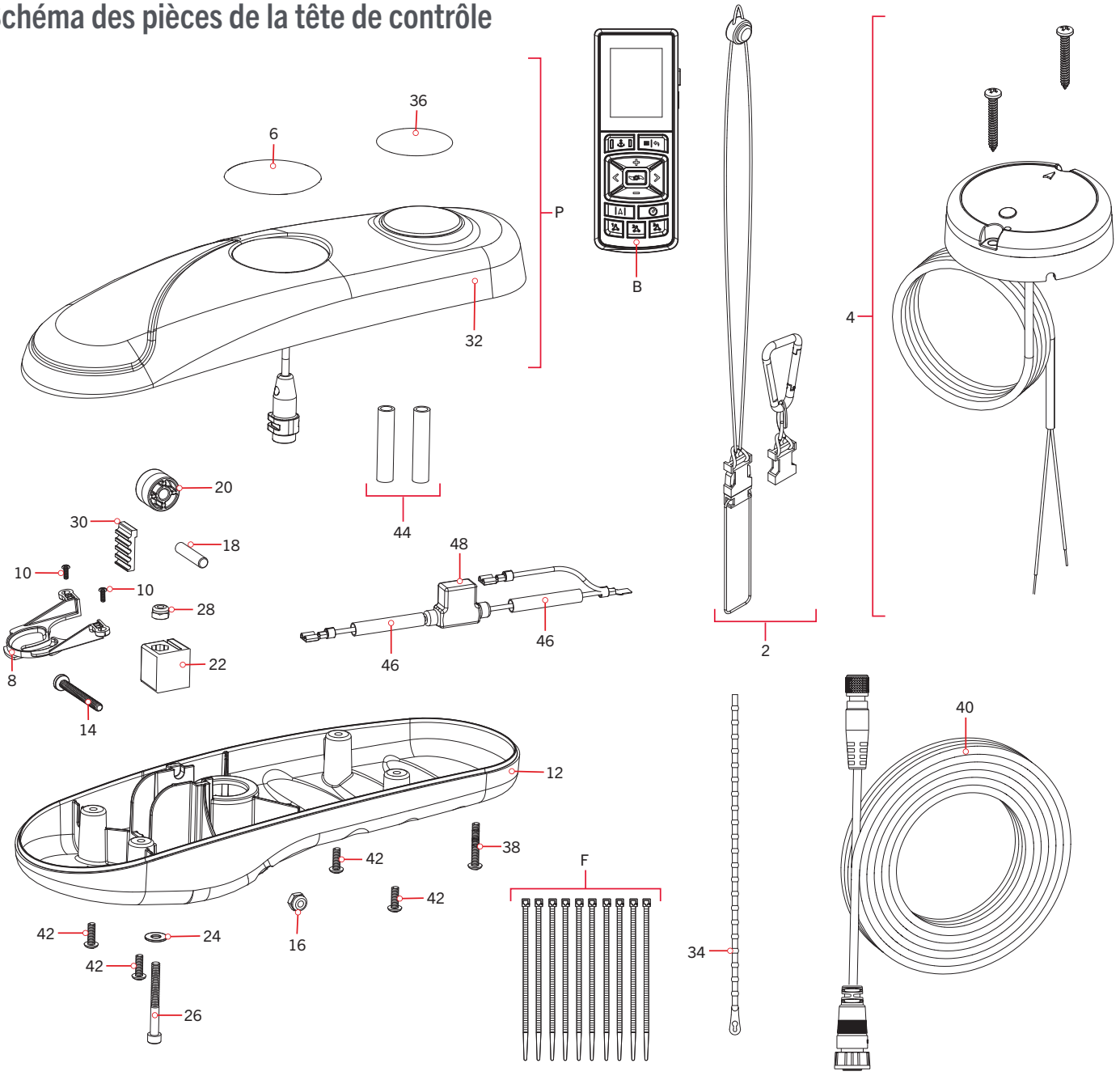
SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

ULTERRA – POUSSÉE DE 36,3 KG/50,8 KG (80/112 LB) – 24/36 VOLTS – ARBRE 114 CM/152 CM (45 PO/60 PO)

Le diagramme et la liste des pièces fournissent des instructions de dépose conformes à la norme DEEE de Minn Kota[MD]. Pour de l'information supplémentaire sur l'endroit où vous pouvez éliminer les équipements usagés pour leur recyclage et leur récupération et/ou sur les exigences particulières des États membres de l'Union européenne, veuillez communiquer avec le détaillant ou le distributeur duquel vous avez acheté le produit. Outils requis, entre autres : tournevis à tête plate, tournevis cruciforme, jeu de douilles, pinces, coupe-fil.

TÊTE DE CONTRÔLE ULTERRA ›

Schéma des pièces de la tête de contrôle



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Liste des pièces de la tête de contrôle

Ensemble	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
P	2774124	CTRL KIT 4.0, DB ULTERRA 1.5		1
B	411690-1	TROLLING MOTOR REMOTE		1
F	2996300	BAG ASM, TIE WRAPS, LOW PRO 4"		1
Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
2	2390802	LANYARD w/CARABINR,IP RMT		1
4	2996405	HEADING SENSOR ASSEMBLY		1
6	2395562	DECAL,PUSH BTN TOP 80 LB	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
	2395563	DECAL,PUSH BTN TOP 112 LB	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)*	1
8	2224706	PLUG, SCREW-DOWN, BLK		1
10	2372103	SCREW. #6 x 3/8 PLASTITE		2
12	2202506	CONTROL BOX BOTTOM, FW		1
14	2383407	SCREW-#10-24 X 2" PPH ZINC		1
16	2333101	NUT-HEX #10-24 UNC-2B NYL SS		1
18	2202635	PIN-DOWEL, 1/4" OD SS		1
20	2202335	PULLEY, BELT, TOP		1
22	2202800	BLOCK, BELT		1
24	2201721	WASHER-#10 SAE, SS		1
26	2203411	SCREW-#10-24,SHCS,SS, RIE 4606		1
28	2333101	NUT-HEX #10-24 UNC-2B NYL SS		1
30	2200800	BELT-RACK, LOWER		1
32	2200208	CONTROL BOX COVER, FW		1
34	2206305	TIE WRAP, REUSABLE RED, 8"		1
36	2395524	DECAL, DOMED FW		1
38	2203403	SCREW-#6 X 1.0 BRASS HI-LO		1
40	490575-3	CABLE, ADPTR, 14 PIN, 110"-DSC	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
	490507-1	CABLE, ADP-INT MDI 14 M12-120"	*DOWN IMAGING*	1
42	2372100	SCREW-#8-18 X 5/8 THD* (SS		4
44	2065400	WIRE INSULATOR-LGE 1-3/4,BLUE		2
46	2375400	SHRINK TUBE-1/4OD X 1-3/4		2
48	2218201	FUSE HOLDER ASSEMBLY		1
▲	2207137	MANUAL, ULTERRA B-27		1
▲	2207138	INSTALL GUIDE, ULTERRA B-27		1
▲	2207140	QUICK. REF. GUIDE, ULTERRA B-27		1
▲	2397110	MANUAL, iPILOT 4.0		1
▲	2207143	QRG INSTINCT/ULTERRA		1
▲	2394900	INSTRUCTIONS, HEADING SENSOR		1
▲	2015800	HANG TAG. "CAUTION...TILT HINGE"		1

▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
▲	2207139	CHECKLIST, ULTERRA B-27		1
▲	2256300	TIE WRAP-6.0" BLACK		2
	2256300	TIE WRAP-6.0" BLACK	*DOWN IMAGING DE 152,4 CM (60 PO)*	4
▲	2006819	LABEL-CARTON "CAUTION HEAVY"		1
▲	2205412	SHRINK TUBE-.75 ID X 2"		1
▲	2206301	TIE WRAP LOW PROFILE 8"		1

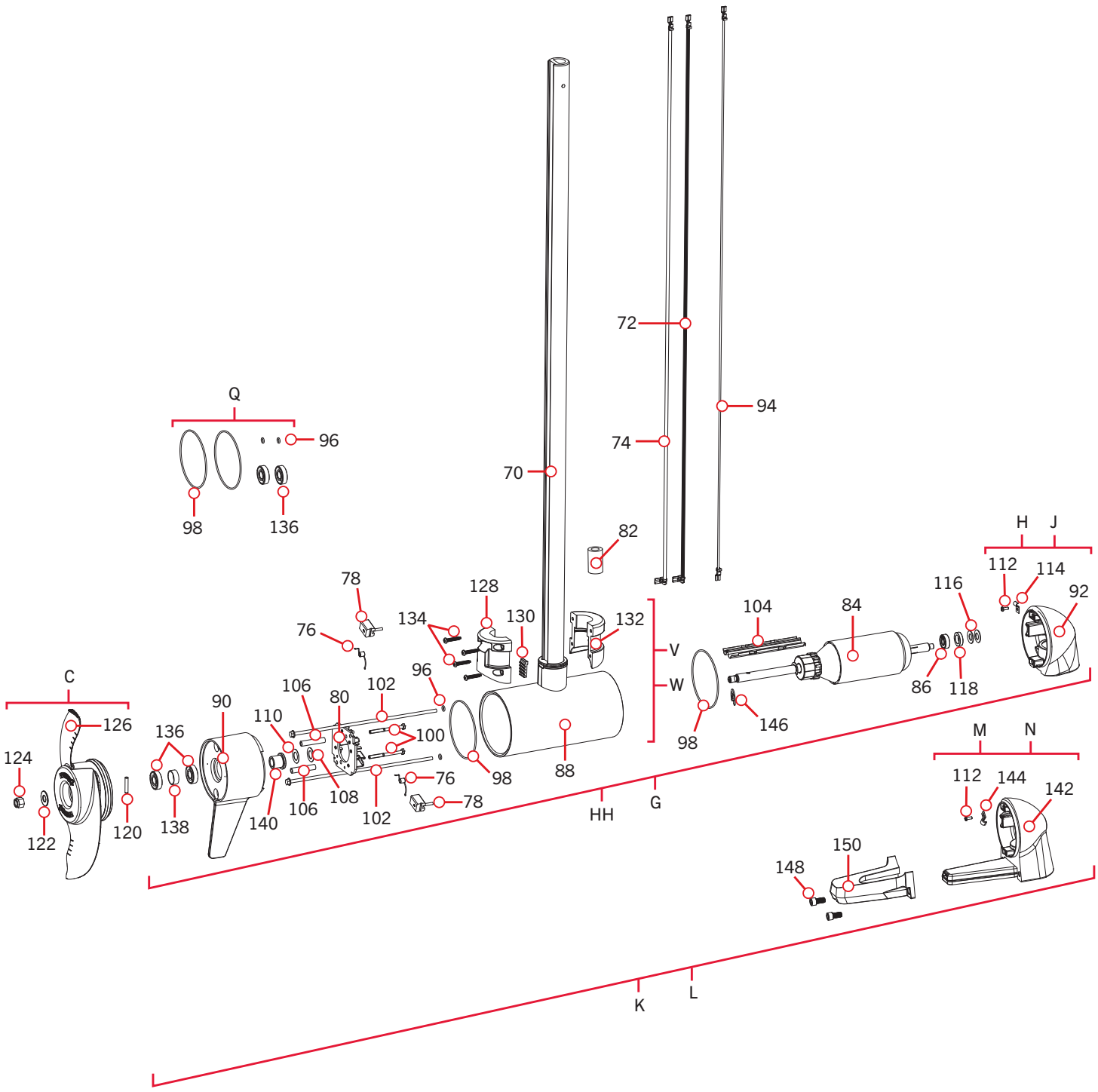
▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

MOTEUR DE 24 VOLTS, 4 PO (10,2 CM) ULTERRA ›

› Schéma des pièces du moteur de 24 volts, 4 po (10,2 cm)



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Liste des pièces du moteur de 24 volts, 4 po (10,2 cm)

Ensemble	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
V	2777098	CTR HSG ASY, CB, 80#, FW, 45" TUBE	*TUBE*	1
W	2777099	CTR HSG ASY, CB, 80#, FW, 60" TUBE	*TUBE*	1
HH	2777125	MTR/TUBE ASM 24V DSC 45"80#	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE* *114,3 CM (45 PO)*	1
G	2777126	MTR/TUBE ASM 24V DSC 60"80#	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE* *152,4 CM (60 PO)*	1
H	2993020	PLN END HSG/TRDCR 4.0 DSC	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE* *114,3 CM (45 PO)*	1
J	2993025	PLN END HSG/TRDCR 4.0 DSC	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE* *152,4 CM (60 PO)*	1
K	2777137	MTR/TUBE ASM 80# 45"ULT/MDI BT	*DOWN IMAGING* *114,3 CM (45 PO)*	1
L	2777136	MTR/TUBE ASM 80# 60"ULT/MDI BT	*DOWN IMAGING* *152,4 CM (60 PO)*	1
M	2993051	PLN END HSG/TRNDCR 4.0 MDI 63"	*DOWN IMAGING* *114,3 CM (45 PO)*	1
N	2993054	PLN END HSG/TRNDCR 4.0 MDI 79"	*DOWN IMAGING* *152,4 CM (60 PO)*	1
C	1378132	PROP IND 2331160 WDLS WDG II	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
Q	2889460	SEAL & O-RING KIT	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
70	✖	PULT-RGB1.30-025	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE* *114,3 CM (45 PO)*	1
▲	✖	SEAL,BUNG UPPER,FW		1
▲	✖	SEAL,BUNG LOWER		1
72	640-016M	LEADWIRE BLK 10AWG 56 1/2 XLP	*114,3 CM (45 PO)*	1
	640-022M	LEADWIRE BLK 10 AWG 72.5 XLP	*152,4 CM (60 PO)*	1
74	640-118M	LEADWIRE RED 10 AWG 56 XLP	*114,3 CM (45 PO)*	1
	640-126M	LEADWIRE RED 10AWG 71" XLP	*152,4 CM (60 PO)*	1
▲	✖	BRUSH HOLDER		2
76	975-041	SPRING - TORSION		2
78	188-094	BRUSH W/TERMINAL		2
80	9-738-015	BRUSH PLATE-4" terminal		1
82	✖	BEAD-FERRITE	*DOWN IMAGING*	1
▲	✖	RIVET-.25"		6
▲	2260730	CONNECTOR 1/4 MALE TAB QD		2
84	2-100-214	ARM ASSY 24V 4" 80# (WW2)		1
86	140-010	BEARING - BALL		1
88	✖	CTR HSG ASY 4.0 FW -MGNTZ	*ASSEMBLAGE G OU HH*	1
90	2-300-170	BRUSH END HSG ASY 4.0 FW		1
92	✖	PLN END HSG 4.0" US2.5/DSC PNT	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
94	640-315M	LEADWIRE BROWN 18 AWG 62" GPT	*114,3 CM (45 PO)*	1
	640-316M	LEADWIRE BROWN 18 AWG 71" GPT	*152,4 CM (60 PO)*	1
96	701-009	O-RING	*BOULON TRAVERSIER*	2
98	701-043	O-RING		2
100	830-027	SCREW - SELF-THREAD 10-32X2.25		2

▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
102	830-095	THRU BOLT 12-24 x 9.79		2
104	582-013	CLIP, RETAINING SHORT		1
106	973-025	SPACER - BRUSHPLATE		2
108	990-051	WASHER - STEEL THRUST		1
110	990-052	WASHER - NYLATRON		1
112	2302104	SCREW-#6-20 X 3/8 THD CUTS,RIE		1
114	230-038	CABLE CLAMP	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
116	992-010	WASHER - BELLEVILLE		2
118	990-045	SPACER - THRUST		1
120	2262658	PIN-DRIVE 1" X 3/16" S/S		1
122	2091701	WASHER-PROP (LARGE) MAX101		1
124	2093101	NUT-PROP,NYLOC,LG,MX101 3/8 SS		1
126	2331161	PROP-WW2 4" WELDED		1
128	2201505	COLLAR, BELT CLAMP		1
130	2200800	BELT-RACK, LOWER		1
132	2201500	COLLAR, CLAMP		1
134	3393480	SCREW-#10 X 1.0" PPH HI-LO SS		4
136	880-025	SEAL		2
138	725-095	PAPER TUBE - SEAL BORE		1
140	144-017	BEARING - FLANGE		1
142	✖	PLAIN END HOUSING, PNT 4.0 DI	*DOWN IMAGING*	1
144	230-040	CABLE CLAMP, 1/4" STEEL	*DOWN IMAGING*	1
146	788-040	RETAINING RING		1
148	830-110	SCREW 5-16 - 18 X 5/8 SHCS SS	*DOWN IMAGING*	2
150	792-001	GUARD TRANSDUCER, PNT 4.0 DI	*DOWN IMAGING*	1
▲	✖	DSC XDUCER ASSY 62" HW T	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
	✖	DSC XDUCER ASSY 79" HW T	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
▲	✖	BUILT- IN MDI 63" SW	*DOWN IMAGING*	1
	✖	BUILT- IN MDI 80" SW	*DOWN IMAGING*	1
▲	✖	SCREW-#6-32 X 1/2" TORX PH SS		3

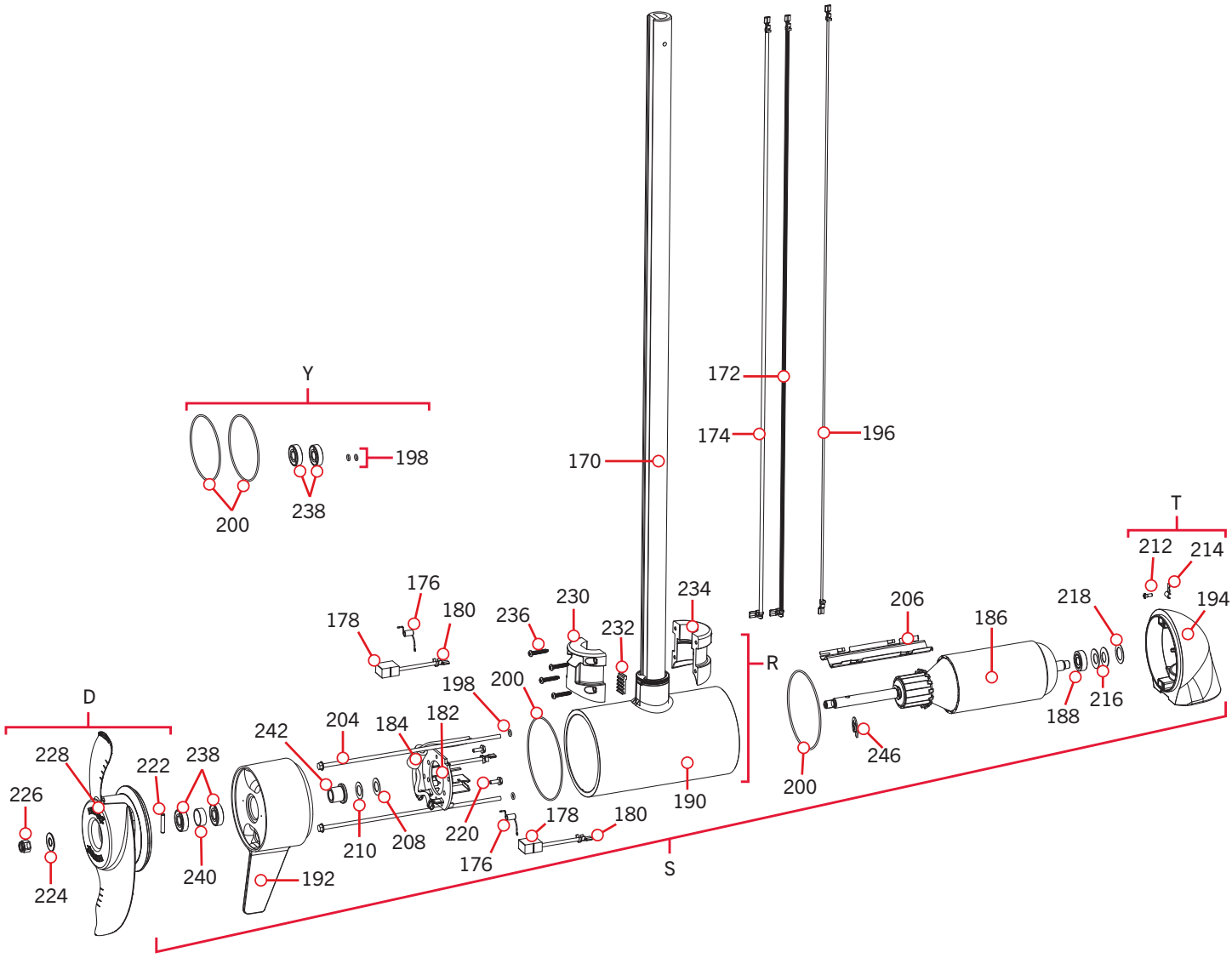
▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

MOTEUR DE 36 VOLTS, 4,5 PO (11,4 CM) ULTERRA ›

› Schéma des pièces du moteur de 36 volts, 4,5 po (11,4 cm)



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Liste des pièces du moteur de 36 volts, 4,5 po (11,4 cm)

Ensemble	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
R	2777249	CTR HSG ASY,CB,112#,FW,60"TUBE	*TUBE*	1
S	2777064	MTR/TUBE ASM 36V DSC 60"112#	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
T	2993024	PLN END HSG/TRDCR 4.5 DSC	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
D	1378160	PROP KIT 2341160 112# WW2	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)*	1
Y	2881450	SEAL & O-RING KIT 112#		1
Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
170	✖	PULT-RGB1.30-D25		1
▲	✖	SEAL,BUNG UPPER,FW		1
▲	✖	SEAL,BUNG LOWER		1
172	640-045M	LEADWIRE BLK 10AWG 76 1/2" GPT	*DOWN IMAGING*	1
174	640-145M	LEADWIRE RED 10AWG 75 7/8" GPT		1
▲	✖	BRUSH HOLDER		2
176	975-045	SPRING-TORSION		2
178	188-095	BRUSH		2
180	2260731	TERMINAL 1/4" MALE TAB-THREE		2
▲	✖	RIVET-.25"		8
182	9-738-011	BRUSH PLATE		1
184	2307312	BEAD-FERRITE	*UGS M*	1
186	2-100-245	ARMATURE ASY 4.5"LWR UNIT		1
188	140-014	BEARING-BALL 6000		1
190	✖	CTR HSG ASY 4.5" MAG FW CB TER	*ASSEMBLAGE R*	1
192	2-300-175	BRUSH END HSG 4.5" FW		1
194	✖	PLN END HSG 4.5" US2.5 PNT FW	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE* *ASSEMBLAGE T*	1
196	640-316M	LEADWIRE BROWN 18 AWG 71" GPT		1
198	701-009	O-RING	*BOULON TRAVERSIER*	2
200	701-098	O-RING, 98MM X 2MM		2
204	830-094	THRU BOLT 12-24 X10.31		2
206	582-016	CLIP-RETAINING, SONAR		1
208	990-051	WASHER - STEEL THRUST		1
210	990-052	WASHER - NYLATRON		1
212	2302104	SCREW-#6-20 X 3/8 THD CUTS,RIE		1
214	230-038	CABLE CLAMP	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
216	992-011	WASHER-BELLEVILLE		2
218	990-011	WASHER-SHIM OD 1",ID.630"SS		1
220	2053410	SCREW-#8-32 X 1/2 TRI-LOBE HEX		2
222	2262658	PIN-DRIVE 1" X 3/16" S/S		1
224	2091701	WASHER-PROP (LARGE) MAX101		1

▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
226	2093101	NUT-PROP,NYLOC,LG,MX101 3/8 SS		1
228	2341161	PROP-WW2 4.5" WELDED		1
230	2201505	COLLAR, BELT CLAMP		1
232	2200800	BELT-RACK, LOWER		1
234	2201500	COLLAR, CLAMP		1
236	3393480	SCREW-#10 X 1.0" PPH HI-LO SS		4
238	880-025	SEAL		2
240	725-095	PAPER TUBE		1
242	144-017	BEARING - FLANGE		1
246	788-040	RETAINING RING		1
▲	✖	DSC XDUCER ASSY 79" HW T	*CHIRP À DOUBLE SPECTRE*	1
▲	✖	SCREW-#6-32 X 1/2" TORX PH SS		3

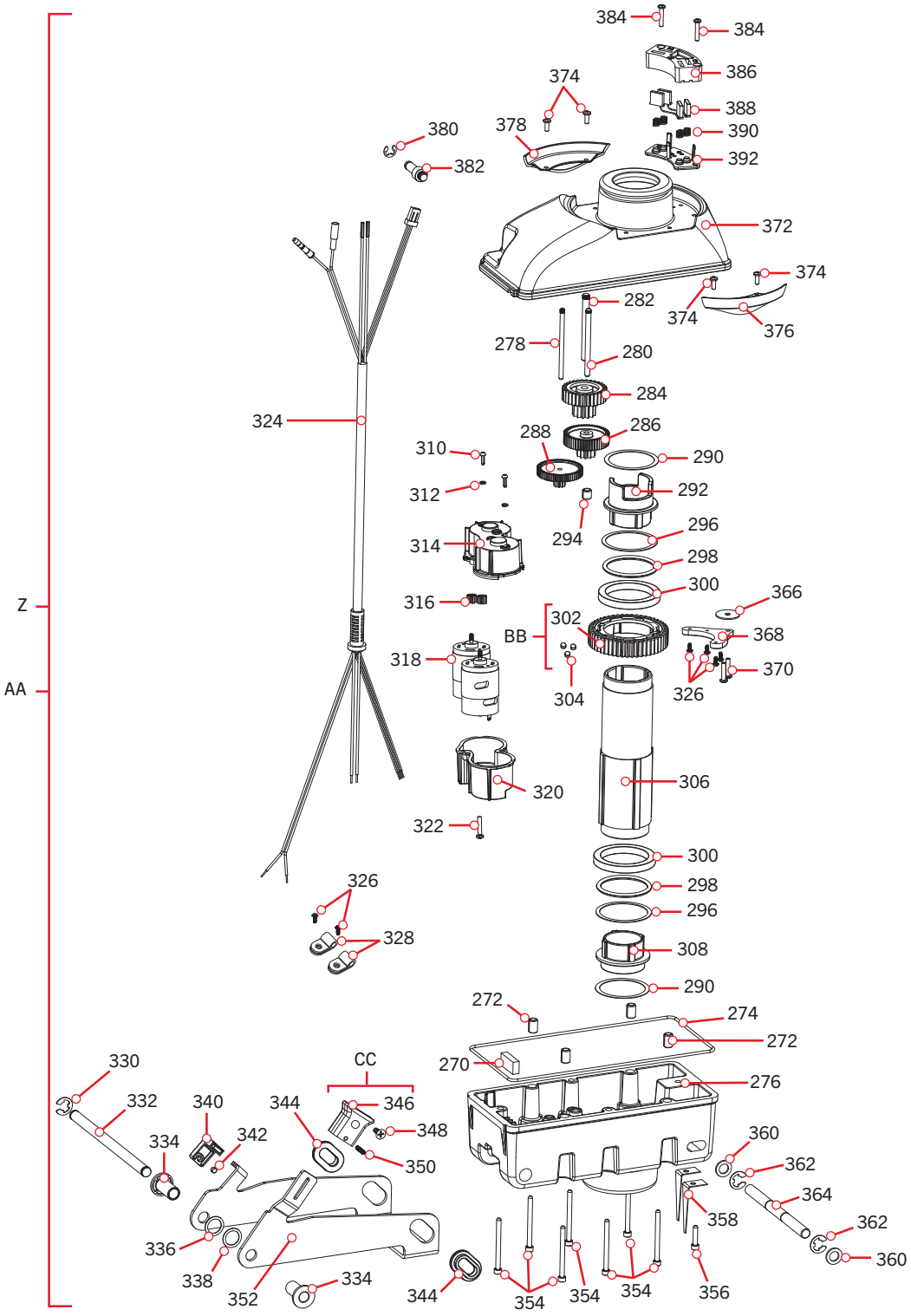
▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

BOÎTIER DU GOUVERNAIL ULTERRA

Schéma des pièces du boîtier de direction



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Liste des pièces du boîtier de direction

Ensemble	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
Z	2996521	ASM, STEERING 24V	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
AA	2996522	ASM, STEERING 36V	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)*	1
BB	2772200	OUTPUT GEAR W/MAGNETS		1
CC	2770100	RELEASE KNOB WITH SCREW KIT		1
Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
270	2308601	BREATHER FILTER, DR.HOUSING		1
272	✖	PIN-ROLL 5/16" X 1/2"		4
274	2324604	O-RING, CASE SEAL		1
276	✖	HOUSING-STEERING, BTM, FW	*VOIR Z OU AA*	1
278	✖	SHAFT-GEAR, FIRST CLUSTER		1
280	✖	SHAFT-GEAR,INTERMED.CLUSTER		1
282	✖	SHAFT-GEAR, THIRD CLUSTER		1
284	2302255	GEAR & PINION,DR. HSG, STAGE 4		1
286	2302250	GEAR & PINION,DR. HSG, STAGE 3		1
288	2322210	GEAR & PINION, DR.HSG, STAGE 2		1
290	2321704	WASHER-THRUST, STEERING		2
292	2201510	COLLAR-DRIVE, OUTPUT TUBE		1
294	2321730	SPACER,GEAR CLUSTER,STEER HSG		1
296	2321720	SHIM,O-RING		2
298	2324608	O-RING,224,STR HSG		2
300	2327308	BEARING-BALL,SEALED,6809-2RS		2
302	2322200	GEAR-OUTPUT		1
304	✖	MAGNET-.187X.125 NCKL PLT(N/A)	*VOIR BB*	3
306	2322030	TUBE-OUTPUT, MACHINED		1
308	2321510	COLLAR-DRIVE,BOTTOM		1
310	2053422	SCREW-M3-.5 X 10 PPH, ZPS		2
312	2051710	LOCKWASHER-SPLIT, 3MM, ZP		2
314	2322520	CASE-MOTOR,STRG HSG,TOP		1
316	2322215	GEAR-PINION, DR.HSG, STAGE 1		1
318	✖	MOTOR, STEERING 24V T2	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
	✖	MOTOR, STEERING 36V FW T2	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)*	1
320	2322525	CASE-MOTOR,STRG HSG,BTM		1
322	2043412	SCREW-#8-18 X 3/4 TY AB SS PPH		1
324	✖	LEADWIRE,STEERING MTR, 8 COND.		1
326	2373440	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS		6
328	2052510	CABLE CLAMP, 3/16", NYLON		2
330	2263011	E-RING 3/8 DIA. SHAFT*		1

▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
332	2202601	PIN-PIVOT, DRIVEHOUSING, ZP		1
334	2207310	BUSHING,STEERING HSG, PIVOT		2
336	2201730	WASHER-FLAT, .56 ID NYLON	*NOIR*	1
338	2201731	WASHER-FLAT, NYLON	*BLANC*	1
340	2208600	HOLDER-MAGNET w/MAGNET		1
342	✖	MAGNET-.187X.125 NCKL PLT(N/A)		1
344	2207305	BUSHING, LATCH PIN		2
346	2200100	KNOB, TILT RELEASE		1
348	2203407	SCREW-#6-32 X .625" PFH, SS		1
350	2383463	SCREW-#6-32 X .625"SET SS		1
352	2201910	BRACKET, TILT, ZP		1
354	2323408	SCREW-#8-32 X 2.0 SHCS SS		7
356	2323410	SCREW-#8-32 X .75 SHCS SS		1
358	2322702	SPRING, LATCH PIN SS		2
360	2321702	WASHER-FLAT .375 NYLON		2
362	2263011	E-RING 3/8 DIA. SHAFT*		2
364	2202626	PIN-LATCH, SS		1
366	2201723	WASHER-#6, .625 OD, SS		1
368	2201920	BRACKET-SENSOR, STEERING HSG		1
370	2302100	SCREW-#6-20 X 1/2 THD CUTS		2
372	✖	STEERING HSG COVER FW BLK		1
374	2332103	SCREW-#6-20 X 3/8 THD*(SS)		4
376	2205905	ADAPTER, STEERING HSG RIGHT		1
378	2205900	ADAPTER, STEERING HSG LEFT		1
380	2263006	E-RING, 5/16, S/S GAS ASSIST		1
382	2202902	STANDOFF, OIL DAMPENER		1
384	2203408	SCREW-#6-32 X 1.00" PPH, NYLON		2
386	✖	BLOCK-BRUSH, SLIPRING		1
388	✖	BRUSH SHUNT ASSEMBLY		2
390	✖	BUMPER BRUSH BLOCK		4
392	✖	INSULATOR, BLOCK-BRUSH		1
▲	✖	HOUSING, CONNECTOR WPJ		1
▲	3394602	WASHER-FLAT #8 SS		7

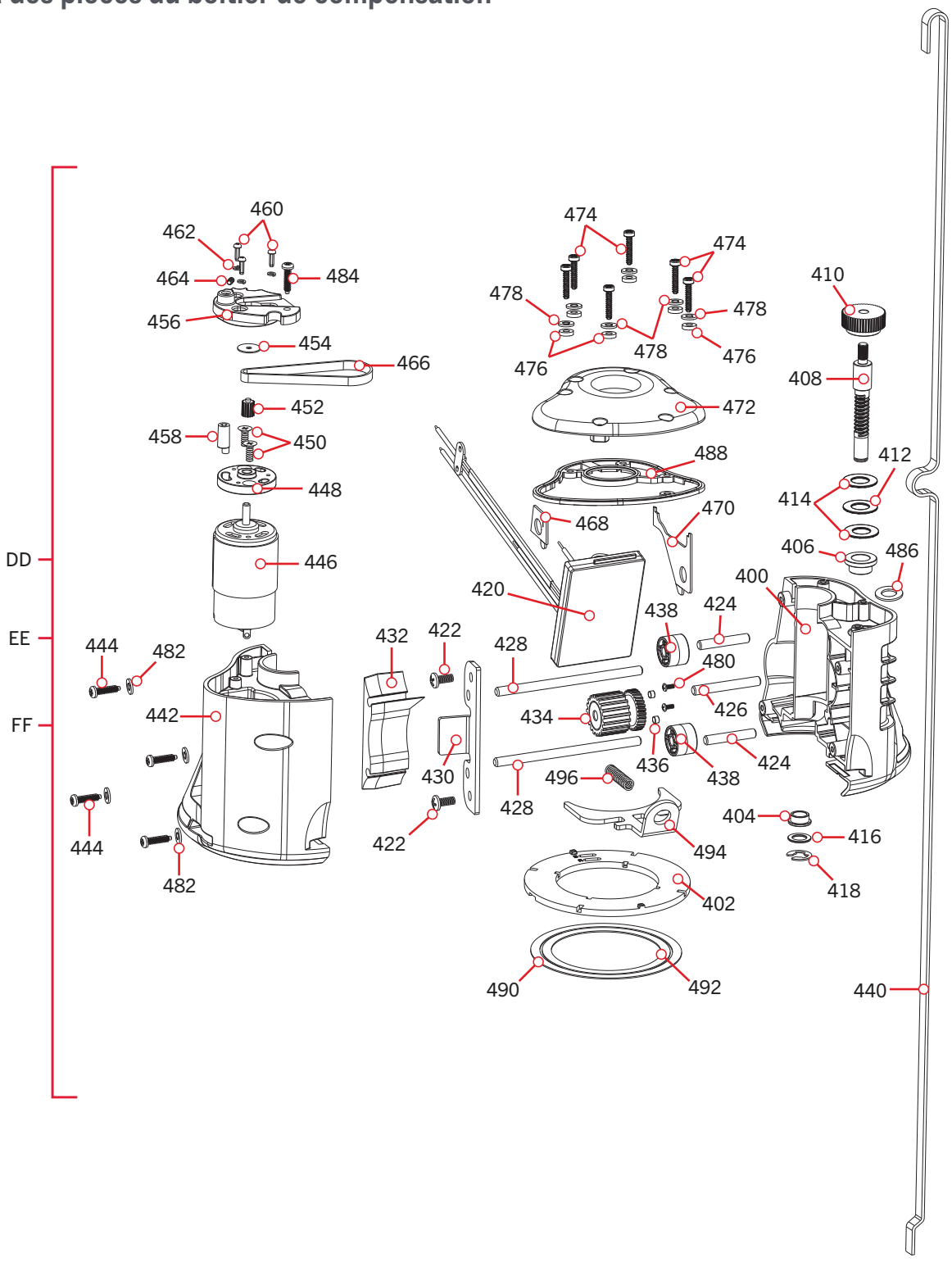
▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

BOÎTIER DE COMPENSATION ULTERRA

Schéma des pièces du boîtier de compensation



Liste des pièces du boîtier de compensation

Ensemble	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
DD	2887807	ASSY,TRIM MODULE, FW, 45"	*114,3 CM (45 PO)*	1
EE	2887803	ASSY,TRIM MODULE, FW, 60"	*152,4 CM (60 PO)*	1
FF	2887843	ASSY,TRIM MOD "M",FW, 60"	*152,4 CM (60 PO)* *UGS M*	1
Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
400	✖	HOUSING-TRIM, GEAR SIDE		1
402	✖	CARRIER, SLIPRING CONTACTS		1
404	✖	BUSHING, TRIM, BOTTOM		1
406	✖	BUSHING-HAT 1/2"SHFT BRNZ		1
408	✖	SHAFT-WORM		1
410	✖	PULLEY, TRIM JACKSHAFT, MACH.		1
412	✖	BEARING-THRUST, NEEDLE		1
414	✖	WASHER-THRUST, 1/2"		2
416	✖	WASHER-THRUST, 3/8"		1
418	✖	E-RING 3/8 DIA. SHAFT*		1
420	✖	BOARD ASSY, WIRELESS TRIM		1
422	✖	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS TY B		2
424	✖	PIN, BELT PULLEY		2
426	✖	PIN, 2' X 1/4"		1
428	✖	PIN-DOWEL, 1/8"		2
430	✖	BRACKET, DRIVE BLOCK		1
432	✖	BLOCK, TUBE DRIVE		1
434	✖	GEAR/PULLEY-WORM, CLUSTER ASM		1
436	✖	MAGNET-.187X.125 NCKL PLT(N/A)		2
438	✖	PULLEY, BELT, TOP		2
440	2770816	BELT-LIFT 45" 5MM HTD		1
442	✖	HOUSING-TRIM, MOTOR SIDE		1
444	✖	SCREW -4MM DELTA PT SS		4
446	✖	MOTOR, TRIM		1
448	✖	PLATE-ADAPTER, LIFT MOTOR STEER MACH		1
450	✖	SCREW-M4 X 10 PFH, ZP		2
452	✖	PULLEY, LIFT MOTOR, MACHINED		1
454	✖	WASHER-#6, .625 OD, SS		1
456	✖	PLATE-MOTOR		1
458	2058411	TENSIONER-BELT		1
460	2053422	SCREW-M3-.5 X 10 PPH, ZPS		3
462	2051710	LOCKWASHER-SPLIT, 3MM, ZP		3
464	2053420	SCREW-SET-#8-32 X 1/4" S/S		1

▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
466	2200810	BELT-TRIM		1
468	2206914	GASKET, TRIM HSG ASM, LFT, BLK		1
470	2206915	GASKET, TRIM HSG ASM, RIGHT BLK		1
472	2206410	COVER, TRIM HOUSING		1
474	2203401	SCREW -4MM DELTA PT SS		6
476	3391732	WASHER, SEALING		6
478	3394602	WASHER-FLAT #8 SS		6
480	2373440	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS		2
482	3394602	WASHER-FLAT #8 SS		4
484	2203401	SCREW-4MM DELTA PT SS		1
486	✖	O-RING, 014-BUNA N, ULTERRA		1
488	2206911	GASKET, TRIM HOUSING ASSEBMLY BLK		1
490	✖	RING-CONTACT, SLIPRING LARGE		1
492	✖	RING-CONTACT, SLIPRING SMALL		1
494	✖	HANDLE, TRIM HSG RELEASE, ZP		1
496	✖	SPRING-5/16" OD, SS		1

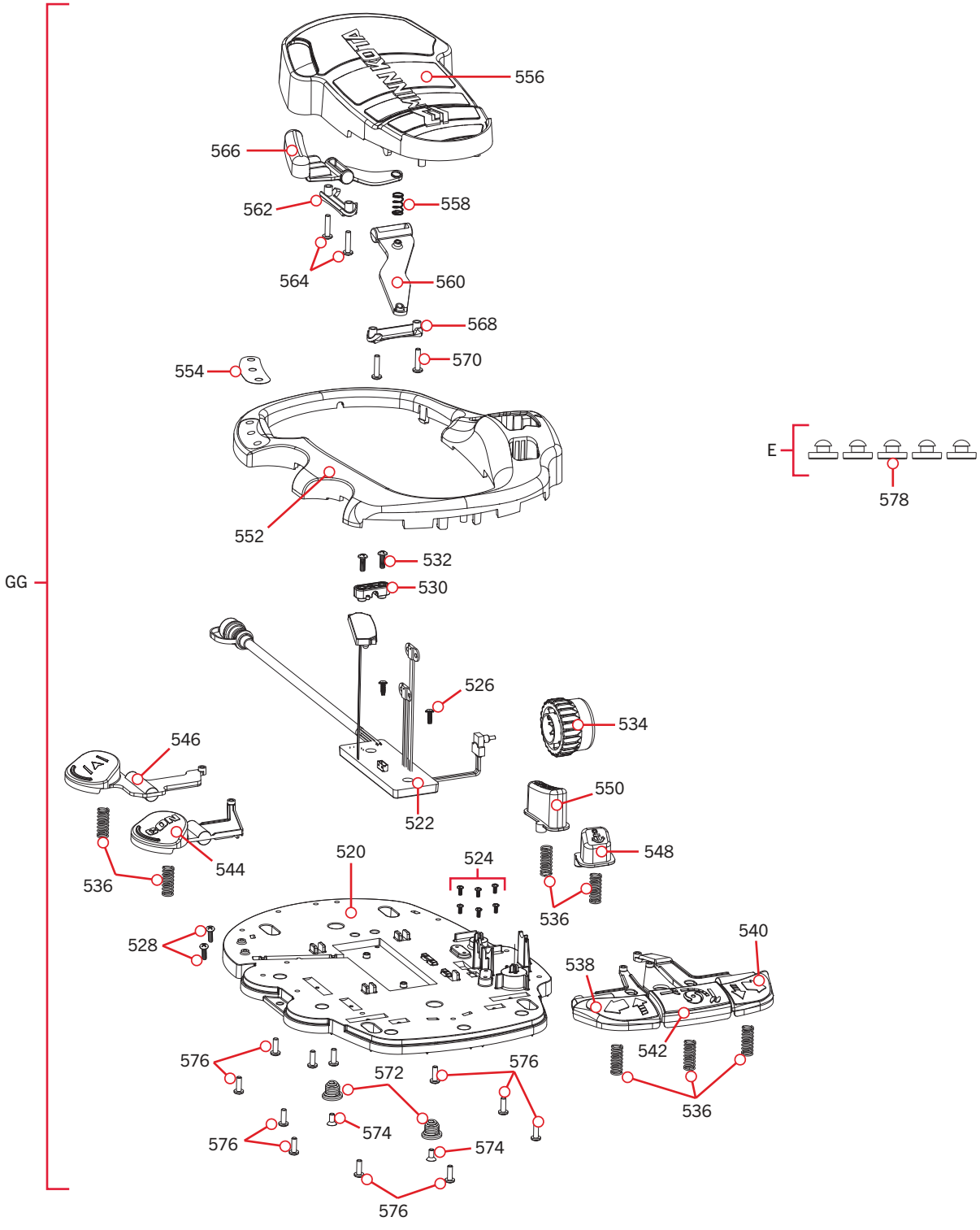
▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

PÉDALE ULTERRA

Schéma des pièces de la pédale



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Liste des pièces de la pédale

Ensemble	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
GG	2994743	FT PEDAL ASM ULTERRA 1.5		1
E	2994859	BAG ASY-TERROVA/V2,RUB.BUMPERS		1
Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
520	2204501	BASE PLATE, FOOT PEDAL		1
522	✖	PCB ASSY, ULTERRA		1
524	2373440	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS TY B		6
526	2372103	SCREW-#6 X .375 PLASTITE SS		2
528	2302100	SCREW-#6-20 X 1/2 THD CUTS		2
530	2322900	STRAIN RELIEF, FOOT PEDAL		1
532	2372100	SCREW-#8-18 X 5/8 THD* (SS		2
534	2320100	KNOB-SPEED, FOOT PEDAL		1
536	2322704	SPRING, LARGE SHORT SS		7
538	2203710	BUTTON,LFT STR w/TRIM UP ARROW		1
540	2203711	BUTTON,RGT STR w/TRIM UP ARROW		1
542	2203715	BUTTON, MOMENTARY/STOW-DEPLOY		1
544	2323715	BUTTON,MOM/CON,FT PEDAL		1
546	2323726	BUTTON, AP FOOT PEDAL		1
548	2203720	BUTTON, SPOT LOCK,ULTERRA/TRRV		1
550	2203725	BUTTON, MODE, ULTERRA		1
552	2200201	COVER, HEEL TOE FT PEDAL OBN		1
554	2205605	DECAL, 3 INDICATORS, ULTERRA		1
556	2324401	PEDAL,HEEL/TOE FOOT PEDAL		1
558	2322714	SPRING (LEE #LC-029E-4-S) SS		1
560	2328600	FLEX FINGER, FOOT PEDAL		1
562	2321300	CLAMP-LEFT, FT PEDAL		1
564	2223430	SCREW-#8x3/4 PPH,TYPE 25,SS		2
566	2323710	BUTTON,MOM LEFT,FT PEDAL		1
568	2321300	CLAMP-LEFT, FT PEDAL		1
570	2223430	SCREW-#8x3/4 PPH,TYPE 25,SS		2
572	2322706	SPRING-BARREL SS		2
574	2323421	SCREW-#8-18 X 1/2" PFH SS TY B		2
576	2301310	SCREW-#8-18 X 1/2 (SS)*		11
578	2325110	PAD, FOOTPEDAL		5

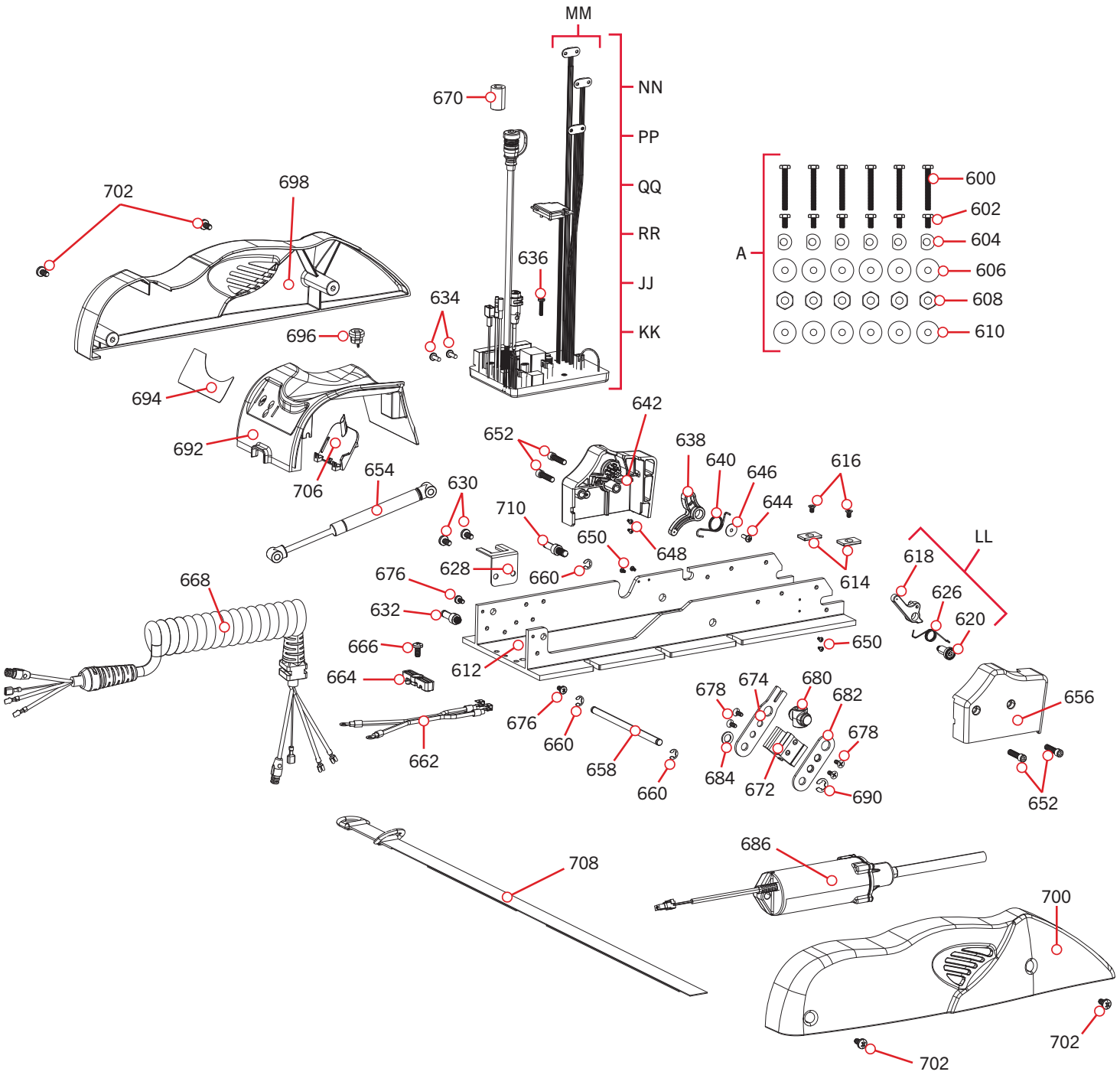
▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SUPPORT ULTERRA ›

› Schéma des pièces du support



©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Liste des pièces du support

Ensemble	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
A	2994917	BAG ASSY, ULTERRA MTG HARDWARE		1
LL	2777903	CAM MAGNET ASM, ULTERRA		1
MM	2880350	SENSOR WIRE W/BUTT CONNECTORS		1
NN	2774070	MAIN CTRL BRD,US/AU/CA,24V,60"	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)* *152,4 CM (60 PO)*	1
PP	2774071	MAIN CTRL BRD,US/AU/CA,24V,45"	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)* *114,3 CM (45 PO)*	1
QQ	2774072	MAIN CTRL BRD,US/AU/CA,36V,60"	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)* *152,4 CM (60 PO)*	1
RR	2774073	MAIN CTRL BRD, EUR, 24V, 60"	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)* *152,4 CM (60 PO)* *EUROPE*	1
JJ	2774074	MAIN CTRL BRD, EUR, 24V, 45"	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)* *114,3 CM (45 PO)* *EUROPE*	1
KK	2774075	MAIN CTRL BRD, EUR, 36V, 60"	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)* *152,4 CM (60 PO)* *EUROPE*	1
Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
600	2203430	SCREW-1/4-20 X 2.0 HHCS SS		6
602	2203431	SCREW-1/4-20 X 0.5 HHCS SS		6
604	2201725	WASHER-CLIPPED, 1/4", 1.00" OD		6
606	2261713	WASHER-1/4 FLAT 18-8 SS		6
608	2263103	NUT-1/4-20 NYLOCK SS		6
610	2301720	WASHER-MOUNTING - RUBBER		6
612	2201901	BASE, MACHINED, FW		1
614	2205105	PAD, STOP		2
616	2203420	SCREW-#10-24 X 5/16 PFH		2
618	2207913	CAM, PIN SENSOR w/MAGNET SW		1
620	2203504	BOLT-SHOULDER,PLASTIC OVERMOLD		1
626	2042711	SPRING-TORSION, SS		1
628	2200821	CLIP-CORD, ZP		1
630	2323404	SCREW-1/4-20 X 1/2" T-L ZP		2
632	2202902	STANDOFF, OIL DAMPENER		1
634	2323406	SCREW-#10-24 X .50 CRPH SS		2
636	2373487	SCREW-#8-32 X 3/4" PPH MACH SS		1
638	2207905	RAMP/ACTUATOR ASM w/MAGNET		1
640	2202708	SPRING-TORSION,RGT HND WIND,SS		1
642	2203946	RAMP-MOTOR, LEFT 80# FW	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
	2203947	RAMP-MOTOR, LEFT 112# SW	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)*	1
644	2301310	SCREW-#8-18 X 1/2 (SS)*		1
646	2201723	WASHER-#6, .625 OD, SS		1
648	2373440	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS TY B		2
650	2053411	SCREW-#4-40 X 1/4 PPH ZP		4
652	2263453	SCREW-1/4-20 X 1" SHCS S/S		4
▲	2200825	CLIP, SENSOR CABLE		2

▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

Nº d'Article	Nº de Pièce	Description	Remarques	Quantité
654	2208800	DAMPER, HYBRID, 80#	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
	2208802	DAMPER, HYBRID, 112#	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)*	1
656	2203911	RAMP-MOTOR, RIGHT, 80#	*POUSSÉE DE 36,3 KG (80 LB)*	1
	2203912	RAMP-MOTOR, RIGHT, 112#	*POUSSÉE DE 50,8 KG (112 LB)*	1
658	2202605	PIN, ACTUATOR, SS		1
660	2263006	E-RING,5/16,S/S GAS ASSIST		3
662	2090651	LEADWIRE,10 GA,PD/GENESIS		1
664	2321310	STRAIN RELIEF		1
666	2323405	SCREW-1/4-20 X 1/2" MCH SS		1
668	2991272	COIL CORD ASY 54/60"U.SONAR		1
670	2307313	BEAD-FERRITE		1
672	2203625	EXTRUSION-TILT,TIE BAR,ANODIZE		1
674	2204201	ARM-LIFT, INNER, ZP		1
676	2383447	SCREW-#10-32 X 3/8" PPH SS		2
678	2203410	SCREW-#10-32 X .5"		4
680	2203100	NUT, TILT MOTOR		1
682	2204206	ARM-LIFT, OUTER, ZP		1
684	2321702	WASHER-FLAT .375 NYLON		1
686	2997817	ASSEMBLY, TILT MOTOR, ULTERRA		1
690	2263011	E-RING 3/8 DIA. SHAFT*		1
692	2206510	HOUSING-CONTROL, BLACK		1
694	2205613	DECAL-PWR SWTCH,U1.5, FW		1
696	2202910	STRAIN RLF,HEYC SR 6N3-4		1
698	2203907	SIDEPLATE, LEFT		1
700	2203902	SIDEPLATE, RIGHT		1
702	2323405	SCREW-1/4-20 X 1/2" MCH SS		4
▲	2256300	TIE WRAP-5.5" BLACK		2
▲	2052510	CABLE CLAMP, 3/16", NYLON		2
706	2200823	CLIP, POWER BUTTON		1
708	2203801	STRAP, HOLD DOWN, ULTERRA		1
710	2202904	STANDOFF, DAMPENER STEERING		1
▲	2205412	SHRINK TUBE-.75 ID X 2"		1

▲ *Non visible sur le schéma des pièces.*

✖ *Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.*

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

REMARQUES

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

ACCESSOIRES RECOMMANDÉS

CHARGEURS DE BATTERIE PRECISION

N'achetez plus de nouvelles batteries et commencez à prendre soin de celles qui sont déjà en votre possession. Plusieurs chargeurs peuvent endommager les batteries à la longue, ce qui entraîne une autonomie réduite et une durée de vie plus courte. Les chargeurs Minn Kota à commande numérique assurent une charge rapide qui protège et prolonge la durée de vie de la batterie.



MK212PCL

ANCRES POUR EAUX PEU PROFONDES

Lorsque vous trouvez des poissons, nous sommes là. De l'implacable Raptor à la puissance fiable du talon, quand vous êtes prêt à capturer des poissons en eaux peu profondes, nous avons ce qu'il vous faut.



Comment maîtriser les eaux peu profondes

Une ancre pour eaux peu profondes révolutionne la façon dont vous gardez une longueur d'avance sur vos prises. Le Raptor et le Talon empêchent les poissons de fuir et de se cacher. Vous pouvez vous concentrer sur votre cible en maintenant votre bateau dans la position et l'orientation exactes que vous souhaitez, grâce à une ancre silencieuse et à l'absence d'hélice susceptible de perturber les sédiments ou d'effrayer les poissons.

Jetez l'ancre n'importe où

Le Raptor et le Talon peuvent ajuster leur force d'ancrage en fonction du type de fond dans lequel vous vous ancrez, de sorte que vous obtenez la quantité de puissance dont vous avez besoin pour une prise sûre, que ce soit dans les rochers, la vase, la boue ou le sable. Le Raptor peut même détecter le fond automatiquement, en appliquant la force nécessaire pour effectuer le travail.

Contrôlez à partir de n'importe où

Levez et jetez l'ancre à partir de l'appareil, d'une télécommande dédiée, d'une télécommande sans fil, de l'application Minn Kota ou d'un détecteur de poissons Minn Kota.

ACCESSOIRES MINN KOTA

Nous offrons un large éventail d'accessoires pour les propulseurs électriques, y compris:

- Un Disjoncteur de 60 A
- Des Supports de Montage
- Des Ensembles Stabilisateur
- Des connecteurs de batterie
- Des Rallonges de Poignée
- Des fiches de connexion rapide



MINN KOTA®

minnkota.johnsonoutdoors.com

Minn Kota Consumer & Technical Service
Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.
PO Box 8129
Mankato, MN 56001

121 Power Drive
Mankato, MN 56001

JOHNSON OUTDOORS

©2026 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.
Tous droits réservés.

Part #2207137 ECN 46388 Rev A 08/26