

581i DI Combo et 581i HD DI Combo Guide d'utilisation

531966-2FR_A



 **HUMMINBIRD**

série 500

Merci !

Merci d'avoir choisi Humminbird®, le chef de file dans le secteur des sondeurs de poissons. Humminbird® a bâti sa réputation en créant et en fabriquant des équipements marins de haute qualité et très fiables. Votre appareil Humminbird® a été conçu pour pouvoir être utilisé sans problèmes, quelles que soient les conditions, même dans les milieux marins les plus hostiles. Dans l'éventualité peu probable où votre appareil Humminbird® aurait besoin de réparations, nous offrons une garantie pièces et main d'œuvre exclusive - gratuite pendant la première année, et disponible à un taux raisonnable après la période initiale d'un an. Pour plus de détails, voir le bon de garantie de votre système. Nous vous invitons à lire attentivement ce Manuel de l'utilisateur, afin de profiter pleinement de toutes les fonctions et applications de votre produit Humminbird®.

Vous pouvez joindre notre Centre de ressources à la clientèle au **1-800-633-1468** ou consulter notre site Web à l'adresse **humminbird.com**.

AVERTISSEMENT ! *Cet appareil ne devrait en aucun cas être utilisé comme instrument de navigation afin de prévenir les collisions, l'échouage, les dommages au bateau ou les blessures aux passagers. Lorsque le bateau est en mouvement, la profondeur de l'eau peut varier trop rapidement pour vous laisser le temps de réagir. Avancez toujours très lentement si vous soupçonnez la présence de bas fonds ou d'obstacles submergés.*

AVERTISSEMENT ! *La carte électronique de votre appareil Humminbird® est une aide à la navigation, conçue pour faciliter l'utilisation des cartes marines officielles autorisées, et non pour remplacer celles-ci. Seuls les cartes marines et les avis officiels destinés aux marins contiennent toutes les informations réelles nécessaires pour une navigation sécuritaire, et la responsabilité incombe au capitaine de les utiliser avec prudence.*

AVERTISSEMENT ! *La réparation et/ou le démontage de cet appareil électronique doit être effectué uniquement par un personnel d'entretien autorisé. Toute modification du numéro de série et/ou réparation par un personnel non autorisé entraînera l'annulation de la garantie.*

AVERTISSEMENT ! *Ce produit contient des produits chimiques reconnus par l'état de la Californie comme pouvant causer le cancer et/ou d'autres toxicités reproductives.*

AVERTISSEMENT ! *Ne naviguez pas à grande vitesse avec le couvercle de l'unité en place. Retirez le couvercle de l'unité avant de naviguer à plus de 30 km/h (20 mph).*

AVERTISSEMENT ! *Humminbird® réfute toute responsabilité en cas de perte de fichiers de données (points de cheminement, routes, itinéraires, groupes, enregistrements, etc.) pouvant être causée par des dommages directs et indirects au niveau du logiciel ou des composants physiques de l'appareil. N'oubliez pas de périodiquement réaliser des copies de sécurité des fichiers de votre tête de commande.*

Les fichiers de données doivent également être enregistrés sur votre ordinateur avant de rétablir les paramètres par défaut de l'appareil ou de mettre à jour le logiciel. Référez-vous aux sections suivantes de votre manuel Humminbird® : fente de carte SD. Si vous avez des questions, n'hésitez pas à contacter notre centre de ressources clients.

REMARQUE : *Certaines fonctions traitées dans ce manuel demandent un achat à part alors que d'autres ne sont offertes que pour les modèles internationaux. Tous les efforts ont été déployés pour identifier clairement ces fonctions. Lisez bien le guide afin de comprendre toutes les capacités de votre modèle.*

REMARQUE : *Pour l'achat d'accessoires pour votre détecteur de poissons, consultez notre site Web à humminbird.com ou contactez notre centre de ressources à la clientèle au 1-800-633-1468.*

REMARQUE : *Les procédures et les fonctionnalités décrites dans ce manuel sont susceptibles d'être modifiées à tout moment sans préavis. Ce manuel a été rédigé en anglais et a été traduit dans d'autres langues. Humminbird® n'est pas responsable de la traduction inexacte ou des légères anomalies susceptibles d'être rencontrées dans les différents documents.*

REMARQUE : *Même si les illustrations de ce manuel ne représentent pas exactement votre appareil, celui-ci fonctionne de la même façon.*

DÉCLARATION ROHS : *Les produits conçus pour servir d'installation fixe ou faire partie d'un système dans un bateau peuvent être considérés comme hors du champ d'application de la directive 2002/95/CE du Parlement européen et du Conseil du 27 janvier 2003 relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques.*

À L'ATTENTION DE NOS CLIENTS INTERNATIONAUX : Les produits vendus aux États-Unis ne sont pas destinés à être utilisés sur le marché international. Les appareils internationaux Humminbird® offrent des fonctionnalités internationales ; ils sont conçus conformément aux réglementations régionales et nationales en vigueur. Les langues, cartes, fuseaux horaires, unités de mesure et garantie illustrent les fonctions qui sont personnalisées pour les appareils internationaux Humminbird® achetés auprès des distributeurs internationaux agréés.

Pour obtenir la liste des distributeurs internationaux agréés, veuillez visiter notre site Web humminbird.com, ou contactez notre Centre de ressources clientèle au (334) 687-6613.

Table des matières

Mettre l'appareil en marche	1
Fonctionnement du sonar	2
Down Imaging Sonar	4
Fonctionnement du GPS	5
Représentation à l'écran du sonar	6
Comprendre l'écran sonar	8
Fenêtre sonar en temps réel (RTS)	8
SwitchFire	9
Arrêt sur image et curseur actif.....	9
Mise à jour instantanée de l'image.....	9
Retours de sonar et affichage du fond	10
Représentations à l'écran Down Imaging	12
Compréhension de l'écran Down Imaging	14
Interprétation de l'écran.....	14
Sensibilité Down Imaging	15
Arrêt sur image et curseur actif.....	15
Affichages	16
Affichage sonar.....	18
Affichage zoom du sonar	19
Mode d'affichage Sonar divisé	21
Mode d'affichage Down Imaging	22
Mode d'affichage combiné Down Imaging/Sonar	24
Affichage à gros chiffres (Big Digits).....	25
Affichage aérien	26
Affichage cartographique.....	27
Affichage cartographique et sonar combiné	29
Mode d'affichage combiné cartographique/Down Imaging	30
Orientation de la vue	31
Visualisation de la cartographie.....	32

Table des matières

Introduction à la navigation	35
Points de cheminement, routes et itinéraires	35
Ouverture de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement ..	37
Éléments de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement ..	38
Sauvegarde, création et suppression d'un point de cheminement	40
Naviguer vers un point de cheminement ou une position	41
Ajouter un point de cheminement cible ou une grille de pêche à la traîne	42
Routes	43
Itinéraires	46
Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes	47
Quels sont les éléments de la tête de commande du modèle 500	49
Touches de fonction	50
Touche de mise en marche/éclairage	50
Touche Afficher (VIEW)	51
Touche INFO	51
Touche MENU	51
Touche de déplacement du curseur à 4 DIRECTIONS	52
Touche Marquer (MARK)	52
Touche Aller à (GOTO).....	53
Touche ZOOM (+/-).....	53
Touche Quitter (EXIT)	53
Carte multimédia Fente SD	54
Ajouter des cartes à votre détecteur de poissons	55
Importer des données de navigation	56
Exporter les données de navigation	57
Le système de menus	59
Menu des options de démarrage	60
Opération normale	60
Simulateur	61

Table des matières

État du système	61
L'Autotest	62
Test d'accessoire	62
L'affichage Diagnostic GPS	63
Menu X-Press	64
Menu principal	65
Conseils rapides pour le menu principal	66
Remarque concernant tous les réglages des menus	67
Mode utilisateur (normal ou avancé)	68
Menu X-Press du sonar (affichages sonar seulement)	70
Annulation de la navigation (<i>seulement en naviguant</i>)	71
Sensibilité	71
Limite supérieure de l'échelle de profondeur (<i>Avancé : Affichages Sonar et Gros Chiffres seulement</i>)	72
Limite inférieure de l'échelle de profondeur	72
Vitesse de défilement cartographique.....	73
Affichage du fond.....	73
Verrouillage sur le fond (<i>Affichage zoom du sonar seulement</i>)	74
Échelle du fond (<i>Affichage zoom du sonar seulement lorsque le verrouillage sur le fond est activé</i>)	74
Menu X-Press de Down Imaging (Affichages Down Imaging uniquement)	75
Annulation de la navigation (<i>seulement en naviguant</i>)	76
Sensibilité de l'imagerie	76
Amélioration DI	77
Limite supérieure de l'échelle de profondeur (<i>Avancé</i>)	78
Limite inférieure de l'échelle de profondeur	78
Vitesse de défilement	79
Palette de l'imagerie.....	79
Menu X-Press de navigation (affichages de navigation seulement)	80
Annulation de la navigation (<i>seulement en naviguant</i>)	81
Sauter le prochain point de cheminement (<i>seulement en naviguant</i>)	81

Table des matières

[Nom] du Point de cheminement <i>(seulement avec un curseur actif sur un point de cheminement)</i>	81
Curseur au point de cheminement <i>(affichage cartographique ou combiné seulement)</i>	82
Désencombrement de la carte	82
Sauvegarder l'itinéraire actuel	82
Supprimer l'itinéraire actuel	83
Sauvegarder la route actuelle <i>(seulement en naviguant)</i>	83
Fenêtre sonar <i>(affichage combiné seulement)</i>	83
Remise à l'état initial XTE <i>(Seulement pendant la navigation)</i>	83
Suppression d'une cible <i>(seulement si une cible est active)</i>	84
Suppression d'une grille <i>(seulement si une grille est active)</i>	84
[Nom] du point de cheminement <i>(point de cheminement créé le plus récemment)</i>	84
Onglet d'alarmes du menu	86
Alarme de profondeur	87
Alarme d'identification de poissons	87
Alarme de batterie faible	87
Alarme de temp.	88
Alarme d'écart de cap	88
Alarme d'arrivée	89
Alarme de dérive.....	89
Tonalité d'alarme.....	90
Réglage de la minuterie	90
Démarrage de la minuterie	91
Arrêt de la minuterie <i>(pendant son déroulement)</i>	91
Onglet Sonar du menu	92
Sélection de faisceau	93
Fréquence de l'imagerie <i>(Affichages Down Imaging uniquement)</i>	94
Interférence de surface	95
SwitchFire	95
Fish ID+	96

Table des matières

Sensibilité de l'identification de poisson.....	97
Fenêtre sonar en temps réel (RTS)	97
Largeur du zoom	98
Sensibilité du faisceau de 455 kHz (<i>avancé, Down Imaging uniquement</i>)	98
Lignes de profondeur (<i>avancé</i>)	98
Filtrage du bruit (<i>avancé</i>)	99
Profondeur maximale (<i>avancé</i>)	99
Type d'eau (<i>avancé</i>)	99
Source de profondeur numérique (<i>avancé, avec transducteurs optionnels uniquement</i>)	100
Impulsions DI (<i>affichages avancé, Down Imaging et combiné cartographique/Down Imaging seulement</i>)	101
Palette de l'imagerie (<i>affichages Down Imaging uniquement</i>).....	102

Onglet du menu de navigation **103**

Itinéraire actuel.....	104
Points de cheminement, routes, itineraries (<i>Boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement</i>)	104
Réglages des points de cheminement	105
Valeurs par défaut des itinéraires sauvegardés	106
Orientation cartographique	106
Cercles de lancer (<i>avancé</i>)	107
Grille de latitude/longitude	107
Sélect Carte.....	107
Référence du nord	107
Drapeaux de proximité des points de cheminement (<i>avancé</i>).....	108
Désencombrement du point de cheminement (<i>avancé</i>)	109
Rotation de grille	109
Intervalle de point d'itinéraire	109
Distance min. entre les points d'itinéraire (<i>avancé</i>)	110
Système de référence cartographique (<i>avancé</i>)	110
Établissement d'une position en mode de simulation (<i>avancé</i>).....	110
Réglage de compensation de carte (<i>avancé</i>)	111

Table des matières

Suppression de la compensation de carte (<i>avancé</i>)	111
Indicateur Nord en haut	111
Trait de projection du cap.....	112
Niveau de détail des références	112
Bordures de la carte	114
Sondages par points.....	115
Zoom auto (<i>avancé</i>)	115
Échelle auto (<i>avancé</i>)	115
Compensation du navire	116
Vitesse de compensation (<i>avec Compensation du navire activé</i>)	116
Onglet Réglages du menu	117
Unités – Profondeur	118
Unités – Température (<i>modèles internationaux seulement</i>)	118
Unités – Distance	118
Unités – Vitesse	118
Mode utilisateur	119
Langue (<i>modèles internationaux seulement</i>)	119
Remise à zéro du compteur journalier	119
Restitution des réglages par défaut	119
Formater les répertoires de navigation	120
Sélection des lectures (<i>affichages avancé, sonar et Down Imaging seulement</i>)	120
Compensation de la profondeur (<i>avancé</i>)	121
Compensation de température (<i>avancé, avec température/vitesse seulement</i>)	122
Étalonnage de la vitesse (<i>avancé, avec température/vitesse seulement</i>)	122
Fuseau horaire local (<i>avancé</i>)	122
Heure avancée (<i>avancé</i>)	122
Format de la position (<i>avancé</i>)	123
Format de l'heure (<i>avancé; modèles internationaux seulement</i>)	123
Format de la date (<i>avancé; modèles internationaux seulement</i>)	123
Format numérique (<i>avancé</i>)	124
Sortie NMEA 0183 (<i>avancé</i>).....	124

Table des matières

Sonar	125
Démonstration	125
Contrôle du son	125
Onglet de menu Affichages	126
Entretien	127
Dépannage	129
Le détecteur de poissons ne démarre pas	129
Le détecteur de poissons à simulateur act malgré la présence d'un transducteur.....	129
Problèmes d'affichage	130
Détermination des causes d'interférence	131
Spécifications	132
Glossaire	135
Pour communiquer avec Humminbird®	144

***REMARQUE** : Les fonctions citées dans la table des matières qui indiquent « exclusif aux modèles internationaux » ne sont offertes que sur nos produits en vente à l'extérieur des États-Unis, par nos distributeurs internationaux autorisés. Pour obtenir la liste des distributeurs internationaux agréés, veuillez visiter notre site Web humminbird.com, ou contactez notre Centre de ressources clientèle au (334) 687-6613.*

***REMARQUE** : Les fonctions citées dans la table des matières qui indiquent « avec accessoire de capture de la température et de la vitesse seulement » nécessitent l'achat d'accessoires vendus séparément. Vous pouvez visiter notre site Web humminbird.com pour commander ces accessoires en ligne ou communiquer avec notre centre de ressources pour la clientèle au **1-800-633-1468**.*

Mettre l'appareil en marche

Suivez les instructions ci-dessous pour démarrer la tête de commande Humminbird®.

Écran titre



1. Appuyez sur la touche mise en marche/éclairage ① (POWER/LIGHT).
2. Lorsque l'écran Titre s'affiche, appuyez sur la touche MENU pour accéder au menu des options de démarrage.
3. Si un transducteur qui fonctionne correctement est branché, l'opération normale sera choisie automatiquement dès la mise en marche et votre détecteur de poissons peut être utilisé sur l'eau. Voir *le Menu Options de démarrage* pour plus d'information.
 - Si un transducteur n'est pas branché et si vous attendez trop longtemps pour choisir une Option de démarrage, le système passera pas défaut à tout menu déjà en surbrillance.
 - Vous pouvez aussi sélectionner l'option **Simulateur** pour apprendre à utiliser la tête de commande et enregistrer les réglages à l'avance pour les utiliser ultérieurement.
4. **Réglage rapide** : Lors de la première mise en marche de l'appareil (après l'installation ou la restitution des réglages par défaut), la boîte de dialogue Réglage rapide apparaît à l'écran. Utilisez la touche curseur à 4 directions pour régler la langue, le type d'eau et la profondeur maximale. Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour fermer la boîte de dialogue.

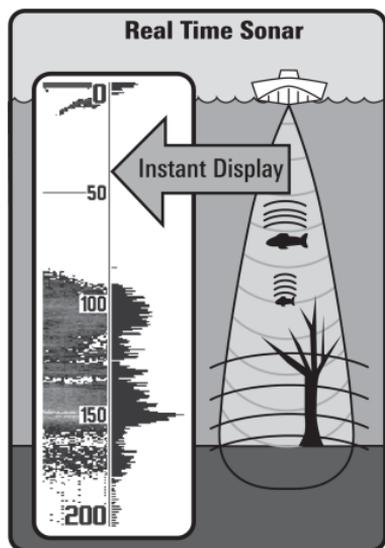
***REMARQUE** : Les réglages du Réglage rapide peuvent être modifiés à tout moment. Reportez-vous à chaque option du menu dans **le système de menus** pour de plus amples informations.*

Fonctionnement du sonar

La technologie du sonar est basée sur les ondes sonores. Le détecteur de poissons [FishFinder] de série 500 transmet une onde sonore en vue de calculer la profondeur directement sous le transducteur et de déterminer la structure, le profil et la composition du fond.

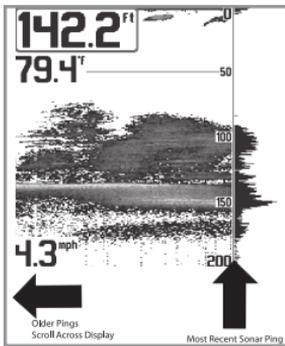
Votre détecteur de poissons de série 500 émet un signal acoustique et détermine la distance d'un objet en calculant le temps mis par l'onde acoustique pour revenir au point de départ après avoir été réfléchi sur un objet. L'appareil utilise alors le signal ainsi réfléchi pour déterminer l'emplacement, la taille et la composition de l'objet.

Le sonar est très rapide. Une onde sonore peut voyager de la surface jusqu'à 70 m (240 pi) de profondeur et revenir en moins d'un quart de seconde. Il est donc improbable que votre embarcation puisse devancer le signal sonar.

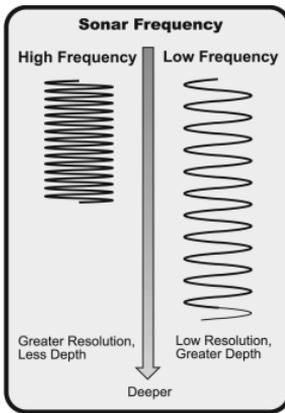


Le terme SONAR est un acronyme de l'expression anglaise « SOund and NAVigation Ranging ». La technologie sonar utilise des pulsations sonores précises (appelées « impulsions ») émises dans l'eau dans un faisceau ayant la forme d'une goutte d'eau.

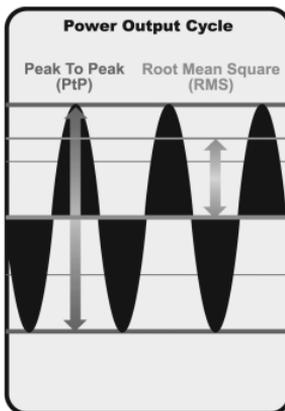
Les impulsions acoustiques sont réfléchies sous forme « d'écho » par le fond et par les objets dans l'eau, notamment les poissons et les autres éléments submergés. Les retours sont ensuite affichés à l'écran à cristaux liquides. Chaque fois qu'une nouvelle donnée est reçue, les anciennes se déplacent le long de l'écran, ce qui crée un effet de défilement.



Une fois tous les échos visualisés côte à côte, un « graphique » facile à interpréter du fond, des poissons et de la structure apparaît.



Les impulsions acoustiques sont transmises à diverses fréquences selon l'application. Les fréquences très élevées (455 kHz) sont utilisées pour obtenir une grande définition, mais la profondeur active est limitée. Les fréquences élevées (200 kHz) sont normalement utilisées dans les appareils sonar visant le grand public. Ces appareils offrent un bon équilibre entre le rendement en profondeur et la résolution. Quant aux basses fréquences (83 kHz), elles sont normalement utilisées pour sonder à une plus grande profondeur.



La puissance de sortie est la quantité d'énergie produite par l'émetteur sonar. Elle est généralement mesurée en utilisant deux méthodes :

- La valeur efficace (valeur quadratique moyenne) mesure la puissance de sortie pendant tout le cycle de transmission.
- La mesure de crête à crête mesure la puissance de sortie aux pics les plus élevés.

Les avantages d'une plus grande puissance de sortie se reflètent dans la capacité de l'appareil à détecter de plus petits objets à de plus grandes distances, à contrer le bruit, à offrir un meilleur rendement à grande vitesse et à fonctionner à une profondeur accrue.

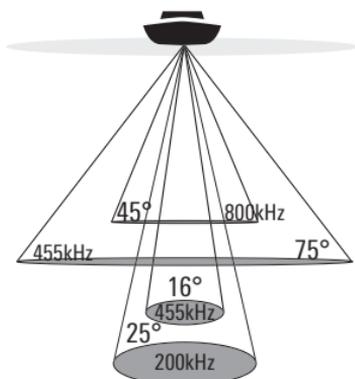
Down Imaging Sonar

Votre **détecteur de poissons** utilise la technologie Down Imaging. Le transducteur Down Imaging analyse la mer à l'aide de faisceaux haute définition d'une grande précision. Les faisceaux couvrent une large surface d'un côté à l'autre mais balayent une zone limitée de l'avant à l'arrière.

Les faisceaux Down Imaging peuvent fonctionner à deux fréquences : 455 kHz (75°) ou 800 kHz (45°). Sélectionnez 455 kHz pour obtenir la meilleure qualité d'image globale et pour explorer plus en profondeur. Sélectionnez 800 kHz pour obtenir les images les plus nettes. Pour de plus amples renseignements, consultez le *menu X-Press de Down Imaging, rubrique Fréquence de l'imagerie*.

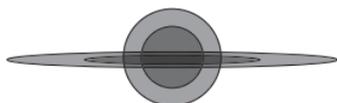
Le transducteur utilise également des faisceaux coniques pour fournir des données au format 2D traditionnel (voir *Représentation à l'écran du sonar*). Sélectionnez 455 kHz pour un faisceau central concentré de 16°, ou sélectionnez 200 kHz pour un faisceau plus large de 25° (voir *l'onglet Sonar du menu principal : Sélection de faisceau*).

La capacité de profondeur dépend de certains facteurs tels que la vitesse de l'embarcation, l'action des vagues, la dureté du fond, les conditions de l'eau et la façon dont le transducteur est installé.



⚠ 75 Degree Total Coverage

⚠ Bottom Coverage = 1 x Depth



Fonctionnement du GPS

Votre détecteur de poissons de série 500 prend aussi en charge un GPS et un traceur graphique. Il utilise un récepteur GPS et un sonar pour déterminer votre emplacement, l'afficher sur une grille et vous fournir des renseignements subaquatiques détaillés.



Le GPS utilise une constellation de satellites qui envoient continuellement des signaux radioélectriques à la terre. Le récepteur GPS de votre bateau reçoit les signaux des satellites qui lui sont visibles. En se fondant sur les différences de temps d'arrivée de chaque signal, il détermine la distance qui le sépare de chaque satellite. Une fois les distances connues, il calcule par triangulation sa propre position. Grâce aux 5 mises à jour reçues chaque seconde, le récepteur calcule ensuite sa vitesse et son relèvement.

Bien qu'il ait été conçu initialement pour des besoins militaires, les civils peuvent bénéficier des avantages qu'offre ce système pour déterminer leur position avec une précision assez élevée, soit ± 10 m, selon les conditions. Ceci signifie que le récepteur pourra déterminer à 10 mètres près votre position réelle, 95 % du temps. Le récepteur GPS utilise également les données du SAGE (système d'augmentation à grande échelle), du EGNOS (système européen de navigation par recouvrement géostationnaire) et du MSAS (système d'augmentation MTSAT), selon leur disponibilité dans la région.

La fonction de GPS suivante est prise en charge actuellement par le détecteur de poissons de série 500 lorsque l'appareil est branché au récepteur GPS inclus:

- Affichage de la position actuelle
- Affichage de l'itinéraire actuel (piste de navigation)
- Affichage exact de la vitesse et du cap à partir des données de votre récepteur GPS
- Sauvegarde des itinéraires, des points de cheminement et des routes
- Parcours d'une route et navigation d'un point de cheminement à un autre.

Voir *L'affichage cartographique* et *Ajouter des cartes à votre système de pêche* pour plus d'information.

Représentation à l'écran du sonar

Le détecteur de poissons de série 500 peut afficher une quantité de renseignements

Profondeur - La profondeur de l'eau peut être réglée pour faire entendre une alarme d'avertissement lorsque l'eau est trop peu profonde.

Vitesse - Si le capteur de température et de vitesse ou le récepteur GPS est installé, le détecteur de poissons peut afficher la vitesse du bateau et aussi maintenir un journal de bord des milles nautiques ou terrestres parcourus.

Température - Température de la surface de l'eau.

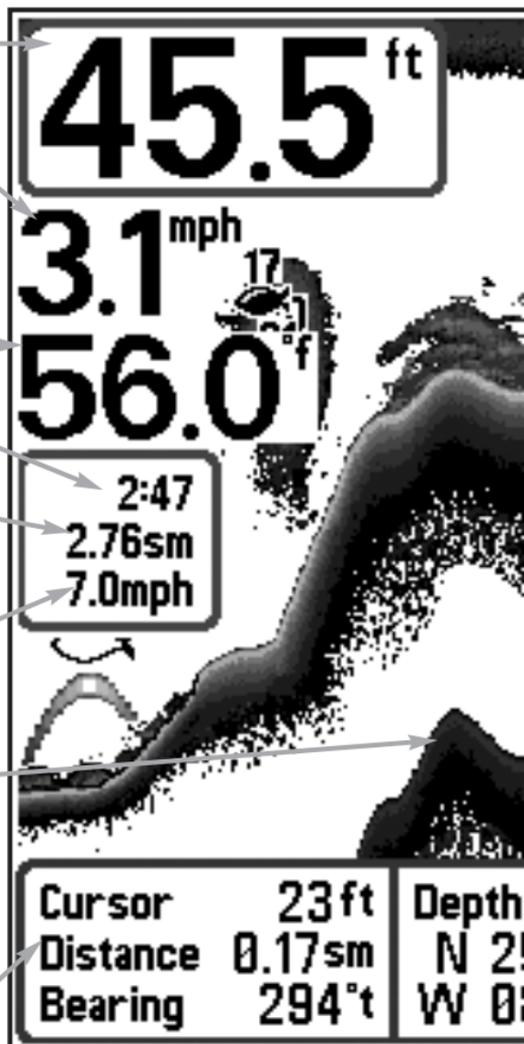
Minuterie - Temps écoulé avec le capteur de température et de vitesse ou avec le récepteur GPS.

Distance - Distance parcourue avec le capteur de température et de vitesse ou avec le récepteur GPS.

Vitesse moyenne - Indication de la vitesse moyenne avec le capteur de température et de vitesse ou avec le récepteur GPS.

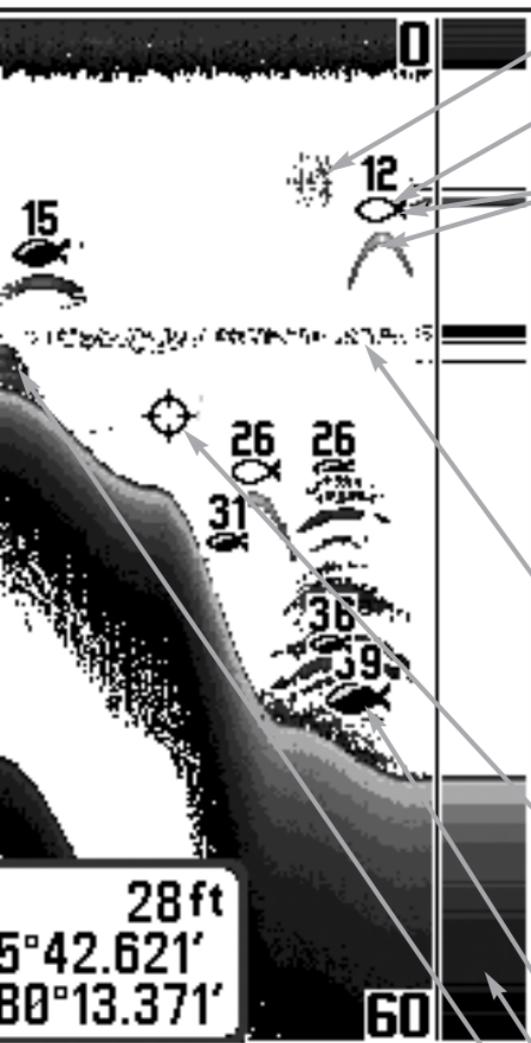
Second retour de sonar - Lorsque le signal de sonar rebondit entre le fond et la surface de l'eau et revient de nouveau. Il est possible de se servir de l'apparence du second retour pour déterminer la dureté du fond. Un fond très dur montrera un retour très fort tandis qu'un fond plus meuble affichera un retour très faible ou inexistant.

Boîte de dialogue de curseur - Indique la profondeur du curseur à l'écran et la profondeur du fond directement sous le curseur. Les données de latitude et de longitude de la position du curseur, la distance et le relèvement au curseur sont affichés avec un récepteur GPS. Il est possible de marquer un point de cheminement à la position du curseur (avec un récepteur GPS) pour utilisation ultérieure.



REMARQUE : Les entrées de cette liste portant la mention « avec capteur de température accessoires » sont branchés au détecteur de poissons de série 500. Si les deux accessoires

utiles au sujet des zones sous le bateau, notamment :



Banc de blanchaille

Symbole de poisson vide (Voir Fish ID+)

Poisson - Le détecteur de poissons représente les poissons comme des arcs ou des icônes de poissons. Il est possible de régler une alarme pour avertir le pêcheur lorsque l'appareil détecte un poisson d'une certaine taille. Lorsqu'une cible est détectée, un symbole d'identification du poisson (Fish ID+) apparaît à l'écran avec une indication de la profondeur au-dessus du symbole. La grosseur du symbole indique la force d'intensité du retour. Le système montrera clairement des bancs de poissons-appâts comme un nuage de forme et de grosseur variées, selon le nombre de poissons et la vitesse du bateau.

Thermoclines - Couches d'eau de température différente situées à des profondeurs différentes, selon la période de l'année. Généralement, une thermocline apparaîtra comme une bande continue composée de plusieurs niveaux gris, se déplaçant sur l'écran à la même profondeur.

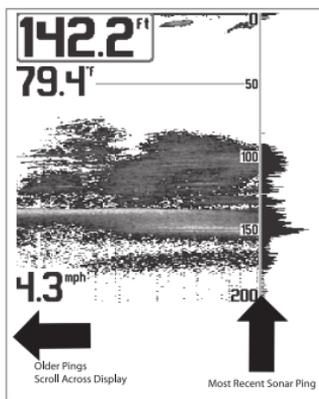
Curseur - Le curseur est disponible en fonction d'arrêt sur image et peut, en mode d'affichage Sonar, être positionné afin de fournir la profondeur d'un retour de sonar et la profondeur du fond sous le curseur.

Symbole de poisson ombragé (Voir Fish ID+)

Fenêtre sonar en temps réel (RTS)

Structure - Endroit où le poisson pourrait se cacher.

et de vitesse ou récepteur GPS » ne sont disponibles que si l'un ou l'autre des dits sont branchés, seules les données obtenues du récepteur GPS seront affichées.



Comprendre l'écran sonar

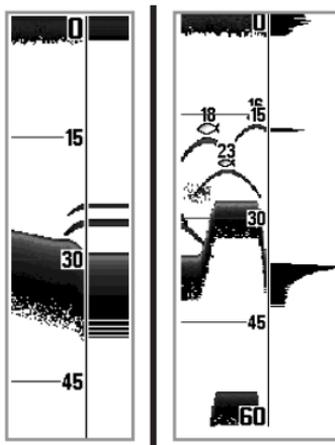
Il s'avère important de comprendre ce qui est représenté à l'écran. L'écran n'affiche pas une véritable représentation en trois dimensions de ce qui se trouve sous l'eau. Chaque bande de données verticale reçue par la tête de commande et reportée à l'écran représente ce qui a été détecté par le sonar à un moment donné. Comme le bateau ainsi que les cibles (poissons) peuvent être en mouvement, les retours ne montrent qu'un intervalle de temps particulier où les objets ont été détectés, et non l'emplacement exact de ces objets relativement aux autres objets affichés à l'écran.

Les échos de retours de sonar sont affichés à l'écran. Avec l'arrivée d'un nouvel écho, les données historiques défilent à l'écran.

Fenêtre sonar en temps réel (RTS)

Une **fenêtre sonar en temps réel (RTS)** s'affiche sur le côté droit de l'écran, en mode d'affichage Sonar seulement. La fenêtre RTS est mise à jour au rythme le plus rapide possible selon la profondeur et montre seulement les retours de la structure du fond et les poissons qui sont à l'intérieur du faisceau du transducteur. Elle indique la profondeur et l'intensité des retours sonar. (Reportez-vous à l'onglet du menu Sonar : Fenêtre RTS).

La **fenêtre sonar en temps réel étroite** indique l'intensité sonar au moyen niveaux de gris. Les niveaux de gris utilisés correspondent au réglage des niveaux de gris pour l'affichage du fond utilisés dans la fenêtre de l'historique sonar (par ex., niveaux de gris inverses [Inverse], identification de structure [Structure ID], ligne blanche [WhiteLine], fond noir [Bottom Black]). La profondeur du retour sonar est indiquée par l'emplacement vertical du retour sur l'échelle de profondeur de l'écran.



La **fenêtre sonar en temps réel large** indique l'intensité sonar à l'aide d'un diagramme à barres. La longueur des retours reportés indique l'intensité du retour, faible ou fort. La profondeur du retour sonar est indiquée par l'emplacement vertical du retour sur l'échelle de profondeur de l'écran. La fenêtre sonar en temps réel large n'utilise pas les niveaux de gris.

SwitchFire

SwitchFire gère la présentation des retours sonar dans l'écran Vues Sonar. Les paramètres SwitchFire sont disponibles dans l'onglet du menu Sonar.

Choisissez le mode Max pour que les informations maximum disponibles du sonar dans le faisceau du transducteur s'affichent de façon à révéler davantage d'arcs de poisson et un meilleur suivi de l'hameçon à l'écran.

Choisissez le mode Effacer pour montrer un encombrement moindre et des tailles de poisson plus précises à interpréter du faisceau du transducteur. Voir *l'onglet du menu Sonar : SwitchFire* pour plus de détails.

Arrêt sur image et curseur actif

Arrêt sur image et curseur actif - Appuyez sur une des flèches de la touche curseur à 4 DIRECTIONS et l'écran se figera et un curseur apparaîtra. Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur sur un retour de sonar et la profondeur du retour de sonar sera affichée au bas de l'écran dans la zone d'information du curseur.

La fenêtre sonar en temps réel continue d'être rafraîchie, même en fonction d'arrêt sur image. Pour revenir à un affichage déroulant et quitter Arrêt sur image, appuyez sur la touche EXIT. La fonction d'arrêt sur image est disponible dans les modes d'affichage Sonar, Sonar divisé, et Zoom du sonar.

Mise à jour instantanée de l'image

Mise à jour instantanée de l'image - Vous pouvez modifier une variété de réglages sonar (comme la sensibilité ou l'échelle supérieure) et les ajustements apparaîtront instantanément à l'écran.

Affichage du fond, palette de niveaux de gris inverses



Retours de sonar et Affichage du fond

À mesure que le bateau se déplace, l'appareil enregistre graphiquement les changements de profondeur à l'écran pour créer un **profil du fond**. Le mode d'affichage sonar affiche l'intensité du retour sonar en niveaux de gris.

Les retours intenses résultent souvent de fonds durs ou rocheux (sédiments compactés, rocs, arbres tombés), et les **retours plus faibles** de fonds meubles (sable, boue), de la végétation et de petits poissons.

Les ombrages utilisés pour représenter les retours d'intensité élevée, moyenne à faible sont déterminés par les réglages choisis dans l'option de menu **Affichage du fond**. Reportez-vous à *Menu X-Press du sonar* pour régler l'affichage du fond.

Affichage sonar : Affichage du fond en niveaux de gris inverses (réglage par défaut)

*Historique sonar :
L'historique des
retours défile vers
la gauche sur
l'affichage.*

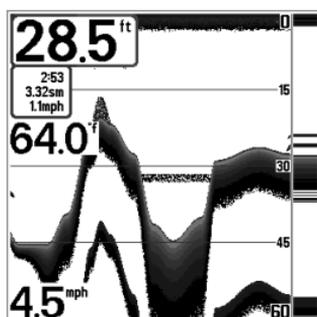
*Retours intenses
(sans doute des
rochers, des
arbres ou d'autres
structures)*



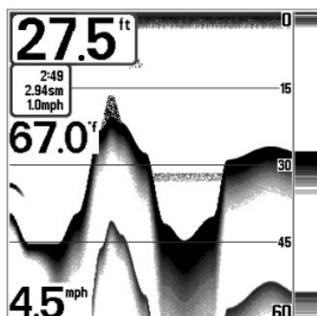
*Retours faibles
(sans doute de la
végétation, des
petits poissons)*

*Fenêtre sonar en
temps réel*

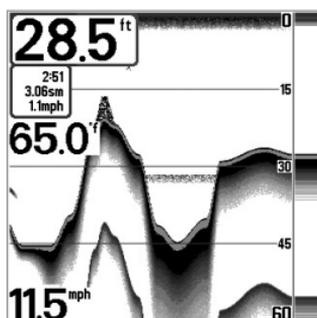
*Retour intense
(sans doute un
sédiment compacté
ou des rochers)*



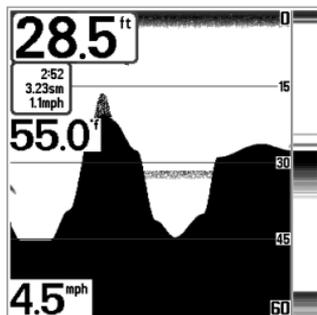
La représentation en **niveaux de gris inverses (Inverse)** est une méthode par laquelle les retours sonar faibles sont montrés par des pixels foncés et les retours intenses par des pixels pâles. De cette façon, les retours faibles sont bien visibles à l'écran.



La fonction **Identification de structure (Structure ID)** affiche les retours faibles comme des pixels pâles et les retours plus intenses comme des pixels foncés. De cette façon, les retours intenses sont bien visibles à l'écran.



La fonction **Ligne blanche (WhiteLine)** représente les retours sonar les plus intenses en blanc, créant ainsi une ligne de contour distincte. L'avantage de cette fonction est qu'elle définit clairement le fond à l'écran.



La fonction **Fond noir (Bottom Black)** affiche tous les pixels sous le profil du fond en noir, peu importe l'intensité du signal. Cette fonction a l'avantage de fournir un contraste bien défini entre le fond et les autres retours sonar montrés à l'écran.

Représentations à l'écran Down Imaging

Down Imaging utilise son transducteur et sa technologie sonar uniques pour embarcation. Ces faisceaux haute définition de très grande précision produisent une variété de caractéristiques reconnaissables pour que vous puissiez interpréter

Profondeur : la profondeur de l'eau peut être réglée pour faire entendre une alarme d'avertissement lorsque l'eau est trop peu profonde.

46.6^{ft}

Température : température de la surface de l'eau.

76.1^{°F}

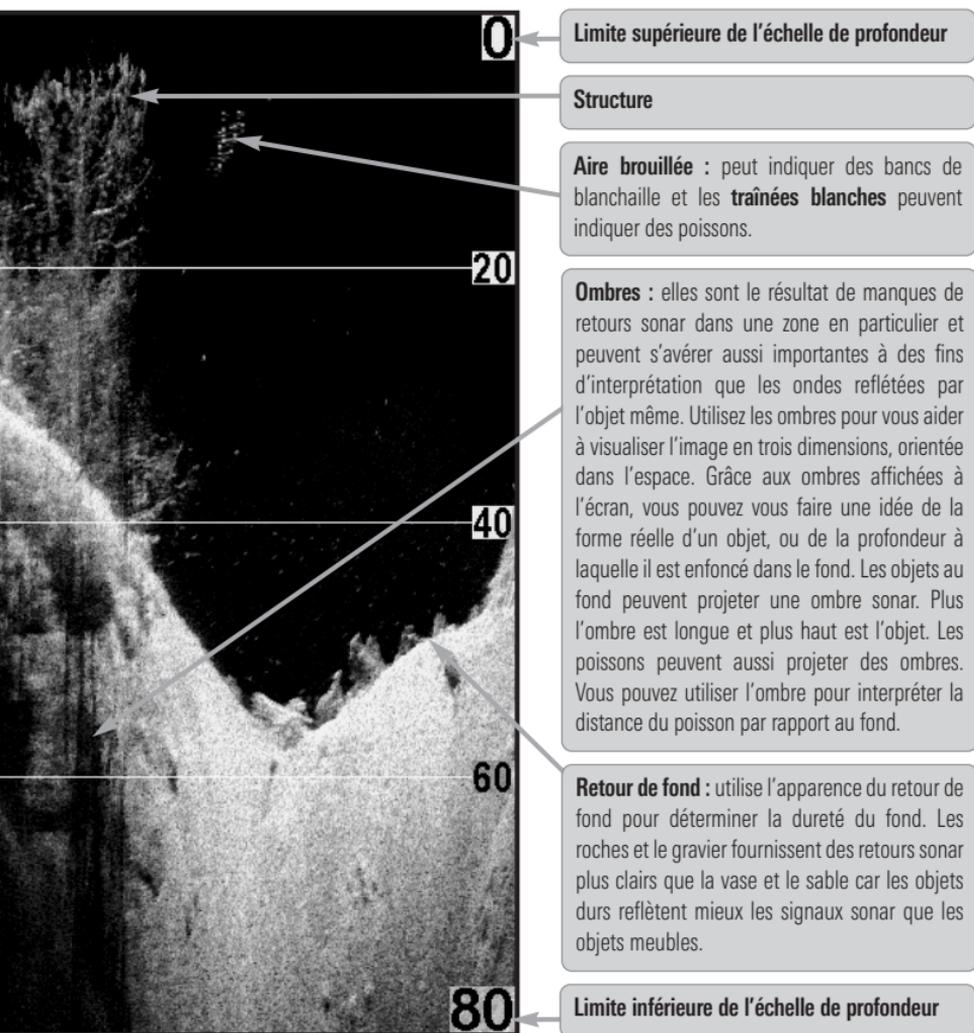
Changements topographiques : la partie éclairée de l'écran montre où le faisceau balaye un fond dur ou un terrain ascendant. La partie foncée de l'écran indique un fond meuble (sable, boue) ou un terrain descendant.

Vitesse : si un capteur de température et de vitesse est branché au système, le détecteur de poissons peut afficher la vitesse du bateau et aussi avoir un compteur des milles nautiques ou terrestres parcourus.

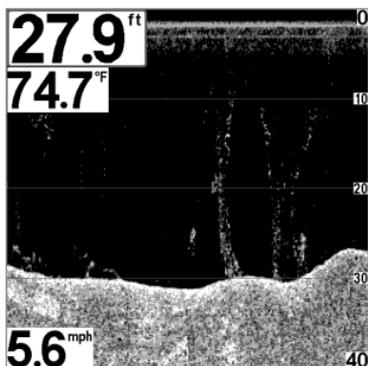
5.6^{mph}

REMARQUE : Les entrées de cette liste portant la mention « avec capteur de température de série 500.

fournir des renseignements sur la zone située directement sous votre les données détaillées du sonar que vous voyez à l'écran. Down Imaging révèle la structure et le profil du fond et notamment les éléments suivants :



et de vitesse » ne sont disponibles que si l'accessoire est branché au détecteur de poissons



Compréhension de l'écran Down Imaging

Les images que vous voyez à l'écran Down Imaging sont produites à l'aide de la technologie sonar. Chaque fois que l'appareil émet un signal sonore, une bande de données représentant les échos reçus par le transducteur est affichée à l'écran pour former les images que vous voyez. Comme un sonar en 2D traditionnel, l'historique sonar défile vers la gauche de l'écran.

Interprétation de l'écran

Les faisceaux Down Imaging « illuminent » le contour du fond, de la structure et des poissons. Les faisceaux couvrent une large surface d'un côté à l'autre mais balayent une zone plus restreinte de l'avant à l'arrière.

Utilisez les parties claires et foncées de l'écran pour interpréter les objets situés sous l'embarcation comme suit :

- **Les nuances foncées** représentent des retours de fond meuble (vase, sable) ou un terrain descendant.
- **Les nuances claires** représentent un terrain plus dense (arbres, rochers) ou un terrain ascendant. Un fond très dur peut apparaître blanc à l'écran.
- Les **traînées blanches** ou **les nuages** peuvent représenter des poissons à l'écran.
- Les **ombres** ne sont pas dues à la lumière mais au manque d'intensité du retour sonar. Les objets au fond projettent une ombre sonar qui apparaît à l'écran. Plus l'ombre est longue et plus haut est l'objet. Les poissons peuvent aussi projeter des ombres. Vous pouvez utiliser l'ombre pour interpréter la distance du poisson ou de l'objet par rapport au fond.

Sensibilité Down Imaging

Utilisez la **sensibilité de l'imagerie** pour gérer la présentation des retours sonar à l'écran. Augmentez la sensibilité pour afficher des retours plus faibles susceptibles d'être intéressants, notamment lorsque vous pêchez en eau très claire ou très profonde. Diminuez la sensibilité de l'imagerie pour supprimer de l'écran l'encombrement que l'on retrouve parfois dans l'eau boueuse ou trouble. Pour obtenir de plus amples renseignements, voir *le menu X-Press de Down Imaging : Sensibilité de l'imagerie*.

Arrêt sur image et curseur actif

Arrêt sur image et curseur actif : appuyez sur une des flèches de la touche curseur à 4 DIRECTIONS, l'écran se figera et un curseur apparaîtra. Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur sur un retour sonar et la profondeur du retour de sonar sera affichée dans la boîte de dialogue du curseur.



Affichages

Les informations du sonar et de navigation du votre détecteur de poissons sont affichées à l'écran dans différents modes d'affichage faciles à lire. Il y a de nombreux affichages offerts pour votre détecteur de poissons.

- **Vue par défaut** : Lorsque vous mettez la tête de commande en marche pour la première fois, le mode d'affichage Down Imaging sera votre mode par défaut.
- **Défilement** : Appuyez sur la touche VIEW de façon répétée pour faire défiler les modes d'affichage disponibles à l'écran. Quand vous appuyez sur la touche EXIT, le système affiche les modes d'affichage disponibles un à un, mais en ordre inverse.
- **Personnaliser** : Vous pouvez afficher et masquer toutes les vues d'écran selon vos préférences de pêche. Reportez-vous aux pages suivantes pour obtenir de plus amples informations sur chaque mode d'affichage.

***REMARQUE** : Lorsque vous modifiez des réglages du menu ayant un effet sur le sonar, l'écran est immédiatement mis à jour. Vous n'avez pas à sortir du menu pour appliquer le changement à l'écran.*

Pour personnaliser la rotation de vos vues :

Vous pouvez choisir les vues à masquer ou à conserver dans votre rotation de vues.

1. Appuyez sur la touche MENU à deux reprises pour accéder aux onglets du menu principal, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE jusqu'à ce que vous arriviez à l'onglet des vues.
2. Utilisez les touches de déplacement du curseur du HAUT ou du BAS pour choisir une vue.
3. Utilisez les touches de déplacement du curseur de GAUCHE ou de DROITE pour faire passer l'état de l'affichage de « caché » à « visible » ou inversement.

Changement des affichages numériques :

Chaque écran affiche l'information des affichages numériques (comme la vitesse ou le temps) qui varie selon l'écran choisi, l'accessoire installé et si vous naviguez ou non. Les relevés numériques sur la vue du sonar peuvent être personnalisés. Consultez l'onglet *Réglages du menu, Sélection des affichages* pour plus d'information.

1. Appuyez sur la touche MENU à deux reprises pour accéder aux onglets du menu principal, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE jusqu'à ce que vous arriviez à l'onglet des réglages.
2. Enfoncez la touche du BAS pour mettre en surbrillance Sélection des affichages et enfoncez la touche curseur de DROITE pour accéder au sous-menu Sélection des affichages.

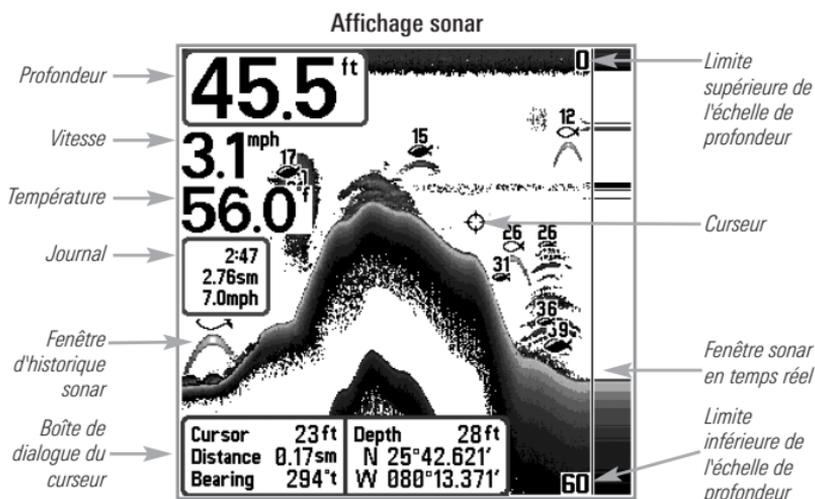
REMARQUE : Si l'option *Sélection des affichages* n'apparaît pas sous l'onglet *Réglages*, passez au mode utilisateur avancé.

3. Appuyez sur les touches de déplacement du curseur vers le HAUT ou vers le BAS afin de sélectionner une position précise pour la lecture, puis appuyez sur la touche de GAUCHE ou de DROITE pour choisir ce qui sera affiché dans cette position. (Cap, Navigation, Désactivé, Position, Vitesse, Température, Heure et date, Compteur journalier, Tension, Temps).

Affichage sonar

L'affichage sonar fournit un tracé historique des retours de sonar. Les retours de sonar les plus récents sont affichés sur le côté droit de l'écran. Avec l'arrivée de nouvelles informations, les données historiques défilent vers la gauche de l'écran.

- Les chiffres de l'échelle de profondeur supérieure et inférieure indiquent la distance entre la surface et une profondeur suffisante pour afficher le fond.
- La profondeur est sélectionnée automatiquement afin de garder le fond visible à l'écran. Vous pouvez par contre la régler manuellement (voir le *menu X-Press du sonar*).
- Les affichages numériques présentés à l'écran changeront selon les réglages de sélection des affichages ou selon les accessoires en option branchés (voir l'*onglet Réglages du menu, sélection des affichages*).
- Arrêt sur image (Freeze Frame) - Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour figer l'image et déplacer le curseur sur un retour sonar. La profondeur du retour sonar s'affiche au bas de l'écran dans la zone d'information du curseur.



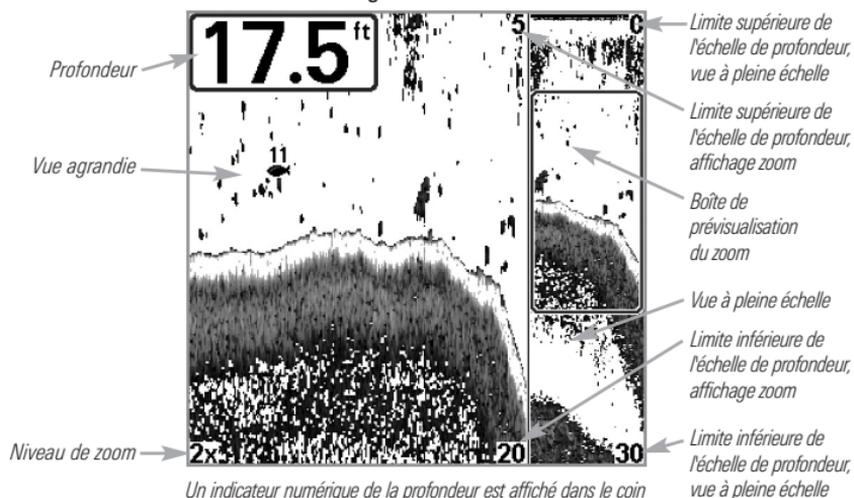
REMARQUE : Si l'indicateur de profondeur clignote, cela signifie que l'appareil a des difficultés à localiser le fond. Ceci se produit habituellement lorsque le transducteur est hors de l'eau, lorsque le bateau est en eau trop profonde, lorsqu'il se déplace trop rapidement, ou lors de tout autre événement empêchant l'appareil de recevoir des données continues.

Affichage zoom du sonar

L'affichage zoom du sonar offre une vue agrandie du fond et de la structure. Le mode d'affichage zoom du sonar permet de voir plus facilement les retours de sonar distincts qui sont normalement présentés près les uns des autres, comme ceux de poissons en suspension près du fond ou dans une structure.

- Le **niveau de zoom** ou d'agrandissement est indiqué dans le coin inférieur gauche de l'écran. Appuyez sur les touches Zoom + ou – pour augmenter ou réduire le niveau de zoom.
- L'**affichage zoom** est présenté du côté gauche de l'écran. Avec les changements de profondeur, l'affichage zoom se rafraîchit automatiquement.
- L'**affichage de l'échelle complète** est présenté du côté droit de l'écran. L'affichage de l'échelle complète inclut la boîte de prévisualisation du zoom qui montre la position de la partie agrandie relativement à l'échelle complète.
- Les **chiffres de l'échelle de profondeur inférieure et supérieure** indiquent les limites supérieure et inférieure de la section d'eau affichée.
- **Arrêt sur image (Freeze Frame)** - Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour figer l'image et déplacer le curseur sur un retour sonar. La profondeur du retour sonar s'affiche au bas de l'écran dans la zone d'information du curseur.

Affichage soom du sonar

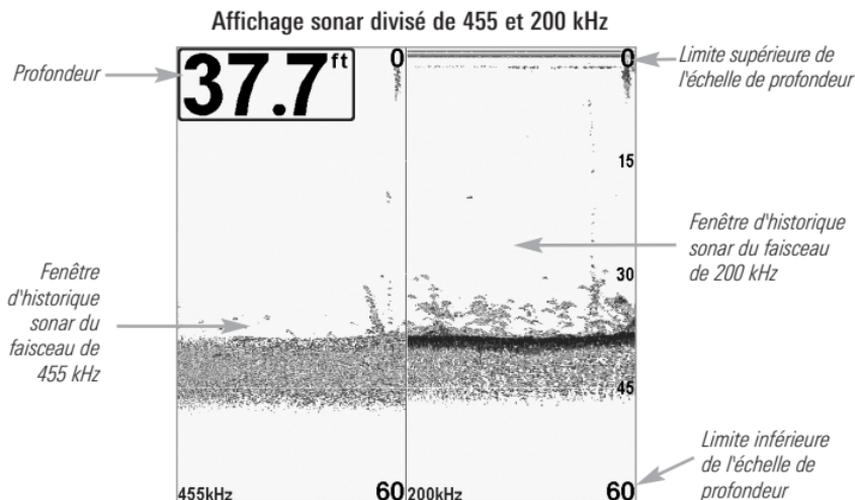


Un indicateur numérique de la profondeur est affiché dans le coin supérieur gauche de l'écran. Il n'est pas possible de personnaliser les affichages numériques en mode d'affichage Sonar, donc les renseignements comme la température de l'eau et la tension de la batterie ne sont pas disponibles dans ce mode.

Mode d'affichage Sonar divisé

Le **mode d'affichage Sonar divisé** affiche les retours sonar de chaque fréquence des faisceaux orientés vers le bas sur des côtés séparés de l'écran. Vous pouvez utiliser le Mode d'affichage Sonar divisé pour comparer les retours des faisceaux en les regardant côte à côte.

- Les **modèles Down Imaging** affichent les retours sonar du faisceau étroit de 455 kHz du côté gauche de l'écran et les retours sonar du faisceau large de 200 kHz du côté droit.
- La **profondeur** est affichée dans le coin supérieur gauche de l'écran.
- Les **affichages numériques** de l'affichage sonar divisé ne peuvent pas être personnalisés, les renseignements tels que la température de l'eau et la tension ne sont pas disponibles sous cet affichage.
- **Arrêt sur image (Freeze Frame)** - Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour figer l'image et déplacer le curseur sur un retour sonar. La profondeur du retour sonar s'affiche au bas de l'écran dans la zone d'information du curseur.

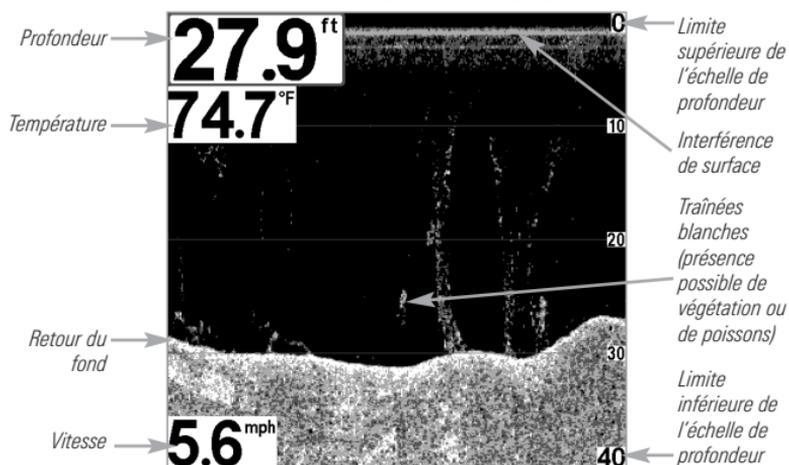


Mode d'affichage Down Imaging

Le **mode d'affichage Down Imaging** utilise les faisceaux haute définition de très grande précision pour produire les données détaillées du sonar que vous voyez sur l'écran. Les retours sonar sont affichés sur le côté droit de l'écran. Avec l'arrivée de nouvelles informations, les données historiques défilent vers la gauche de l'écran. Pour de plus amples renseignements, voir la section *Représentations à l'écran Down Imaging*.

- **Menu X-Press de Down Imaging** : Appuyez une fois sur la touche MENU pour accéder au menu X-Press de Down Imaging. Vous pouvez régler la sensibilité du sonar, la vitesse de défilement à l'écran, la palette de l'affichage et la limite inférieure et la limite supérieure de l'échelle de profondeur (voir la section *Menu X-Press de Down Imaging*).
- **Arrêt sur image** : Appuyez sur une des flèches de la touche curseur à 4 DIRECTIONS et le mode d'affichage Down Imaging se figera et un curseur s'affichera. Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur sur un retour sonar et observer ce qui suit :
 - La **profondeur du retour de sonar** à l'emplacement du curseur s'affichera dans la zone d'information du curseur.
 - **Zoom+** : Appuyez sur la touche ZOOM+ et une zone zoom apparaîtra et agrandira la zone que vous choisirez, fournissant plus de détails dans les retours sonar individuels. L'échelle zoom augmentera ou réduira selon que vous enfoncez + ou – plusieurs fois. Appuyez sur Quitter (EXIT) pour retirer la zone zoom et revenir à l'affichage Down Imaging.

Mode d'affichage Down Imaging

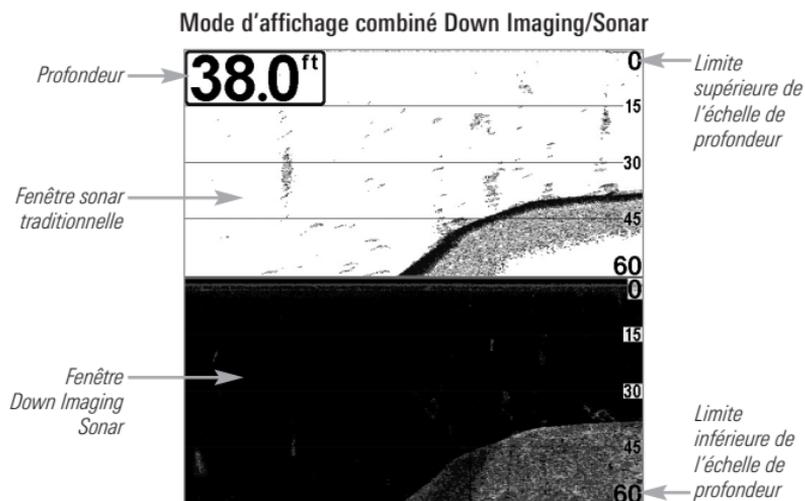


REMARQUE: pour de plus amples renseignements, voir les sections **Représentations à l'écran Down Imaging** et **Menu X-Press de Down Imaging**.

Mode d'affichage combiné Down Imaging/Sonar

Le **mode d'affichage combiné Down Imaging/Sonar** affiche les données sonar de façon traditionnelle en haut de l'écran et les données sonar Down Imaging en bas.

- **Menu X-Press** : Appuyez une fois sur la touche MENU pour accéder au menu X-Press de Down Imaging. Vous pouvez régler la sensibilité du sonar, la vitesse de défilement à l'écran et la palette à utiliser pour l'affichage (voir les sections *Menu X-Press de Down Imaging* et *Menu X-Press du sonar*).
- **Arrêt sur image** : Appuyez sur une des flèches de la touche curseur à 4 DIRECTIONS et le mode d'affichage Down Imaging se figera et un curseur s'affichera. Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur sur un retour sonar et la profondeur du retour de sonar sera affichée dans la boîte de dialogue du curseur.



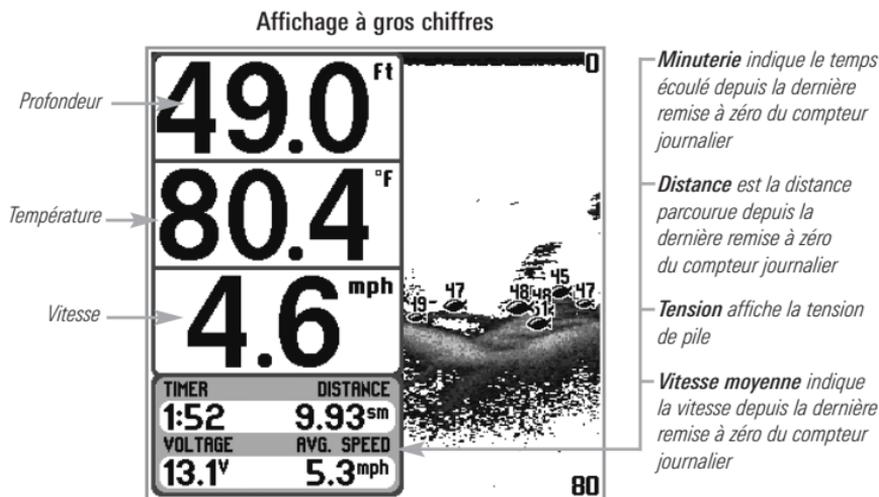
Affichage à gros chiffres (Big Digits)

L'affichage à gros chiffres fournit des données numériques dans un grand format, facile à lire.

- **Indicateurs numériques** : La profondeur est toujours affichée. Les affichages de température et de vitesse ainsi que le compteur journalier ne sont affichés que si les accessoires appropriés sont branchés au détecteur de poissons.

REMARQUE : Il est impossible de personnaliser les affichages numériques dans le mode d'affichage à gros chiffres.

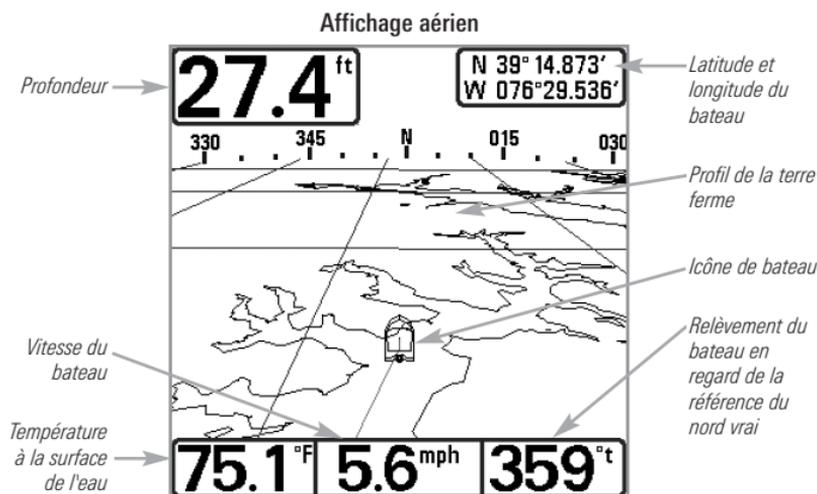
- Le **compteur journalier** affiche la distance parcourue, la vitesse moyenne et le temps écoulé depuis la dernière remise à zéro.



Affichage aérien

L'affichage aérien montre une vue en trois dimensions de l'itinéraire et du profil des terres, à partir d'un point de vue situé au-dessus et à l'arrière du bateau (point de vue). Si le bateau change de cap, le point de vue demeure dans la même position relativement au bateau, c'est-à-dire qu'il suit le changement.

- **Pour changer le point de vue afin de voir sur les côtés**, ou même à l'arrière du bateau, appuyez sur les touches gauche et droite pour déplacer le point de vue vers la droite ou la gauche. Appuyez sur la touche haut pour déplacer le point de vue vers l'avant, et sur la touche bas pour déplacer le point de vue vers l'arrière.
- Pour remettre le point de vue à sa position initiale, soit à l'arrière et au-dessus du bateau, il suffit d'appuyer sur la touche EXIT.

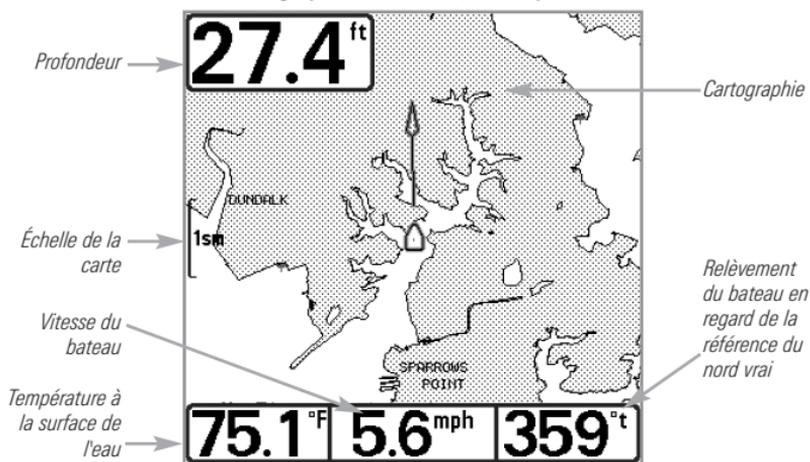


Affichage cartographique

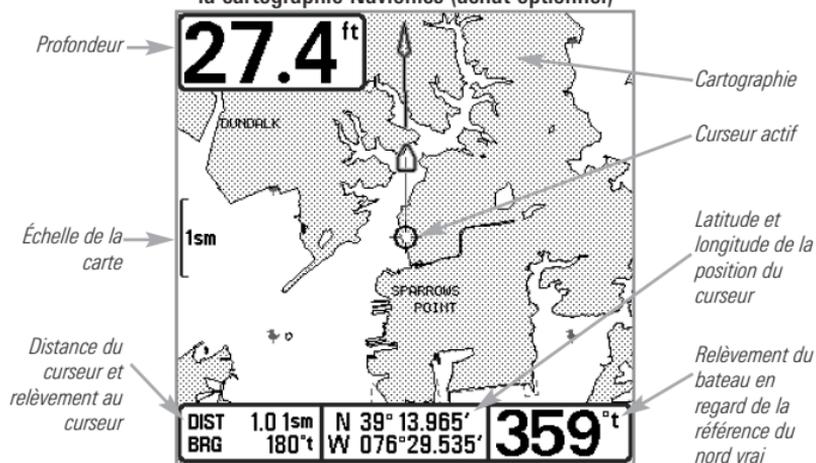
L'affichage cartographique montre la cartographie de la fonction UniMap intégrée ou d'une carte SD (en option) pour la zone entourant votre position actuelle. Ces modes affichent, sur la carte, l'itinéraire actuel (également appelé historique des positions ou piste de navigation), qui indique le chemin emprunté par le bateau, ainsi que les itinéraires sauvegardés, les points de cheminement et la route actuelle (en mode Navigation).

- **Déplacer/couvrir** : Utilisez la touche de déplacement du curseur à quatre directions pour déplacer/couvrir la fenêtre de visualisation de la carte vers une autre zone.
- **Zoom** : Appuyez sur les touches Zoom (+/-) pour rapprocher ou éloigner le point de vue.
- **Renseignements** : Appuyez sur la touche INFO pour obtenir des renseignements sur les objets de la carte qui se trouvent à proximité du curseur.

Affichage cartographique sans curseur actif, montré avec la cartographie Navionics (achat optionnel)



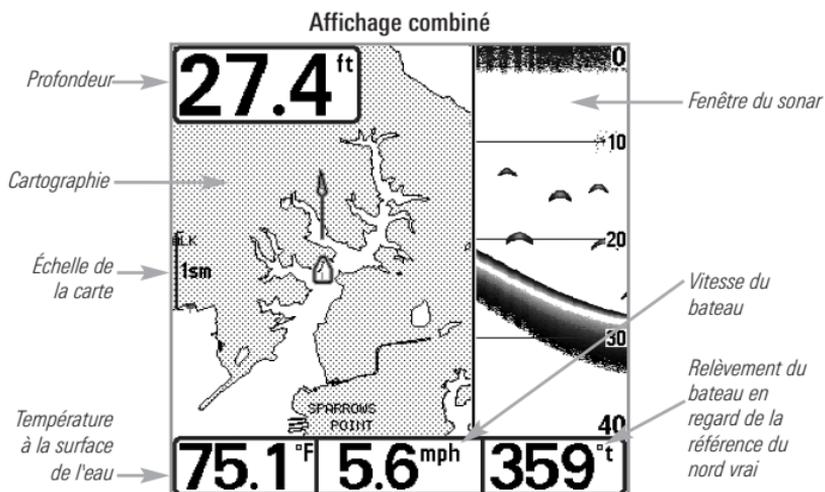
Affichage cartographique avec curseur actif, montré avec la cartographie Navionics (achat optionnel)



Affichage cartographique et sonar combiné

Dans ce mode d'affichage, l'écran est divisé en deux : l'affichage cartographique à gauche et l'affichage sonar à droite.

- **Menu X-Press** : Appuyez une fois sur la touche MENU pour accéder au menu X-Press afin d'accéder au mode d'affichage combiné. Voir *le menu X-Press de navigation* pour de plus amples renseignements sur les options du menu.
- **Fenêtre cartographique** : Utilisez la touche de déplacement du curseur à QUATRE DIRECTIONS pour déplacer/couvrir la fenêtre de visualisation de la carte vers une autre zone. Vous pouvez marquer les points de cheminement, démarrer la navigation, examiner les renseignements de position ou agrandir la vue. Voir les sections *Mode d'affichage cartographique* et *Introduction à la navigation* pour de plus amples renseignements.
- **Fenêtre du sonar** : Pour modifier la largeur de la fenêtre Sonar, appuyez une fois sur la touche MENU et sélectionnez la fenêtre Sonar sur le menu X-Press. Appuyez sur la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE pour choisir un réglage.



Mode d'affichage combiné cartographique/Down Imaging

Avec le **mode d'affichage combiné cartographique/Down Imaging**, l'écran est divisé en deux : l'affichage cartographique à gauche et les données sonar Down Imaging à droite de l'écran.

- **Menu X-Press** : Appuyez une fois sur la touche MENU pour accéder au menu X-Press afin d'accéder au mode d'affichage combiné. Voir le *menu X-Press de navigation* pour de plus amples renseignements sur les options du menu.
- **Fenêtre cartographique** : Utilisez la touche de déplacement du curseur à QUATRE DIRECTIONS pour déplacer/couvrir la fenêtre de visualisation de la carte vers une autre zone. Vous pouvez marquer les points de cheminement, démarrer la navigation, examiner les renseignements de position ou agrandir la vue. Voir les sections *Mode d'affichage cartographique* et *Introduction à la navigation* pour de plus amples renseignements.
- **Fenêtre Down Imaging** : Pour modifier la largeur de la fenêtre Down Imaging, appuyez une fois sur la touche MENU et sélectionnez la fenêtre Sonar sur le menu X-Press. Appuyez sur la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE pour choisir un réglage.

Mode d'affichage combiné cartographique/Down Imaging



Orientation de la vue

Les modes d'affichage cartographique et combiné vous permettent de choisir l'orientation de la vue (voir *l'onglet Navigation: Orientation cartographique*). Dans les deux modes d'orientation, l'affichage défile automatiquement de façon à ce que le bateau reste toujours centré dans l'écran. Pour afficher une plus grande partie de l'affichage lorsque le bateau se déplace à la vitesse que vous avez définie, reportez-vous à *l'onglet Navigation : Compensation du navire* et *Vitesse de compensation*.

- **Orientation Nord en haut** : le Nord vrai se trouve au haut de l'écran. Les objets situés au Nord du bateau sont dessinés au-dessus du bateau.
- **Cap suivi** : Le cap actuel du bateau se trouve vers le haut, et la carte tourne autour du navire pour que celui-ci aille toujours en avant sur l'affichage.
- **Route suivie** : durant une navigation, la route projetée s'affiche en haut de l'écran. Les objets situés devant le bateau sont dessinés au-dessus du bateau. Lorsque le bateau ne navigue pas, la référence de route suivie est fournie par un calcul de « route vraie ». En outre, pour afficher le symbole Nord sur l'affichage, voir *l'onglet Navigation : Indicateur Nord en haut*.

Icône Nord en haut : Si elle est activée, l'icône Nord en haut affiche la direction du nord vrai. Elle affiche également l'orientation de l'affichage, et elle se transforme à mesure que l'orientation et la source de données changent (voir *l'onglet Navigation : Indicateur Nord en haut*).



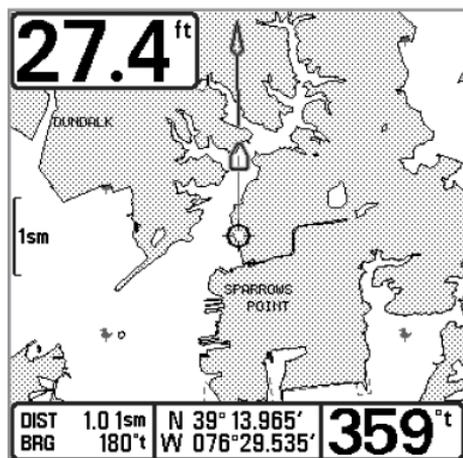
Lorsque le bateau est stationnaire, il est représenté comme un cercle.



Lorsque le bateau est en mouvement, il est représenté sous la forme d'un bateau pointant dans la direction du mouvement (toujours vers le haut en mode d'orientation selon la route suivie).

Visualisation de la cartographie

Dans les modes d'affichage cartographique et combiné, il existe plusieurs fonctions liées à la cartographie que vous pouvez accéder à l'aide de différentes touches.



Affichage cartographique avec curseur présent, montré avec la cartographie Navionics (achat optionnel)

Panoramique : Utilisez la touche de déplacement du curseur à quatre directions pour déplacer la carte dans la direction indiquée par la touche curseur. Lorsque vous donnez cette commande, un curseur de référence s'affiche au centre de l'écran. Il est relié au bateau par une ligne grise, même si le bateau est hors de l'écran. Au même moment, les cases (situées au coin inférieur gauche de l'écran) indiquant la température et la vitesse sont remplacées par la distance et le relèvement du bateau relativement à la position du curseur, et par les coordonnées de latitude et de longitude du curseur.

Zoom : Appuyez sur la touche Plus (+) pour faire un zoom avant et la touche moins (-) pour faire un zoom arrière de la cartographie, à différentes échelles d'agrandissement. Le niveau de zoom est indiqué du côté gauche de l'écran. Si vous effectuez un zoom hors des données disponibles de la carte, l'affichage passera en mode de zoom étendu, où les dernières données disponibles de la carte sont amplifiées afin d'afficher le niveau sélectionné. Si vous agrandissez l'image à un point tel qu'il n'y a plus de données cartographiques, une grille de coordonnées géographiques terrestres s'affiche plutôt que la carte. Le zoom est également influencé par les réglages Zoom automatique et Échelle automatique. Voir l'onglet *Navigation : Zoom automatique* et *Échelle automatique* pour de plus amples informations.

Points de cheminement désencombrés : Lorsque deux points de cheminement ou plus se superposent ou sont affichés très près sur un affichage de carte, l'écran se désencombre automatiquement—les noms des points de cheminement seront raccourcis et les icônes des points de cheminement deviendront de petites icônes grises.

Pour afficher le point de cheminement désencombré en pleine taille, utilisez la touche de déplacement du curseur à 4 directions pour déplacer le curseur sur une icône de point de cheminement désencombrée. Lorsque le curseur est sur l'icône, le nom et l'icône du point pleine taille sont affichés. Vous pouvez aussi enfoncer la touche ZOOM+ jusqu'à ce que vous voyiez les points de cheminement individuels à l'écran.

Information sur la carte : Appuyez sur la touche CHECK/INFO pour obtenir des renseignements détaillés sur la carte. Si le curseur est actif, vous apercevrez l'information au sujet des objets de la carte situés près du curseur.

Chart Info	
Nearest Port	▶
Nearest Tide Station	
Nearest Current Station	

Si le curseur n'est pas actif, le sous-menu d'information de la carte s'affichera. Utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour sélectionner le port le plus rapproché, la station d'observation des marées la plus rapprochée ou la station de mesure de courants la plus rapprochée pour voir les renseignements à leur sujet.

REMARQUE : La carte UniMap intégrée ne contient aucune information sur la position des ports, les marées ou le débit des courants. Ces renseignements ne sont disponibles qu'avec les cartes mémoires SD vendues séparément.

Port le plus rapproché : L'information sur la position et les services pour le port le plus rapproché de votre emplacement actuel seront affichés. Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour retirer la zone d'information et le curseur de référence sera centré au-dessus de l'emplacement du port. Les zones d'information du curseur au bas de l'écran indiquent la distance et le relèvement du port relativement à votre position actuelle.

Station d'observation des marées la plus rapprochée : L'information sur les marées de la station d'observation des marées la plus rapprochée de votre position actuelle s'affichera. Cette information comprend l'emplacement de la station et des renseignements sur les heures des marées haute et basse à la date actuelle. Une représentation graphique des marées s'affiche également, montrant l'amplitude des marées pour une période de 24 heures englobant cette date. Vous pouvez changer la date pour obtenir des données sur les

marées avant ou après la date affichée, en appuyant respectivement sur la touche curseur de GAUCHE ou de DROITE. Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour retirer la zone d'information, et le curseur de référence sera centré au-dessus de l'emplacement de la station d'observation des marées. Les zones d'information au bas de l'écran indiquent la distance et le relèvement de la station d'observation des marées relativement à votre position actuelle.

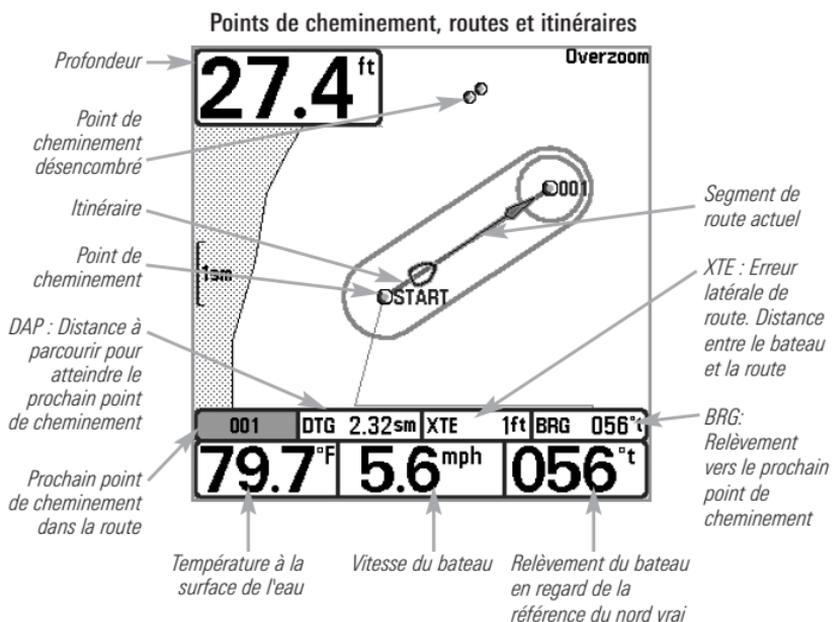
Station de mesure de courant la plus rapprochée : L'information actuelle de la station d'observation des marées la plus rapprochée de votre position actuelle s'affichera. Cette information comprend l'emplacement de la station et les renseignements sur le débit des courants à la date actuelle. Il y a aussi deux graphiques qui s'affichent, indiquant l'heure, la direction et le débit des courants pour la période de 24 heures englobant la date du jour. Vous pouvez changer la date pour obtenir des données sur les courants avant ou après la date affichée, en appuyant respectivement sur la touche de déplacement du curseur de GAUCHE ou de DROITE. Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour retirer la zone d'information, et le curseur de référence sera centré au-dessus de l'emplacement de la station d'observation du courant. Les zones d'information au bas de l'écran indiquent la distance et le relèvement de la station de mesure de courants relativement à votre position actuelle.

Introduction à la navigation

Votre détecteur de poissons vous permet de marquer les points de cheminement et de commencer à naviguer avec les touches de la tête de commande ou le menu Navigation X-Press.

Vous pouvez aussi utiliser la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement pour créer des points de cheminement et des routes à partir de zéro. Vous pouvez éditer vos données de navigation et les organiser. Cette section vous aidera à commencer. Voir votre Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour plus de détails.

Points de cheminement, routes et itinéraires



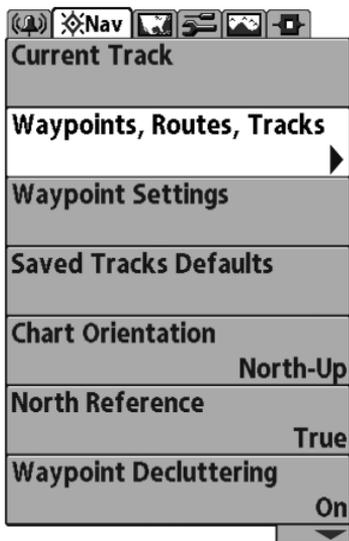
Les points de cheminement sont des positions enregistrées qui vous permettent de marquer des points d'intérêt ou de navigation. Votre détecteur de poissons peut stocker jusqu'à 2 750 points de cheminement.

Les **routes** relient deux points de cheminement ou plus afin de créer un chemin de navigation et servent à planifier un voyage. Vous pouvez relier différents points de cheminement en utilisant la touche Aller à (GOTO). Votre détecteur de poissons sauvegarder jusqu'à 45 routes pouvant contenir chacune 50 points de cheminement.

Une route représente le chemin de navigation que vous désirez prendre et constitue le chemin le plus court d'un point de cheminement à un autre. Lorsque vous suivez une route, la meilleure façon de vous rendre à destination consiste à rester sur la ligne de route, bien que vous deviez toujours surveiller la présence d'obstacles non indiqués sur la carte. **Un segment de route** correspond au trajet entre chaque point de cheminement d'une route.

Les **itinéraires** sont des historiques détaillés des positions et paraissent à l'écran sous la forme d'une piste de navigation de points d'itinéraire. L'itinéraire actuel montre l'historique des positions depuis que l'appareil est en marche. Vous pouvez supprimer ou sauvegarder l'itinéraire actuel en tout temps. Votre détecteur de poissons peut sauvegarder jusqu'à 50 itinéraires sauvegardés, chacun contenant 20 000 points. L'itinéraire actuel représente le chemin que vous avez emprunté jusqu'à présent.

REMARQUE : Le nombre maximum de points de cheminement et de routes peut varier selon la configuration de votre répertoire de gestion des points de cheminement. Les groupes et les sous-groupes utilisent également le stockage, de sorte que la limite de stockage dépend de la complexité de votre répertoire de gestion des points de cheminement.



Ouverture de la boîte de dialogue
de la gestion des points de
cheminement

Ouverture de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement

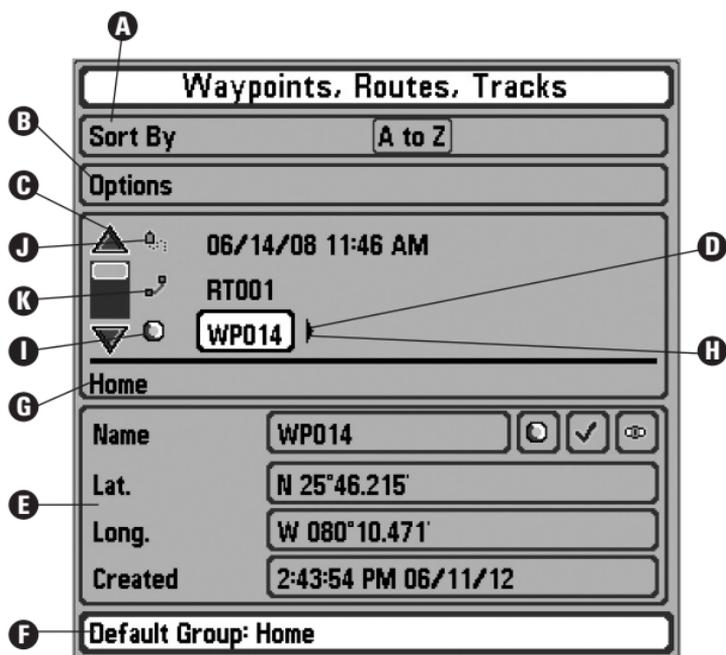
La boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement vous permet d'organiser vos points de cheminement, routes et itinéraires sur votre tête de commande Humminbird®.

Ouverture de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement

1. Appuyez deux fois sur la touche MENU pour ouvrir le menu principal.
2. Appuyez sur la touche curseur de DROITE de façon à sélectionner l'onglet du menu de navigation.
3. Appuyez sur la touche curseur BAS pour choisir les points de cheminement, routes, itinéraires. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour ouvrir la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement.

Éléments de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement

Utilisez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement pour gérer vos points de cheminement, routes et itinéraires.



Utilisez la touche curseur à 4 directions pour sélectionner un point de cheminement, une route, un itinéraire, un groupe ou une option du menu. **Pour faire défiler le contenu de la liste**, utilisez les touches de curseur HAUT et BAS. **Pour ouvrir un sous-menu**, appuyez sur la touche curseur de DROITE. **Pour sélectionner le groupe supérieur ou le répertoire supérieur**, appuyez sur la touche curseur de GAUCHE.



Lorsque vous faites défiler le contenu de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement, **appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour sélectionner rapidement le menu Options**. Appuyez deux fois sur la touche Quitter (EXIT) pour fermer la boîte de dialogue.

- A Trier par** : Sélectionnez « Sort By » (Trier par) et appuyez plusieurs fois sur la touche curseur de DROITE pour sélectionner un choix de classement pour les points de cheminement, les routes, les itinéraires et les groupes (de A à Z, de Z à A, du plus récent au plus ancien, du plus ancien au plus ancien, distance, symbole). Pour commencer une recherche plus précise, voir *Options*.
- B Options** : Fournit un sous-menu pour établir le groupe par défaut, créer de nouveaux éléments de navigation (groupes, points de cheminement, routes) et sélectionner et éditer plusieurs éléments à la fois. Sélectionnez « Search By » (rechercher par) pour faire une recherche par nom, distance, date, symbole ou catégorie de symbole. Le menu Options affichera également les menus associés comme Sauvegarder ou Coller.
- C Faites défiler et affichez** : Appuyez sur les touches curseur HAUT et BAS pour parcourir la liste complète des points de cheminement, routes, itinéraires et groupes sauvegardés. L'élément sélectionné est mis en surbrillance en blanc.
- D Sous-menu** : Après avoir sélectionné un élément, appuyez sur la touche curseur de DROITE pour afficher le sous-menu.
- E Fenêtre des données** : Lorsque vous faites défiler la page, les informations de l'élément sélectionné s'affichent au bas de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement.
- F Information** : Affiche le groupe par défaut où tous les nouveaux points de cheminement, les nouvelles routes et les nouveaux itinéraires seront sauvegardés. Dans cette illustration, Maison est le groupe défini par défaut. Ce champ change également pour afficher les directives.
- G Répertoire** : Affiche la structure du répertoire et le groupe actuellement sélectionné.
- H Flèches** : Des informations complémentaires ou des sous-menus sont accessibles lorsque des flèches s'affichent sur une option du menu. Si la flèche pointe vers la droite, appuyez sur la touche curseur de DROITE. Si la flèche pointe vers la gauche, appuyez sur la touche curseur de GAUCHE pour sélectionner le répertoire du groupe supérieur.
- I Symbole de point de cheminement** : Le symbole de cercle grise est le symbole du point de cheminement par défaut. Le nom d'un point de cheminement est composé de caractères alphanumériques et commence par WP. Vous pouvez aussi changer le symbole, le nom du point de cheminement, l'ajouter à une route et bien plus encore.

- Ⓜ **Symbole de l'itinéraire** : Le nom de l'itinéraire est sauvegardé avec la date et l'heure et certaines informations de l'itinéraire peuvent être modifiées (voir *Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes*).
- Ⓝ **Symbole de la route** : Le nom de la route est constitué de caractères alphanumériques et commence par R. Pour modifier le nom de la route et ses points de cheminement, voir *Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes*.

Sauvegarde, édition et suppression d'un point de cheminement

Sauvegarder votre position actuelle comme point de cheminement : Pour tout affichage, appuyez sur la touche Marquer (MARK) pour sauvegarder la position actuelle du bateau comme point de cheminement.

Sauvegarder la position du curseur comme point de cheminement : En mode **d'affichage cartographique** ou **combiné**, utilisez la touche de déplacement du curseur à 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur à la position que vous désirez sauvegarder comme point de cheminement. Appuyez ensuite sur la touche Marquer (MARK) pour sauvegarder la position comme point de cheminement.

Sauvegarder une position de l'historique sonar : Sur tout affichage sonar, utilisez la touche du curseur à 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur vers une fonction dans l'historique sonar (également appelée la fonction de sauvegarde sonar). Appuyez sur la touche Marquer (MARK) pour créer un point de cheminement à l'endroit où cette lecture sonar a été prise. Le nouveau point de cheminement enregistre aussi la profondeur à cet emplacement.

***REMARQUE** : Lorsque vous sauvegardez un point de cheminement selon une de ces méthodes, un nom de point de cheminement numérique est assigné automatiquement. Vous pourrez modifier l'information de ce point de cheminement plus tard pour lui donner un autre nom et sélectionner une icône qui le représentera (voir *Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes*).*

Création d'un point de cheminement : Pour créer un point de cheminement qui ne correspond PAS à votre position actuelle, ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Sélectionnez Options > Nouveau > Nouveau point de cheminement. Utilisez la touche curseur à 4 directions pour

réglér les zones accessibles. Voir *Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes* pour plus de détails.

Suppression d'un point de cheminement : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Choisissez un point de cheminement et appuyez sur la touche curseur de DROITE pour afficher le sous-menu des points de cheminement. Sélectionnez Suppression et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Pour supprimer le point de cheminement du groupe, choisissez **Sélectionné**. Pour supprimer le point de cheminement de tous les groupes, choisissez **Tous les cas**.

Naviguer vers un point de cheminement ou une position

Naviguer vers une position du curseur : De l'affichage cartographique ou combiné, utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur vers une position ou un point de cheminement à l'écran. Appuyez ensuite sur la touche Aller à (GOTO).

Navigation vers un point de cheminement sélectionné : Appuyez ensuite sur la touche Aller à (GOTO). Appuyez sur la touche curseur vers le BAS pour sélectionner un point de cheminement de la liste de points de cheminement sauvegardés et appuyez sur la touche curseur de DROITE pour commencer la navigation.

***REMARQUE** : Pour créer une route plus longue à multiples segments, vous n'avez qu'à ajouter d'autres points de cheminement en répétant les étapes précédentes.*

Navigation vers un point de cheminement à partir de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Choisissez un point de cheminement et appuyez sur la touche curseur de DROITE pour afficher le sous-menu des points de cheminement. Sélectionnez « Aller à » et appuyez sur la touche curseur de DROITE.

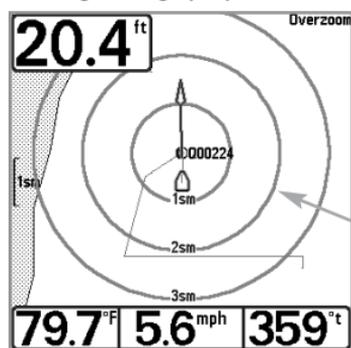
Saut d'un point de cheminement : À partir du menu X-Press de navigation, choisissez Saut du prochain point de cheminement et appuyez sur la touche curseur de DROITE. S'il n'y a aucun autre point de cheminement où aller, la navigation sera annulée.

Annuler la navigation : À partir du menu X-Press de navigation, choisissez Annuler la navigation et appuyez sur la touche curseur de DROITE. L'annulation de la navigation supprime la route et tout point de cheminement créé en utilisant la touche Aller à (GOTO), mais ne retire pas les routes sauvegardées en mémoire. Il vous sera alors demandé de sauvegarder la route actuelle en annulant la navigation.

Ajouter un point de cheminement cible ou une grille de pêche à la traîne

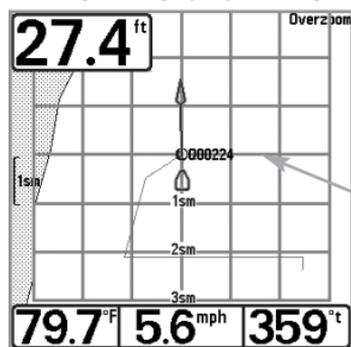
L'option **cheminement cible** montre une cible constituée de cercles concentriques représentant les différentes plages de distances à partir du point de cheminement choisi. La **grille de pêche à la traîne** montre plusieurs plages de distance sous forme de grille à partir du point de cheminement choisi. La grille de pêche à la traîne peut servir de guide pour la pêche à la traîne autour d'un point de cheminement.

Affichage cartographique avec cible



Cible de point de cheminement

Affichage cartographique avec grille



Grille de pêche à la traîne d'un point de cheminement

Ajouter un point de cheminement cible : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement et sélectionnez un point de cheminement. Appuyez sur la touche curseur de DROITE et sélectionnez Écho. Appuyez sur la touche curseur de DROITE. Appuyez sur la touche droite.

Ajouter une grille de pêche à la traîne : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement et sélectionnez un point de cheminement. Appuyez sur la touche curseur de DROITE. Vous pouvez faire pivoter la grille et l'orienter selon le cap de votre choix en utilisant la fonction Rotation de grille sur le menu principal de navigation.

Supprimer Cible ou Grille traînante : Appuyez une fois sur la touche MENU et choisissez Supprimer Cible ou Supprimer Grille à partir du menu X-Press de navigation, et appuyez sur la touche droite.

REMARQUE : Vous pouvez assigner une cible ou une grille à un seul point de cheminement à la fois. Si vous appliquez une cible ou une grille à un nouveau point de cheminement, le point original perdra sa cible ou sa grille.

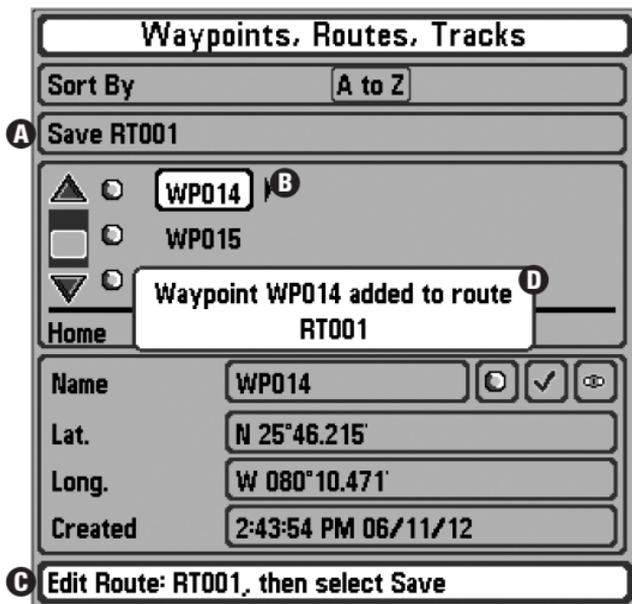
REMARQUE : L'espacement des cercles de la cible et celui des lignes de la grille du point de cheminement sont de la même longueur que la barre d'échelle située du côté gauche de l'écran. Un zoom avant ou arrière augmentera ou réduira l'espacement de ces éléments.

Routes

Sauvegarder la route actuelle : En naviguant, la route actuelle peut être sauvegardée. À partir du menu X-Press de navigation, choisissez Sauvegarder la route actuelle et appuyez sur la touche curseur de DROITE. La navigation se poursuivra.

Création d'une nouvelle route : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Sélectionnez Options > Nouveau > Nouvelle route.

- **Boîte de dialogue de la nouvelle route** : Utilisez la touche curseur à 4 directions pour régler les zones accessibles (voir *Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes* pour plus de détails).
- **Planification de la route** : Choisissez Planification de la route et appuyez sur la touche curseur de DROITE. La boîte de dialogue de la nouvelle route se ferme de manière à ce que vous puissiez sélectionner les points de cheminement à partir de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour ajouter un point de cheminement sélectionné à la route. Répétez la procédure si nécessaire. Sélectionnez Sauvegarde et appuyez sur la touche curseur de DROITE.



- A** *Sauvegarde* : Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour sélectionner Sauvegarde. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour confirmer la sauvegarde.
- B** *Point de cheminement sélectionné* : Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour ajouter un point de cheminement sélectionné à la route.
- C** *Information de la nouvelle route* : Affiche le nom de la route et les étapes suivantes.
- D** Une *confirmation* s'affiche chaque fois que vous ajoutez un point de cheminement à la route.

Parcours d'une route sauvegardée : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Choisissez une route sauvegardée et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Sélectionnez Trajet et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Sélectionnez Avancer pour parcourir la route. Sélectionnez le sens inverse pour parcourir la route en ordre inverse.

Édition de l'ordre des points de cheminement d'une route : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Sélectionnez une route et appuyez sur la touche curseur de DROITE pour afficher le sous-menu Routes. Sélectionnez Ouvrir, puis choisissez une des options suivantes :

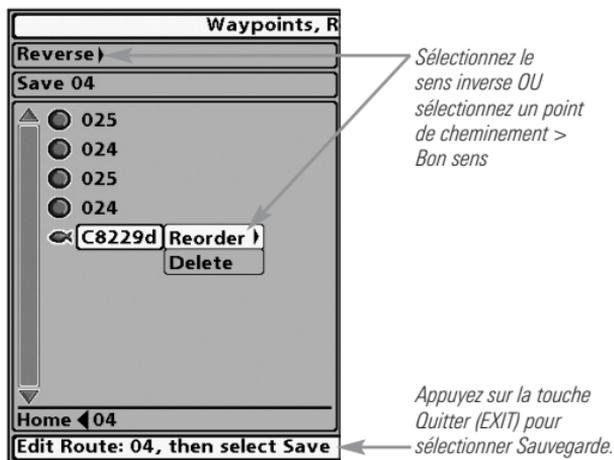
- **Sélectionnez le sens inverse** et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Ceci permet d'inverser rapidement le sens de la route. Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour sélectionner Sauvegarde. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour sauvegarder les modifications.

OU

- **Sélectionnez un point de cheminement d'une route** et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Sélectionnez le bon sens et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Pour déplacer le point de cheminement vers le haut ou vers le bas selon le sens de la route, appuyez sur les touches curseur HAUT et BAS.

Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour sélectionner Sauvegarde. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour sauvegarder les modifications.

Modification de l'ordre des points de cheminement
d'une route (deux options)



Vérification des informations de la route : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Choisissez une route sauvegardée et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Sélectionnez Information et appuyez sur la touche curseur de DROITE. La boîte de dialogue d'information de la route affiche les points de cheminement de la route. La distance et le relèvement de chaque point de cheminement au suivant, en plus de la distance et du relèvement de la position actuelle au premier point de cheminement de la route sont affichés.

Suppression d'une route sauvegardée : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Choisissez une route sauvegardée et appuyez sur la touche curseur de DROITE. À partir du sous-menu, sélectionnez Suppression et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Pour supprimer la route du groupe, choisissez Sélectionné. Pour supprimer la route de tous les groupes, choisissez Tous les cas.

Itinéraires

Sauvegarder l'itinéraire actuel : À partir du menu X-Press de navigation, choisissez Sauvegarder l'itinéraire actuel et appuyez sur la touche curseur de DROITE. L'itinéraire restera affiché, mais passera du noir au gris. Pour retirer complètement l'itinéraire de l'écran, voir *Masquage ou affichage d'un itinéraire sauvegardé* et *Arrêt de l'itinéraire*.

REMARQUE : Lorsque vous sauvegardez un itinéraire, un nom lui est assigné automatiquement. Le nom d'itinéraire est constitué de la date et de l'heure, mais il est possible de le renommer plus tard (voir *Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes*).

Suppression de l'itinéraire actuel : À partir du menu X-Press de navigation, choisissez Supprimer l'itinéraire actuel et appuyez sur la touche curseur de DROITE. L'itinéraire sera retiré de l'écran et sera supprimé de manière permanente.

Masquage ou affichage d'un itinéraire sauvegardé : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Sélectionnez un itinéraire sauvegardé et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Dans le sous-menu, sélectionnez Édition. Utilisez la touche curseur à 4 directions pour activer ou désactiver l'affichage de l'itinéraire (voir *Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes* pour plus de détails).

Suppression d'un itinéraire sauvegardé : Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Sélectionnez un itinéraire sauvegardé et appuyez sur la touche curseur de DROITE. À partir du sous-menu, sélectionnez Suppression et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Pour supprimer l'itinéraire du groupe, choisissez Sélectionné. Pour supprimer l'itinéraire de tous les groupes, choisissez Tous les cas.

Arrêt de l'itinéraire : Appuyez deux fois sur la touche MENU pour ouvrir le menu principal. Sélectionnez Menu de navigation > Itinéraire actuel > Arrêt de l'itinéraire. La fonction **Arrêt de l'itinéraire** supprime l'itinéraire actuel et l'appareil ne sauvegarde plus les points d'itinéraire. Pour de plus amples informations, voir *l'onglet Menu de navigation : Itinéraire actuel*.

Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes

Que vous soyez en train de créer un nouvel élément de navigation ou de le modifier, vous pouvez suivre les mêmes étapes utilisées pour personnaliser un point de cheminement, une route, un itinéraire ou un groupe. Les réglages possibles varient selon le type de l'élément que vous êtes en train de modifier.

Édition d'un point de cheminement

Edit Waypoint	
Name	WP014
Icon Category	All
Icon	<input type="radio"/>
Visible	<input type="checkbox"/>
Latitude	N 25°46.215'
Longitude	W 080°10.471'
Save	
Created: 2:43:54 PM 06/11/12	



Visible sur l'affichage cartographique



Masqué sur l'affichage cartographique

REMARQUE : La boîte de dialogue d'édition des points de cheminement est également accessible en sélectionnant un point de cheminement dans le menu Navigation X-Press.

REMARQUE : Voir le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour plus d'informations sur les groupes et les autres fonctions utiles de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement.

Édition d'un point de cheminement, d'une route, d'un itinéraire ou d'un groupe

1. Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement.
2. **Ouverture du sous-menu** : Utilisez la touche curseur à 4 directions pour sélectionner un point de cheminement, une route, un itinéraire ou un groupe. Pour ouvrir un sous-menu, appuyez sur la touche curseur de DROITE.
3. Sélectionnez Édition et appuyez sur la touche curseur de DROITE.
4. **Sélectionnez une zone** : Utilisez la touche curseur à 4 directions pour passer d'une zone à une autre, et les touches curseur HAUT et BAS pour modifier les réglages.

Nom : Appuyez sur les touches curseur de GAUCHE et DROITE pour passer d'un espace à un autre, et appuyez sur les touches curseur HAUT et BAS pour régler la lettre ou le numéro. Toutes les lettres en majuscules et minuscules, de même que les chiffres de 0 à 9 et quelques caractères de ponctuation sont disponibles.

Catégorie de symbole : Pour faire défiler les catégories disponibles, utilisez les touches curseur HAUT et BAS. Sélectionnez Tous pour afficher tous les symboles disponibles. (Tous, Géométrie, Alertes, Matériel, Navigation, Récréation, Poisson, Environnement)

Symbole : Appuyez sur les touches curseur HAUT et BAS pour faire défiler les symboles disponibles utilisés pour représenter le point de cheminement dans les affichages cartographiques. Les symboles disponibles sont déterminés par la catégorie sélectionnée dans la catégorie de symbole.

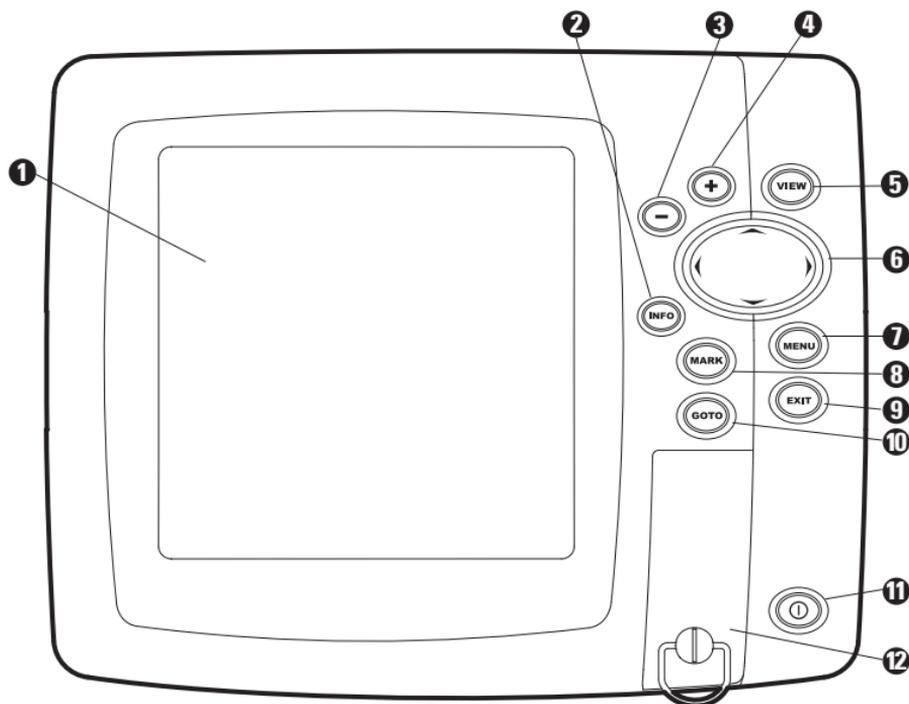
Visible : Appuyez sur les touches curseur HAUT et BAS pour activer ou désactiver l'affichage de l'élément sélectionné dans les affichages cartographiques.

Latitude/Longitude : Appuyez sur les touches curseur de GAUCHE et DROITE pour passer d'un espace à un autre, et appuyez sur les touches curseur HAUT et BAS pour régler la lettre ou le numéro.

***REMARQUE** : Les réglages possibles varient selon le type de l'élément que vous êtes en train de modifier.*

Quels sont les éléments de la tête de commande du modèle 500

L'interface de votre détecteur de poissons de série 500 est facile à utiliser. La combinaison de touches et de fonctionnalités spéciales vous permet de contrôler ce que vous voyez à l'écran. Reportez-vous aux illustrations suivantes et à *Fonctions des touches* pour plus de détails à ce sujet.



- 1 Écran
- 2 Touche Information (INFO)
- 3 Touche ZOOM -
- 4 Touche ZOOM +
- 5 Touche Afficher (VIEW)
- 6 Touche curseur à 4 DIRECTIONS (touches curseur HAUT, BAS, DROITE et GAUCHE)

- Touche Menu (MENU) 7
- Touche Marquer (MARK) 8
- Touche Quitter (EXIT) 9
- Touche Aller à (GOTO) 10
- Touche de Mise en marche/éclairage (POWER/LIGHT) 11
- Fente de carte SD 12

*Votre tête de commande utilise l'une des clés représentées ici  . Les deux clés fonctionnent de la même façon.

Touches de fonction

L'interface utilisateur de votre détecteur de poissons est constituée d'un ensemble de touches faciles à utiliser qui activent des écrans et des menus, afin de vous fournir souplesse et contrôle pendant vos opérations de pêche.

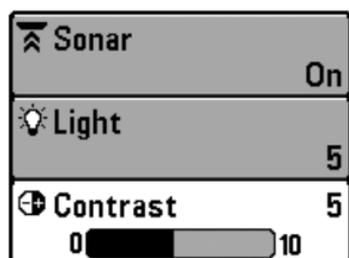


Touche de mise en marche/éclairage

La touche de mise en marche/éclairage (POWER/LIGHT) est utilisée pour activer et désactiver le détecteur de poissons. Vous pouvez aussi utiliser la touche mise en marche/éclairage (POWER/LIGHT) pour régler le rétroéclairage et le contraste d'affichage.

Mise en marche de la tête de commande : Appuyez sur la touche mise en marche/éclairage (POWER/LIGHT) pour mettre l'appareil en marche. Lorsque l'écran Titre s'affiche, appuyez sur la touche MENU pour accéder au menu des options de démarrage.

Arrêt de la tête de commande : Enfoncez et maintenez enfoncée la touche mise en marche/éclairage (POWER/LIGHT) pendant 3 secondes. Un message s'affiche vous informant du délai en secondes avant l'arrêt de l'appareil. Pour s'assurer que la procédure d'arrêt de l'appareil s'effectue correctement et que les réglages des menus sont sauvegardés, votre détecteur de poissons doit toujours être éteint avec la touche de mise en marche/éclairage (POWER/LIGHT).



Régler le rétroéclairage ou le contraste de l'écran : Appuyez sur la touche mise en marche/éclairage (POWER/LIGHT) pour accéder au menu Éclairage et Contraste. Utilisez la touche de déplacement du curseur vers le BAS pour sélectionner Éclairage et contraste, puis servez-vous des touches de déplacement du curseur de GAUCHE ou de DROITE pour en modifier les réglages. Appuyez sur la touche Quitter pour sortir du menu Éclairage et contraste.

Procédure d'activation et de désactivation de la fonction Sonar : Depuis le sous-menu Éclairage et contraste, utilisez la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour sélectionner Sonar. Appuyez sur la touche curseur de GAUCHE ou de DROITE pour modifier le réglage. Voir *Onglet Réglages du menu : Sonar* pour plus d'information.

REMARQUE : Lors de la mise sous tension du votre détecteur de poissons de série 500, l'écran est rétroéclairé, mais il s'éteindra par la suite pour conserver l'énergie.



Touche Afficher (VIEW)

La touche Afficher (VIEW) permet de parcourir tous les modes d'affichages disponibles. Appuyez sur la touche Afficher (VIEW) pour passer à l'affichage suivant. Appuyez sur la touche Afficher (VIEW) à plusieurs reprises pour passer en revue tous les affichages disponibles. Les vues d'écran peuvent être masquées pour optimiser le système en fonction des exigences de pêche (voir l'onglet *Affichages* ou l'onglet du menu *Affichages*).

REMARQUE : Appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour parcourir les modes d'affichage en ordre inverse.



Touche INFO

Appuyez sur la touche INFO dans les modes d'affichage aérien, cartographique et combiné pour afficher des renseignements sur les objets les plus rapprochés du curseur actif. Si le curseur n'est pas actif, le sous-menu d'information cartographique s'affichera. Voir *Affichages : Affichage de la cartographie* pour plus d'information.

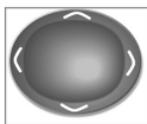
REMARQUE : Votre tête de commande utilise l'une des clés représentées ici. Les deux clés fonctionnent de la même façon.



Touche MENU

La touche MENU permet d'accéder au système de menus (voir *Le système de menus* pour plus d'information).

- **Menu des options de démarrage :** Appuyez sur la touche MENU durant la séquence d'alimentation pour afficher le menu des options de démarrage.
- **Menu X-Press :** Appuyez une fois sur la touche MENU dans une vue d'écran pour accéder au menu X-Press et afficher les réglages de menu les plus fréquemment utilisés qui correspondent à la vue.
- **Menu principal :** Appuyez deux fois sur la touche MENU dans une vue d'écran pour accéder au menu principal; celui-ci est agencé sous les entêtes à onglets pour permettre une recherche rapide des éléments de menu spécifiques.



Touche de déplacement du curseur à 4 DIRECTIONS

(touches curseur DROITE, GAUCHE, HAUT et BAS)

La touche de déplacement du curseur à 4 directions a de multiples fonctions selon l'affichage, le menu ou la situation.

- **Sélection du menu** : Appuyez sur la touche curseur vers le BAS ou vers le HAUT pour sélectionner une option de menu, et appuyez sur la touche curseur de GAUCHE ou de DROITE pour changer un réglage du menu. Les changements sont activés et enregistrés immédiatement.
- **Arrêt sur image (Freeze Frame)** : Sous l'affichage sonar et l'affichage Down Imaging, appuyez sur une flèche de la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour figer l'image et déplacer le curseur actif à un emplacement à l'écran. Une boîte de dialogue du curseur montre la profondeur et l'information de l'emplacement choisi.
- **Curseur actif** : Appuyez sur toute flèche de la touche curseur à 4 DIRECTIONS, et le curseur actif apparaît à l'écran.
- Dans tout mode **d'affichage cartographique**, la touche curseur à 4 DIRECTIONS permet de faire un panoramique des cartes et met en surbrillance les icônes de points de cheminement désencombrées.

REMARQUE : En fonction Arrêt sur image ou Curseur actif, vous pouvez également déplacer le curseur en diagonale en appuyant entre deux des flèches de la touche curseur à 4 DIRECTIONS.

- **Affichage aérien** : La touche curseur à 4 DIRECTIONS contrôle le mouvement du point de vue.



Touche Marquer (MARK)

Appuyez sur la touche Marquer (MARK) dans toute vue pour marquer la position d'un point de cheminement. La touche de fonction Marquer (MARK) fonctionne si vous avez le récepteur GPS branché à l'appareil.

- **Curseur actif** : Le point de cheminement sera marqué à l'emplacement du curseur.

- **Sans curseur actif** : Le point de cheminement sera marqué à l'emplacement du bateau.



Touche Aller à (GOTO)

La touche Aller à (GOTO) compte de multiples fonctions, selon la situation :

- **Curseur actif** : Appuyez sur la touche Aller à (GOTO) dans tout affichage pour créer un point de cheminement et commencer la navigation vers ce point de cheminement.
- **Sans curseur actif** : Appuyez sur la touche Aller à (GOTO) pour afficher la liste de points de cheminement sauvegardés, puis sélectionnez un point de cheminement. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour commencer la navigation.



Touche ZOOM (+/-)

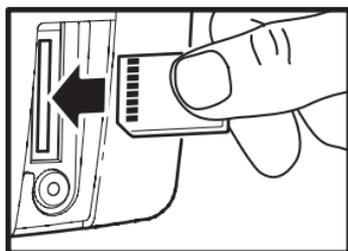
Appuyez sur les touches Zoom +/- dans tout **affichage de navigation ou affichage zoom sonar** pour augmenter ou diminuer l'échelle de visualisation.



Touche Quitter (EXIT)

La touche Quitter (EXIT) compte de multiples fonctions, selon la situation:

- **Si une alarme se déclenche**, appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour la désactiver.
- **Si un onglet du menu est choisi**, appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour sortir du mode de menu et revenir à l'affichage.
- **Si un menu est actif**, appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour revenir au niveau précédent du menu principal.
- **À partir de tout affichage**, appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour parcourir les modes d'affichage disponibles en ordre inverse.
- **Si un mode arrêt sur image est actif**, appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour revenir au mode de défilement d'écran.
- **Si le curseur est actif**, appuyez sur Quitter (EXIT) pour retirer le curseur de l'affichage.



Insertion d'une carte SD dans la fente de carte

Carte multimédia Fente SD

La fente de carte multimédia SD de votre tête de commande peut être utilisée avec les cartes SD (achetées en option) pour ajouter des cartes détaillées à votre détecteur de poissons ou exporter les données de navigation de votre détecteur de poissons (voir *Introduction à la navigation*).

REMARQUE : Les cartes SD doivent être achetées séparément. Pour plus d'information, visitez notre site Web humminbird.com ou communiquez avec notre centre de ressources pour la clientèle au 1-800-633-1468.

Pour insérer une carte SD :

1. Retirez le couvercle de la fente SD.
2. Placez la carte SD pour que l'étiquette soit face au côté droit de l'appareil et insérez la carte dans la fente. Enfoncez la carte dans la fente jusqu'à ce qu'elle s'ajuste en place.
3. Fermez le couvercle de la fente et tournez le bouton d'un quart de tour pour fermer. NE resserrez PAS trop, car ceci n'améliorera pas l'étanchéité et cela pourrait endommager le couvercle.
4. **Pour retirer** : Appuyez sur la carte SD dans la fente, puis relâchez-la. La carte s'éjecte, et vous pouvez extraire la carte du logement.

REMARQUE : Ne laissez pas le couvercle de la fente pour carte SD ouverte. Le couvercle doit toujours être rabattu pour prévenir les dommages à l'appareil causés par l'eau.

Ajouter des cartes à votre détecteur de poissons

Votre détecteur de poissons de série 500 inclut une UniMap intégrée comprenant une carte plus détaillée de l'Amérique du Nord (modèles nationaux) ou une carte plus détaillée de l'Europe et de l'Asie du Sud-Est, incluant l'Australie et la Nouvelle-Zélande (modèles internationaux).

Vous pouvez aussi acheter des cartes SD avec d'autre information cartographique pour un endroit particulier.

***REMARQUE :** Les cartes SD doivent être achetées séparément. Votre détecteur de poissons de série 500 est compatible avec les systèmes Navionics Gold, HotMaps et HotMaps Premium. Votre détecteur de poissons de série 500 n'est pas compatible avec les systèmes de cartes Navionics Classic ou Platinum Cartography.*

- **Sélect Auto :** Lorsque vous installez la carte SD dans votre détecteur de poissons, votre détecteur de poissons récupère cette carte et l'affiche automatiquement.
- **Sélect Carte :** Vous pouvez également choisir la carte à afficher avec l'option de menu Sélect Carte dans l'onglet du menu de navigation. (Reportez-vous à *l'onglet du menu de navigation : Sélect Carte*).
- **Couches cartographiques :** Vous pouvez personnaliser les écrans de navigation en sélectionnant les couches cartographiques à afficher/masquer (Reportez-vous à *l'onglet du menu de navigation : Niveau de détail des références*).
- **Bordures de carte :** Utilisez la touche du curseur à quatre directions pour positionner le curseur actif dans les limites d'une carte et appuyez sur la touche ZOOM + pour afficher la carte obtenue (voir *Onglet du menu de navigation : Bordures de carte*).
- **Options de menu :** L'onglet du menu de navigation change pour afficher les options de menu qui correspondent à la carte active (voir *Onglet du menu de navigation*).

Importer des données de navigation

Passez les informations suivantes en revue avant d'importer les données de navigation (points de cheminement, routes, itinéraires ou groupes) dans votre appareil Humminbird®.

- **Importer des données de navigation Humminbird®** : Insérez une carte SD chargée dans la tête de commande et suivez les instructions affichées à l'écran pour importer les points de cheminement, les routes, les itinéraires et les groupes. Sur certains modèles, les données seront importées automatiquement.

AVERTISSEMENT ! N'importez PAS de données de navigation provenant de sources inconnues dans votre appareil Humminbird® sans préalablement convertir les données au format correct à l'aide du logiciel HumminbirdPC. L'importation de données corrompues peut provoquer un mauvais fonctionnement de l'appareil et une perte éventuelle des données de navigation.

REMARQUE : Pour obtenir davantage d'informations et des instructions, consultez la section FAQ (Foire aux questions) de notre site Web à l'adresse humminbird.com ou appelez notre Centre de ressources pour la clientèle au **1-800-633-1468**.

Exporter les données de navigation

La boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement Humminbird® vous permet d'exporter tous vos éléments de navigation vers une carte SD installée et débloquée. Vous pouvez aussi exporter des éléments sélectionnés.

Pour obtenir de plus amples informations, voir *Introduction à la navigation : Éléments de la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement*. Voir également votre Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour plus de détails.

N'oubliez pas de périodiquement réaliser des copies de sécurité des fichiers de votre tête de commande (points de cheminement, routes, itinéraires, groupes, enregistrements, etc.). Vous pouvez également enregistrer, afficher et organiser votre navigation sur votre PC avec HumminbirdPC. Pour plus de détails, consultez votre compte en ligne Humminbird® sur humminbird.com.

Procédure d'exportation de toutes les données de navigation :

Utilisez les directives suivantes pour exporter tous les points de cheminement, routes, itinéraires et groupes de la tête de commande vers une carte SD installée et débloquée.

1. Placez une carte SD débloquée dans la fente de carte SD.
2. **Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement** : Appuyez deux fois sur la touche MENU. Appuyez sur la touche curseur de DROITE de façon à sélectionner l'onglet de navigation. Sélectionnez les points de cheminement, les routes et les itinéraires. Appuyez sur la touche curseur de DROITE.
3. Sélectionnez Options > Tout sélectionner et... > Exporter.
4. Suivez les directives affichées à l'écran pour confirmer ou annuler l'exportation.

Procédure d'exportation des éléments de navigation sélectionnés :

Utilisez les directives suivantes pour sélectionner et exporter des points de cheminement, routes, itinéraires et groupes donnés vers une carte SD installée et débloquée.

1. Placez une carte SD débloquée dans la fente de carte SD.
2. **Ouvrez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement** : Appuyez deux fois sur la touche MENU. Appuyez sur la touche curseur de DROITE de façon à sélectionner l'onglet de navigation. Sélectionnez les points de cheminement, les routes et les itinéraires. Appuyez sur la touche curseur de DROITE.
3. À partir d'un répertoire de groupes sélectionnés dans la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement, sélectionnez Options > Sélectionner plusieurs et... > Exporter.
4. **Sélection d'éléments** : Pour faire défiler les points de cheminement, les routes, les itinéraires et les groupes, utilisez les touches curseur HAUT et BAS. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour sélectionner un élément. Répétez la procédure si nécessaire.
5. **Confirmation de l'exportation** : Lorsque vous avez sélectionné les éléments, appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour sélectionner Exporter la sélection. Appuyez sur la touche curseur de DROITE et suivez les directives affichées à l'écran pour confirmer ou annuler l'exportation.

***REMARQUE** : Si aucune carte SD n'est installée, un message d'erreur s'affichera. Dans ce cas, insérez une carte SD dans le lecteur et essayez à nouveau.*

***REMARQUE** : Les cartes mémoire SD et le lecteur de cartes mémoire USB sont vendus séparément. Le lecteur de cartes mémoire USB peut être utilisé avec un ordinateur personnel pour afficher et organiser les données de navigation exportées. Pour acheter cet accessoire, visitez notre site Web humminbird.com ou communiquez avec notre centre de ressources à la clientèle au **1-800-633-1468**.*

Le système de menus

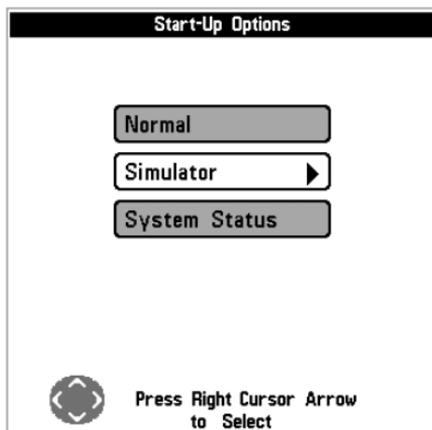
Le système de menus est divisé en modules faciles à utiliser comme suit :

- **Menu des options de démarrage** : Appuyez sur la touche MENU durant la séquence d'alimentation pour afficher le menu des options de démarrage. À partir du menu des options de démarrage, vous pouvez choisir les modes suivants du détecteur de poissons : Normal, Simulateur, et État du système.
- **Menu X-Press** : Le menu X-Press fournit un raccourci pour les réglages utilisés le plus souvent, et les options du menu X-Press correspondent au mode d'affichage actuel.
- **Menu principal** : Le menu principal est un ensemble standard de réglages de menus organisés sous les en-têtes d'onglets suivants : Alarmes, Sonar, Navigation, Réglages, et Affichages.

***REMARQUE** : Les options du menu principal et des menus X-Press peuvent aussi être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur à avancé ou normal. (Voir le **menu principal, mode utilisateur**)*

Menu des options de démarrage

Appuyez sur la touche MENU durant la séquence de démarrage pour afficher le menu des options de démarrage, et sélectionnez l'un des modes décrits dans les pages suivantes. Reportez-vous à *Mettre l'appareil en marche* pour plus d'information.



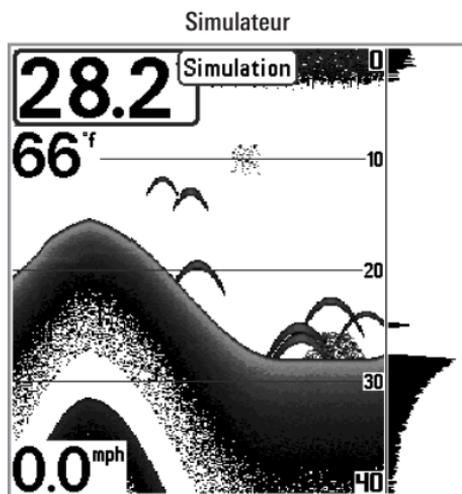
Opération normale

Utilisez **normale** pour une opération sur l'eau avec un transducteur branché. Si un transducteur qui fonctionne correctement est branché, l'opération normale sera choisie automatiquement dès la mise en marche et votre détecteur de poissons peut être utilisé sur l'eau.

Quittez le mode d'opération normale en éteignant votre détecteur de poissons.

Simulateur

Utilisez le **simulateur** pour savoir comment utiliser votre détecteur de poissons avant d'aller sur l'eau avec votre bateau. Le simulateur est un outil très puissant qui simule le fonctionnement sur l'eau en actualisant l'écran en mode aléatoire.



Nous vous recommandons de consulter ce guide en utilisant le simulateur puisque tous les menus fonctionnent et modifient l'écran de la même façon qu'en mode normal d'utilisation. Toute modification apportée aux menus sera sauvegardée pour utilisation ultérieure.

***REMARQUE** : Il est important de choisir le mode **Simulateur** du menu **Options de démarrage** plutôt que de laisser le détecteur de poissons entrer automatiquement le simulateur (ce qui se produit s'il n'y a pas de transducteur branché et que vous ne faites rien durant la mise en marche).*

Un message apparaît régulièrement sur l'affichage pour indiquer le mode **Simulateur**.

Quittez le simulateur en éteignant votre détecteur de poissons.

État du système

Utilisez l'**état du système** pour afficher les connexions et lancer un autotest de l'appareil.

Après avoir choisi **État du système** dans le menu **Options de démarrage**, appuyez sur la touche **Afficher (VIEW)** pour afficher les options suivantes :

- Autotest
- Test d'accessoires
- Affichage Diagnostic GPS

Quittez le mode **État du système** en éteignant votre détecteur de poissons.

L'**Autotest** affiche les résultats d'une vérification interne, dont le numéro de série de l'appareil, le numéro de série de la carte à circuits imprimés, la version du logiciel, le nombre total d'heures de fonctionnement et la tension d'entrée.

Écran d'Autotest

SYSTEM STATUS	
Self Test	
PASSED	
S/N	MODEL
-1-1-001	581
SOFTWARE VERSION	
4.141	
VOLTAGE	TOTAL TIME
14.1 ^V	74 ^{hrs}
PCB S/N	
-1-0001-001	
Press VIEW for Next Screen	

Le **test d'accessoire** énumère les accessoires branchés au système.

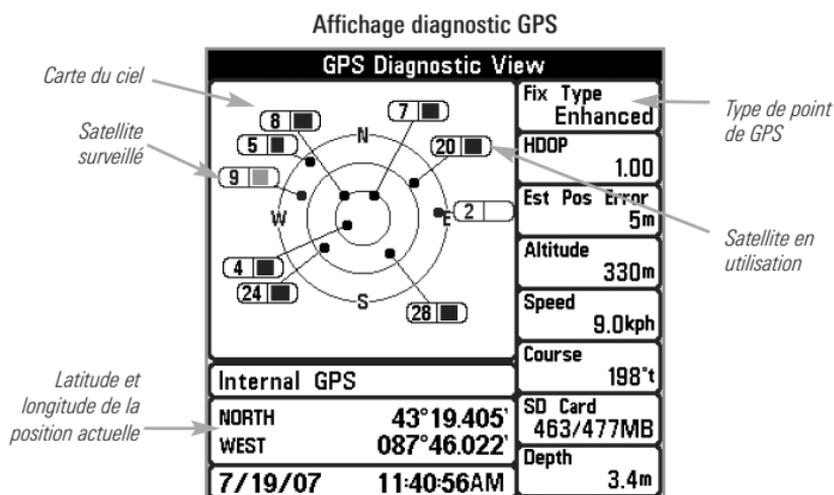
Écran de test des accessoires

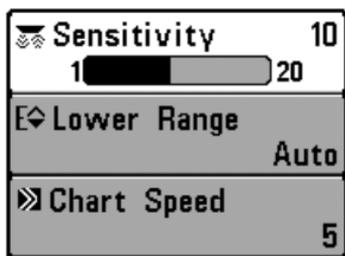
SYSTEM STATUS	
ACCESSORY TEST	
Aux. Temperature	UNCONNECTED
GPS	CONNECTED
Speed	UNCONNECTED
Temperature	CONNECTED

REMARQUE : La vitesse de l'accessoire sera détectée seulement si la roue à aubes a été déplacée depuis le démarrage du détecteur de poissons.

L'affichage **Diagnostic GPS** montre une carte du ciel et les données numériques tirées du récepteur GPS. La carte du ciel montre l'emplacement de chaque satellite visible, le numéro du satellite, ainsi qu'une barre d'intensité du signal. Une barre gris foncé indique que le satellite est utilisé pour déterminer votre position actuelle. Une barre gris pâle indique que le satellite est surveillé, mais qu'il n'est pas encore utilisé.

Cette vue affiche également la position actuelle, l'heure et la date locales, ainsi que d'autres données numériques. Le type de point de GPS est indiqué de la façon suivante : Aucun point, Point 2D, Point 3D, ou Amélioré. Un point amélioré est un point augmenté à l'aide des données provenant du SAGE, EGNOS ou MSAS. Pour la navigation, l'utilisation d'un point 3D ou Amélioré est requise. La diminution de précision horizontale (HDOP) est un paramètre du système de positionnement global qui dépend de la configuration actuelle des satellites. La touche HDOP permet de calculer l'erreur de position estimée.





Menu X-Press

Menu X-Press

Le menu X-Press offre un raccourci pour les réglages utilisés le plus souvent. Les options du menu X-Press correspondent à l'affichage actuel. Par exemple, si vous êtes dans un mode d'affichage sonar et si vous appuyez sur la touche MENU une fois, le menu X-Press sonar s'affiche.

Pour utiliser un menu X-Press :

1. À partir de tout affichage, appuyez sur la touche MENU une fois.
2. Appuyez sur la touche curseur vers le HAUT ou vers le BAS pour sélectionner une option du menu X-Press, puis utilisez la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE pour changer le réglage du menu.

REMARQUE : Le menu X-Press se réduit temporairement et l'écran est mis à jour s'il est touché par le changement de réglage du menu, ce qui vous permet de voir immédiatement les effets de votre changement.

3. Réactivez le menu X-Press en appuyant sur la touche curseur vers le HAUT ou le BAS.

Mise à jour d'écran totale - Lorsque vous modifiez un réglage du menu qui touche l'affichage actuel, l'écran est mis à jour immédiatement (vous n'avez donc pas à quitter le menu pour que les modifications s'appliquent à l'écran).

Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur à avancé ou normal. Reportez-vous au **menu principal : mode utilisateur** pour obtenir de l'information détaillée.

Alarms	
Depth Alarm	Off
Fish ID Alarm	○
Low Battery Alarm	Off
Temp. Alarm	Off
Off Course Alarm	300ft
Arrival Alarm	150ft
Drift Alarm	Off
Alarm Tone	Medium
Timer Setup	
Start Timer	

Menu principal, mode normal

Menu principal

Le menu principal fournit l'ensemble standard d'options de menu, incluant les réglages qui sont moins souvent modifiés. Le menu principal est organisé selon les onglets suivants pour vous aider à trouver rapidement un élément précis : Alarmes, Sonar, Navigation, Réglages, et Affichages.

REMARQUE : Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur à avancé ou normal. (Reportez-vous au **menu principal**, au mode utilisateur pour les détails).

Pour utiliser le menu principal :

1. À partir de tout affichage, appuyez sur la touche MENU deux fois.
 2. Appuyez sur la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE pour sélectionner un onglet du menu.
 3. Appuyez sur la touche curseur vers le HAUT ou vers le BAS pour choisir une option précise du menu sous cet onglet.
4. Appuyez sur la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE à nouveau pour changer le réglage du menu.
- Une flèche pointant vers le bas apparaissant dans la partie inférieure du menu indique qu'il est possible de parcourir d'autres éléments de ce menu à l'aide de la touche curseur vers le BAS.
 - Une flèche pointant vers la droite ou vers la gauche dans une option de menu indique que vous pouvez utiliser les touches curseur vers la GAUCHE ou vers la DROITE pour effectuer des modifications ou pour visualiser d'autres renseignements.
 - Appuyez sur la touche Quitter pour se déplacer rapidement au haut de l'onglet.

Mise à jour complète de l'écran - Lorsque vous modifiez un réglage du menu ayant un effet sur le mode d'affichage actuel, l'écran est mis à jour immédiatement (vous n'avez donc pas à quitter le menu pour visualiser les modifications à l'écran).

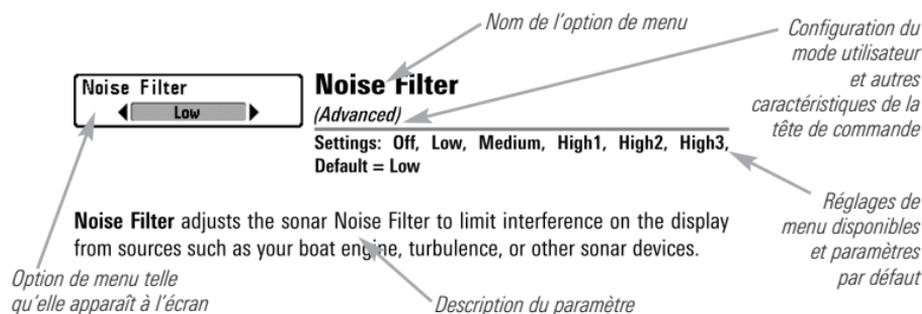
Conseils rapides pour le menu principal

- **À partir de toute option du menu, dans un onglet du menu**, appuyez sur la touche Quitter (EXIT) pour passer directement à la partie supérieure de l'onglet.
- **Si vous êtes au bas de l'onglet du menu**, appuyez sur la touche vers le BAS pour passer directement à la partie supérieure de l'onglet.
- **De la partie supérieure d'un onglet du menu**, appuyez sur la touche curseur de GAUCHE ou de DROITE pour passer à l'onglet suivant. Vous pouvez aussi passer au début ou à la fin de la rotation des onglets en appuyant souvent la touche curseur de DROITE ou de GAUCHE.
- S'il y a une flèche **pointant vers le bas apparaissant dans la partie inférieure d'un onglet du menu**, appuyez sur la touche curseur vers le BAS pour parcourir d'autres options du menu.
- S'il y a une flèche **pointant vers la droite ou vers la gauche dans une option de menu**, appuyez sur la touche curseur vers la GAUCHE ou vers la DROITE pour effectuer des modifications, ou pour obtenir d'autres renseignements.
- Si vous appuyez sur MENU ou quitter (EXIT) pour quitter **le menu principal et si vous revenez au menu principal plus tard**, le menu principal s'ouvrira au même onglet du menu où vous étiez la dernière fois que vous avez consulté le menu principal.

Remarque concernant tous les réglages des menus

Veillez noter que tous les réglages sont réglés de la même façon dans tous les menus. Utilisez le curseur à quatre directions pour mettre en surbrillance une option de menu, puis changez les réglages ou activez l'option (voir *le menu principal* ou *le menu X-Press*).

L'exemple ci-dessous illustre le mode de description des options de menu dans ce manuel. Chaque description représente l'option de menu, les réglages disponibles et les réglages requis pour la tête de commande (mode utilisateur avancé, vue, navigation, ou accessoire par exemple).



Mode utilisateur (normal ou avancé)

Les options du menu peuvent être simplifiées ou élargies en réglant le mode utilisateur du détecteur de poissons à normal ou avancé.

Le **mode normal** est le réglage par défaut lorsque vous mettez le détecteur de poissons de série 500 en marche pour la première fois. Le mode normal est fourni pour les utilisateurs qui désirent moins de choix au menu et des choix plus simples.

Le **mode avancé** est fourni pour les utilisateurs qui désirent le niveau de contrôle le plus élevé du détecteur de poissons. Plusieurs réglages du menu sont ajoutés au menu principal lorsque le mode utilisateur est modifié à avancé.

Pour changer le réglage du mode utilisateur :

1. Appuyez sur la touche MENU deux fois pour accéder au menu principal.
2. Appuyez sur la touche curseur de DROITE jusqu'à ce que vous arriviez à l'onglet Réglages.
3. Appuyez sur la touche curseur vers le BAS pour sélectionner le mode utilisateur du menu principal de Configuration.
4. Appuyez sur la touche curseur de GAUCHE ou de DROITE pour modifier le réglage du mode utilisateur. (Normal, Avancé, Défaut = normal)

***REMARQUE :** Tout changement effectué en mode utilisateur avancé demeure en fonction lorsque vous revenez en mode utilisateur normal.*

Par exemple, l'option du menu Sélection des lectures est disponible lorsque le mode utilisateur est réglé à avancé. Si vous changez les réglages Sélection des lectures alors que vous êtes en mode utilisateur avancé, la sélection des lectures que vous choisissez continuera à apparaître à l'écran même si vous revenez au mode utilisateur normal.

Sonar	
Beam Select	200kHz
Imaging Frequency	455kHz
Surface Clutter	5
SwitchFire	Clear Mode
Fish ID +	On
Fish ID Sensitivity	5
RTS Window	Narrow
Zoom Width	Narrow
Imaging Palette	Dark

Onglet Sonar, mode normal

Sonar	
Beam Select	200kHz
Imaging Frequency	455kHz
Surface Clutter	5
SwitchFire	Clear Mode
Fish ID +	On
Fish ID Sensitivity	5
RTS Window	Narrow
Zoom Width	Narrow
455kHz Sensitivity	0
Depth Lines	On
Noise Filter	Low
Max Depth	Auto
Water Type	Fresh
Digital Depth Source	Auto
DI Pings	All Beams
Imaging Palette	Dark

Onglet Sonar, mode avancé

 Cancel Navigation	
 Sensitivity	16
 Upper Range	0ft
 Lower Range	48ft
 Chart Speed	7
 Bottom View	Structure ID
 Bottom Lock	Off

Menu X-Press du sonar

Menu X-Press du sonar

(affichages sonar seulement)

Le **menu X-Press du sonar** offre un raccourci pour les réglages utilisés le plus souvent. Appuyez une fois sur la touche MENU sous les à partir d'un des écrans d'affichages sonar pour accéder au menu X-Press du sonar.

REMARQUE : Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur du détecteur de poissons à avancé ou normal. Reportez-vous au **menu principal**, au mode **utilisateur** pour les détails.

Cancel Navigation

Annulation de la navigation

(seulement en naviguant)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

L'**annulation de la navigation** permet d'éliminer la route actuelle et de sortir du mode de navigation. Cette option de menu ne s'affiche que lorsque vous naviguez en suivant une route. Cette procédure ne permet pas d'éliminer une route sauvegardée au préalable.

Sensitivity

10

Sensibilité

1 20

Paramètres : Basse = 1, Haute = 20; Défaut = 10

La **sensibilité** contrôle les détails présentés à l'écran et règle la sensibilité de toutes les fréquences du sonar.

Lorsque vous pêchez en eau très claire ou très profonde, une augmentation de la sensibilité permet d'afficher des retours plus faibles qui pourraient être intéressants. Si la sensibilité réglée est trop élevée, l'affichage risque d'être trop encombré.

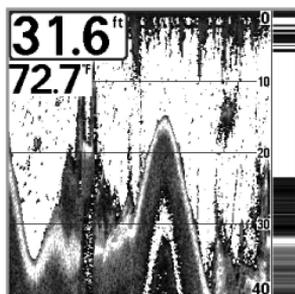
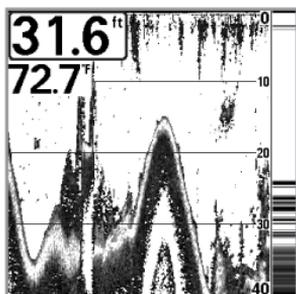
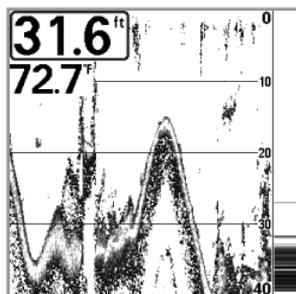
En réduisant la sensibilité, vous éliminez de l'écran les parasites parfois présents dans l'eau boueuse ou trouble. Si la sensibilité est réglée à un niveau trop bas, il se pourrait que l'écran n'affiche pas beaucoup de retours sonar qui pourraient être des poissons.

REMARQUE : Le réglage de la sensibilité est un paramètre global qui permet de régler la sensibilité de toutes les fréquences sonar.

Sensibilité réglée à faible

Sensibilité réglée à moyen

Sensibilité réglée à élevé





Limite supérieure de l'échelle de profondeur

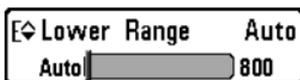
(Avancé : Affichages Sonar et Gros Chiffres seulement)

Paramètres : 0 à 790 pieds ou 0 à 257 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = 0

La **limite supérieure de l'échelle de profondeur** est la limite de la zone la moins profonde qui sera montrée à l'écran dans les modes d'affichage Sonar et Gros Chiffres. On utilise souvent la limite supérieure de l'échelle de profondeur de pair avec la limite inférieure.

À titre d'exemple, si vous êtes intéressé à la zone située entre 6 m et 15 m (20 pi et 50 pi) de profondeur, vous devriez régler l'Échelle Haute à 6 m et l'Échelle inférieure à 15 m. Le mode d'affichage Sonar montrera ensuite la plage de 9 m (30 pi) située entre 6 m et 15 m de profondeur, sans montrer la surface ni le fond (en supposant que le fond est plus bas que 15 m), et montrera plus de détails pour ladite zone.

REMARQUE : L'appareil conservera un écart minimum de 3 m (10 pi) entre la limite inférieure et la limite supérieure de l'échelle de profondeur, peu importe les réglages manuels effectués.



Limite inférieure de l'échelle de profondeur

Paramètres : Auto à 800 pieds, Auto à 260 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = Auto

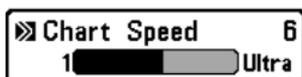
La **limite inférieure de l'échelle de profondeur** règle la valeur de l'échelle la plus profonde qui sera affichée par l'appareil.

Automatique : La limite inférieure de l'échelle de profondeur sera réglée par l'appareil pour suivre le fond automatiquement. Le mode automatique est réglé par défaut.

Manuel : Vous pouvez régler la limite inférieure de l'échelle de profondeur pour verrouiller l'appareil à une certaine profondeur. « M » sera affiché dans le coin inférieur droit de l'écran pour indiquer que l'appareil est en mode Manuel. Réglez la limite inférieure et la limite supérieure ensemble pour afficher une échelle de profondeur précise, tout particulièrement si vous recherchez des poissons ou la structure du fond.

Par exemple, si vous pêchez dans une eau profonde de 18 m (60 pi) mais que vous n'êtes intéressé qu'aux premiers 9 m (30 pi), de la surface jusqu'à 9 m de profondeur, vous devriez régler L'Échelle inférieure à 9 m. L'écran affichera la plage de 0 à 9 m (0 à 30 pi), vous permettant de la visualiser avec plus de détails que s'il représentait les échos sonar jusqu'au fond.

REMARQUE : L'appareil conservera un écart minimum de 3 m (10 pi) entre la limite inférieure et la limite supérieure de l'échelle de profondeur, peu importe les réglages manuels effectués.

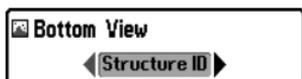


Vitesse de défilement cartographique

Paramètres : 1 à 9, Ultra, où 1 = lent, 9 = rapide, Ultra = la plus grande vitesse; Défaut = 5

La **vitesse de défilement cartographique** détermine la vitesse à laquelle les données sonar se déplacent à l'écran et, donc le niveau de détails affiché.

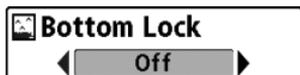
Une **vitesse plus grande** montre plus d'information, et c'est ce que préfèrent la plupart des pêcheurs à la ligne; toutefois, l'information du sonar défile rapidement à l'écran. En réglant **une vitesse plus lente**, l'information demeure plus longtemps à l'écran, mais les détails du fond et des poissons deviennent compressés et peuvent être plus difficiles à interpréter. Quelle que soit la vitesse de défilement, la fenêtre sonar en temps réel est mise à jour à la vitesse maximum possible pour les conditions de profondeur.



Affichage du fond

Paramètres : Inversé [Inverse], Identification de structure [Structure ID], Ligne blanche [WhiteLine], Fond noir [Bottom Black]; Défaut = Inversé [Inverse]

L'**affichage du fond** permet de sélectionner la méthode d'affichage du profil et de la structure du fond. Voir la section *Représentation à l'écran du sonar : Retours de sonar et Affichage du fond* pour plus d'information.



Verrouillage sur le fond

(Affichage zoom du sonar seulement)

Paramètres : Activé, Désactivé, Défaut = Désactivé

Le **verrouillage sur le fond** change le mode de l'affichage zoom dans l'affichage zoom du sonar. La fonction Verrouillage sur le fond permet d'afficher continuellement le fond à un point constant de l'écran, peu importe les changements dans la profondeur. Cette fonction « écrase » le profil du fond, mais elle s'avère efficace pour montrer les poissons se tenant au fond ou près du fond.



Échelle du fond

(Affichage zoom du sonar seulement lorsque le verrouillage sur le fond est activé)

Paramètres : 10 à 60 pieds, 2 à 10 brasses ou 3 à 20 mètres [pour les modèles internationaux seulement]; Défaut = 15 pieds, 5 mètres

L'**échelle du fond** vous permet de contrôler la quantité de colonne d'eau, mesurée à partir du fond, qui est indiquée dans l'affichage zoom du sonar. Choisissez une petite valeur pour visualiser une structure peu profonde et les détails du fond. Choisissez une valeur plus grande pour visualiser une structure plus importante dans des eaux plus profondes.

***REMARQUE** : Il est possible de régler l'échelle du fond de façon à ce qu'elle dépasse la profondeur.*

Cancel Navigation	
Imaging Sensitivity	10
Auto	20
DI Enhance	
Upper Range	0ft
Lower Range	Auto
Chart Speed	10
Imaging Palette	Dark

Menu X-Press de Down Imaging

Menu X-Press de Down Imaging

(Affichages Down Imaging uniquement)

Le menu X-Press de Down Imaging offre un raccourci pour les réglages utilisés le plus souvent. Appuyez sur la touche Menu une fois, peu importe le mode d'affichage imagerie vers le bas, pour accéder au menu Down Imaging X-Press.

REMARQUE : Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur à avancé ou normal. Voir **Menu principal : Mode utilisateur** pour obtenir de plus amples détails.



Annulation de la navigation

(seulement en naviguant)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

L'**annulation de la navigation** permet d'éliminer la route actuelle et de sortir du mode de navigation. Cette option de menu ne s'affiche que lorsque vous naviguez en suivant une route. Cette procédure ne permet pas d'éliminer une route sauvegardée au préalable.



Sensibilité de l'imagerie

Paramètres : 1 à 20, où Basse = 1, Haute = 20, Défaut = 10

La **sensibilité de l'imagerie** (ou **sensibilité vers le bas**) gère la présentation des retours sonar à l'écran en mode d'affichage Down Imaging.

Augmentez la sensibilité de l'imagerie pour afficher des retours plus faibles susceptibles d'être intéressants, notamment lorsque vous pêchez en eau très claire ou très profonde. Quand vous augmentez la sensibilité de l'imagerie choisie, le détecteur affiche davantage de retours sonar de petits poissons d'appât et de débris en suspension dans l'eau; toutefois, l'écran risque de devenir encombré si vous choisissez une sensibilité d'imagerie trop élevée.

Diminuez la sensibilité de l'imagerie pour supprimer de l'écran l'encombrement que l'on retrouve parfois dans l'eau boueuse ou trouble. Si la sensibilité est réglée à un niveau trop bas, il se pourrait que l'écran n'affiche pas beaucoup de retours sonar qui pourraient être des poissons.

La fonction **Amélioration DI** vous permet de régler l'affichage de Down Imaging pour les catégories suivantes : sensibilité, contraste et précision.

Que vous cherchiez les données de Down Imaging pour les poissons ou certains profils de fond, les réglages les plus efficaces varient selon la situation. L'affichage sera mis à jour en ajustant chacune des catégories.

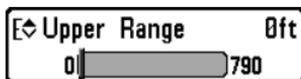


Sous-menu Amélioration DI

- **La commande de sensibilité** contrôle le niveau de détail affiché à l'écran. Lorsque vous pêchez en eau très claire ou très profonde, une augmentation de la sensibilité permet d'afficher des retours plus faibles qui pourraient s'avérer d'un certain intérêt. En réduisant la sensibilité, vous éliminez de l'écran les parasites parfois présents dans l'eau boueuse ou trouble. (de 1 à 20, où Basse = 1, Haute = 20; Défaut = 10)

REMARQUE : La sensibilité peut être réglée à partir de la boîte de dialogue Amélioration DI ou du menu Down Imaging X-Press. Le réglage de la sensibilité est fourni ici pour que vous puissiez facilement régler les données de Down Imaging par rapport aux autres réglages. Voir le menu Down Imaging X-Press : Sensibilité vers le bas pour de plus amples informations.

- **La commande de contraste** accentue les parties claires et foncées des données de Down Imaging pour offrir une meilleure définition. (1 à 20; Défaut = 10)
- **La commande de précision** filtre l'affichage et accentue les bords des données de Down Imaging. (Bas (L), Moyen (M), Haut (H); Défaut = Désactivé)



Limite supérieure de l'échelle de profondeur

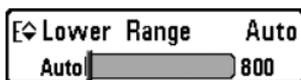
(Avancé)

Paramètres : 0 à 790 pieds ou 0 à 257 mètres [pour les modèles internationaux exclusivement], Défaut = 0 m

La limite supérieure de l'échelle de profondeur est la limite de la zone la moins profonde qui sera montrée à l'écran dans les modes d'affichage Down Imaging (imagerie vers le bas). On utilise souvent la limite supérieure de l'échelle de profondeur de pair avec la limite inférieure.

À titre d'exemple, si vous êtes intéressé à la zone située entre 6 m et 15 m (20 pi et 50 pi) de profondeur, vous devriez régler l'Échelle Haute à 6 m et l'Échelle inférieure à 15 m. Le mode d'affichage Sonar montrera ensuite la plage de 9 m (30 pi) située entre 6 m et 15 m de profondeur, sans montrer la surface ni le fond (en supposant que le fond est plus bas que 15 m), et montrera plus de détails pour ladite zone.

REMARQUE : l'appareil conservera un écart minimum de 3 m (10 pieds) entre la limite inférieure et la limite supérieure de l'échelle de profondeur, peu importe les réglages manuels effectués.



Limite inférieure de l'échelle de profondeur

Paramètres : Auto à 800 pieds, Auto à 260 mètres [pour les modèles internationaux exclusivement]; Défaut = Auto.

La limite inférieure de l'échelle de profondeur règle la valeur de l'échelle la plus profonde qui sera affichée par l'appareil.

Automatique : La limite inférieure de l'échelle de profondeur sera réglée par l'appareil pour suivre le fond automatiquement. Le mode automatique est réglé par défaut.

Manuel : Vous pouvez régler la limite inférieure de l'échelle de profondeur pour verrouiller l'appareil à une certaine profondeur. **M** sera affiché dans le coin inférieur droit de l'écran pour indiquer que l'appareil est en mode Manuel. Réglez la limite inférieure et la limite supérieure ensemble pour afficher une échelle de profondeur précise, tout particulièrement si vous recherchez des poissons ou la structure du fond.

À titre d'exemple, si vous pêchez à 18 mètres (60 pieds) de profondeur mais êtes intéressé uniquement par les 9 premiers mètres (de la surface jusqu'à 9 m (30 pieds)), vous devez régler la limite inférieure de l'échelle de profondeur à 9 m (30 pieds). L'écran affichera la plage de 0 à 9 m (0 à 30 pieds), vous permettant de la visualiser avec plus de détails que s'il représentait les échos sonar jusqu'au fond.

REMARQUE : l'appareil conservera un écart minimum de 3 m (10 pi) entre la limite inférieure et la limite supérieure de l'échelle de profondeur, peu importe les réglages manuels effectués.



Vitesse de défilement

Paramètres : 1 à 9, Ultra, où 1 = lent, 9 = rapide, Ultra = la plus grande vitesse, Défaut = 5

La **vitesse de défilement** détermine la vitesse à laquelle les données sonar se déplacent à l'écran et, par conséquent, le niveau de détail affiché.

Une **vitesse plus grande** montre plus de renseignements, et c'est ce que préfèrent la plupart des pêcheurs à la ligne; toutefois, les renseignements du sonar défilent rapidement à l'écran. En réglant **une vitesse plus lente**, les données demeurent plus longtemps à l'écran, mais les détails du fond et des poissons deviennent compressés et peuvent être plus difficiles à interpréter.



Palette de l'imagerie

Paramètres : Foncé, Clair, Inverse, Défaut = Foncé

L'option **Palette de l'imagerie** vous permet de sélectionner la palette monochrome à utiliser pour l'affichage Down Imaging.

 Cancel Navigation
 Skip Next Waypoint
 Waypoint 001
 Cursor To Waypoint
 Chart Declutter
 Save Current Track
 Clear Current Track
 Save Current Route
 Sonar Window Medium
 Reset XTE
 Remove Target
 Remove Grid
 Waypoint 00153

Menu X-Press de navigation

Menu X-Press de navigation

(affichages de navigation seulement)

Le **menu X-Press de navigation** fournit un raccourci vers vos réglages utilisés le plus souvent. Appuyez une fois sur la touche MENU à partir de l'affichage aérien, cartographique ou combiné pour accéder au menu X-Press de navigation.

REMARQUE : Les options du menu varient selon les paramètres du système, selon la navigation actuelle par exemple.

REMARQUE : Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur à avancé ou normal. (Reportez-vous au **menu principal**, au **mode utilisateur** pour obtenir de l'information détaillée.

Voir *Introduction à la navigation* et le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour de plus amples informations.



Annulation de la navigation

(seulement en naviguant)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

L'**annulation de la navigation** permet d'éliminer la route actuelle et de sortir du mode de navigation. Cette option de menu ne s'affiche que lorsque vous naviguez en suivant une route. Cette procédure ne permet pas d'éliminer une route sauvegardée au préalable.



Sauter le prochain point de cheminement

(seulement en naviguant)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

Le **saut du prochain point de cheminement** permet de retirer le prochain point de cheminement de la route actuelle. Cette option de menu ne s'affiche que lorsque vous naviguez en suivant une route.



[Nom] du Point de cheminement

(seulement avec un curseur actif sur un point de cheminement)

Paramètres : Édition, Suppression, Cible, Grille

La fonction **Point de cheminement [Nom]** vous permet de visualiser le sous-menu Points de cheminement pour le point de cheminement se trouvant sous votre curseur. Utilisez la touche curseur 4 DIRECTIONS pour déplacer le curseur sur un point de cheminement existant et appuyez sur la touche MENU une fois ou utilisez le **curseur au point de cheminement** pour sélectionner un point de cheminement de la liste de points de cheminement sauvegardés.

*REMARQUE : Voir **Introduction à la navigation** et le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour de plus amples informations.*

Le sous-menu des points de cheminement contient les options de menu suivantes :

La fonction **Édition** affiche la boîte de dialogue d'édition des points de cheminement pour que vous puissiez éditer le point de cheminement sélectionné. Voir ***Introduction à la navigation*** et le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour de plus amples informations.

La fonction **Suppression** vous permet de supprimer le point de cheminement.

La fonction **Écho** applique un écho au point de cheminement.

La fonction **Grille** applique une grille de pêche à la traîne au point de cheminement.

 **Cursor To Waypoint**

Curseur au point de cheminement

(affichage cartographique ou combiné seulement)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

Le **curseur au point de cheminement** vous permet de déplacer rapidement le curseur vers tout point de cheminement sauvegardé pour le trouver ou le modifier. Cette option de menu X-Press ne s'affiche que lorsque vous avez sauvegardé des points de cheminement.

 **Chart Declutter**

Désencombrement de la carte

Paramètres : Appuyez sur la touche de curseur DROITE pour activer cette option.

La fonction de **désencombrement de la carte** retire toutes les couches de la carte à l'exception de la délimitation des terres, des points de cheminement, des routes et des itinéraires. La carte reste désencombrée pendant 10 secondes, puis elle revient aux réglages précédents de l'écran. Pour rafraîchir l'affichage avant les 10 secondes, appuyez sur les touches +/- Zoom.

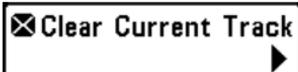
REMARQUE : Voir l'onglet Navigation : Niveau de détail de la carte pour de plus amples informations.

 **Save Current Track**

Sauvegarder l'itinéraire actuel

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

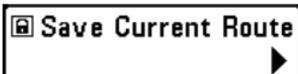
Sauvegarder l'itinéraire actuel vous permet de sauvegarder l'itinéraire actuel affiché. Lorsque vous sauvegardez l'itinéraire actuel, un nouvel itinéraire commence. Sauvegarder l'itinéraire actuel s'affiche au menu X-Press de navigation après la fin de la navigation.



Supprimer l'itinéraire actuel

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

Supprimer l'itinéraire actuel vous permet de supprimer l'itinéraire actuel affiché et de commencer un nouvel itinéraire à la position actuelle.



Sauvegarder la route actuelle

(seulement en naviguant)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

Sauvegarder la route actuelle vous permet de sauvegarder la route actuelle affichée. Cette option de menu ne s'affiche que lorsque vous naviguez en suivant une route.

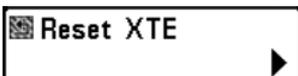


Fenêtre sonar

(affichage combiné seulement)

Paramètres : Large, Moyenne, Étroite; Défaut = Moyenne

La **fenêtre sonar** établit la taille de la fenêtre sonar dans l'affichage combiné. La fenêtre sonar n'est disponible qu'en mode d'affichage combiné.



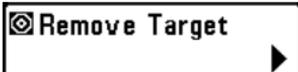
Remise à l'état initial XTE

(seulement pendant la navigation)

Paramètres : Appuyez sur la touche de curseur DROITE pour activer cette option.

La **remise à l'état initial XTE** est accessible durant la navigation. Lorsqu'elle est sélectionnée, l'erreur latérale de route (XTE) est recalculée à partir de la position actuelle du bateau par rapport au prochain point de cheminement sur la route.

Par exemple, si vous avez dévié d'un itinéraire de navigation autour d'une île, sélectionnez « Remise à l'état initial XTE » pour actualiser les calculs de trajectoire de l'appareil à partir de la position actuelle du bateau au lieu d'utiliser le point de cheminement précédent.



Suppression d'une cible

(seulement si une cible est active)

Paramètres : Appuyez sur la touche droite pour activer.

Suppression d'une cible retire le point de cheminement cible de l'écran. Cette option de menu ne s'affiche que lorsqu'une cible est déjà appliquée à un point de cheminement.

REMARQUE : Voir Introduction à la navigation : Ajouter une cible d'un point de cheminement ou d'une grille de pêche à la traîne pour plus d'information.



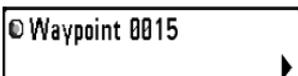
Suppression d'une grille

(seulement si une grille est active)

Paramètres : Appuyez sur la touche droite pour activer.

Suppression d'une grille retire la grille du point de cheminement de l'écran. Cette option de menu ne s'affiche que lorsqu'une grille est déjà appliquée à un point de cheminement.

REMARQUE : Voir Introduction à la navigation : Ajouter une cible d'un point de cheminement ou d'une grille de pêche à la traîne pour plus d'information.



[Nom] du point de cheminement

(point de cheminement créé le plus récemment)

Paramètres : Édition, Suppression, Aller à (Go To), Cible, Grille

[Nom] du point de cheminement vous permet d'afficher le sous-menu des points de cheminement pour le point créé le plus récemment. Vous devez appuyer au moins une fois sur la touche Marquer (MARK) depuis la dernière mise en marche du détecteur de poissons pour que cette option de menu apparaisse.

REMARQUE : Voir Introduction à la navigation et le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour de plus amples informations.

Le sous-menu des points de cheminement contient les options de menu suivantes :

La fonction **Édition** affiche la boîte de dialogue d'édition des points de cheminement pour que vous puissiez éditer le point de cheminement sélectionné. Voir *Introduction à la navigation* et le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour de plus amples informations.

La fonction **Suppression** vous permet de supprimer le point de cheminement.

La fonction **Aller** lance la navigation vers le point de cheminement.

La fonction **Écho** applique un écho au point de cheminement.

La fonction **Grille** applique une grille de pêche à la traîne au point de cheminement.

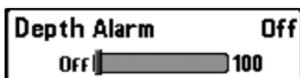
Alarms	
Depth Alarm	Off
Fish ID Alarm	<input type="radio"/>
Low Battery Alarm	Off
Temp. Alarm	Off
Off Course Alarm	300ft
Arrival Alarm	150ft
Drift Alarm	Off
Alarm Tone	Medium
Timer Setup	
Start Timer	

Menu du Alarmes

Onglet d'alarmes du menu

À partir de n'importe quel mode d'affichage, appuyez deux fois sur la touche MENU pour accéder au menu principal. L'onglet d'Alarmes sera la sélection par défaut.

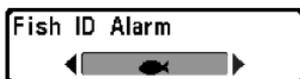
REMARQUE : Lorsqu'une alarme est déclenchée, vous pouvez l'arrêter en appuyant sur toute touche. Le signal d'alarme se coupe et l'alarme ne se déclenche à nouveau que si un nouvel événement la déclenche.



Alarme de profondeur

Paramètres : Désactivé, 1 à 100 pieds ou 0,5 à 30 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = Désactivé

L'alarme de profondeur se fait entendre lorsque la profondeur devient égale à ou inférieure au réglage du menu.

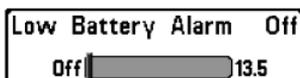
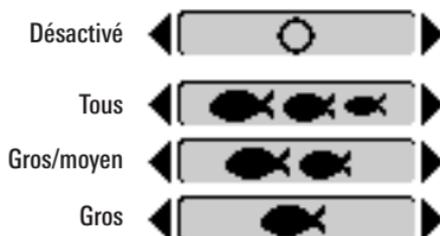


Alarme d'identification de poissons

Paramètres : Désactivée, Tous, Gros ou moyen, Gros; Défaut = Désactivée

L'alarme d'identification de poissons se fait entendre lorsque le détecteur de poissons détecte des poissons correspondant au réglage de l'alarme. Cette alarme ne sonne que si la fonction Identification de poisson (Fish ID+) est activée.

Par exemple, si vous avez réglé l'alarme ID poisson à Gros poisson, elle ne se déclenchera que lorsque l'appareil détectera un gros poisson.



Alarme de batterie faible

Paramètres : Désactivée, 8,5 v - 13,5 V; Défaut = Désactivée

L'alarme de batterie faible se fait entendre lorsque la tension d'entrée de la batterie est égale à ou inférieure au réglage du menu. L'alarme de batterie ne se fait entendre que lorsque la batterie est branchée au détecteur de poissons. Vous devriez régler l'alarme de batterie faible de façon à ce qu'elle vous avertisse lorsque la tension de la batterie passe sous la marge de sécurité que vous aurez déterminée.

Par exemple, si vous utilisez un moteur de pêche à la traîne (alimenté par batterie), vous devriez régler l'alarme de batterie faible de façon à ce qu'elle vous avertisse avant que la tension de la batterie ne soit trop faible pour lancer votre moteur principal alimenté à l'essence.



Alarme de temp.

Paramètres : Désactivé, 33 à 120 [Fahrenheit], 0 à 50 [Celsius]; Défaut = Désactivé

L'**alarme de temp.** se fait entendre lorsque la température de l'eau détectée par le détecteur de poissons atteint le réglage de l'alarme de temp., qui est soit en degrés Fahrenheit ou Celsius [*modèles internationaux seulement*].

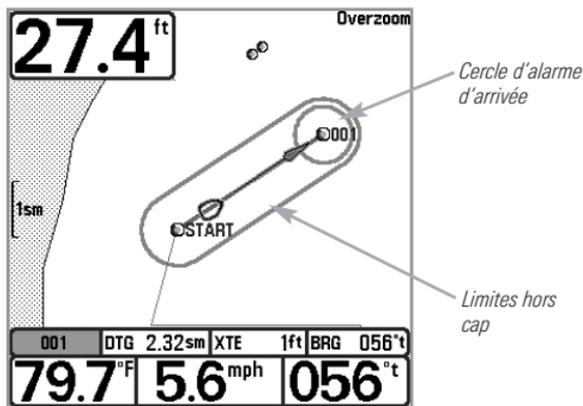
Par exemple, si l'alarme de temp. est réglée à 58 degrés Fahrenheit et que la température de l'eau chute de 60 à 58 degrés, l'alarme se fait entendre. De même, si la température de l'eau passe de 56 à 58 degrés Fahrenheit, l'alarme de temp. se fait aussi entendre.



Alarme d'écart de cap

Paramètres : Désactivé, 25 à 3 000 pieds, 10 à 1 000 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = 300 pieds, 100 mètres

L'**alarme d'écart de cap** vous permet de régler l'écart permis entre le bateau et la route prévue avant que l'alarme d'écart de cap ne se fasse entendre durant la navigation.



Arrival Alarm 150ft
Off  3000

Alarme d'arrivée

Paramètres : Désactivé, 25 à 3 000 pieds, 10 à 1 000 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = 150 pieds, 50 mètres

L'**alarme d'arrivée** se fait entendre lorsque le bateau dépasse la distance du point de cheminement désiré ou est entré dans le cercle d'alarme d'arrivée, selon le réglage du menu en navigant. L'alarme d'arrivée permet de déterminer à quel point le bateau doit être près du point de cheminement avant que l'alarme ne sonne.

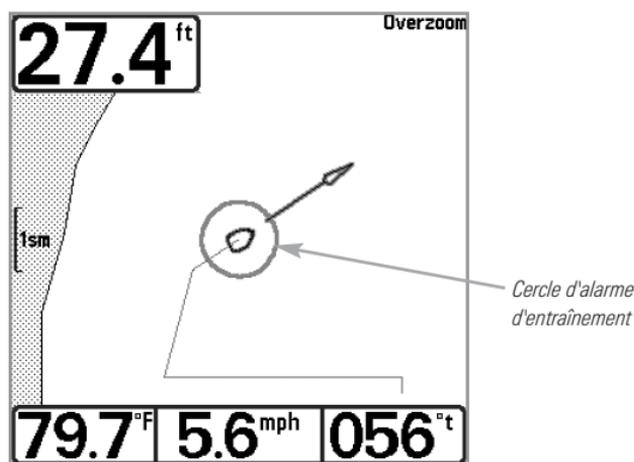
Drift Alarm Off
Off  3000

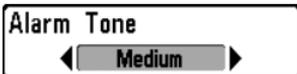
Alarme de dérive

Paramètres : Désactivé, 25 à 3 000 pieds, 10 à 1 000 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = Désactivé

L'**alarme de dérive** vous permet de régler la taille du périmètre autour de la position d'ancrage du bateau. Si le bateau ancré commence à dériver hors de ce périmètre, l'alarme de dérive sonne.

Périmètre de l'alarme de dérive

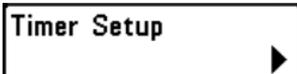




Tonalité d'alarme

Paramètres : Élevée, Moyenne, Faible; Défaut = Moyenne

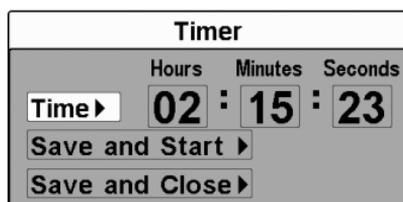
La **tonalité d'alarme** choisit la tonalité du son de l'alarme. Une brève tonalité se fera entendre lorsque vous réglerez la tonalité de l'alarme, afin que vous puissiez sélectionner celle qui convient le mieux.



Réglage de la minuterie

Paramètres : Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour ouvrir la boîte de dialogue.

La fonction **Réglage de la minuterie** vous permet d'afficher une boîte de dialogue pour la création des réglages de la minuterie. Vous pouvez également démarrer le décompte à partir de cette boîte de dialogue. Quand la minuterie est lancée, le minuteur fonctionne pendant la durée de temps indiquée dans la boîte de dialogue.



- **Heure** : Utilisez la touche curseur à 4 directions pour régler les heures, les minutes et les secondes.
- **Sauvegarde et démarrage** : Pour lancer immédiatement la minuterie, sélectionnez Sauvegarde et démarrage et appuyez sur la touche curseur de DROITE.
- **Sauvegarde et fermeture** : Pour sauvegarder vos réglages et lancer la minuterie plus tard, sélectionnez Sauvegarde et fermeture, et appuyez sur la touche curseur de DROITE. Voir aussi *Démarrage de la minuterie*.
- **Affichage numérique** : Pour que la minuterie soit affichée à l'écran pendant le décompte, voir *Affichages : Procédure de modification de l'affichage numérique*.

Start Timer



Démarrage de la minuterie

Paramètres : Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour démarrer la minuterie.

La fonction **Démarrage de la minuterie** vous permet de lancer la minuterie en utilisant les réglages sauvegardés dans la boîte de dialogue Réglage de la minuterie. Pour créer les réglages de la minuterie, voir *Réglage de la minuterie*.

Stop Timer



Arrêt de la minuterie

(pendant son déroulement)

Paramètres : Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour arrêter la minuterie.

La fonction **Arrêt de la minuterie** vous permet d'arrêter la minuterie pendant qu'elle effectue le décompte.

   	
Beam Select	200kHz
Imaging Frequency	455kHz
Surface Clutter	5
SwitchFire	Clear Mode
Fish ID +	On
Fish ID Sensitivity	5
RTS Window	Narrow
Zoom Width	Narrow
455kHz Sensitivity	0
Depth Lines	On
Noise Filter	Low
Max Depth	Auto
Water Type	Fresh
Digital Depth Source	Auto
DI Pings	All Beams
Imaging Palette	Dark

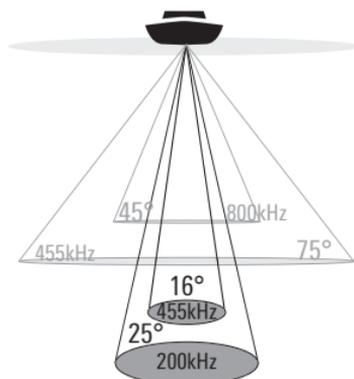
Menu du Sonar, mode avancé

Onglet Sonar du menu

Appuyez sur la touche MENU à deux reprises pour accéder au menu principal, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE jusqu'à ce que vous arriviez à l'onglet Sonar.

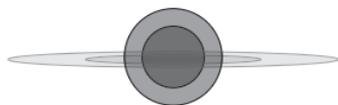
REMARQUE : Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur à avancé ou normal. Reportez-vous au **menu principal**, au mode utilisateur pour les détails.

La fonction **Sélection de faisceau** permet de régler les retours de sonar du transducteur qui s'afficheront à l'écran.



❖ 75 Degree Total Coverage

❖ Bottom Coverage = 1 x Depth



Les modèles Down Imaging vous permettent de sélectionner 200 kHz ou 455 kHz pour une couverture conique du sonar dans les modes d'affichage sonar traditionnels.

- Lorsque vous réglez la fonction à **200 kHz**, seuls les retours du faisceau de 200 kHz (25°) s'affichent.
- Lorsque vous réglez la fonction à **455 kHz**, seuls les retours du faisceau étroit de 455 kHz (16°) s'affichent.

Imaging Frequency

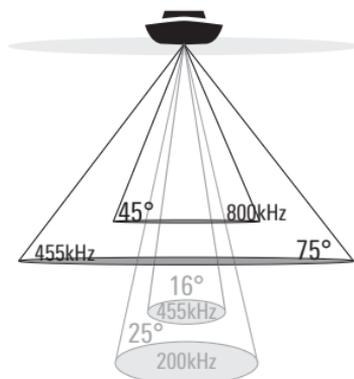
455kHz

Fréquence de l'imagerie

(Affichages Down Imaging uniquement)

Paramètres : 800 kHz, 455 kHz; Défaut = 455 kHz

L'option **Fréquence de l'imagerie** vous permet de sélectionner la fréquence à appliquer aux faisceaux Down Imaging (455 kHz ou 800 kHz). Sélectionnez 455 kHz pour obtenir la meilleure qualité d'image globale et pour explorer plus en profondeur. Sélectionnez 800 KHz pour obtenir les images les plus nettes (avec toutefois une capacité à aller en profondeur limitée).



❖ 75 Degree Total Coverage

❖ Bottom Coverage = 1 x Depth

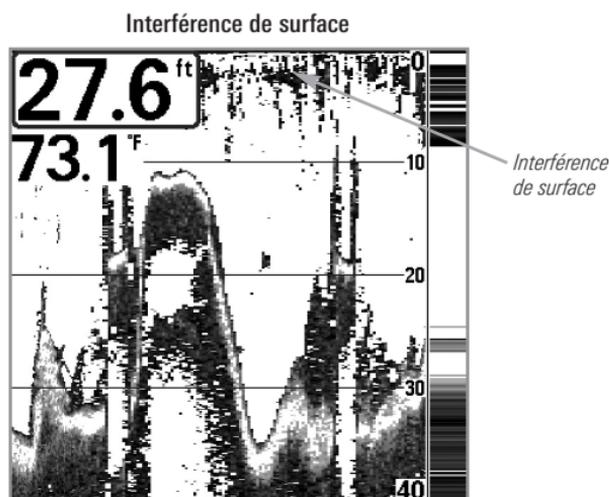


Surface Clutter 5
1 10

Interférence de surface

Paramètres : Faible = 1 à Élevé = 10; Défaut = 5

L'**interférence de surface** permet de régler le filtre qui élimine les interférences de surface causées par les algues et l'aération. Plus la valeur est faible, moins l'interférence de surface est affichée.



SwitchFire
◀ Clear Mode ▶

SwitchFire

Paramètres : Mode Max, Mode Effacer; Défaut = Mode Effacer

SwitchFire gère la présentation des retours sonar dans l'écran Vues Sonar.

Choisissez le **mode Max** pour n'afficher que les retours sonar bruts sur l'affichage. Lorsque le mode Max est sélectionné, les informations maximum disponibles du sonar dans le faisceau du transducteur s'affichent en révélant davantage d'arcs de poisson et un meilleur suivi de l'hameçon à l'écran.

Choisissez le **mode Effacer** pour montrer un encombrement moindre et des tailles de poissons plus précises. Lorsque le mode Effacer est sélectionné, l'encombrement est filtré, et les renvois sonar sont interprétés pour fournir plus de détails sur les objets détectés dans le faisceau du transducteur, quel que soit leur emplacement. Autrement dit, la présence d'un grand arc à l'écran indique qu'un gros poisson a été détecté.

L'alarme d'identification du poisson + (Fish ID+) utilise des algorithmes de traitement avancés du signal afin d'interpréter les retours sonar et d'afficher un symbole de poisson lorsque des conditions très ciblées sont remplies. Lorsqu'un poisson est détecté, l'appareil affiche une icône de poisson et un chiffre juste au-dessus de cette icône, indiquant la profondeur du retour interprété comme étant un poisson. Trois icônes différentes de poissons illustrent l'intensité du retour sonar et fournissent une indication relative de la taille du poisson.

Les **modèles Down Imaging** représentent les cibles détectées dans le faisceau conique de 455 kHz comme des symboles de poisson vides et les cibles détectées dans le faisceau conique de 200 kHz comme des symboles de poisson ombrés.



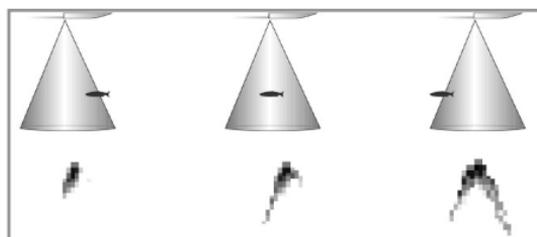
Symboles de poisson
ombrés faisceau étroit



Symboles de poisson
vides faisceau large

Lorsque la fonction Identification des poissons **Fish ID+ est désactivée**, le détecteur de poissons affiche seulement les retours sonar bruts à l'écran. Ces retours prennent souvent la forme d'arcs, indiquant des cibles potentielles. En raison de l'angle du faisceau du transducteur, la distance entre l'appareil et un poisson diminue lorsque celui-ci entre dans le faisceau et elle augmente lorsqu'il en sort; cette variation de distance crée un arc de poisson à l'écran. La vitesse du bateau, la vitesse de défilement et la position du poisson dans le faisceau influencent directement la forme de l'arc.

Faisceau du transducteur et arcs de poisson





Sensibilité de l'identification de poisson

Paramètres : Basse = 1, Haute = 10; Défaut = 5

La fonction **Sensibilité de l'identification de poisson** permet de régler le seuil des algorithmes de détection de la fonction Identification de poisson Fish ID+. Le choix d'un seuil plus élevé permet aux retours plus faibles d'être affichés comme des poissons. Ceci est utile pour identifier une espèce de poisson plus petite ou des poissons d'appâts. Le choix d'un réglage moins élevé permet d'afficher moins d'icônes de poissons provenant des retours de sonar faibles. Ceci est utile pour identifier une espèce de poisson plus grande.

La sensibilité de repérage de poisson est utilisée de pair avec la fonction Identification de poisson (Fish ID+). La fonction Fish ID+ doit être activée pour que la sensibilité de repérage de poisson influence la capacité du détecteur de poissons à identifier les retours de sonar comme des poissons.

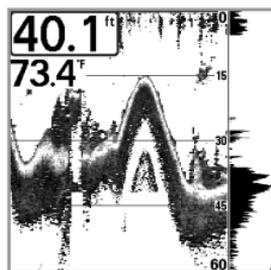


Fenêtre sonar en temps réel (RTS)

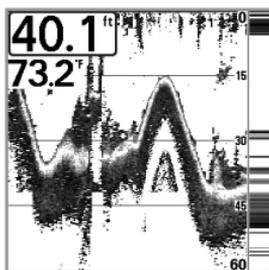
Paramètres : Large, Étroite, Désactivée; Défaut = Étroite

La fonction **Fenêtre sonar en temps réel (RTS)** permet de régler la largeur de cette fenêtre à large ou étroite ou de la désactiver, dans le mode Affichage sonar. Cette fenêtre est toujours rafraîchie le plus rapidement possible et n'affiche que les retours qui sont à l'intérieur du faisceau du transducteur. Reportez-vous à la **Représentation à l'écran du sonar** pour plus d'information.

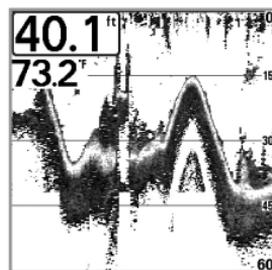
Fenêtre en temps réel (large)



Fenêtre sonar en temps réel (étroit)



Fenêtre sonar en temps réel (désactivé)



REMARQUE : La fenêtre sonar en temps réel large n'utilise pas les niveaux de gris.

Zoom Width



Largeur du zoom

Paramètres : Étroit, Moyen, Large; Défaut = Large

La **largeur du zoom** règle la largeur d'agrandissement sur la vue Zoom sonar qui se trouve à gauche de l'affichage. Voir *Affichages : Zoom du sonar* pour plus d'information.

455kHz Sensitivity



Sensibilité du faisceau de 455 kHz

(avancé, Down Imaging uniquement)

Paramètres : -10 à +10, Défaut = 0

La fonction **Sensibilité 455 kHz** permet d'ajuster la sensibilité des faisceaux à 455 kHz. Augmentez la sensibilité du faisceau pour afficher d'autres retours faibles, et réduisez-la si vous préférez afficher moins de retours faibles.

Depth Lines



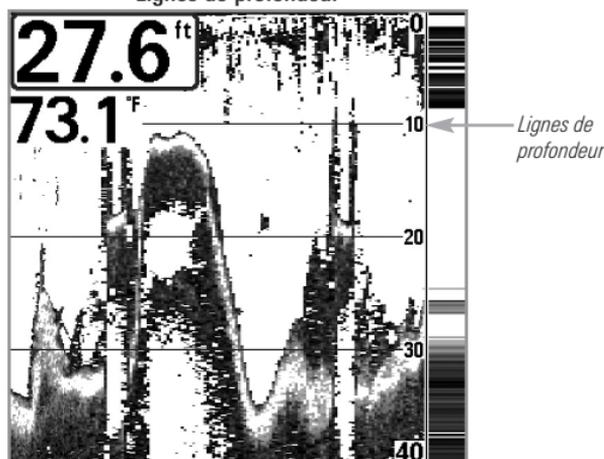
Lignes de profondeur

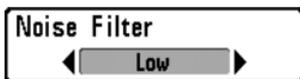
(avancé)

Paramètres : Activée, Désactivée; Défaut = Activée

Les **lignes de profondeur** divisent l'écran en quatre sections égales, séparées par trois lignes de profondeur horizontales. La profondeur de chaque ligne est affichée le long de l'échelle de profondeur. Vous pouvez activer ou désactiver les lignes de profondeur.

Lignes de profondeur





Filtrage du bruit

(avancé)

Paramètres : Désactivé, Faible, Moyen, Élevé 1, Élevé 2, Élevé 3; Défaut = Faible

L'option **Filtrage du bruit** permet de réduire les interférences à l'écran provenant de sources comme le moteur du bateau, la turbulence ou autres dispositifs de sonar.

Le réglage Désactivé retire tout le filtrage. Les réglages Faible, Moyen et Élevé 1, Élevé 2, Élevé 3 filtrent progressivement les retours sonar. Les réglages Élevé 1, Élevé 2, Élevé 3 sont utiles lorsque le moteur de pêche à la traîne produit un bruit excessif; toutefois, dans certaines situations en eaux profondes, les réglages élevés peuvent en fait empêcher votre appareil de trouver le fond.



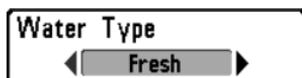
Profondeur maximale

(avancé)

Paramètres : Auto, 10 à 800 pieds, 3 à 260 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = Auto

L'option **Profondeur maximale** permet de régler la profondeur maximale de sondage de l'appareil. Lorsque l'option Profondeur maximale est réglée au mode automatique, le détecteur de poissons prend des lectures du fond au besoin (dans la mesure de ses capacités). Lorsque l'option Profondeur maximale est réglée pour être égale à la profondeur maximale, votre détecteur de poissons n'essaiera pas de récupérer les données du sonar dans cette profondeur, donc plus de détails apparaîtront à l'écran.

REMARQUE : Si le fond est plus profond que le réglage de profondeur maximale, l'indicateur numérique de la profondeur clignotera, indiquant que l'appareil ne peut le localiser.



Type d'eau

(avancé)

Paramètres : Douce, Salée (peu profonde), Salée (profonde); Défaut = Douce

L'option **Type d'eau** sert à configurer l'appareil pour les activités en eau douce ou en eau salée. En eau salée, vous pouvez aussi choisir le réglage d'eau peu profonde ou profonde.

Le type d'eau affecte la précision des lectures de profondeur en eau profonde. En eau salée, ce qui serait considéré un grand poisson pourrait être 2 à 10 fois plus grand qu'un poisson en eau douce (selon le type de poisson que vous recherchez). Le réglage d'eau salée tient compte d'une plus grande gamme dans l'ajustement de la taille des poissons pour expliquer ceci.



Source de profondeur numérique

(Avancé, avec transducteurs optionnels uniquement)

Paramètres : Auto, Élément 2D; Défaut = Auto

La **source de profondeur numérique** spécifie les faisceaux qui sera utilisé pour afficher la profondeur pour les indicateurs de profondeur numérique (voir *Affichages* et *l'onglet Réglages du menu principal : Sélection des indicateurs* pour obtenir plus d'informations). Il est important de définir cette option de menu en fonction du transducteur connecté à la tête de commande, comme suit :

- Si un **transducteur Down Imaging** est connecté à la tête de commande, sélectionnez Auto. En fonction de la profondeur, le paramètre Auto choisira automatiquement les faisceaux conique 2D ou les faisceaux Down Imaging pour afficher la profondeur sur la fenêtre de lecture numérique. Auto est le paramètre par défaut.
- Si un **transducteur accessoire** est connecté à la tête de commande, sélectionnez Élément 2D. Par exemple, si vous connectez un transducteur pour pêche sous glace à votre unité Down Imaging, définissez la source de profondeur numérique sur Élément 2D pour afficher la profondeur sur la fenêtre de lecture numérique. Le paramètre Élément 2D ne devrait pas être utilisé avec un transducteur Down Imaging.

REMARQUE : Communiquez avec notre Centre de ressources pour la clientèle pour déterminer les transducteurs accessoires qui sont compatibles avec votre système de pêche Humminbird®, ou visitez notre site Web, humminbird.com.

REMARQUE : Lorsque la source de profondeur numérique est définie sur Élément 2D, le paramètre DI uniquement sera supprimé du menu Impulsions DI. Lorsque la source de profondeur numérique est définie sur DI uniquement, le paramètre Élément 2D sera supprimé du menu Source de profondeur numérique. Référez-vous au **Impulsions DI** pour plus d'informations.

Impulsions DI

(affichages avancé, Down Imaging et combiné cartographique/Down Imaging seulement)

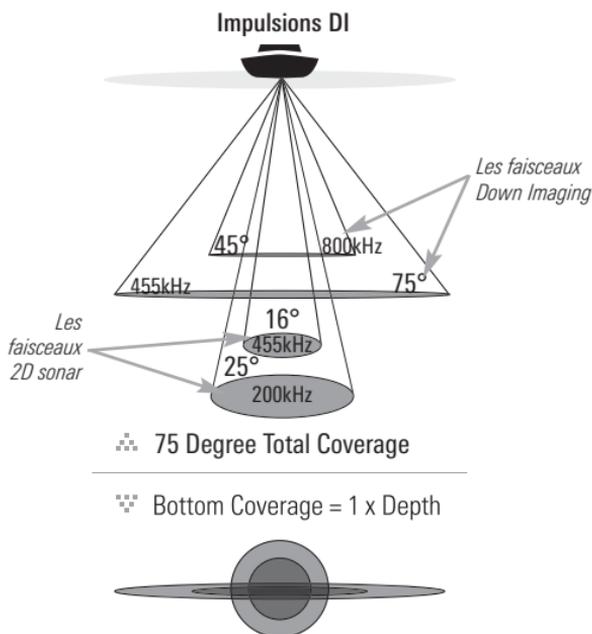
Paramètres : Tous les faisceaux, DI uniquement;
Défaut = Tous les faisceaux

Les **Impulsions DI** vous permet de sélectionner les faisceaux à utiliser pour afficher les retours dans l'affichage Down Imaging.

Sélectionnez **Tous les faisceaux** pour afficher les retours des faisceaux du sonar 2D et les faisceaux Down Imaging.

Sélectionnez **DI uniquement** pour afficher uniquement les retours des faisceaux Down Imaging. Sélectionnez DI uniquement pour des mises à jour plus rapides à l'écran.

REMARQUE : Lorsque les Impulsions DI est défini sur DI uniquement, le paramètre Élément 2D sera supprimé du menu Source de profondeur numérique. Lorsque la Source de profondeur numérique est définie sur Élément 2D, le paramètre DI uniquement sera supprimé du menu Impulsions DI. Voir **Source de profondeur numérique** pour plus amples informations.



REMARQUE : Voir **Fonctionnement du sonar : Down Imaging Sonar** pour plus amples informations.

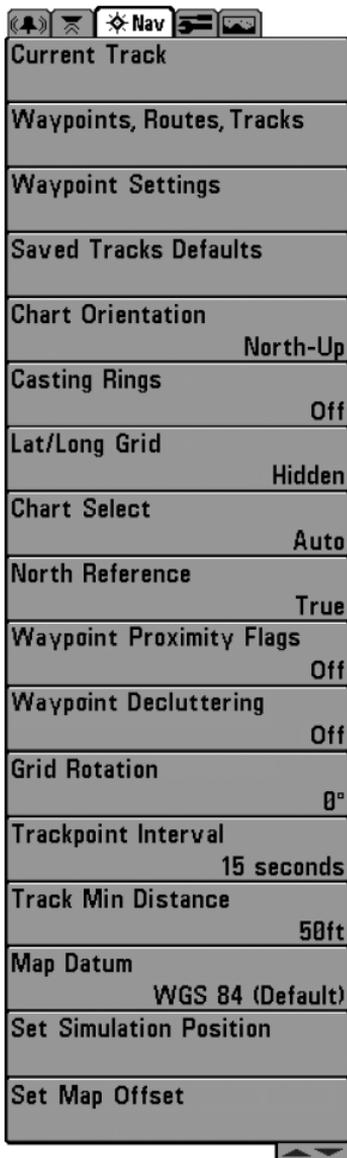


Palette de l'imagerie

(affichages Down Imaging uniquement)

Paramètres : **Foncé, Clair, Inverse, Défaut = Foncé**

L'option **Palette de l'imagerie** vous permet de sélectionner la palette monochrome à utiliser pour l'affichage Down Imaging.



Onglet du menu de navigation

Onglet du menu de navigation

Appuyez sur la touche MENU deux fois pour accéder au menu principal, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE jusqu'à ce que vous arriviez à l'onglet Navigation.

REMARQUE : Les options du menu varient selon les paramètres du système, selon la navigation actuelle.

REMARQUE : Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode utilisateur à avancé ou normal. Reportez-vous au **menu principal**, au **mode d'utilisateur** pour obtenir de l'information détaillée.

Current Track	Save	▶
	Clear	
	Appearance	
	Stop Tracking	

Itinéraire actuel

Paramètres : Sauvegarder, Supprimer, Apparence, Arrêt de l'itinéraire

La fonction **Itinéraire actuel** vous permet d'afficher le sous-menu de cette fonction. Voir *Introduction à la navigation : Itinéraires* pour de plus amples informations.

Le sous-menu contient les options de menu suivantes :

Sauvegarder vous permet de sauvegarder l'itinéraire actuel.

Supprimer vous permet de supprimer l'itinéraire actuel.

La fonction **Apparence** permet de modifier le style et la couleur de l'itinéraire actuel. (Piste de navigation, Ligne pointillée, solide ou grande ligne [s'il s'agit d'une ligne, la couleur de la ligne, en niveaux de gris, allant du gris pâle au noir]).

- Si vous choisissez **Masqué**, l'appareil continue de sauvegarder les points d'itinéraire, mais l'itinéraire n'apparaît pas sur l'affichage.

La fonction **Arrêt de l'itinéraire** supprime l'itinéraire actuel et l'appareil ne sauvegarde plus les points d'itinéraire. Pour reprendre l'enregistrement de l'itinéraire, sélectionnez Itinéraire actuel > Débuter itinéraire.

REMARQUE : Pour enregistrer les données de la profondeur de l'itinéraire actuel, il est important d'enregistrer l'itinéraire et de modifier également le nom avant de mettre hors tension la tête de commande.

Waypoints, Routes, Tracks

Points de cheminement, routes, itinéraires

(Boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement)

Réglages : Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour ouvrir la boîte de dialogue.

La fonction **Points de cheminement, routes et itinéraires** vous permet d'ouvrir la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Utilisez la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement pour créer de nouveaux points de cheminement et routes et organiser vos données de navigation. Vous pouvez également éditer les informations relatives aux points de cheminement, aux routes et aux itinéraires. Vos données de navigation peuvent être sauvegardées dans des groupes, triées, copiées et exportées vers HumminbirdPC.

Voir *Introduction à la navigation* et le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour de plus amples informations.

Waypoint Settings

Réglages des points de cheminement

Réglages : Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour ouvrir la boîte de dialogue.

La fonction **Réglages des points de cheminement** vous permet d'afficher la boîte de dialogue de réglage des points de cheminement. Utilisez la boîte de dialogue de réglage des points de cheminement pour établir la catégorie de symbole du point de cheminement et le symbole de tous les nouveaux points de cheminement. Voir *Introduction à la navigation : Édition de vos points de cheminement, routes, itinéraires et groupes* et le Guide de la gestion des points de cheminement Humminbird® pour de plus amples détails.

La boîte de dialogue de réglage des points de cheminement contient les options suivantes :

La fonction **Catégorie de symbole** vous permet de choisir une catégorie pour les symboles des points de cheminement (Tous, Géométrie, Alertes, Matériel, Navigation, Récréation, Poisson, Environnement). Le symbole du point de cheminement par défaut change également pour s'adapter à la catégorie sélectionnée.

La fonction **Symbole du point de changement par défaut** vous permet de choisir un symbole pour tous les nouveaux points de cheminement. Pour voir la plupart des options des symboles, réglez la catégorie de symbole sur Tous.

Nouveau symbole du point de cheminement :

Sélectionnez **Par défaut** pour que le système applique automatiquement vos réglages aux nouveaux points de cheminement.

Si vous choisissez **Sélection**, chaque fois que vous marquez un point de cheminement (en appuyant sur la touche MARQUER), il vous sera demandé de modifier la catégorie et le symbole du point de cheminement. Pour accepter les réglages actuels, appuyez à nouveau sur la touche MARQUER.



Valeurs par défaut des itinéraires sauvegardés

Réglages : Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour ouvrir la boîte de dialogue.

La fonction **Valeurs par défaut des itinéraires sauvegardés** vous permet d'ouvrir la boîte de dialogue de l'itinéraire par défaut. Utilisez la boîte de dialogue pour établir l'apparence par défaut de l'itinéraire pour tous les nouveaux itinéraires sauvegardés.

La boîte de dialogue des itinéraires sauvegardés contient les options suivantes :

La fonction **Visibilité** vous permet de régler les nouveaux itinéraires sur visible ou masqué.

La fonction **Style de représentation** vous permet de régler l'apparence et la couleur des nouveaux itinéraires (Piste de navigation, Ligne pointillée, Ligne continue ou Ligne large et si c'est une ligne, la couleur de la ligne).



Orientation cartographique

Paramètres : Nord en haut, cap suivi, selon le cap suivi;
Défaut = Nord en haut

La fonction **Orientation cartographique** permet de définir si les modes d'affichage des cartes doivent paraître selon une orientation Nord en haut, Cap suivi, ou selon le cap suivi. Le réglage de la fonction Orientation cartographique ne s'applique pas à l'affichage aérien (voir *Affichages : Orientation de l'affichage cartographique*).

Casting Rings 121ft
Off  150

Cercles de lancer

(avancé)

Paramètres : de Désactivé à 150 pieds, de 0 à 50 mètres ;
Défaut = Désactivé

La fonction 2 vous permet d'afficher un cercle autour de chaque point de cheminement sur l'Affichage cartographique. Cette option de menu établit la distance entre le point de cheminement et le cercle de lancer. Sélectionnez Désactivé pour masquer les cercles de lancer.

REMARQUE : Les cercles de lancer ne s'appliquent pas aux points de cheminement désencombrés (voir l'onglet du menu Navigation : Désencombrement des points de cheminement).

Lat/Lon Grid

◀ Hidden ▶

Grille de latitude/longitude

Paramètres : Masquée, Visible; Défaut = Masqué

La fonction **Grille de latitude/longitude** vous permet d'afficher ou de masquer la grille de latitude et longitude.

Chart Select

◀ Auto ▶

Sélect Carte

Paramètres : Divers, Défaut = Auto

Sélect Carte vous permet de choisir la carte à utiliser si vous avez des cartes intégrées ou une carte. Si vous choisissez Auto, votre appareil choisira automatiquement une carte.

North Reference

◀ True ▶

Référence du nord

Paramètres : Nord vrai, nord magnétique; Défaut = Nord vrai

Référence du nord permet d'afficher des relèvements de l'une des deux orientations : Nord vrai ou nord magnétique.

Drapeaux de proximité des points de cheminement

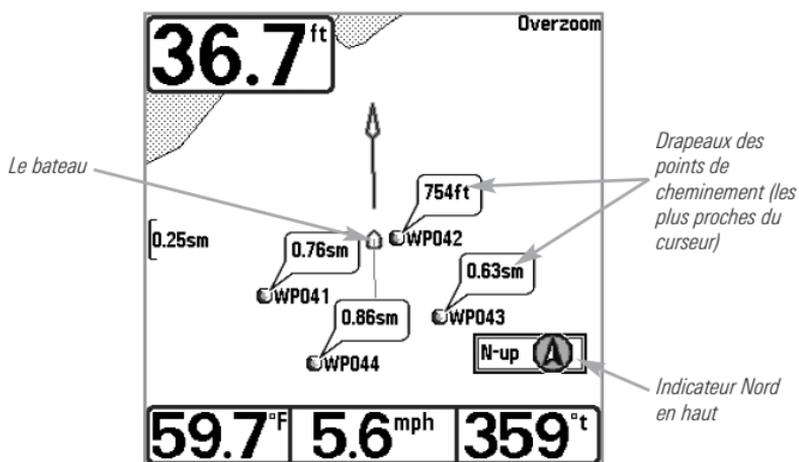
(avancé)

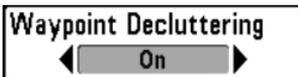
Paramètres : Masqués, Visibles, Défaut = Masqués

La fonction **Drapeaux de proximité des points de cheminement** vous permet d'afficher ou de masquer les drapeaux de point de cheminement pour les dix points de cheminement les plus proches du bateau ou du curseur actif. Ces drapeaux indiquent la distance entre le bateau (ou le curseur actif) et chaque point de cheminement.

Les Drapeaux de proximité des points de cheminement est également influencé par le niveau de zoom et la vitesse du bateau. Les drapeaux ne sont affichés que si l'échelle de la carte est inférieure à 0,5 sm et si le bateau avance à moins de 25 km/h (15 mi/h).

Affichage cartographique avec drapeaux des points de cheminement activés



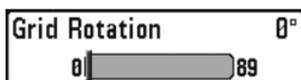


Désencombrement du point de cheminement

(avancé)

Paramètres : Activé, Désactivé; Défaut = Activé

Le **Désencombrement du point de cheminement** vous permet d'activer ou de désactiver la fonction de désencombrement. Lorsque deux points de cheminement ou plus se superposent ou sont affichés très près sur un affichage de carte, l'écran se désencombrera automatiquement — les noms des points de cheminement seront raccourcis et les icônes des points de cheminement se transformeront en petites icônes grises. Sélectionnez Inactif pour afficher les points de cheminement en taille ordinaire.

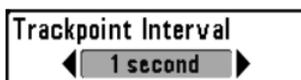


Rotation de grille

Paramètres : 0° à 89°, Défaut = 0°

Rotation de grille vous permet de régler, en degrés, l'orientation de la grille de pêche à la traîne où un réglage de 0° indique un alignement standard Nord, Sud, Est ou Ouest. Reportez-vous à *l'Introduction à la navigation : Ajouter un point de cheminement cible ou une grille de pêche à la traîne* pour plus d'information.

REMARQUE : Cette fonction peut apparaître soit comme Rotation Grille traînante, soit comme Rotation de grille, selon votre modèle.



Intervalle de point d'itinéraire

Paramètres : 1 seconde, 5 secondes, 10 secondes, 15 secondes, 30 secondes ou 60 secondes; Défaut = 1 seconde

La fonction **Intervalle de point d'itinéraire** vous permet de choisir le temps entre les points d'itinéraire. L'itinéraire actuel ne peut contenir que 20 000 points d'itinéraire donc, si la période de temps est plus longue, l'itinéraire se prolongera dans le temps, mais sera moins détaillé.

La fonction Intervalle de point d'itinéraire doit être utilisée avec l'option Distance min. entre les points d'itinéraire. Les deux conditions doivent être satisfaites avant de pouvoir ajouter un point d'itinéraire à l'itinéraire actuel. Durant les déplacements lents ou la dérive, le fait de régler la fonction Intervalle de point d'itinéraire et l'option Distance min. entre les points d'itinéraire à de petites valeurs vous permet d'augmenter la résolution de point d'itinéraire.



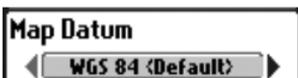
Distance min. entre les points d'itinéraire

(avancé)

Paramètres : 1 à 300 pieds ou 1 à 100 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = 16 pieds, 5 mètres

L'option **Distance min. entre les points d'itinéraire** vous permet de régler une distance minimale de parcours avant qu'un point d'itinéraire ne soit ajouté à l'itinéraire.

L'option Distance min. de point d'itinéraire s'emploie avec la fonction Intervalle de point d'itinéraire. Les deux conditions doivent être satisfaites avant de pouvoir ajouter un point d'itinéraire à l'itinéraire actuel. Durant les déplacements lents ou la dérive, le fait de régler la fonction Intervalle de point d'itinéraire et l'option Distance min. entre les points d'itinéraire à de petites valeurs vous permet d'augmenter la résolution de point d'itinéraire.



Système de référence cartographique

(avancé)

Paramètres : Divers, Défaut = WGS 84

L'option **Système de référence cartographique** vous permet de changer le système de coordonnées utilisé par le détecteur de poissons afin qu'il corresponde à celui utilisé sur une carte en papier.



Établissement d'une position en mode de simulation

(avancé)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

L'option **Établissement d'une position en mode de simulation** vous permet de régler la position du bateau dans le simulateur. Appuyez sur toute flèche de la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour activer le curseur et le déplacer vers les coordonnées de départ de la simulation. Confirmez ensuite la position en utilisant le réglage du menu Établissement d'une position en mode de simulation.

REMARQUE : Le curseur doit être actif pour que cette procédure fonctionne. Si le curseur n'était pas actif au début de cette procédure, un message d'erreur s'affiche. Quittez le menu, réglez le curseur, puis essayez de nouveau.

Set Map Offset

Réglage de compensation de carte

(avancé)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

L'option **Réglage de compensation de carte** vous permet de compenser la carte utilisée par votre détecteur de poissons. Appuyez sur la touche curseur à 4 DIRECTIONS pour activer le curseur et le déplacer vers l'endroit où l'option Compensation de carte sera appliquée. Confirmez ensuite la position de la compensation de carte en utilisant le paramètre du menu Régler Compensation Carte.

L'option Réglage de compensation de carte s'applique à toutes les cartes et non pas seulement à la carte à corriger. Vous devriez supprimer l'option Réglage de compensation de carte si vous utilisez une autre carte.

REMARQUE : Le curseur doit être actif pour que cette procédure fonctionne. Si le curseur n'était pas actif au début de cette procédure, un message d'erreur s'affiche. Quittez le menu, réglez le curseur, puis essayez de nouveau.

Clear Map Offset

Suppression de la compensation de carte

(avancé)

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

L'option **Suppression de compensation de carte** vous permet de supprimer la compensation de carte. Cette option de menu n'est accessible lorsque l'option Compensation de carte est active.

North Up Indicator



Indicateur Nord en haut

Paramètres : Actif, inactif, Défaut = Inactif

La fonction **Nord en haut** vous permet d'afficher le symbole Nord en haut à l'écran pour indiquer la direction du Nord vrai. L'icône affiche également l'orientation cartographique, et se transforme à mesure que l'orientation et la source de données changent. Pour régler l'orientation cartographique, voir *l'onglet du menu Navigation*. Voir aussi *Affichages : Orientation de l'affichage cartographique*.

Trait de projection du cap

Paramètres : Masqué, Standard, Vecteur unique, COG/SOG ;
Défaut = Standard

La fonction **Trait de projection du cap** affiche une pointe de flèche ou un trait sortant de la proue du bateau, soit une projection de la direction du bateau s'il continue en suivant le cap actuel.

Vous pouvez choisir le style de représentation du trait de projection du cap :

- **Standard** = flèche
- **Vecteur unique** = trait
- **COG/SOG** = trait avec des repères à des intervalles définis du bateau. Les repères sont basés sur les calculs de la vitesse.

Niveau de détail des références

Paramètres : Base, Navigation, Subaquatique, Tous, Personnaliser; Défaut = Tous

La fonction **Niveau de détail des références** permet de sélectionner le niveau de détail à afficher dans les affichages de navigation.

REMARQUE : Certains niveaux de détail ne sont disponibles que sur des cartes SD vendues séparément.

L'option **Base** affiche les zones terrestres, les ports, les obstacles et les zones restreintes.

L'option **Navigation** affiche les aides à la navigation, les points de repère, les voies de traversier et les routes de navigation, en plus des données de l'option Base.

L'option **Subaquatique** affiche les lignes de profondeur, les zones de pêche, les épaves subaquatiques, les marées et les courants, en plus des renseignements des options Base et Navigation.

L'option **Tous** affiche les routes, les bâtiments, les chemins de fer et autres notations, en plus des informations des options Base, Navigation et Subaquatique.

L'option **Personnaliser** (mode utilisateur Avancé) vous permet d'afficher ou de masquer des couches cartographiques sur les écrans de navigation. Les couches cartographiques disponibles comprennent notamment Canaux navigables, Frontières, Zones restreintes, Côtes, Ponts, etc.

Pour personnaliser les couches cartographiques :

1. Sélectionnez Niveau de détail de la cartographie sous l'onglet du menu de navigation. Appuyez sur la touche curseur de DROITE pour sélectionner Personnaliser. La sélection de l'option Personnaliser ajoute le menu Couches cartographiques personnalisées dans l'onglet du menu de navigation.
2. Appuyez sur la touche curseur du BAS pour sélectionner Couches cartographiques personnalisées, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE pour accéder au sous-menu.
3. Utilisez la touche curseur à quatre directions pour sélectionner une couche et l'activer (visible) ou la désactiver (masquée). Toutes les modifications sont immédiatement appliquées.

Frontières de carte montrées avec la cartographie Navionics
avec couches personnalisées disponible en option



① Zone de mouillage

② Lignes de séchage

③ Aides à la navigation

④ Bordures de la carte

⑤ Pont (des lignes ondulées)

Routes ⑥

Zones restreintes ⑦

Autres points d'intérêt ⑧

Côtes ⑨

Map Borders

◀ MMC/SD Only ▶

Bordures de la carte

Paramètres : Masqué, MMC/SD seulement, Toutes visibles; Défaut = MMC/SD seulement

La fonction **Bordures de la carte** vous permet d'afficher ou de masquer les bordures ou les lignes de référence de la carte. Les lignes en pointillé d'une bordure de carte indique une zone où il y a une carte différente.

Spot Soundings

◀ Hidden ▶

Sondages par points

Paramètres : Masquée, Visible; Défaut = Masqué

La fonction **Sondages par points** vous permet d'afficher ou de masquer les sondages par points, qui sont des mesures de profondeur affichées sur la carte.

REMARQUE : La fonction *Sondages par points* n'est disponible que sur les cartes SD (achat optionnel).

REMARQUE : Le curseur doit être actif pour que cette procédure fonctionne. Si le curseur n'était pas actif au début de cette procédure, un message d'erreur s'affiche. Quittez le menu, réglez le curseur, puis essayez de nouveau.

Auto Zoom

◀ On ▶

Zoom auto

(avancé)

Paramètres : Actif, inactif, Défaut = Inactif

La fonction **Zoom auto** règle l'Affichage cartographique de manière à zoomer automatiquement en fonction de la vitesse du bateau. À mesure que la vitesse du bateau augmente, la gamme cartographique augmente aussi. Vous pouvez continuer à utiliser les touches +/- ZOOM pour augmenter ou réduire l'affichage. Le zoom automatique reprend au bout de 20 secondes. Pour utiliser seulement les touches +/- Zoom pour régler l'échelle de la carte, désactivez le zoom automatique. Pour obtenir de plus amples renseignements à ce sujet, voir la section *Affichage de la cartographie*.

REMARQUE : Le réglage de la fonction *Zoom auto* ne s'applique pas à l'affichage aérien.

Auto Range

◀ On ▶

Échelle auto

(avancé)

Paramètres : Actif, inactif, Défaut = Inactif

Lorsqu'elle est activée, la fonction **Échelle auto** règle l'échelle de la carte sur sa limite inférieure de manière à ce que seuls le symbole du bateau et le prochain point de cheminement de la route soient affichés. Pour obtenir de plus amples renseignements à ce sujet, voir la section *Affichage de la cartographie*.

Zoom avant/arrière : Appuyez sur les touches +/- Zoom. L'utilisation des touches +/- ZOOM remplace l'échelle automatique. Pour revenir à l'échelle automatique, maintenez enfoncées les touches +/- ZOOM. Pour obtenir de plus amples informations à ce sujet, voir la section *Affichage de la cartographie*.

REMARQUE : Le réglage de la fonction *Portée auto* ne s'applique pas à l'affichage aérien.

REMARQUE : Si la fonction *Portée auto* est activée, elle a préséance sur les actions du menu *Zoom auto*.

Vessel Offset



Compensation du navire

Paramètres : Actif, inactif, Défaut = Inactif

La fonction **Compensation du navire** vous permet d'afficher une plus grande partie de l'affichage cartographique en fonction de la vitesse du bateau. Elle est associée à la fonction *Vitesse de compensation*.

Activez la compensation du navire et réglez le seuil de vitesse dans *Vitesse de compensation*. Lorsque le navire se déplace à une vitesse inférieure au réglage de la vitesse de compensation, le symbole du bateau s'affiche au centre de l'affichage cartographique. Lorsque le bateau atteint ou dépasse la vitesse de compensation réglée, le symbole du bateau se déplace sur le bord de l'affichage pour permettre d'afficher une plus grande partie de l'affichage cartographique à l'écran.

Offset Speed 23mph



Vitesse de compensation

(avec *Compensation du navire* activé)

Paramètres : de 5 à 60 mi/h, de 5 à 50 kt ou de 8 à 95 km/h (modèles internationaux seulement) ; Défaut = 5 mi/h, 5 kt, 8 km/h

La fonction **Vitesse de compensation** vous permet d'afficher une plus grande partie de l'affichage cartographique lorsque le bateau atteint ou dépasse la vitesse de compensation réglée. La fonction *Compensation du navire* doit être activée. Voir *Compensation du navire* pour de plus amples informations.

Setup	
Units - Depth	Feet
Units - Temp	°F
Units - Distance	Statute Miles
Units - Speed	mph
User Mode	Advanced
Language	English
Triplog Reset	
Restore Defaults	
Format Nav Directories	
Select Readouts	
Depth Offset	0.0ft
Temp. Offset	0.0°
Speed Calibration	0%
Local Time Zone	EST (UTC-5)
Daylight Saving Time	Off
Position Format	dd°mm.mmm'
Digits Format	Small tenths
Time Format	12-Hour
Date Format	mm/dd/yy
NMEA 0183 Output	Off
Sonar	On
Demonstration	Off

Onglet Réglages du menu

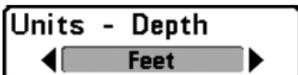
Onglet Réglages du menu

À partir de tout affichage, appuyez sur la touche MENU à deux reprises pour accéder aux onglets du menu principal, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE jusqu'à ce que vous arriviez à l'onglet Réglages.

REMARQUE : Les options du menu varient selon les accessoires branchés à l'appareil.

REMARQUE : Les options du menu peuvent être élargies ou simplifiées en réglant le mode d'utilisateur à avancé ou normal. Reportez-vous au **menu principal, au mode d'utilisateur** pour obtenir de l'information détaillée.

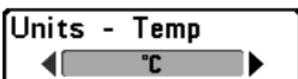
La flèche pointant vers le bas indique des options de menu supplémentaires. Appuyez sur la touche curseur vers le BAS pour parcourir la liste complète du menu.



Unités – Profondeur

Paramètres : modèles nationaux : Pieds, Brasses; modèles internationaux : Mètres; Défaut = pieds/mètres

La fonction **Unités – Profondeur** permet de choisir les unités de mesure pour toutes les lectures de profondeur.

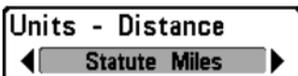


Unités – Température

(*modèles internationaux seulement*)

Paramètres : Celsius, Fahrenheit; Défaut = Celsius

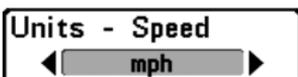
La fonction **Unités – Température** permet de choisir les unités de mesure pour tous les indicateurs de température. *Modèles internationaux seulement.*



Unités – Distance

Paramètres : modèles nationaux: Milles terrestres, Milles nautiques, Défaut - milles terrestres; modèles internationaux : mètres/kilomètres, mètres/milles nautiques, pieds/milles terrestres, pieds/milles nautiques; Défaut = mètres/kilomètres

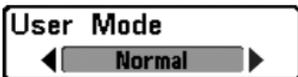
La fonction **Unités – Distance** permet de sélectionner les unités de mesure de tous les indicateurs de distance. Elle n'apparaît dans le menu que si un récepteur GPS ou un accessoire de température et de vitesse est branché à l'appareil (et que la roue à aubes a bougé au moins une fois).



Unités – Vitesse

Paramètres : modèles nationaux: mi/h, kts; modèles internationaux : ki/h; Défaut = mi/h/ki/h

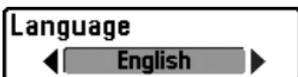
La fonction **Unités – Vitesse** permet de sélectionner les unités de mesure de tous les indicateurs de vitesse. Elle n'apparaît dans le menu que si un récepteur GPS ou un accessoire de température et de vitesse est branché à l'appareil et que la roue à aubes a bougé au moins une fois.



Mode utilisateur

Paramètres : Normal, Avancé; Défaut = normal

Mode utilisateur règle le menu du système à normal ou avancé. Lorsque l'appareil est réglé à normal (réglage par défaut), les réglages de base des options du menu sont indiqués dans le menu du système. Lorsque l'appareil est réglé à avancé, les options supplémentaires du menu sont ajoutées au menu du système. Reportez-vous au *menu principal, au mode d'utilisateur* pour obtenir de l'information détaillée.

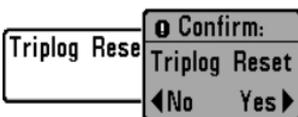


Langue

(modèles internationaux seulement)

Paramètres : Divers, Défaut = Anglais

La fonction **Langue** permet de sélectionner la langue d'affichage des menus. *Modèles internationaux seulement.*



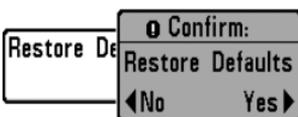
Remise à zéro du compteur journalier

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

La fonction **Remise à zéro du compteur journalier** permet de remettre le compteur journalier à zéro et ne s'affiche que si un récepteur GPS ou un accessoire de température et de vitesse est branché à l'appareil et que la roue à aubes a bougé au moins une fois.

Le compteur journalier fournit l'information suivante : une minuterie du temps écoulé, la distance parcourue depuis la dernière remise à zéro et la vitesse moyenne.

REMARQUE : Voir Affichages pour afficher les informations du Journal à l'écran.

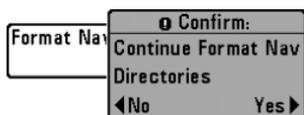


Restitution des réglages par défaut

Paramètres : Suivez les instructions à l'écran pour activer.

Utilisez cette option de menu avec prudence!

La fonction **Restitution des réglages par défaut** permet de revenir aux réglages par défaut pour TOUS les réglages du menu.



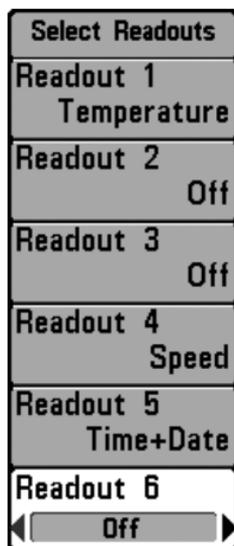
Formater les répertoires de navigation

Paramètres : Appuyez sur la touche curseur DROITE et suivez les instructions à l'écran.

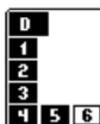
Utilisez cette option de menu avec prudence!

L'option **Formater les répertoires de navigation** supprime TOUTES les données de navigation (points de cheminement, routes, itinéraires et groupes) et réinitialise le répertoire des données de navigation dans la boîte de dialogue de la gestion des points de cheminement. Vous devrez peut-être réinitialiser le répertoire de navigation si vous avez importé des données de navigation corrompues à partir d'une source inconnue, ce qui pourrait provoquer un mauvais fonctionnement de l'appareil (consultez la section *Fente de carte SD : Importer des données de navigation*). Veuillez contacter notre Centre de ressources pour la clientèle avant d'utiliser cette option de menu.

REMARQUE : Il est important de sauvegarder régulièrement les fichiers de données de votre tête de commande. Les fichiers de données doivent également être sauvegardés sur votre ordinateur avant de rétablir les paramètres par défaut de l'appareil ou de mettre à jour son logiciel. Consultez votre compte Humminbird® en ligne sur humminbird.com ainsi que le Guide de gestion des points de cheminement.



Sélection des lectures



La position d'indicateur à l'écran est présentée dans la fenêtre Sélection des lectures.

Sélection des lectures

(affichage avancé, sonar et Down Imaging seulement)

Paramètres : Divers, Défaut = Inactif

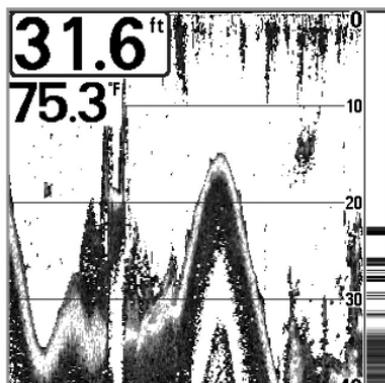
Sélection des lectures définit les informations à afficher dans chacune des fenêtres de données à six positions fixes disposées aux bords gauche et inférieur de l'écran Vue sonar. Pour laisser la fenêtre de données vierge, sélectionnez Désactiver (Off). Voir *Affichages* pour modifier la sélection des relevés.

Les fenêtres de données peuvent afficher les indicateurs d'accessoires compatibles comme ceux de l'accessoire de température et de vitesse. Chaque fenêtre de données peut être vide ou contenir l'une des catégories d'information suivantes :

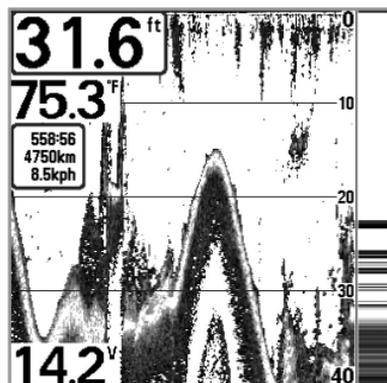
- Cap
- Navigation
- Position
- Vitesse
- Température
- TRA (Temps restant pour atteindre le prochain point de cheminement)
- Heure + Date
- Compteur journalier
- Tension
- Heure
- Minuterie

REMARQUE : La disponibilité de l'information des indicateurs numériques correspond à l'écran choisi, l'accessoire installé et si vous naviguez ou non.

Affichage Sonar (défaut)



Vue Sonar avec Sélection des Lectures



Compensation de la profondeur

(avancé)

Paramètres : -10,0 à +10,0 pieds ou -3 à 3 mètres [modèles internationaux seulement]; Défaut = 0

La fonction **Compensation de la profondeur** permet d'obtenir une lecture de profondeur soit à partir de la surface, soit à partir de la quille. Entrez une mesure verticale positive de la distance entre le transducteur et la ligne de flottaison pour que l'indicateur affiche la profondeur à partir de la ligne de flottaison. Entrez une mesure verticale négative de la distance entre le transducteur et la quille pour que l'indicateur affiche la profondeur à partir de la quille.



Compensation de température

(avancé, avec température/vitesse seulement)

Paramètres : de -10,0 à +10,0 degrés; Défaut = 0

La fonction **Compensation de température** règle la lecture de température selon la quantité entrée. Cette option de menu est disponible si un accessoire de température ou un détecteur de vitesse est branché et la roue à aubes ayant bougé au moins une fois.



Étalonnage de la vitesse

(avancé, avec température/vitesse seulement)

Paramètres : -20 % à +20 %, Défaut = 0 %

L'option **Étalonnage de vitesse** permet de régler l'indicateur de vitesse selon le pourcentage entré et apparaîtra au menu si un accessoire température/vitesse est branché et que la roue à aubes a bougé au moins une fois.



Fuseau horaire local

(avancé)

Paramètres : Divers, Défaut = EST [UTC-5] - Heure normale de l'Est

L'option **Fuseau horaire local** permet de sélectionner un fuseau horaire correspondant à l'heure du récepteur GPS lorsque l'option Heure et date est sélectionnée comme indicateur numérique en mode d'affichage Sonar (voir *Onglet Réglages du menu : Sélection des lectures*).



Heure avancée

(avancé)

Paramètres : Activé, Désactivé; Défaut = Désactivé

L'option **Heure avancée** permet de régler l'affichage de l'heure afin de tenir compte de l'heure d'été lorsque Heure+Date est choisi comme indicateur numérique de l'affichage sonar (voir *Onglet Réglages du menu : Sélection des lectures*).

Le fait de sélectionner Activée ajoute une heure à l'affichage de l'heure locale du fuseau horaire. Le fait de sélectionner Désactivée laisse l'affichage de l'heure locale selon le fuseau horaire.



Format de la position

(avancé)

Paramètres : dd.ddddd°, dd°mm.mmm', ou dd°mm'ss";
Défaut = dd°mm.mmm'

L'option **Format de la position** choisit le format de l'affichage de la latitude et de la longitude.



Format de l'heure

(avancé; modèles internationaux seulement)

Paramètres : 12 heures, 24 heures; Défaut = 12 heures

L'option **Format de l'heure** modifie le format de l'heure utilisé par l'appareil. L'option Format de l'heure permet de sélectionner le format d'affichage de l'heure en période de 12 ou de 24 heures, lorsque l'option Heure + Date est sélectionnée comme indicateur numérique dans le mode d'affichage Sonar (voir *Onglet Réglages du menu : Sélection des lectures*).



Format de la date

(avancé; modèles internationaux seulement)

Paramètres : mm/jj/aa, jj.mm.aa ou aa.mm.jj;
Défaut = mm/jj/aa

L'option **Format de la date** modifie le format de la date utilisé par l'appareil. L'option Format de la date permet de sélectionner le format d'affichage de la date lorsque l'option Heure + Date est sélectionnée comme indicateur numérique dans le mode d'affichage Sonar (voir *Onglet Réglages du menu : Sélection des lectures*).

Digits Format
 Small tenths
Format numérique*(avancé)*

Paramètres : Petit dixième, grand dixième, aucun dixième;
 Défaut = Petit dixième

Le **format numérique** ajoute un dixième de décimale aux lectures relevées, notamment de température et de profondeur. Utilisez les réglages pour modifier l'affichage de la décimale ou la supprimer des indicateurs numériques. Ci-dessous figurent des exemples des différents réglages. Voir également *Sélection des lectures* et *Affichages*.

Petit dixième

Grand dixième

Aucun dixième

NMEA Output
 Off
Sortie NMEA 0183*(avancé)*

Paramètres : Activée, Désactivée; Défaut = Désactivée

L'option **Sortie NMEA 0183** permet d'activer ou de désactiver la sortie NMEA*. Vous devez activer l'option Sortie NMEA si vous connectez les fils de la sortie NMEA du câble du récepteur GPS à un autre appareil compatible NMEA, tel un pilote automatique.

**NMEA 0183 est une norme de communication de données définie par la National Marine Electronics Association (association nationale d'électronique maritime)*

REMARQUE : Il vous faut probablement acheter séparément l'accessoire AS-HHGPS pour utiliser la fonction de sortie NMEA.

Les messages NMEA suivants sont émis lorsque l'option Sortie NMEA est activée :

DPT - Profondeur

MTW - Température de l'eau

GLL - Latitude et longitude

GGA - Données de position GPS

RMC - Données GNSS spécifiques minimales recommandées

VTG - Route et vitesse-fond

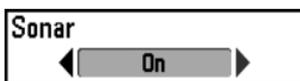
ZDA - Heure et date

Durant la navigation, les messages NMEA suivants sont également des messages de sortie :

APB - Message B d'autopilote

BWR - Relèvement et distance du point de cheminement

RMB - Information de navigation minimale recommandée



Sonar

Paramètres : Activée, Désactivée; Défaut = Désactivée

L'option **Sonar** indique si les écrans Sonar apparaissent dans le cycle de rotation des affichages. Sélectionnez Inactif pour désactiver Sonar et supprimer les écrans Sonar du cycle de rotation.



Démonstration

Paramètres : Inactif, Visible; Par défaut = Visible

L'option du menu de **démonstration** détermine si le mode de démonstration est visible ou inactif. Le mode de démonstration apparaît à l'écran si aucune touche n'est activée à l'apparition de l'écran de mise en garde au démarrage. Les réglages de menu ne peuvent pas être enregistrés dans Démonstration (voir *Mettre l'appareil en marche* et *Menu de démarrage*).



Contrôle du son

Paramètres : Pas de son, Alarmes seulement, Tous les sons; Défaut = Tous les sons

Le **contrôle du son** vous permet de choisir quand la tête de commande émettra un bip ou un signal sonore en appuyant sur les touches et/ou en cas d'alarmes.

Views	
Bird's Eye View	Visible
Chart View	Visible
Chart/Down Combo View	Visible
Combo View	Visible
Down Imaging View	Visible
Down/Sonar Combo View	Visible
Sonar View	Visible
Sonar Zoom View	Visible
Split Sonar View	Visible
Big Digits View	Visible
Self Test	Hidden
Accessory Test	Hidden
GPS Diagnostic View	Hidden

Menu des Affichages

Onglet de menu Affichages

À partir de tout affichage, appuyez sur la touche MENU à deux reprises pour accéder aux onglets du menu principal, puis appuyez sur la touche curseur de DROITE jusqu'à ce que vous arriviez à l'onglet Affichages.

Cet onglet de menu vous permet de régler les affichages disponibles de façon à ce qu'ils soient visibles ou non dans le cycle de rotation des affichages. Pour retirer un affichage du cycle de rotation, il suffit d'en régler l'attribut à « masqué », sinon il demeurera « visible ».

REMARQUE : Voir *Affichages* pour plus d'information.

Entretien

Votre détecteur de poissons Humminbird® a été conçu pour fonctionner correctement pendant des années sans requérir d'entretien important. Respectez les procédures suivantes pour garantir la meilleure performance possible de votre dispositif Humminbird®.

Entretien de la tête de commande

Il est important de garder les précautions suivantes à l'esprit lors de l'utilisation de votre tête de commande Humminbird® :

- Les produits chimiques, tels que ceux qui se trouvent dans les insecticides ou les écrans solaires peuvent endommager de façon permanente l'écran de la tête de commande. De tels dégâts ne sont pas couverts par la garantie.
- Ne laissez jamais votre détecteur de poissons Humminbird® dans une voiture, ou le coffre d'une voiture fermée, car les températures extrêmes des journées chaudes risquent d'endommager les composants électroniques.

Utilisez les informations suivantes pour maintenir l'écran et la tête de contrôle propres.

- **Écran** : Pour nettoyer l'écran de la tête de contrôle, utilisez un savon doux (tel qu'un savon pour les mains liquide et non-abrasif) et de l'eau tiède. Essuyez l'écran avec un chiffon doux. Veillez à ne pas rayer l'écran. Si des taches d'eau subsistent, utilisez un mélange d'eau et de vinaigre.

AVERTISSEMENT ! *N'utilisez pas de nettoyant chimique pour verre sur l'écran. Les produits chimiques contenus dans la solution risqueraient de fendre la lentille de l'appareil.*

REMARQUE : *N'essuyez pas l'écran quand il présente des poussières ou des taches de graisse.*

- **Tête de commande** : Si la tête de contrôle est en contact avec des embruns, essuyez les surfaces concernées avec un linge humecté d'eau douce.

Entretien du transducteur

Tenez compte des informations suivantes pour garantir le bon fonctionnement du transducteur :

- Si le bateau demeure à l'eau pendant de longues périodes, les salissures peuvent réduire l'efficacité du transducteur. Nettoyez régulièrement la face du transducteur à l'aide d'un détergent liquide.

***REMARQUE** : Pour nettoyer le transducteur, il se peut que vous ayez à le faire pivoter vers le haut dans le support.*

- Si le bateau reste hors de l'eau pendant une période prolongée, il faudra peut-être un certain temps pour mouiller le transducteur une fois ce dernier remis à l'eau. De petites bulles d'air peuvent remonter à la surface du transducteur et gêner son fonctionnement. Ces bulles se dissipent avec le temps mais, si vous le désirez, vous pouvez essuyer la surface du transducteur avec vos doigts une fois celui-ci dans l'eau.

Dépannage

Veillez lire la section suivante avant de communiquer avec le centre de ressources pour la clientèle de Humminbird®. Passez en revue ces lignes directrices de dépannage pour vous aider à résoudre un problème de rendement par vos propres moyens afin d'éviter d'envoyer votre appareil à un centre de réparation.

Le détecteur de poissons ne démarre pas

Si vous ne parvenez pas à faire démarrer le détecteur de poissons, consultez la notice d'installation fournie avec l'appareil pour obtenir des détails précis, en vous assurant que :

- le câble d'alimentation est bien branché à la tête de commande du détecteur de poissons;
- les connexions du câble d'alimentation sont adéquates : le fil rouge doit être branché à la borne positive de la batterie et le fil noir à la borne négative ou à la masse;
- le fusible est en bon état de fonctionnement;
- la tension de la batterie au connecteur du câble d'alimentation est d'au moins 10 V.

Corrigez les problèmes connus, éliminez également la corrosion des bornes et des fils de la batterie, ou remplacez la batterie si nécessaire.

Détecteur de poissons à simulateur actif malgré la présence d'un transducteur

Un détecteur de poissons auquel un transducteur en bon état est branché passera automatiquement en mode de fonctionnement normal. Si le détecteur de poissons passe automatiquement en mode Simulateur au démarrage, alors même qu'un transducteur est branché, cela signifie que la tête de commande ne détecte pas le transducteur. Effectuez les procédures de dépannage suivantes :

- En vous reportant à la notice d'installation fournie avec le détecteur de poissons, assurez-vous que le câble du transducteur est bien branché au système. Rebranchez-le au besoin, puis redémarrez le détecteur de poissons pour voir si l'anomalie est corrigée.
- Si le transducteur ne fonctionne pas, remplacez-le par un transducteur en bon état, si cela est possible, et remettez la tête de commande sous tension.
- Vérifiez le câble du transducteur. Remplacez le transducteur si le câble est endommagé ou corrodé.

Problèmes d'affichage

Il existe plusieurs conditions ou sources principales d'interférence possibles qui pourraient causer des problèmes avec la qualité de l'information affichée à l'écran de la tête de commande. Consultez le tableau suivant qui énumère certains symptômes de problèmes d'affichage et des solutions possibles à y apporter :

Problème	Cause possible
La tête de commande s'éteint lorsque le bateau se déplace à grande vitesse.	Si la puissance de sortie du moteur de votre bateau n'est pas régulée, il se peut que la tête de commande se protège grâce à un dispositif de protection contre les surtensions. Assurez-vous que la tension d'entrée ne dépasse pas 20 V.
Lorsque le bateau se déplace à grande vitesse, le fond disparaît de l'écran, l'image s'évanouit ou est interrompue.	<p>La position du transducteur doit probablement être ajustée. Un mélange d'air et d'eau s'écoulant autour du transducteur (cavitation) pourrait nuire à l'interprétation des données du sonar. Consultez la notice d'installation pour vous guider dans le repositionnement du transducteur.</p> <p>Le bruit électrique provenant du moteur du bateau pourrait nuire à la réception du sonar. Reportez-vous à la section <i>Détermination des causes d'interférence</i> pour obtenir de plus amples renseignements.</p>
L'appareil ne détecte aucun poisson, même si vous savez qu'il y en a sous le bateau, ou les lectures du sonar semblent faibles ou faussées.	<p>Si le transducteur est mal positionné (par ex., monté en angle plutôt que pointé directement vers le bas) ou s'il existe des interférences mécaniques, soit parce que le transducteur est monté à l'intérieur d'une coque trop épaisse pour obtenir une bonne transmission des ondes, soit parce que le lien entre le transducteur et la coque n'est pas hermétique, ou encore si le transducteur est sale, le détecteur pourrait avoir de la peine à traiter les retours de sonar. Consultez la notice d'installation pour repositionner le transducteur et assurez-vous que le transducteur est propre.</p> <p>Une faible tension de pile pourrait aussi nuire à la transmission du signal.</p> <p>Le bruit électrique provenant du moteur du bateau pourrait nuire à la réception du sonar. Voir la section <i>Détermination des causes d'interférence</i> pour obtenir de plus amples renseignements.</p>

Détermination des causes d'interférence

Le bruit électrique influence habituellement les indicateurs très sensibles et l'affichage, qui montre des points noirs lorsque le bateau se déplace à grande vitesse. L'une des sources suivantes ou même plusieurs d'entre elles pourrait causer du bruit ou des interférences.

Source possible d'interférence Isolation

Autres appareils électroniques

Fermez tous les dispositifs électriques environnants pour voir si cela résout le problème, puis allumez-les de nouveau, un après l'autre, pour voir si le problème survient de nouveau.

Le moteur du bateau

Pour déterminer si le moteur du bateau est la source du bruit, faites augmenter les révolutions du moteur en restant au point mort et en position stationnaire pour voir si le bruit augmente parallèlement avec les révolutions; si le bruit apparaît lorsque vous augmentez les révolutions du moteur, le problème peut provenir des bougies d'allumage, de l'alternateur ou du câblage du tachymètre. Remplacez les bougies d'allumage par des bougies à résistance, installez un filtre pour l'alternateur ou acheminez les câbles du transducteur et d'alimentation de la tête de commande à l'écart du câblage du moteur.

Cavitation causée par l'hélice du bateau

La turbulence créée par l'hélice peut causer du bruit; assurez-vous que le transducteur est fixé à une distance d'au moins 38 cm (15 po) de l'hélice, et que l'eau s'écoule avec aisance sur la face du transducteur en tout temps.

581i DI Spécifications

Profondeur	76 m (250 pi) Down Imaging 183 m (600 pi) Traditionnelles de sonar
Puissance de sortie	500 watts (RMS), 4 000 watts (crête à crête)
Fréquence de fonctionnement	455 kHz et 800 kHz (Down Imaging) 200 kHz et 455 kHz (Traditionnelles de sonar)
Zone de couverture	Down Imaging: 75° @ -10 dB dans 455 kHz 45° @ -10 dB dans 800 kHz Traditionnelles de sonar: 25° @ -10 dB dans 200 kHz 16° @ -10 dB dans 455 kHz
Séparation de cible	63,5 mm (2 1/2 po)
Alimentation requise	10-20 V c.c.
ACL Matrice	640 V x 320 H
Transducteur	XNT 9 DI T (température intégrée)
Longueur de câble de transducteur	6 m (20 pi)
Appel de courant	400 mA
Caractéristique IPX	IP67 Étanche/submersible @ 1 m pendant 30 minutes et à l'épreuve de la poussière

REMARQUE : Humminbird® vérifie la profondeur maximale spécifiée en eau salée. Ses performances en profondeur peuvent toutefois varier selon l'installation du transducteur, le type d'eau, les couches thermiques et la composition et l'inclinaison des fonds marins.

REMARQUE : Les caractéristiques et spécifications de ce produit peuvent être modifiées sans préavis.

581i HD DI Spécifications

Profondeur	76 m (250 pi) Down Imaging 183 m (600 pi) Traditionnelles de sonar
Puissance de sortie	500 watts (RMS), 4 000 watts (crête à crête)
Fréquence de fonctionnement	455 kHz et 800 kHz (Down Imaging) 200 kHz et 455 kHz (Traditionnelles de sonar)
Zone de couverture	Down Imaging: 75° @ -10 dB dans 455 kHz 45° @ -10 dB dans 800 kHz Traditionnelles de sonar: 25° @ -10 dB dans 200 kHz 16° @ -10 dB dans 455 kHz
Séparation de cible	63,5 mm (2 1/2 po)
Alimentation requise	10-20 V c.c.
ACL Matrice	640 V x 320 H
Transducteur	XNT 9 DI T (température intégrée)
Longueur de câble de transducteur	6 m (20 pi)
Appel de courant	400 mA
Caractéristique IPX	IP67 Étanche/submersible @ 1 m pendant 30 minutes et à l'épreuve de la poussière

REMARQUE : Humminbird® vérifie la profondeur maximale spécifiée en eau salée. Ses performances en profondeur peuvent toutefois varier selon l'installation du transducteur, le type d'eau, les couches thermiques et la composition et l'inclinaison des fonds marins.

REMARQUE : Les caractéristiques et spécifications de ce produit peuvent être modifiées sans préavis.

DÉCLARATION DE CONFORMITÉ AVEC L'ENVIRONNEMENT : Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. entend agir en de façon responsable, et respecter la réglementation environnementales connues et applicables et la politique de bon voisinage des communautés où elle fabrique et vend ses produits.

DIRECTIVE DEEE : La directive EU 2002/96/CE sur les « déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE) » concerne la plupart des distributeurs, vendeurs et fabricants d'équipements électroniques grand public dans l'Union européenne. La directive DEEE requiert que le producteur d'équipements électroniques grand public prenne en charge la gestion des déchets de leurs produits et mettent en œuvre leur élimination en respectant l'environnement, pendant le cycle de vie du produit.

Il est possible que la conformité à la directive DEEE ne soit pas requise sur le site pour les équipements électriques et électroniques (EEE), ou pour les équipements EEE conçus et destinés à des installations temporaires ou fixes sur les véhicules de transport tels que les automobiles, les aéronefs ou les bateaux. Dans certains pays membres de l'Union européenne, ces véhicules n'entrent pas dans le domaine d'application de la directive, et les EEE pour ces applications peuvent être considérés exclus de la conformité à la directive WEEE.



Ce symbole (poubelle DEEE) figurant sur le produit indique qu'il ne doit pas être mis au rebut avec les autres déchets ménagers. Il doit être éliminé et recueilli pour le recyclage et la récupération des équipements EEE à mettre au rebut. Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. marque tous les produits EEE conformément à la directive DEEE. Notre but est de respecter les directives sur la collecte, le traitement, la récupération et la mise au rebut de ces produits en respectant l'environnement ; ces exigences varient toutefois d'un état membre à l'autre de l'Union européenne. Pour obtenir d'autres renseignements sur les sites d'élimination des déchets d'équipements en vue de leur recyclage et de leur récupération et/ou sur les exigences des états membres de l'Union européenne, renseignez-vous auprès du distributeur ou du lieu d'achat de votre produit.

Glossaire

Termes relatifs au sonar:

Angle du cône L'angle du cône est la mesure de l'angle du faisceau sonar à un point d'atténuation sonore inférieur (p. ex., -10 dB). Voir *Point d'atténuation sonore inférieur*.

Bruit Le bruit est involontaire et est causé par les ondes sonores externes qui interfèrent avec le fonctionnement optimal du sonar. Il apparaît comme des « points » aléatoires à l'écran, provenant de différentes sources. Beaucoup de produits Humminbird® sont dotés d'un paramètre de menu permettant de filtrer le bruit difficile à éliminer de l'écran (voir également *Dépannage*).

Cavitation L'effet des bulles d'air produites par la rotation de l'hélice et le mouvement du bateau dans l'eau.

Compteur journalier Une fonction des systèmes Humminbird® qui affiche à l'écran un indicateur du temps écoulé, de la vitesse moyenne et de la distance totale parcourue. Il est nécessaire de brancher un capteur de vitesse pour activer cette fonction. Le compteur journalier apparaît dans le mode d'affichage À gros chiffres et il peut être remis à zéro par l'entremise du menu Compteur journalier.

Décibel L'unité de mesure du niveau de pression acoustique, ou l'« intensité » d'un retour sonar. Voir *Point d'atténuation sonore inférieur*.

Dureté du fond La densité (ou la composition) du fond. Il est possible de déterminer les différents niveaux de dureté en interprétant l'« épaisseur » du retour sonar principal. Les retours de fond dur sont minces et noirs et les retours de fond meuble apparaissent plus épais et moins foncés. Il est important de noter qu'un retour sonar d'un fond en pente peut avoir l'apparence d'un fond meuble.

Écran FSTN FSTN est un acronyme de l'anglais « Film Super-Twist Nematic » (soit un écran à cristaux liquides nématiques torsadés). Il s'agit d'une technologie d'affichage monochrome caractérisée par des pixels noirs à contraste élevé. Tous les produits fixes à écran monochrome de Humminbird® utilisent la technologie FSTN.

Faisceau sonar La propagation des ondes sonores dans l'eau, dans une projection conique. Voir *Angle du cône*.

Fréquence La mesure du nombre de cycles par seconde d'une impulsion sonore transmise sous l'eau. Les détecteurs de poisson émettent souvent des signaux à 200 kHz car cette fréquence s'avère un bon compromis pour le rendement dans de nombreuses conditions. Les fréquences plus basses (p. ex., 50 kHz) ont une meilleure portée en profondeur, mais offrent une moins bonne résolution. Les fréquences plus élevées (p. ex., 455 kHz) offrent une meilleure résolution, mais sont limitées en profondeur.

Fréquence de mise à jour sonar Indique combien de fois par seconde l'émetteur/récepteur du transducteur envoie et reçoit des signaux du sonar. Une fréquence très élevée permet de recueillir plus d'informations et fournit une image plus détaillée du fond, des poissons et de la structure. De nombreux appareils de Humminbird® fonctionnent à une fréquence de 40 cycles par seconde en mode monofréquence. En raison des limites imposées par la vitesse du son dans l'eau, la fréquence de mise à jour commence à diminuer lorsque la profondeur dépasse 15 m (50 pi). Dans l'eau peu profonde (moins de 3 m [10 pi]), la fréquence de mise à jour peut atteindre 60 cycles par seconde.

Gain à variation dans le temps Une étape de traitement appliquée au retour sonar afin de normaliser les données de façon à ce que les objets de mêmes dimensions (par ex., les poissons) apparaissent de la même taille, même s'ils sont éloignés les uns des autres.

Interférence de surface Un phénomène où les retours sonar sont réfléchis de petits objets près de la surface de l'eau, incluant les algues et même les bulles d'air. De façon générale, il y a substantiellement plus d'interférence de surface en eau salée qu'en eau douce, en raison de l'action continue du vent et des vagues qui causent une aération de la surface.

Largeur d'impulsion (durée d'impulsion) La durée de temps pendant laquelle l'impulsion sonar est transmise dans l'eau. De plus petites durées d'impulsion fournissent une meilleure séparation des échos, mais l'impulsion ne peut se propager à de grandes profondeurs. De plus longues durées d'impulsion fournissent une meilleure propagation en profondeur, mais résultent en une moins bonne séparation des échos. Humminbird® varie la largeur d'impulsion selon la profondeur afin d'optimiser la séparation des échos et le rendement en profondeur. Voir *Séparation des échos*.

Niveaux de gris Les diverses nuances de gris servant à représenter l'intensité du signal sonar à l'écran. De façon traditionnelle, les signaux plus intenses sont représentés en noir et les signaux de plus en plus faibles par des nuances progressivement plus pâles de gris.

Pixels Les « éléments de l'image », soit les petits carrés qui constituent l'image de l'écran à cristaux liquides. Leur dénombrement à la verticale et à l'horizontale (p. ex., 640 V x 320 H) indique la qualité de résolution. Pour les détecteurs de poisson, la résolution totale (soit le nombre de pixels dans le plan vertical multiplié par ceux dans le plan horizontal) est souvent moins important que la résolution dans le plan vertical parce que un plus grand nombre correspond à une résolution plus fine des cibles détectées par le sonar. Les données sonar de l'axe horizontal peuvent varier grandement, selon la vitesse du bateau et la vitesse de défilement.

Point d'atténuation sonore inférieur Le niveau sonore standard auquel l'angle du cône sonar est mesuré et il est écrit de cette façon : « à -10 dB » ou « à -3 dB ». Les mesures à des points d'atténuation plus faibles (plus grands nombres négatifs) indiquent que des signaux sonar moins intenses sont utilisés pour la mesure.

Profil du fond Le profil du fond correspond à la ligne de fond, telle que tracée à l'écran, au fur et à mesure des changements de profondeur.

Puissance de sortie La quantité d'énergie sonore émise dans l'eau par le transmetteur du transducteur. Elle est mesurée par deux méthodes, soit par la valeur efficace (valeur quadratique moyenne) ou la méthode de crête à crête. Chaque méthode est acceptable, mais il est important, lors de la comparaison des puissances de sortie, de s'assurer que la même méthode de mesure est utilisée, car les mesures de crête à crête sont huit fois plus élevées que les mesures de valeur efficace. Une plus grande puissance de sortie permet au signal sonar de pénétrer dans la couche végétale et les thermoclines, d'atteindre de plus grandes profondeurs et d'offrir un meilleur rendement dans des milieux bruyants, comme lorsque le bateau file à grande vitesse.

Second retour Décrit l'apparence d'un second retour sonar sous le retour primaire (profil du fond), à exactement deux fois la profondeur vraie. Le second retour est le résultat du même signal sonore se réfléchissant une première fois du fond, une deuxième fois de la surface de l'eau, pour revenir vers le fond et être réfléchi de nouveau. Les seconds retours se produisent plus souvent dans les eaux peu profondes et en présence de fonds durs; il est même possible de voir un troisième retour sonar dans certaines circonstances. Le second retour fournit des renseignements utiles pour déterminer la dureté du fond, car les zones ayant un fond dur produiront généralement un second retour. Le second retour peut être utilisé comme un guide pour régler la fonction de sensibilité en eau peu profonde.

Séparation des échos La séparation des échos est la mesure de la distance minimale nécessitée par un détecteur de poissons pour pouvoir reconnaître deux objets très rapprochés en deux cibles distinctes (par ex., deux poissons se tenant côte à côte ou un poisson très près d'une structure). Les détecteurs de poissons de Humminbird® offrent une très bonne séparation des échos de 64 mm (2,5 po) à moins de 30 m (100 pi) de profondeur. La séparation des échos diminue avec la profondeur, étant donné qu'il est nécessaire d'émettre un signal ayant une plus grande largeur d'impulsion pour atteindre de plus grandes profondeurs. Voir *Largeur d'impulsion*.

SONAR Le terme SONAR est un acronyme de l'expression anglaise « SOund and NAVigation Ranging ». La technologie sonar consiste à émettre des impulsions sonores dans l'eau afin de déterminer la distance et d'autres attributs d'objets sous-marins. Il est possible de calculer la distance car la vitesse du son dans l'eau est constante. Il

suffit de mesurer le temps pris par le signal pour revenir à la source. Le son se propage aussi très rapidement sous l'eau. La technologie est donc bien adaptée et rentable. Le sonar est la technologie de base derrière tous les détecteurs de poissons et sondeurs récréatifs et commerciaux.

Structure Un terme général désignant les objets du fond présentant une discontinuité, susceptibles d'attirer les poissons. Ceci inclut le profil du fond (dénivellations, cavités et trous), les structures debout (souches, arbres, amas de branches) et une grande variété d'autres objets potentiels (épaves, écueils). Les appareils de Humminbird® conviennent parfaitement pour afficher les détails des structures sur une plus grande zone de couverture en raison de leurs configurations sonar uniques élaborées pour les pêcheurs à la ligne.

Thermoclines Les couches d'eau de différentes températures qui réfléchissent le signal sonar en raison de leur densité distincte. Normalement, une thermocline apparaît comme une bande continue traversant l'écran, à une certaine distance du profil du fond. Les thermoclines présentent un certain intérêt pour les pêcheurs à la ligne, car les poissons se tiennent en suspension au-dessus de la thermocline, ou sous celle-ci, à la recherche de la température et des teneurs en oxygène optimales.

Transducteur Le transducteur se monte sur le bateau et demeure en contact avec l'eau. Il convertit l'énergie électrique du transmetteur en énergie sonore afin de former le faisceau sonar. À l'interne, le transducteur est constitué d'un ou de plusieurs disques piézoélectriques qui se « déforment » en proportions infimes afin de créer l'onde sonore. Cet élément fonctionne aussi dans l'autre sens, c'est-à-dire qu'il convertit l'énergie sonore réfléchie en un signal électrique que le récepteur peut interpréter. Voir **SONAR**.

Vitesse La distance parcourue sur l'eau par le bateau en fonction du temps. Elle peut être mesurée par rapport au fond (vitesse par rapport au fond) ou par rapport à la surface (vitesse-surface). La vitesse par rapport au fond est calculée à l'aide du GPS et consiste en une mesure du progrès du bateau sur une distance donnée. La vitesse-surface est fournie par une roue à aubes activée par le flux d'eau passant dans le capteur. Le calcul varie selon la vitesse et la direction du bateau. La vitesse-surface est plus importante pour les pêcheurs utilisant un downrigger, étant donné qu'elle influe sur la profondeur du lest. La vitesse par rapport au fond convient mieux pour la navigation, étant donné que des heures d'arrivée précises à destination peuvent être calculées à partir de cette mesure. Les produits Humminbird® ont des ports d'entrée et des fonctions de sortie pour les deux sources.

Zoom Une fonction qui améliore la résolution d'une zone plus petite du fond. Grâce à la résolution améliorée, le pêcheur à la ligne peut voir plus facilement les poissons se maintenant près d'une structure ou qui se tiennent rapprochés les uns des autres.

Zone en angle mort La zone du faisceau sonar qui est reçue après le retour principal du fond. Les poissons et les autres objets près du fond qui se trouvent dans la zone en angle mort ne seront probablement pas perçus dans le faisceau sonar. Les faisceaux sonar de précision, comme le faisceau de 20° de Humminbird®, ont une plus petite zone en angle mort que les faisceaux plus larges.

Zoom de verrouillage sur le fond Le zoom de verrouillage sur le fond est une fonction qui améliore la résolution d'une zone plus petite, juste au-dessus du fond. Contrairement au zoom régulier, cette fonction affiche continuellement le fond à un point constant de l'écran, peu importe les changements dans la profondeur. Cette fonction « écrase » le profil du fond, mais elle s'avère efficace pour montrer les poissons se tenant au fond ou près du fond, ce que préfèrent beaucoup de pêcheurs en eau salée.

Termes relatifs au GPS et à la navigation :

Altitude Mesure de la hauteur au-dessus du niveau de la mer. Cette mesure peut être fournie par le système de positionnement global (GPS).

Cap La direction vers laquelle pointe le bateau, mesurée en degrés (par ex., 321°, où le nord est à 000°, l'est à 090°, le sud à 180° et l'ouest à 270°). En raison du vent et des vagues, le bateau se déplace souvent dans une direction légèrement différente de l'endroit où il pointe et c'est pourquoi il y a parfois confusion entre la notion de « cap » et de « route vraie ». Voir *Route vraie*.

Cible de point de cheminement Il s'agit d'une fonction de Humminbird® qui affiche un point de mire autour du point de cheminement sélectionné. Ce point de mire est utilisé pour surveiller facilement la position relative du bateau par rapport au point de cheminement et s'avère utile pour la pêche au-dessus d'une structure submergée. Grâce à cette cible, un coup d'œil rapide à l'écran vous montre à quel point le bateau a pu dériver du point de cheminement.

Disponibilité sélective La disponibilité sélective est une fonction du système de positionnement global (GPS) qui peut être implémentée par le département de la Défense américaine (DoD) pour dégrader la précision des données de positionnement offertes par le GPS. Lorsque la disponibilité sélective est active, le récepteur GPS a une précision de 100 mètres, 95 % du temps. Lorsque la disponibilité sélective est inactive, le récepteur GPS a une précision de 45 mètres, 95 % du temps. Actuellement, la disponibilité sélective est inactive et le consommateur peut bénéficier de la meilleure précision offerte par le GPS. Toutefois, le département de la Défense se réserve le droit d'activer la disponibilité sélective en tout temps.

Distance restante La distance en ligne droite entre la position actuelle et le point de cheminement. La distance restante et la vitesse par rapport au fond sont utilisées pour calculer le temps restant. Voir *Temps restant* et *Vitesse par rapport au fond*.

Erreur de position estimée (EPE) Un calcul qui indique l'imprécision potentielle du calcul de position, découlant de plusieurs facteurs, incluant la position des satellites dans le ciel, l'intensité du signal, etc.

Erreur latérale de route (XTE) L'erreur latérale de route correspond à la distance en ligne droite séparant le bateau de la route prévue. Il s'agit d'une mesure de la grandeur de l'écart du bateau de la route prévue; c'est également cette mesure qui déclenche l'alarme d'écart de cap. Voir *Itinéraire*.

GPS Un acronyme du terme anglais « Global Positioning System » (système de positionnement global). Ce système fournit des données de positionnement précises (latitude, longitude et altitude) pratiquement n'importe où sur terre grâce à la technologie des satellites et à des récepteurs personnels terrestres. Voir *Fonctionnement du sonar*.

GPS différentiel (DGPS) : Le GPS différentiel est un système qui améliore la précision en position du système de positionnement global du département de la Défense en utilisant les « signaux de correction » diffusés par des stations terrestres situées le long des côtes américaines et sur certaines voies d'eau intérieures. Ces signaux de correction sont fournis par la garde côtière des États-Unis (USCG) et reçus par un récepteur de signaux de balise différentiel auxiliaire se branchant au récepteur GPS. La venue du système de renforcement à couverture étendue (WAAS) a grandement annulé le besoin de se procurer (à coût additionnel) un récepteur de signaux de balise différentiel aux États-Unis.

Grille de pêche à la traîne Une fonction de Humminbird® qui permet d'afficher une grille de référence précise autour d'un point de cheminement. La grille sert de guide pour la pêche à la traîne dans une zone spécifique. Elle assure une couverture plus efficace et complète de la zone.

Itinéraire Une série de points sauvegardés, définissant le chemin parcouru par le bateau. Ces points d'itinéraire sont sauvegardés à des intervalles de temps réguliers. Les itinéraires constituent une méthode pratique et rapide de voir où vous êtes passé et s'avèrent un guide facile à suivre pour revenir au point de départ. Généralement, tous les récepteurs GPS disposent d'un nombre limité de points d'itinéraire pouvant être sauvegardés avant que l'appareil ne remplisse sa mémoire et ne commence à remplacer les premiers points sauvegardés. Pour cette raison, l'utilisateur peut régler à la hausse l'intervalle de temps entre chaque point d'itinéraire et ainsi augmenter la distance couverte par un itinéraire. Il est également possible de sauvegarder un itinéraire en permanence et de l'afficher, à la guise de l'utilisateur.

Lancement à froid La procédure qu'un récepteur GPS doit suivre lorsqu'il ne dispose pas d'information historique concernant son emplacement actuel. Cette procédure prend normalement quelques minutes et elle peut se produire à la première mise en marche du récepteur ou lorsque le récepteur a été déplacé d'une grande distance.

MMC MMC est un acronyme du terme anglais « Multi Media Card » (carte multimédia). Une carte MMC est une carte mémoire de la taille d'un timbre-poste servant à stocker des données électroniques comme des cartes, points de cheminement, routes, etc. La carte MMC est très robuste et convient en milieu marin, mais elle n'est cependant pas étanche. La carte MMC est du même format que celui utilisé par de nombreux appareils-photo numériques. Voir *SD*.

Nord magnétique Le point de référence principal de la boussole (c'est-à-dire que le nord est à 000°). Le nord magnétique découle du champ magnétique de la terre qui permet d'aligner un pointeur métallique en direction générale du nord vrai. Toutefois, en raison des variations locales dans le champ magnétique de la terre autour du globe, la différence entre le nord vrai et le nord magnétique peut varier de 10°. Voir *Nord vrai*.

Nord vrai Le nord est le point de référence principal de la boussole (c'est-à-dire que le nord est à 000°). Le nord vrai utilise l'axe de rotation de la terre comme point de référence nordique constant pour tous les points de la terre. La plupart des récepteurs GPS sont réglés au nord vrai par défaut. Le cap GPS peut différer de la boussole du bateau parce que la boussole utilise le nord magnétique. Voir *Nord magnétique*.

Point de cheminement Un point d'intérêt (latitude, longitude) sauvegardé dans la mémoire du récepteur GPS. Il peut s'agir d'une bouée repère, d'un quai, d'un point de pêche favori ou de tout autre endroit où l'utilisateur voudrait revenir. Les produits Humminbird® offrent la possibilité d'assigner un nom et un symbole au point sauvegardé. La profondeur, la date et l'heure du jour sont également sauvegardées lors de la création d'un point de cheminement.

Position actuelle Une mesure de l'emplacement actuel (en latitude et longitude), telle que déterminée par le récepteur GPS. La position actuelle est indiquée à l'écran par une icône de bateau directionnelle si le bateau est en mouvement, ou par un symbole si le bateau est stationnaire.

Relèvement (BRG) La direction vers un point de cheminement de destination, mesurée en degrés à partir du Nord (par ex., 321°, où le nord est à 000°, l'est à 090°, le sud à 180° et l'ouest à 270°).

Route Une série de points de cheminement reliés entre eux dans un ordre spécifique et sauvegardés dans la mémoire du détecteur de poissons, dans le but de définir une voie de navigation entre deux points. Les routes sont souvent utilisées lors de voyages fréquents entre deux emplacements ou plus, car il s'agit d'une méthode plus rapide et

précise que celle consistant à sélectionner des points de cheminement individuels lors de voyages dans la même région. Les routes sont constituées d'un point de cheminement de départ, d'un point de fin et d'une série de points de cheminement entre ces deux points. Les utilisateurs peuvent commencer la navigation au point de départ, au point de fin (s'ils suivent la route en chemin inverse) ou à partir de n'importe quel point de cheminement dans la route. Voir *Point de cheminement*.

Route vraie (COG) La actuelle suivie par le bateau, mesurée en degrés à partir du Nord (par ex., 321°, où le nord est à 000°, l'est à 090°, le sud à 180° et l'ouest à 270°). Lorsque la route vraie est égale au relèvement, on dit que le bateau suit la route et qu'il arrivera à destination de la manière la plus efficace. Il y a souvent confusion entre les notions de « route vraie » et de « cap ». Voir *Cap*.

SD Un acronyme de « Secure Digital ». Une carte SD est, du point de vue de l'utilisateur, pratiquement identique à une carte MMC. Toutefois, la vitesse d'accès à l'information de ce type de carte est généralement plus rapide, sa capacité mémoire plus grande, et elle est dotée de dispositifs de sécurité prévenant l'extraction des données. Le format SD est celui utilisé par de nombreux appareils-photo numériques. Voir *MMC*.

Système de référence cartographique Le système de référence cartographique est relié au relevé particulier de la surface de la terre ayant servi de référence lors de la création de la carte (par ex., WGS84). Souvent, la référence au système de référence cartographique se retrouve dans la légende de la carte sur support papier. Il est important de sélectionner le bon paramètre de système de référence cartographique dans le détecteur de poissons lors de la comparaison d'une position GPS à une carte sur support papier, afin de prévenir de légères imprécisions dans la position. Presque toutes les cartes électroniques utilisent le système de référence cartographique WGS84 et, par conséquent, aucune modification du paramètre n'est nécessaire.

Temps d'acquisition Temps pris par un récepteur GPS pour déterminer sa position par rapport à au moins trois satellites. Les récepteurs GPS de Humminbird® ont un temps d'acquisition très court (moins qu'une minute), ce qui permet aux usagers de se rendre sur l'eau plus rapidement.

Temps restant Le temps estimé requis pour atteindre le point de cheminement de destination. Il est calculé à l'aide de la distance restante et de la vitesse par rapport au fond. Voir *Vitesse par rapport au fond* et *Distance restante*.

Tracé de route (TRK) La ligne de voyage désirée entre deux points de cheminement. Il représente le meilleur chemin entre deux points, étant donné qu'il est en ligne droite. Il est mesuré en degrés (par ex., 321°, où le nord est à 000°, l'est à 090°, le sud à 180° et l'ouest à 270°). Voir *Erreur latérale de route*, *Route vraie*.

Traceur de route Un appareil de navigation qui montre la position actuelle ainsi que l'itinéraire, les points de cheminement et les routes, mais sans afficher de carte en arrière-plan. Voir *Traceur graphique*.

Traceur graphique Le traceur graphique est un appareil qui montre, sur une carte, la position actuelle ainsi que les itinéraires, points de cheminement et routes. Tous les traceurs graphiques sont aussi considérés comme des traceurs de route. Voir *Traceur de route*.

Type de point de repère Le type de point de repère indique si le récepteur GPS fournit un point de repère 2D ou 3D. Un point de repère 2D ne nécessite que trois satellites et ne fournit que la latitude et la longitude. Un point de repère 3D est basé sur quatre satellites ou plus et fournit la latitude, la longitude et l'altitude.

UTC : Un acronyme de l'expression anglaise « Universal Time Constant » (temps universel coordonné). L'heure UTC est l'heure normalement utilisée en navigation et correspond à l'heure locale à Greenwich (Angleterre). (UTC est également l'équivalent de GMT [Greenwich Mean Time], soit le temps moyen de Greenwich.)

Vitesse par rapport au fond (SOG) Mesure la progression du bateau sur une distance donnée; il s'agit de la vitesse calculée à l'aide des données GPS. La vitesse-surface est fournie par une roue à aubes activée par le flux d'eau passant dans le capteur. Le calcul varie selon la vitesse et la direction du bateau. La vitesse par rapport au fond convient mieux pour la navigation, étant donné que des heures d'arrivée précises à destination peuvent être calculées à partir de cette mesure. Les produits Humminbird® ont des ports d'entrée et des fonctions d'affichage pour les deux types de mesure de vitesse.

WAAS Un acronyme de l'expression anglaise « Wide Area Augmentation System » (système d'augmentation à grande échelle ou système de renforcement à couverture étendue). Le WAAS est une technologie complémentaire à celle du GPS, qui offre une précision accrue par la diffusion de signaux de correction à partir des satellites WAAS (en position au-dessus des États-Unis) de la Federal Aviation Administration. Ces signaux secondaires sont reçus automatiquement par le récepteur GPS standard de Humminbird®. Grâce au signal du WAAS, la précision des signaux GPS est améliorée à 3 m, 95 % du temps. À l'extérieur des États-Unis, les coalitions gouvernementales régionales ont créé des systèmes semblables, tels EGNOS en Europe et MSAS au Japon.

Pour communiquer avec Humminbird®

Voici par quels moyens vous pouvez communiquer avec le Centre de ressources pour la clientèle Humminbird® :

Par téléphone,
du lundi au vendredi, de 8 h à 16 h 30
(heure normale du Centre) :

1-800-633-1468

Par courrier électronique
(nous répondons normalement aux courriels en moins de trois jours ouvrables) :

service@humminbird.com

Adresse d'expédition directe :

Humminbird
Service Department
678 Humminbird Lane
Eufaula, AL 36027 USA



HUMMINBIRD®