



# **RIPTIDE INSTINCT™ QUEST™**

**MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE MONTÉ SUR ÉTRAVE**

Manuel du propriétaire

# PRÉSENTATION

## MERCI

Nous vous remercions d'avoir choisi Minn Kota. Nous sommes persuadés que vous devriez consacrer plus de temps à pêcher et moins de temps à amarrer votre embarcation. C'est pourquoi nous construisons les moteurs de pêche à la traîne les plus intelligents, les plus solides et les plus faciles à utiliser. Chaque aspect d'un moteur de pêche à la traîne Minn Kota est réfléchi et étudié jusqu'à ce qu'il soit digne de porter notre nom. Nous avons investi des heures incalculables de recherche et d'essais pour vous offrir les avantages caractéristiques de Minn Kota, qui vous mènent vraiment « n'importe où, n'importe quand ». Notre principe est simple, nous faisons les choses selon les règles. Nous sommes Minn Kota. Et nous ne cesserons jamais de vous aider à pêcher plus de poissons.

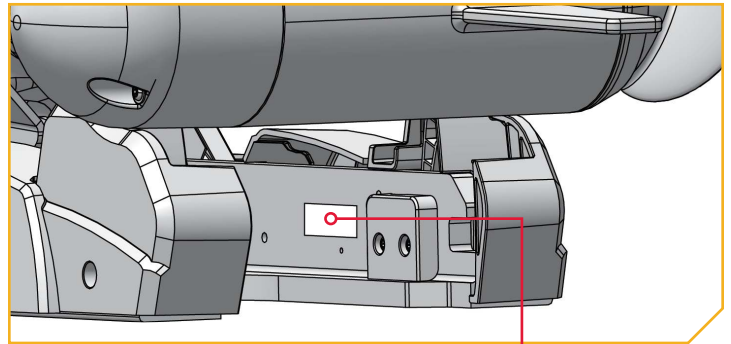
## ENREGISTREMENT

N'oubliez pas de conserver votre reçu et d'enregistrer immédiatement votre moteur de pêche à la traîne sur notre site Web [minnkota.johnsonoutdoors.com/register](http://minnkota.johnsonoutdoors.com/register).

## NUMÉRO DE SÉRIE

Le numéro de série à 11 caractères Minn Kota est très important. Cela permet de déterminer le modèle spécifique et l'année de fabrication. Lorsque vous contactez le service à la clientèle ou que vous enregistrez votre produit, vous devez connaître son numéro de série.

**AVIS :** Le numéro de série du Riptide Instinct QUEST se trouve à l'intérieur du support, derrière la rampe de moteur de gauche.



## INFORMATION SUR LE MOTEUR (À des fins de référence par le client seulement)

Modèle : \_\_\_\_\_

Numéro de série : \_\_\_\_\_

Date de l'achat : \_\_\_\_\_

Magasin où l'achat a été effectué : \_\_\_\_\_

**AVIS :** Ne retournez pas le moteur Minn Kota au détaillant. Le détaillant n'est pas autorisé à réparer ou à remplacer cette unité. Pour le service : communiquer avec Minn Kota au (800) 227-6433; retourner le moteur au Centre de service de l'usine de Minn Kota; envoyer ou apporter le moteur à un centre de service agréé de Minn Kota. Une liste de centres de service agréés est disponible sur notre site Web, [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com). Pour obtenir un service au titre de la garantie, y compris toutes les options susmentionnées, veuillez inclure la preuve d'achat, le numéro de série et la date d'achat.

Conçu pour iPhone® 11 et iPhone X

Pour une compatibilité mise à jour iOS, Humminbird<sup>MD</sup> et Minn Kota<sup>MD</sup>, visitez [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com)



L'utilisation de l'insigne Fait pour Apple signifie qu'un accessoire a été conçu pour se connecter spécifiquement au(x) produit(s) Apple identifié(s) sur l'insigne et qu'il a été certifié par le développeur comme étant conforme aux normes de rendement d'Apple. Apple n'est pas responsable de l'utilisation de cet appareil ou de sa conformité aux normes sécuritaires et légales. iPhone est une marque déposée d'Apple Inc., enregistrée aux États-Unis et dans d'autres pays. La marque « iPhone » est utilisée au Japon avec une licence d'Airphone K.K.

Android<sup>MC</sup> est une marque de commerce de Google LLC. Le robot Android<sup>MC</sup> est reproduit ou modifié de l'œuvre créée et partagée par Google et utilisé conformément aux conditions décrites dans la licence Creative Commons 3.0 Attribution.

# TABLE DES MATIÈRES

CONSIGNES DE SÉCURITÉ.....	4	SCHÉMA DE CÂBLAGE DU MOTEUR .....	43
GARANTIE .....	5	UTILISATION ET RÉGLAGE DU MOTEUR .....	44
CONNAISSEZ VOTRE BATEAU .....	6	Caractéristiques du support .....	44
CARACTÉRISTIQUES .....	7	Panneau indicateur .....	45
INSTALLATION.....	8	Arrimage et déploiement du Riptide Instinct QUEST .....	46
Liste de pièces d'installation.....	8	Arrimage et déploiement avec la télécommande sans fil.....	46
Facteurs de montage.....	9	Arrimage et déploiement avec l'application OBN.....	49
Outils et ressources nécessaires.....	9	Réglage de la profondeur (compensation) du	
Installation du Riptide Instinct QUEST .....	10	Riptide Instinct QUEST .....	51
INSTALLATION DES BATTERIES ET DU CÂBLAGE .....	15	Compensation avec la télécommande sans fil.....	51
Gréement de l'embarcation et installation du produit.....	15	Compensation avec l'application OBN .....	53
Tableau des dimensions de gabarit des conducteurs		Ajustements du moteur .....	54
et disjoncteurs.....	15	Réglage de la courroie de levage .....	54
Comment sélectionner les batteries adéquates .....	16	Graissage de l'arbre d'inclinaison et	
Autres points à considérer.....	17	de la tige de verrouillage .....	55
Brancher les batteries en série .....	18	Installation d'un transducteur externe.....	57
Systèmes de 24 Volts.....	18	Procédure d'arrimage d'urgence .....	58
Systèmes de 36 Volts.....	19	Arrimage du support.....	58
TERMINER L'INSTALLATION.....	20	Contournement de l'arrimage manuel .....	58
Vérification de l'alimentation .....	20	Compenser manuellement le moteur.....	59
Installation du stabilisateur de montage sur étrave.....	20	Arrimage manuel du moteur.....	60
Mise sous tension de la télécommande sans fil .....	21	Réinitialisation après un contournement d'arrimage manuel.....	61
Identification des fonctions du moteur de pêche à la traîne		SERVICE ET ENTRETIEN.....	63
et de leurs câbles connexes .....	22	Remplacement de l'hélice .....	63
Gestion des fonctionnalités et des câbles.....	22	Entretien général.....	64
Navigation GPS avancée .....	22	Dépannage .....	64
Fixation du câble Ethernet .....	24	Pour d'autres services de dépannage et de réparation .....	66
Installation de l'hélice.....	28	DÉCLARATIONS DE CONFORMITÉ .....	67
ONE-BOAT NETWORK.....	29	SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES .....	69
Optimiser la performance du Riptide Instinct QUEST grâce à la		REMARQUES.....	85
télécommande sans fil ou à l'application One-Boat Network .....	29		
Réglages de One-Boat Network .....	30		
Décalage de la quille.....	30		
Déploiement direct .....	34		
Orientation d'arrimage.....	36		
Taille du bateau .....	38		
Boutons One-Boat Network .....	40		
Personnaliser les quatre boutons One-Boat Network			
de la télécommande sans fil.....	42		

# CONSIGNES DE SÉCURITÉ

Veillez lire attentivement le manuel de l'utilisateur. Suivez toutes les instructions et respectez toutes les consignes de sécurité et mises en garde. L'utilisation de ce moteur n'est autorisée que pour les personnes qui ont lu et compris ces consignes pour l'utilisateur. Les personnes mineures peuvent utiliser ce moteur uniquement sous la supervision d'un adulte.

## AVERTISSEMENT

Vous seul êtes responsable de la navigation sécuritaire et prudente sur votre bateau. Nous avons conçu votre produit Minn Kota pour qu'il soit un outil précis et fiable qui vous permettra d'améliorer l'utilisation de votre bateau et d'accroître votre capacité de pêcher des poissons. Ce produit ne vous exonère pas de la responsabilité de naviguer en toute sécurité avec votre bateau. Vous devez éviter les dangers liés à la navigation et toujours exercer une veille permanente afin de pouvoir réagir au fur et à mesure que les situations se présentent. Vous devez toujours être prêt à reprendre le contrôle manuel de votre bateau. Apprenez à utiliser votre produit Minn Kota dans une zone exempte de dangers et d'obstacles.

## AVERTISSEMENT

Ne faites jamais fonctionner le moteur hors de l'eau, cela pourrait entraîner des blessures causées par l'hélice en rotation. Le moteur doit être débranché de la source d'alimentation lorsqu'il n'est pas utilisé ou lorsqu'il est hors de l'eau. Au moment de brancher les câbles d'alimentation du moteur à la batterie, veillez à ce qu'ils ne soient pas entortillés ou exposés au frottement, puis placez-les de telle manière que personne ne risque de trébucher. Avant d'utiliser le moteur, assurez-vous que l'isolant des câbles d'alimentation n'est pas endommagé. Ne pas tenir compte de ces mesures de sécurité peut entraîner des courts-circuits avec la ou les batterie(s) et/ou le moteur. Débranchez toujours le moteur de la ou des batterie(s) avant le nettoyage ou la vérification de l'hélice. Évitez de submerger complètement le moteur, car l'eau pourrait pénétrer dans l'unité inférieure par la tête de contrôle et l'arbre. Si le moteur est utilisé alors que de l'eau est présente dans l'unité inférieure, le moteur pourrait subir des dommages considérables. Ces dommages ne seront pas couverts par la garantie.

## AVERTISSEMENT

Veillez à ce que ni vous, ni les autres personnes ne s'approchent trop de l'hélice en rotation, que ce soit avec une partie du corps ou des objets. Le moteur est puissant et pourrait provoquer des situations périlleuses ou des blessures pour vous ou les autres. Lorsque le moteur est en marche, méfiez-vous des objets flottants ou des personnes qui pourraient être en train de nager. Les personnes, dont les réactions ou la capacité à faire fonctionner le moteur est/sont affaiblie(s) par l'alcool, la drogue, les médicaments ou d'autres substances, ne sont pas autorisées à utiliser ce moteur. Ce moteur n'est pas adapté à l'utilisation dans de forts courants. Le niveau de pression sonore constant du moteur au moment de l'utilisation est inférieur à 70 dB (A). Le niveau de vibration général ne dépasse pas  $8,2 \text{ pi/s}^2$  ( $2,5 \text{ m/s}^2$ ).

## AVERTISSEMENT

Lorsque vous arrimez ou déployez le moteur, gardez vos doigts loin de toutes les charnières et pièces mobiles ainsi que de tous les points de pivot. En cas d'opération imprévue, retirez les câbles d'alimentation de la batterie.

## AVERTISSEMENT

Il est recommandé d'utiliser exclusivement les accessoires approuvés par Johnson Outdoors avec votre moteur Minn Kota. L'utilisation d'accessoires non approuvés, y compris pour monter ou contrôler votre moteur, pourrait causer des dommages, un fonctionnement inattendu du moteur et des blessures. Veillez à utiliser le produit ainsi que les accessoires approuvés, y compris les télécommandes, en toute sécurité et de la manière indiquée pour éviter les accidents ou un fonctionnement inattendu du moteur. Ne retirez pas les pièces installées en usine, y compris les couvercles, boîtiers et protections du moteur et des accessoires.

# GARANTIE

## MOTEURS DE PÊCHE À LA TRAÎNE MINN KOTA EAU SALÉE/CONTRE-COURANT

### Moteurs de pêche à la traîne eau salée/contre-courant Minn Kota – Garantie à vie limitée sur l'arbre composite et garantie limitée de deux ans sur l'ensemble du produit

Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. (« JOME ») offre la garantie limitée suivante uniquement à l'acheteur au détail initial. La garantie n'est pas transférable.

#### Garantie limitée de deux ans de Minn Kota sur l'ensemble du produit

JOME garantit à l'acheteur au détail initial seulement que son nouveau moteur de pêche à la traîne en eau salée Minn Kota est exempt de défauts résultant d'un vice de fabrication et de main-d'œuvre pour une période de deux (2) ans suivant la date d'achat. JOME se réserve le droit de réparer ou de remplacer, au choix et gratuitement, toute pièce pouvant s'avérer défectueuse pendant la durée de la présente garantie. Cette réparation ou ce remplacement est l'unique et exclusive responsabilité de JOME et constitue le seul recours de l'acheteur pour tout manquement à la présente garantie.

#### Garantie à vie limitée de Minn Kota sur l'arbre composite

JOME garantit uniquement à l'acheteur au détail initial que l'arbre composite de son propulseur électrique Minn Kota est exempt de défauts résultant d'un vice de fabrication et de main-d'œuvre pouvant survenir au cours de la durée de vie de l'acheteur initial. JOME fournira, gratuitement, un arbre composite neuf pour remplacer tout arbre composite pouvant s'avérer défectueux pendant la durée de la présente garantie. Fournir un arbre composite neuf sera la seule et exclusive responsabilité de JOME et le seul et unique recours de l'acheteur pour tout manquement à la présente garantie; et l'acheteur sera responsable de l'installation ou du coût de la main-d'œuvre pour l'installation de tout arbre composite neuf, fourni par JOME.

#### Exclusions et limites

La présente garantie limitée ne s'applique pas aux produits qui ont été utilisés à des fins commerciales ou locatives. Cette garantie ne couvre pas l'usure normale, les imperfections qui n'affectent pas le fonctionnement du moteur, ni les dommages causés par les accidents, l'abus, l'altération, la modification, les dommages durant le transport, les désastres naturels, la négligence de l'utilisateur, l'utilisation abusive, un soin ou un entretien inadéquat. **LES DOMMAGES CAUSÉS PAR L'UTILISATION DE PIÈCES DE REMPLACEMENT NON CONFORMES AUX SPÉCIFICATIONS DE CONCEPTION DES PIÈCES ORIGINALES NE SONT PAS COUVERTS PAR LA PRÉSENTE GARANTIE LIMITÉE.** Le coût de l'entretien normal ou des pièces de rechange qui ne contreviennent pas à la garantie limitée incombe à l'acheteur. Avant utilisation, l'acheteur doit déterminer si le produit convient à l'emploi prévu et assume tous les risques et responsabilités connexes. Toute assistance fournie par JOME à l'acheteur ou au nom de ce dernier hors du cadre des modalités, des restrictions et des exclusions de la présente garantie limitée ne constitue pas une renonciation à l'égard de telles modalités, restrictions ou exclusions et une telle assistance n'aura pas pour effet de prolonger ni de restaurer la garantie. JOME ne remboursera aucune dépense encourue par l'acheteur dans le cadre de la réparation, de la correction ou du remplacement de pièces ou de produits défectueux, à l'exception des dépenses engagées sur consentement écrit préalable de JOME. **LA RESPONSABILITÉ GLOBALE DE JOME À L'ÉGARD DES PRODUITS COUVERTS PAR LA GARANTIE EST LIMITÉE À UN MONTANT ÉQUIVALENT AU PRIX D'ACHAT PAYÉ POUR LE PRODUIT EN QUESTION.**

#### Information sur le service de Minn Kota

Pour obtenir le service au titre de la garantie aux États-Unis, le produit jugé défectueux et la preuve d'achat originale (comportant la date d'achat) doivent être présentés à un centre de service agréé Minn Kota. Rendez-vous sur [minnkota.johnsonoutdoors.com/support/service-providers/locate](https://minnkota.johnsonoutdoors.com/support/service-providers/locate) pour trouver un centre de service agréé Minn Kota. Tous les frais d'appels de service, de transport ou d'expédition à destination ou à partir du centre de service agréé de Minn Kota, de main-d'œuvre pour transporter, retirer, réinstaller ou regérer les articles retirés pour le service de garantie ou de tout autre élément similaire sont la seule et unique responsabilité de l'acheteur. Les produits achetés à l'extérieur des États-Unis doivent être retournés, port payé avec la preuve d'achat (y compris la date d'achat et le numéro de série) à tout centre de service agréé de Minn Kota dans le pays de l'achat. Pour contacter le service à la clientèle de Minn Kota, rendez-vous sur [minnkota-help.johnsonoutdoors.com/hc](https://minnkota-help.johnsonoutdoors.com/hc). Les produits réparés ou remplacés seront garantis pour la durée restante de la période de garantie initiale, ou pendant 90 jours à compter de la date de réparation ou de remplacement, la période la plus longue étant retenue. Pour tout produit retourné pour un service de garantie que JOME considère comme n'étant pas couvert ou non enfreignant cette garantie limitée, il y aura une facturation pour les services rendus au taux de main-d'œuvre en vigueur du centre de service agréé Minn Kota applicable et pour un minimum d'au moins une heure.

Localisateur de fournisseur de services



Contactez le service à la clientèle

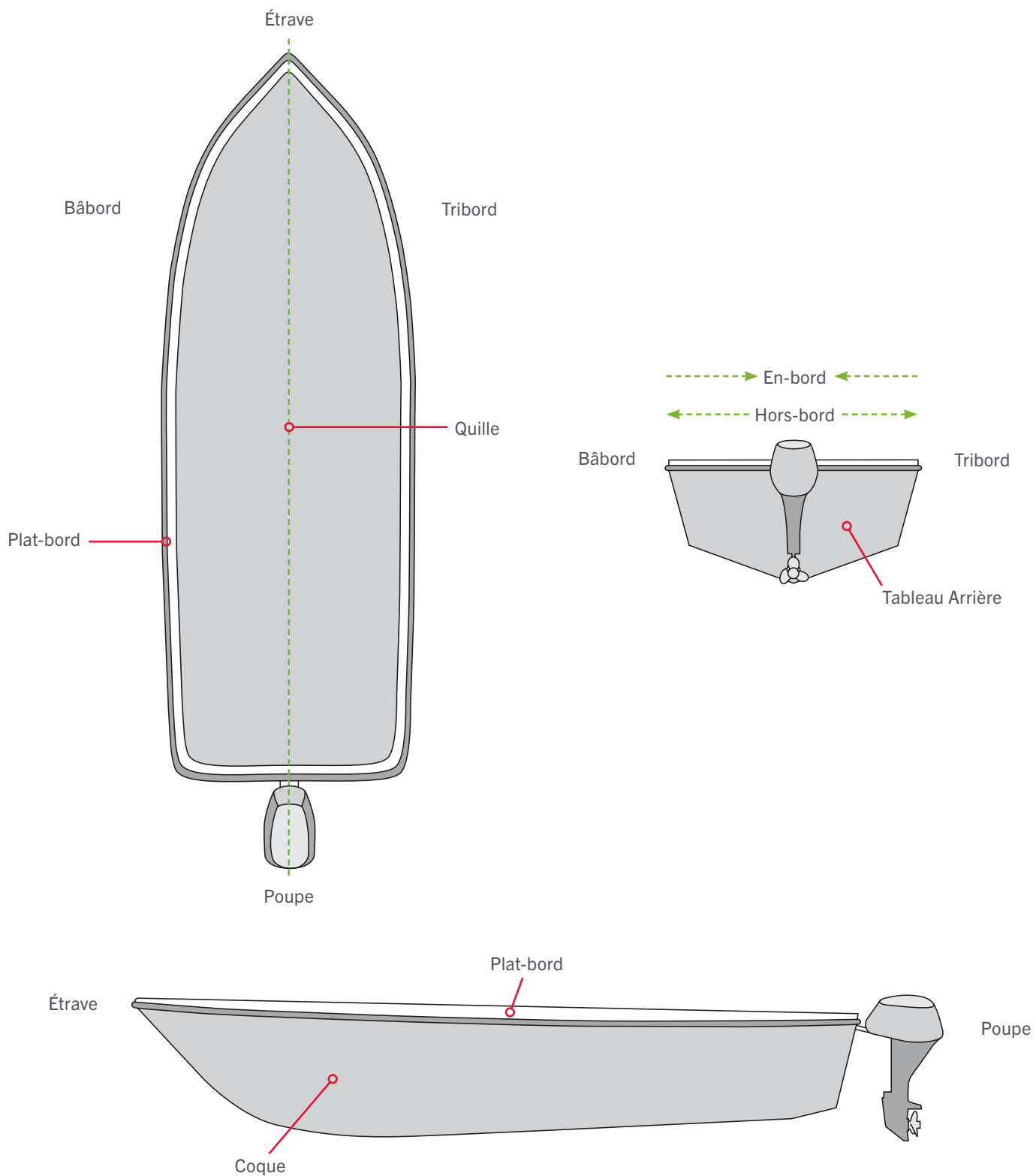


**AVIS :** ne pas retourner le produit Minn Kota au détaillant. Le détaillant n'est pas autorisé à le réparer ou à le remplacer.

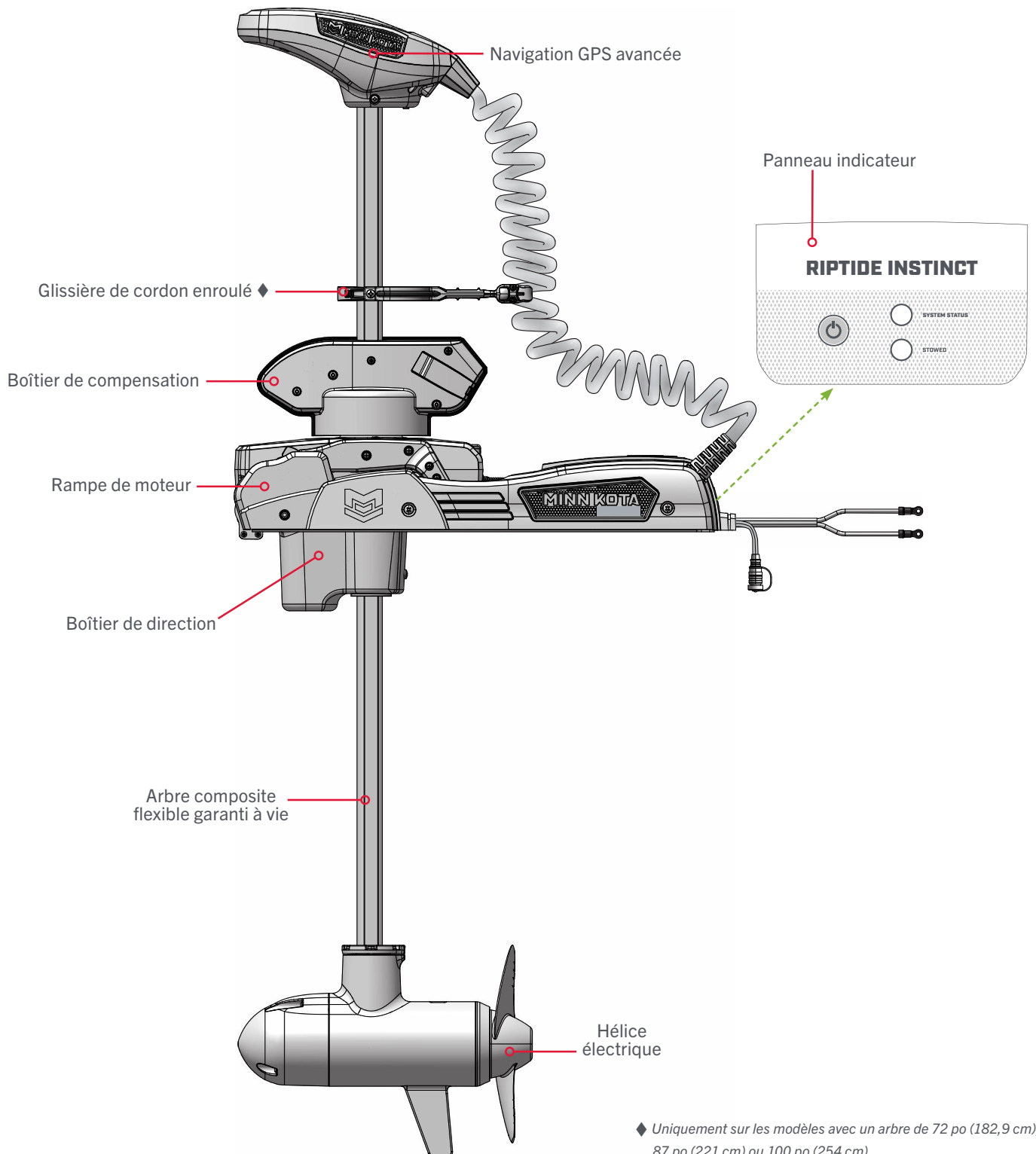
**AVIS :** IL N'Y A AUCUNE GARANTIE EXPRESSE AUTRE QUE LES PRÉSENTES GARANTIES LIMITÉES. AUCUNE GARANTIE IMPLICITE, Y COMPRIS TOUTE GARANTIE IMPLICITE DE QUALITÉ MAR-CHANDE OU D'ADÉQUATION À UN USAGE PARTICULIER, NE SE PROLONGERA AU-DELÀ DE LA DURÉE DE LA PRÉSENTE GARANTIE LIMITÉE EX-PRESSE. JOME NE POURRA EN AUCUNE FAÇON ÊTRE TENUE RESPONSABLE DES DOMMAGES PUNITIFS, INDIRECTS, ACCESSOIRES, CONSÉCUTIFS OU PARTICULIERS. Sans limiter la portée de ce qui précède, JOME décline toute responsabilité en cas de perte d'utilisation du produit, perte de temps, d'inconvénient et d'autre dommage.

Certains États ne permettent pas de limites sur la durée d'une garantie implicite ou l'exclusion ou la limitation des dommages accessoires ou indirects, donc, les limitations ou exclusions ci-dessus peuvent ne pas s'appliquer à vous. La présente garantie vous donne des droits légaux spécifiques et vous pouvez également bénéficier d'autres droits qui varient d'un État à l'autre.

# CONNAISSEZ VOTRE BATEAU



# CARACTÉRISTIQUES



**AVIS :** Les spécifications peuvent faire l'objet de modifications sans préavis. Le schéma est fourni aux fins de référence seulement et peut différer de votre moteur réel.

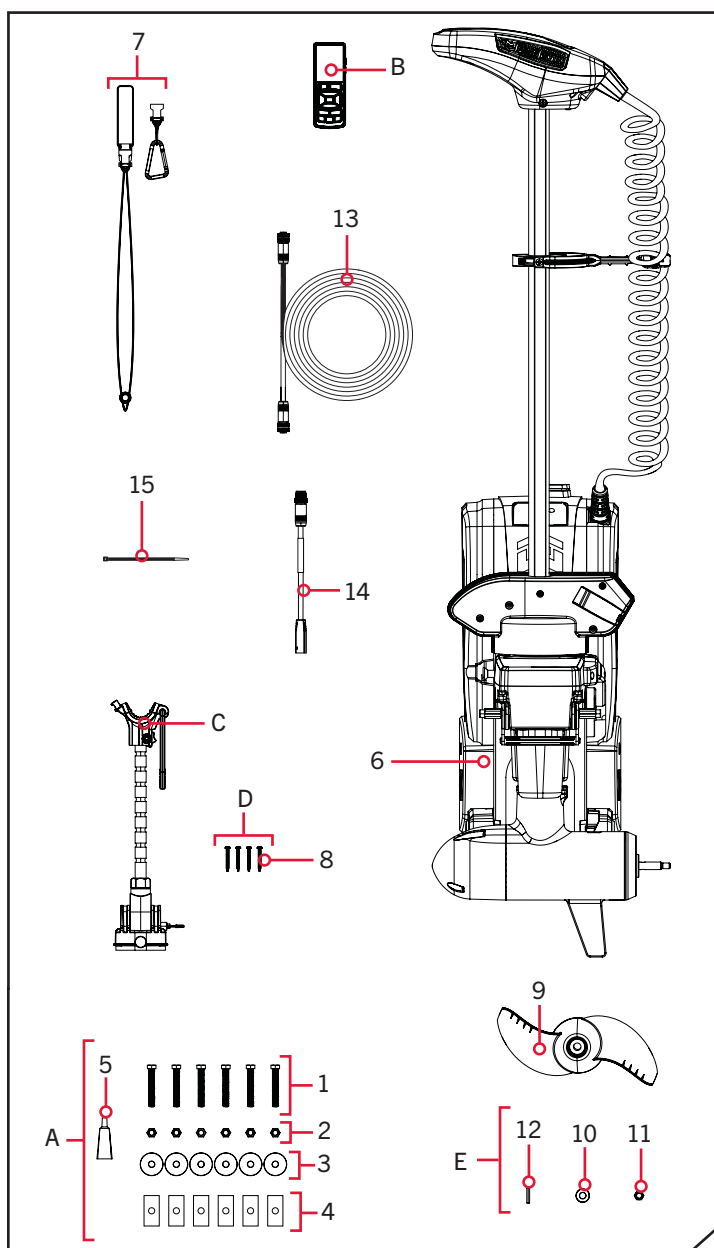
# INSTALLATION

## INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

Votre nouveau Riptide Instinct QUEST est offert avec tout ce dont vous aurez besoin pour le montage direct au bateau. Le moteur peut être monté directement sur l'étrave ou couplé avec un coudé à dégagement rapide Minn Kota pour un montage et un démontage simples. Pour obtenir des coudés à dégagement rapide compatibles ou pour trouver votre concessionnaire le plus proche, visitez [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com). Pour installer le moteur directement sur le bateau, suivez les directives fournies avec ce manuel. Avant de commencer, veuillez examiner la liste des pièces et des outils nécessaires à l'installation. Pour davantage de soutien pour les produits, visitez [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

### LISTE DE PIÈCES D'INSTALLATION

Article/Ensemble	N° de pièce	Description	Qté
A (Comprend 1 à 5)	2994948	BAG ASM, INSTINCT, T3 BL HDW	1
1	2323440	SCREW-3/8-16 X 2 1/2 HHCS SS	6
2	2383122	NUT 3/8-16 NYLON INST LOCKNUT	6
3	2321710	WASHER, RUBBER MOUNT	6
4	2371796	BACKUP BAR 3/16 X 1 X 2	6
5	2378608	ANTI SEIZE TUBE, 4CC, TALON	1
6	*	MOTOR ASSEMBLY	1
7	2390802	LANYARD w/CARABINER IP RMT U2	1
B	411690-1	TROLLING MOTOR REMOTE	1
C	2992371	STABILIZER, BWMT ES TM ASM *72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1
D (Comprend 8)	2994955	BAG ASM, MKA-60 STABILIZER *72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1
8	2383475	SCREW-#8-18x1½L SELF DRILL SS *72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	4
9	2321170	PROP, POWER REAMED	1
E (Comprend 10 à 12)	2992604	BAG ASSM, PROP HARDWARE	1
10	2091701	WASHER-PROP (LARGE) MAX101	1
11	2093101	NUT-PROP, NYLOC, LG, MX101 3/8 SS	1
12	2262659	PIN-DRIVE 1" X 3/16 SS 17-4	1
13	490637-4	CABLE, ETH, M12-M12, BRAID, 30'	1
14	490380-1	CABLE, ETHERNET PIGTAIL-700 HD	1
15	2206301	TIE WRAP, LOW PROFILE 8"	1
▲	2207127	MANUAL, INSTINCT	1
▲	2207128	MANUAL, INSTL GD, INSTINCT	1
▲	2207126	QK REF GUIDE, ULT Q/INST Q	1
▲	2397110	MANUAL, WIRELESS REMOTE	1
▲	2397115	GUIDE-QCK REFERENCE iP 4.0	1
▲	2294950	INSTRUCTIONS, OBN & REMOTE PAIR	1
▲	2207130	BRUSHLESS QS SETUP GUIDE	1
▲	2297165	MANUAL-DISCLAIMER, DOWNLOAD INFO	1
▲	2377179	INSTR. SHEET, MKA-60 STBLZR *72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1



▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

\* Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.



## FACTEURS DE MONTAGE

Il est recommandé que le moteur soit monté aussi près que possible de l'axe ou de la quille du bateau. Assurez-vous que la zone sous l'emplacement de montage est dégagée afin de pouvoir percer les trous et installer la quincaillerie. La surface de montage du Riptide Instinct QUEST doit être plate. Des rondelles en caoutchouc peuvent être utilisées pour caler l'extrusion de base afin qu'elle soit à plat avant le serrage de la quincaillerie.

Le moteur ne doit rencontrer aucune obstruction lorsqu'il est abaissé dans l'eau ou monté dans le bateau pour arrimage ou déploiement. Lorsqu'il est arrimé, assurez-vous qu'il y a suffisamment d'espace pour l'arbre et la tête de contrôle et qu'ils ne s'étendent pas au-delà du bateau.

Les six trous de montage doivent être utilisés pour fixer le Riptide Instinct QUEST au pont du bateau. Si l'emplacement de montage désiré ne permet pas qu'il y ait six trous et boulons de montage, une trousse de renforcement du pont du bateau (1854058) doit être utilisée ou un nouvel emplacement de montage doit être sélectionné. Envisagez un coudé à dégagement rapide lors de l'installation de votre moteur.

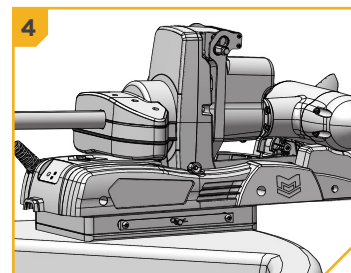
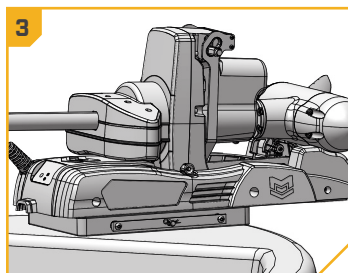
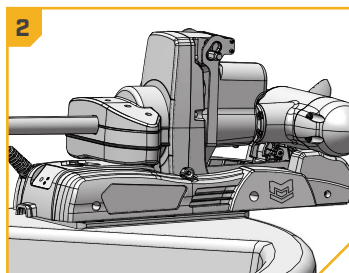
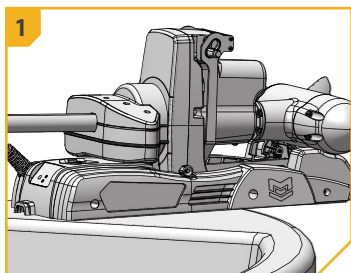
Les options de montage pour le Riptide Instinct QUEST comprennent :

1. Installation du moteur directement sur le pont du bateau
2. Montage du moteur à l'aide d'une trousse de renforcement du pont du bateau MKA-58 (1854058)
3. Montage du moteur avec un support à dégagement rapide en composite MKA-56/RTA-55 (1854056 - noir/1854055 - blanc) ou un support à dégagement rapide coulissant MKA-57 (1854057)
4. Combinaison d'une trousse de renforcement de pont du bateau MKA-58 et d'un support à dégagement rapide MKA-56/RTA-55 avec le Riptide Instinct QUEST

Lors du montage du Riptide Instinct QUEST directement sur le bateau, suivez les instructions d'installation décrites dans ce manuel. Si un support accessoire est utilisé pour monter le Riptide Instinct QUEST, suivez les instructions d'installation fournies avec l'accessoire de montage. Pour consulter la liste des accessoires compatibles, visitez [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).



Découvrez les accessoires disponibles pour votre moteur de pêche à la traîne sur [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).



## OUTILS ET RESSOURCES NÉCESSAIRES

- Tournevis cruciforme n° 3
- Perceuse
- Mèche de 3/8 po (9,5 mm)
- Poinçon ou autre outil de marquage semblable
- Clé ouverte/polygonale de 9/16 po (14,3 mm)
- Clé à douille profonde 9/16 po (14,3 mm)
- Une deuxième personne pour vous aider avec l'installation

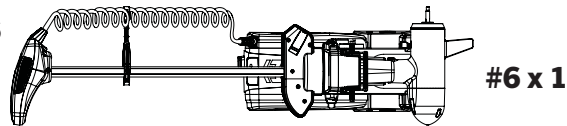
# INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

## INSTALLATION >

## INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

1

### ARTICLE(S) REQUIS



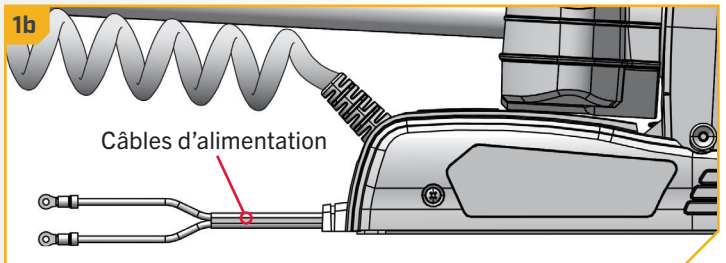
- Placez le moteur de pêche à la traîne (article n° 6) sur une surface élevée et de niveau, comme un établi ou le hayon d'une camionnette. Le moteur, lorsque retiré de la boîte, devrait être en position arrimé.
- Assurez-vous que les câbles d'alimentation de la batterie sont déconnectés ou que le disjoncteur, le cas échéant, est en position « arrêt ».



## AVERTISSEMENT

Assurez-vous que le moteur est sur une surface plane et n'est pas branché à une source d'alimentation.

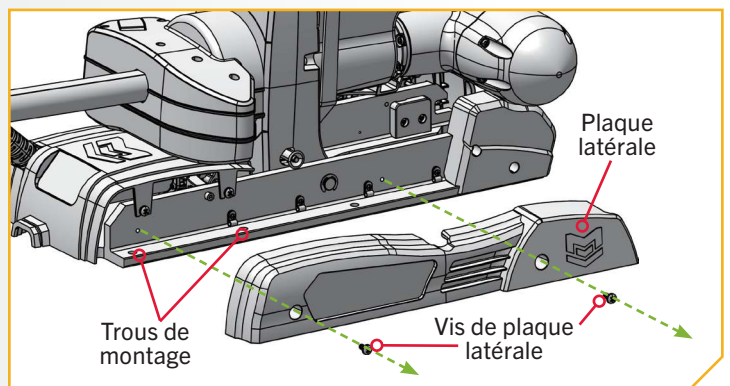
**AVIS :** Le moteur de pêche à la traîne pèse jusqu'à 90 lb (40,8 kg). Minn Kota recommande d'obtenir l'aide d'une deuxième personne pour l'installation.



2

- Retirez les quatre vis de la plaque latérale en utilisant un tournevis cruciforme n° 3. Deux de ces vis seront situées de chaque côté du support.
- Retirez la plaque latérale droite et la plaque latérale gauche pour exposer les six trous de montage dans l'extrusion de la base.

**AVIS :** Assurez-vous que la zone entre le support et le boîtier de direction est propre et exempte de débris et qu'aucun matériel d'installation n'est tombé dedans. Le support contient un coussinet d'arrimage qui entre en contact avec le boîtier de direction lorsqu'il est arrimé. Le moteur ne peut pas être arrimé solidement en cas d'obstruction sur le coussinet d'arrimage.



# INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

3

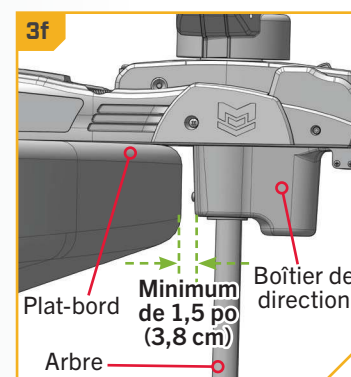
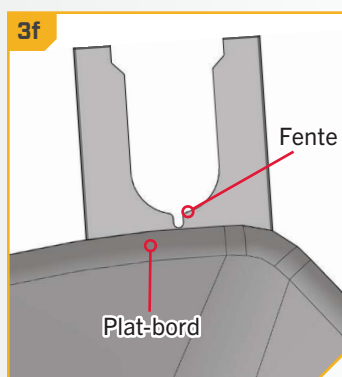
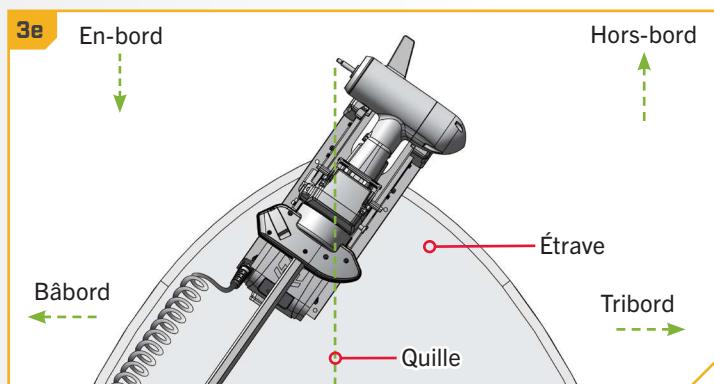
- e. Relisez les facteurs de montage au début de la section Installation pour connaître le dégagement qui convient. Placez le moteur sur l'étrave du bateau dans l'emplacement de montage prévu, aussi près que possible de l'axe ou de la quille du bateau. Assurez-vous qu'il y a suffisamment d'espace pour l'arbre et la tête de contrôle et qu'ils ne s'étendent pas au-delà du bateau. Le moteur peut être installé soit sur le côté bâbord ou tribord de l'étrave, selon la préférence personnelle.
- f. Orientez le moteur de manière à ce que la fente de l'extrusion de base soit positionnée au-delà du plat-bord du bateau. Le dégagement est approprié lorsque la totalité de la fente est visible au-delà du plat-bord. Lorsque le moteur est déployé, il doit y avoir une distance minimale requise de 1½ po (3,81 cm) entre le plat-bord et le fond du boîtier de direction et de l'arbre.



## ATTENTION

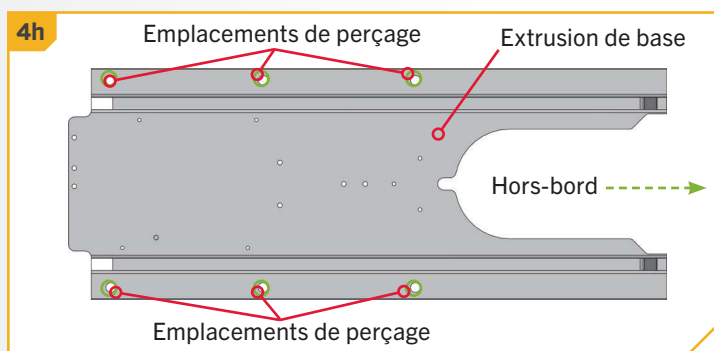
Les illustrations sont à titre de référence seulement. Ne déployez pas le moteur tant que l'installation n'est pas terminée sur le bateau. Le déploiement du moteur avant l'installation au bateau pourrait entraîner des blessures.

- g. Lors du montage du Riptide Instinct QUEST, les six trous de montage doivent être utilisés. Si l'emplacement de montage désiré ne permet pas qu'il y ait six trous de montage, une trousse de renforcement du pont du bateau (1854058) doit être utilisée ou un nouvel emplacement de montage doit être sélectionné.



4

- h. Avec le moteur à l'emplacement de montage prévu, utilisez un poinçon ou un outil similaire et marquez les six trous de montage dans l'extrusion de base.
- i. Glissez le moteur de côté pour percer les trous de montage. Percez le pont du bateau à l'aide d'une perceuse et d'une mèche de 3/8 po (9,5 mm) aux endroits marqués.
- j. Repositionnez le moteur sur les trous percés pour installer la quincaillerie de montage.



**AVIS :** De nouveaux trous de montage sont requis lors de la mise à niveau d'un Ultrera à un Riptide Instinct QUEST. De nouveaux trous de montage plus grands s'adapteront au moteur à poussée plus élevée et assureront que l'installation est sécurisée.

**AVIS :** La surface de montage du Riptide Instinct QUEST doit être plate. Des rondelles en caoutchouc peuvent être utilisées pour caler l'extrusion de base afin qu'elle soit à plat avant le serrage de la quincaillerie.

# INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

5

## ARTICLE(S) REQUIS



#1 x 3

#2 x 3



#3 x 3



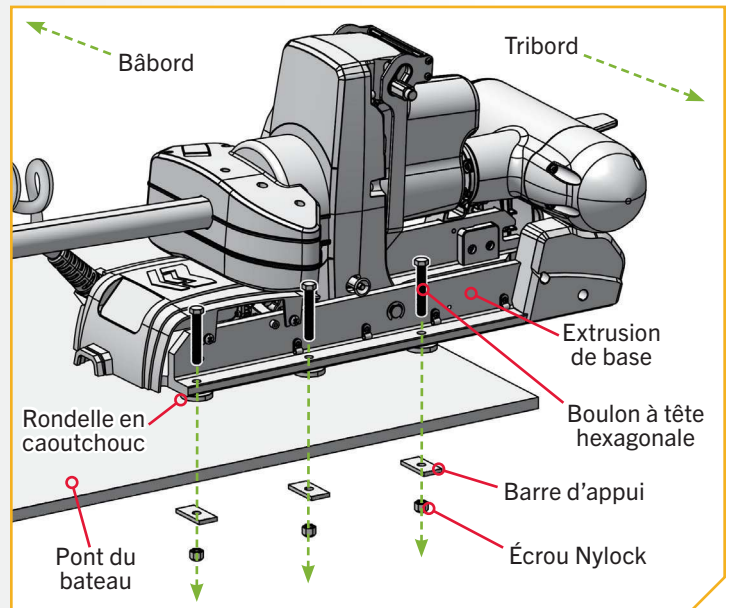
#4 x 3



#5 x 1

**AVIS :** Pour prévenir le grippage de la quincaillerie en acier inoxydable, n'utilisez pas d'outils haute vitesse pour l'installation. Mouiller les boulons ou appliquer un produit antigrippant (article n° 5) peut aider à prévenir qu'elles grippent.

- k. Commencer du côté tribord du moteur.
- l. Utilisez trois boulons à tête hexagonale (article n° 1) et appliquez un antigrippant (article n° 5) sur chaque boulon. Insérez les boulons dans l'extrusion de base et dans chacun des emplacements percés. Si les rondelles en caoutchouc (article n° 3) sont utilisées, les rondelles en caoutchouc doivent se trouver entre l'extrusion de base et le pont du bateau.
- m. Placez une barre d'appui (article n° 4) et un écrou Nylock (article n° 2) à l'extrémité de chaque boulon. Serrez avec une clé polygonale ou une clé ouverte de 9/16 po (14,3 mm). Assurez-vous que toute la quincaillerie est bien fixée.



**AVIS :** Faites preuve de vigilance pour éviter de pincer ou d'endommager les fils de capteur qui longent l'extrusion de base lors de l'installation et du serrage de la quincaillerie de montage.

## INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

6

### ARTICLE(S) REQUIS



#1 x 2

#2 x 2



#3 x 2



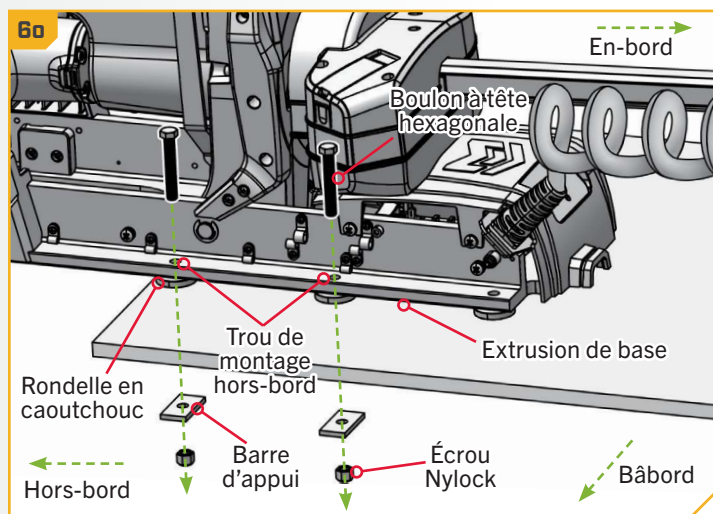
#4 x 2



#5 x 1

**AVIS :** Pour prévenir le grippage de la quincaillerie en acier inoxydable, n'utilisez pas d'outils haute vitesse pour l'installation. Mouiller les boulons ou appliquer un produit antigrippant (article n° 5) peut aider à prévenir qu'elles grippent.

- n. Passez du côté bâbord du moteur.
- o. Utilisez deux boulons à tête hexagonale (article n° 1) et appliquez un antigrippant (article n° 5) sur chaque boulon. Insérez les boulons à travers l'extrusion de la base et dans les deux trous de montage les plus éloignés hors-bord. Si les rondelles en caoutchouc (article n° 3) sont utilisées, les rondelles en caoutchouc doivent se trouver entre l'extrusion de base et le pont du bateau.
- p. Placez une barre d'appui (article n° 4) et un écrou Nylock (article n° 2) à l'extrémité de chaque boulon. Serrez avec une clé polygonale ou une clé ouverte de 9/16 po (14,3 mm). Assurez-vous que toute la quincaillerie est bien fixée.



**AVIS :** Faites preuve de vigilance pour éviter de pincer ou d'endommager les fils de capteur qui longent l'extrusion de base lors de l'installation et du serrage de la quincaillerie de montage.

# INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

7

## ARTICLE(S) REQUIS



#1 x 1

#2 x 1



#3 x 1



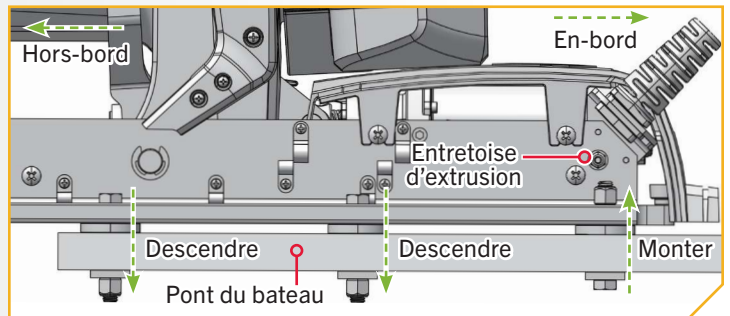
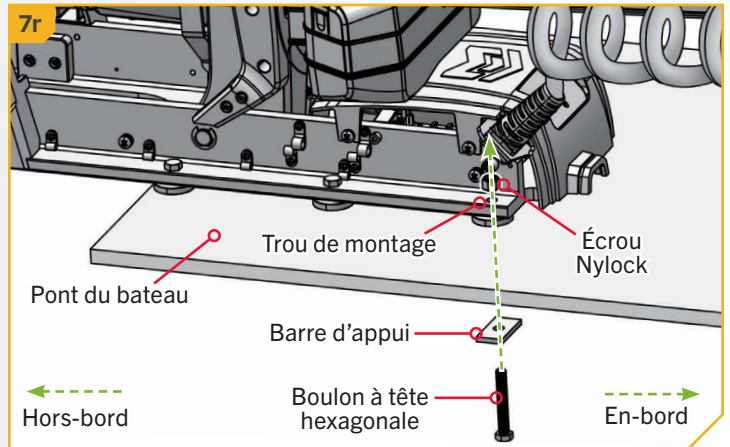
#4 x 1



#5 x 1

- q. Pour terminer l'installation, le dernier boulon doit être inséré dans l'extrusion de la base du bas vers le haut.
- r. Utilisez un boulon à tête hexagonale (article n° 1) et appliquez un antigrippant (article n° 5) sur chaque boulon. Placez une barre d'appui (article n° 4) sur le boulon, puis insérez le boulon à travers le pont du bateau. Le boulon devra traverser le pont du bateau, la rondelle en caoutchouc (article n° 3) si elle est utilisée, puis l'extrusion de la base.
- s. Tout en maintenant le boulon en place, prenez un écrou Nylock (article n° 2) et placez-le à l'extrémité du boulon. Vérifier que l'extrémité du boulon n'entre pas en collision avec l'entretoise d'extrusion. Fixez l'écrou Nylock contre l'extrusion de base avec une clé polygonale ou une clé ouverte de 9/16 po (14,3 mm). Assurez-vous que les filets du boulon sont visibles au-delà de l'extrémité de l'écrou Nylock.

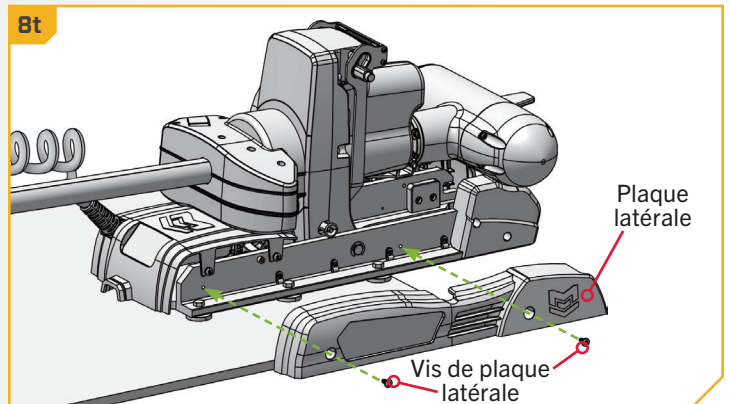
**AVIS :** La barre d'appui et le boulon à tête hexagonale doivent être au ras du pont du bateau. En raison des variations dans le matériau du pont du bateau, une longueur de boulon différente ou des rondelles d'espacement supplémentaires peuvent être nécessaires. Les rondelles d'espacement doivent être placées entre le boulon à tête hexagonale et la barre d'appui. Toute autre quincaillerie utilisée pour installer le moteur doit être en acier inoxydable.



6

- t. Remplacez la plaque latérale droite et la plaque latérale gauche. Remplacez les quatre vis de la plaque latérale en utilisant un tournevis cruciforme n° 3. Deux de ces vis seront situées de chaque côté du support.

**AVIS :** Lors de la réinstallation des plaques latérales, prenez soin d'éviter de pincer les fils du capteur qui passent le long de l'extrusion de la base.



# INSTALLATION DES BATTERIES ET DU CÂBLAGE

## GRÉEMENT DE L'EMBARCATION ET INSTALLATION DU PRODUIT

Pour des raisons de sécurité et de conformité, nous vous recommandons de suivre les normes du conseil américain sur les embarcations et les yachts (ABYC) pour le gréement de l'embarcation. Les altérations dans le câblage de l'embarcation devraient être complétées par un technicien de marine qualifié. Les spécifications suivantes sont seulement des lignes directrices générales:

### ATTENTION

Ces lignes directrices s'appliquent au gréement général pour soutenir le moteur de Minn Kota. L'alimentation de multiples moteurs ou d'autres appareils électriques, à partir du même circuit d'alimentation, peut influencer sur le gabarit de conducteurs et le dimensionnement des disjoncteurs recommandé. Pour un fil plus long que celui fourni avec l'appareil, suivre le tableau de dimensionnement de gabarit des conducteurs et des disjoncteurs du tableau ci-dessous. Si la longueur totale de la rallonge est de plus de 25 pi (7,60 m), nous vous recommandons de communiquer avec un technicien maritime qualifié.

### ATTENTION

**Un dispositif de protection contre la surintensité (disjoncteur ou fusible) doit être utilisé.** Les préalables de la garde côtière exigent que chaque conducteur de courant, qui n'est pas fixé, soit protégé par un fusible ou un disjoncteur qui se réinitialise manuellement et qui ne peut se déclencher automatiquement. Le dimensionnement du type (courant et tension de puissance nominale) de fusible ou de disjoncteur doit être choisi en fonction du propulseur électrique utilisé. Le tableau ci-dessous donne les lignes directrices recommandées pour ce qui est du dimensionnement des disjoncteurs.

## TABLEAU DES DIMENSIONS DE GABARIT DES CONDUCTEURS ET DISJONCTEURS

Le présent tableau des dimensions de gabarit des conducteurs et disjoncteurs est uniquement valable pour les hypothèses suivantes:

1. Il n'y a pas plus de 2 conducteurs qui sont regroupés à l'intérieur d'une gaine ou d'un conduit à l'extérieur de l'espace moteur.
2. Chaque conducteur est muni d'un isolant d'une température nominale de 105 °C.
3. Aucune chute de tension de plus de 3 % n'est autorisée lorsque le moteur est à plein régime, en fonction des exigences en matière d'alimentation du produit qui ont été publiées.

Modèle / poussée du moteur	Courant tiré max	Disjoncteur		Longueur de la rallonge				
		Ampères	Minimum	5 pi (1,5 m)	10 pi (3 m)	15 pi (4,8 m)	20 pi (6,1 m)	25 pi (7,6 m)
QUEST 24 V	60	60	24 VCC	6 AWG	6 AWG	4 AWG	4 AWG	2 AWG
QUEST 36 V	60	60	36 VCC	6 AWG	6 AWG	6 AWG	6 AWG	4 AWG

**AVIS :** La longueur de la rallonge fait référence à la distance séparant les batteries des fils du moteur de pêche à la traîne. Consultez le site Web pour connaître les options d'impulsion.

# COMMENT SÉLECTIONNER LES BATTERIES ADÉQUATES

## COMMENT SÉLECTIONNER LES BATTERIES ADÉQUATES

Les moteurs de la série QUEST fonctionneront avec n'importe quelle batterie marine à décharge profonde de 12, 24 ou 36 volts et ont été optimisés pour une utilisation avec les cellules de batterie au lithium-ion LiFePO<sub>4</sub>. Les batteries au lithium-ion maintiennent des tensions plus élevées pendant des périodes plus longues que les batteries au plomb-acide et fourniront les meilleures performances pour alimenter le moteur de pêche à la traîne.

Les moteurs de pêche à la traîne de la série QUEST peuvent également être alimentés par une ou plusieurs batteries 12 volts marines à décharge profonde au plomb-acide (à électrolyte liquide, AGM ou GEL). Pour de meilleurs résultats, Minn Kota recommande d'utiliser une batterie marine à décharge profonde dont la valeur

nominale est décrite dans le tableau « Valeur nominale en ampères-heures à décharge profonde ». Maintenez les batteries au plomb-acide à pleine charge. Un entretien adéquat garantira la puissance de la batterie en cas de besoin et améliorera considérablement sa durée de vie. Le fait de ne pas recharger les batteries au plomb (dans les 12 à 24 heures) est la principale cause de défaillance prématurée de celles-ci. Utilisez un chargeur multiphase pour éviter une surcharge. Lors de l'utilisation de batteries au lithium-ion, les fabricants peuvent recommander de les ranger dans un état semi-chargé et de les charger complètement avant l'utilisation.

Si vous utilisez une batterie à manivelle pour démarrer un moteur hors-bord à essence, Minn Kota recommande d'utiliser des batteries marines séparées pour votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota. Vérifiez toujours auprès du fabricant de la batterie les instructions d'entretien et de rangement spécifiques. Minn Kota offre une vaste sélection de chargeurs en fonction de vos besoins. Pour de plus amples informations sur la sélection, le gréement et les chargeurs de batteries, veuillez visiter [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

Intensité nominale d'ampère-heure à décharge profonde			
Temps d'exécution	Tension	Taille du groupe	Ampère-heure
BON	12	24	70-85
MIEUX	12	27	85-110
MEILLEUR	12	31	95-125

### **AVERTISSEMENT**

Ne branchez jamais les bornes (+) et (-) de la batterie ensemble. Assurez-vous qu'aucun objet métallique ne puisse tomber sur la batterie et provoquer un court-circuit entre les bornes. Cela provoquerait immédiatement un court-circuit et un risque extrême d'incendie.

### **ATTENTION**

Consulter le « Tableau des dimensions de gabarit des conducteurs et disjoncteurs » dans la section précédente pour trouver le disjoncteur ou fusible approprié convenant à votre moteur. Pour les moteurs nécessitant un disjoncteur 60 A, le disjoncteur Minn Kota MKR-27 60 amp (1865115) est recommandé.

### **ATTENTION**

Veuillez lire les renseignements suivants avant de connecter votre moteur à vos batteries afin d'éviter d'endommager votre moteur ou d'annuler votre garantie.



### AUTRES POINTS À CONSIDÉRER

#### › Utilisation de chargeurs à c.c. ou alternateurs

Votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota peut être conçu avec un fil de masse interne pour réduire les interférences avec d'autres sonars. La plupart des systèmes de charge à alternateurs ne tiennent pas compte de ce fil de masse et connectent les bornes négatives des batteries du moteur de pêche à la traîne aux bornes négatives de la batterie à manivelle/de démarrage. Ces connexions externes peuvent endommager les composants électroniques connectés et le système électrique de votre moteur de pêche à la traîne et ainsi annuler votre garantie. Passez attentivement en revue le manuel de votre chargeur ou consultez son fabricant afin de vous assurer que votre chargeur est compatible avant de l'utiliser.

Minn Kota recommande l'utilisation de chargeurs de marque Minn Kota pour recharger les batteries connectées à votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota, étant donné qu'ils ont été conçus de sorte à fonctionner avec les moteurs dotés d'un fil de masse. Apprenez-en davantage sur les chargeurs Minn Kota en ligne sur [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

#### › Accessoires supplémentaires connectés aux batteries du moteur de pêche à la traîne

Votre moteur Minn Kota, les composants électroniques de votre bateau ou votre bateau peuvent subir des dommages importants si de mauvaises connexions sont effectuées entre les batteries de votre moteur de pêche à la traîne et un autre système de batterie. Minn Kota recommande d'utiliser un système de batterie exclusif pour votre moteur de pêche à la traîne. Lorsque possible, les accessoires doivent être branchés sur un système de batterie séparé. Les radios et les sonars ne doivent être connectés à aucune batterie du moteur de pêche à la traîne étant donné que les interférences provenant du moteur de pêche à la traîne sont inévitables. Lorsque vous connectez des accessoires supplémentaires à l'une des batteries du moteur de pêche à la traîne ou lorsque vous effectuez des connexions entre les batteries du moteur de pêche à la traîne et d'autres systèmes de batterie sur le bateau, assurez-vous de respecter attentivement les indications ci-dessous.

La connexion négative ( - ) doit être connectée à la borne négative de la même batterie à laquelle la borne négative du moteur de pêche à la traîne est connectée. Dans les schémas ci-dessous, cette batterie est appelée batterie « côté inférieur ». La connexion à une autre batterie du moteur de pêche à la traîne fera entrer une tension positive dans la « mise à la terre » de cet accessoire, ce qui peut entraîner une corrosion excessive. Tout dommage causé par de mauvaises connexions entre les systèmes de batterie ne sera pas couvert par la garantie.

#### › Systèmes de démarrage d'appoint et commutateurs

Les systèmes de démarrage d'appoint et les commutateurs relient les bornes négatives des batteries connectées entre elles. La connexion de ces systèmes à la batterie « côté supérieur » ou à la batterie « milieu » risque de causer d'importants dommages à votre moteur de pêche à la traîne ou aux composants électroniques. La seule batterie du moteur de pêche à la traîne qui peut être connectée de façon sécuritaire à un de ces systèmes est la batterie « côté inférieur ».

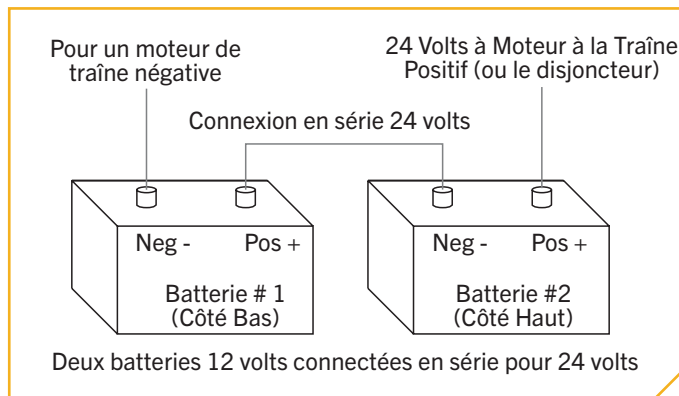
## BRANCHER LES BATTERIES EN SÉRIE

### BRANCHER LES BATTERIES EN SÉRIE (SI REQUIS POUR VOTRE MOTEUR)

#### › Systèmes de 24 Volts

Deux batteries de 12 volts sont nécessaires. Les batteries doivent être branchées en série, uniquement tel qu'illustré dans le schéma de câblage, afin de fournir 24 volts.

1. Assurez-vous que le moteur est éteint (sélecteur de vitesse sur "0").
2. Branchez un câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 1 et à la borne négative (-) de la batterie 2.
3. Branchez le fil rouge positif (+) à la borne positive (+) sur la batterie 2.
4. Branchez le fil noir négatif (-) à la borne négative (-) de la batterie 1.



## AVERTISSEMENT

Pour des raisons de sécurité, ne pas allumer le moteur jusqu'à ce que l'hélice soit dans l'eau. Si vous installez un raccordement en fil de plomb, respectez les polarités appropriées et suivez les instructions qui se trouvent dans votre manuel du propriétaire du bateau.



## AVERTISSEMENT

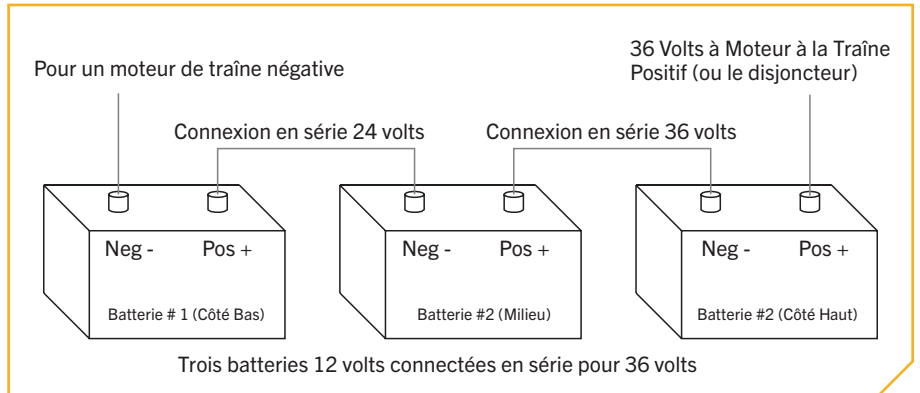
- Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries lorsque le moteur n'est pas utilisé ou pendant la charge.
- Une mauvaise installation du câblage des systèmes de 24/36 volts pourrait provoquer une explosion des batteries.
- Gardez les écrous papillons des raccordements solides et bien serrés autour des bornes de la batterie.
- Installez la batterie dans un compartiment ventilé.

# BRANCHER LES BATTERIES EN SÉRIE

## › Systèmes de 36 Volts

Trois batteries de 12 volts sont nécessaires. Les batteries doivent être branchées en série, uniquement tel qu'illustré dans le schéma de câblage, afin de fournir 36 volts.

1. Assurez-vous que le moteur est éteint (sélecteur de vitesse sur "0").
2. Branchez un câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 1 et à la borne négative (-) de la batterie 2. Branchez autre câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 2 et à la borne négative (-) de la batterie 3.
3. Branchez le fil rouge positif (+) à la borne positive (+) sur la batterie 3.
4. Branchez le fil noir négatif (-) à la borne négative (-) de la batterie 1.



## AVERTISSEMENT

Pour des raisons de sécurité, ne pas allumer le moteur jusqu'à ce que l'hélice soit dans l'eau. Si vous installez un raccordement en fil de plomb, respectez les polarités appropriées et suivez les instructions qui se trouvent dans votre manuel du propriétaire du bateau.



## AVERTISSEMENT

- Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries lorsque le moteur n'est pas utilisé ou pendant la charge.
- Une mauvaise installation du câblage des systèmes de 24/36 volts pourrait provoquer une explosion des batteries.
- Gardez le serrage des écrous de papillon de raccordement solide et bien serré autour des bornes de la batterie.
- Installez la batterie dans un compartiment ventilé.

# TERMINER L'INSTALLATION

## TERMINER L'INSTALLATION DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

Le Riptide Instinct QUEST est un moteur de pêche à la traîne avancé. Pour maximiser sa performance, les systèmes mécaniques et électriques doivent être configurés et calibrés pour s'adapter à l'installation de chaque utilisateur. Cette partie de l'installation expliquera comment vérifier l'alimentation, installer le stabilisateur de montage sur l'étrave et plus encore. L'installation se terminera par la connexion du câble Ethernet et le réglage des préférences du moteur pour faciliter l'utilisation. Minn Kota recommande de connecter le moteur de pêche à la traîne à l'application One-Boat Network pour faciliter ces étapes. Vous trouverez de plus amples renseignements dans le document de l'application One-Boat Network inclus avec le moteur de pêche à la traîne ou dans le manuel du propriétaire One-Boat Network disponible en ligne à l'adresse [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

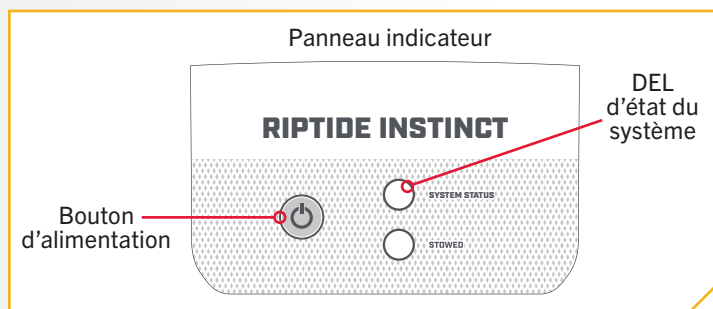
### TERMINER L'INSTALLATION >

#### > Vérification de l'alimentation

Chaque fois que le moteur de pêche à la traîne est sous tension, le tableau de commande détecte automatiquement l'alimentation fournie par le système de batterie et règle la sortie de poussée en fonction d'un système de batterie de 24 V ou 36 V. Pour vérifier l'alimentation du moteur de pêche à la traîne, branchez le Riptide Instinct QUEST à l'alimentation. À des moments précis de l'installation, l'alimentation sera coupée ou mise hors tension afin de garantir un environnement sûr pour l'installation.

1

- Repérez le panneau indicateur à l'avant du support. Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension en appuyant sur le bouton d'alimentation (🔌) sur le panneau indicateur. Lorsque le moteur de pêche à la traîne est allumé, le voyant d'état du système (💡) est bleu.
- Pour éteindre le moteur, appuyez sur le bouton d'alimentation et relâchez-le. Lorsque le moteur est éteint, la DEL d'état du système (💡) ne s'allume pas.



**AVIS :** Pendant la mise à jour du moteur de pêche à la traîne, la DEL d'état du système clignotera bleu blanc pendant la mise à niveau. Une fois la mise à jour terminée, le système redémarrera automatiquement et exécutera la séquence de démarrage normale. Si une séquence de mise sous tension standard n'est pas présente, veuillez consulter la section Dépannage du manuel du propriétaire du Riptide Instinct QUEST pour identifier toute erreur. Pour en savoir plus sur les mises à jour du logiciel, veuillez consulter le manuel du propriétaire pour l'application One-Boat Network ou la télécommande sans fil de navigation GPS avancée.

#### > Installation du stabilisateur de montage sur étrave

Les moteurs Riptide Instinct QUEST avec un arbre de 72 po (182,9 cm), 87 po (221 cm) ou 100 po (254 cm) sont livrés avec une trousse de stabilisateur de montage sur étrave MKA-60 (ensemble n° C et n° D). Cet accessoire stabilise l'arbre et la tête de contrôle lorsque le moteur est arrimé pour le transport. Pour les moteurs dont la longueur d'arbre est inférieure à 72 po (182,9 cm), on peut acheter le MKA-60 séparément en tant qu'accessoire optionnel (1862060). Pour obtenir des instructions sur l'installation du MKA-60 sur le Riptide Instinct QUEST, consultez le document fourni avec la trousse de stabilisateur de montage sur étrave.

# MISE SOUS TENSION DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

## › Mise sous tension de la télécommande sans fil

1







### ARTICLE(S) REQUIS



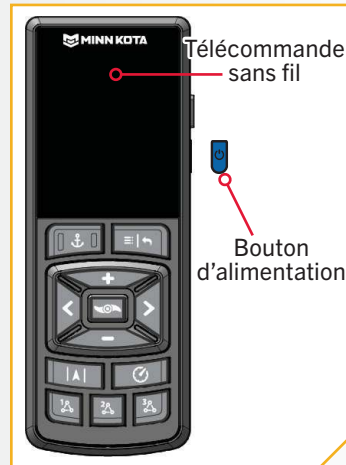
#B x 1



#7 x 1

- Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension.
- Pour allumer la télécommande sans fil (ensemble n° B), appuyez sur le bouton d'alimentation  situé sur le côté de la télécommande et gardez-le enfoncé.
- Un message s'affiche à l'écran. Lisez l'avis de non-responsabilité, puis appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner « J'accepte ».
- Le contenu s'affiche sur l'écran. Les fonctions à distance pour contrôler manuellement le moteur sont maintenant actives, y compris Augmenter la vitesse , Réduire la vitesse , Tourner à gauche , Tourner à droite  et Marche/arrêt de l'hélice.
- Lorsque le système de navigation GPS avancé obtient un signal GPS d'une force minimale d'une barre, le reste des fonctions devient disponible.

**AVIS :** La fixation de la longe (article n° 7) à la télécommande sans fil est facultative.



### Warning!

You are responsible for the safe and prudent operation of your boat. This product does not relieve you from the responsibility for safe operation of your boat.

I Agree



**AVIS :** La télécommande sans fil est jumelée au Riptide Instinct QUEST en usine.

**AVIS :** Un accessoire de support de télécommande (1866675) peut être acheté pour monter la télécommande sans fil ou la fixer à une pince de ceinture.

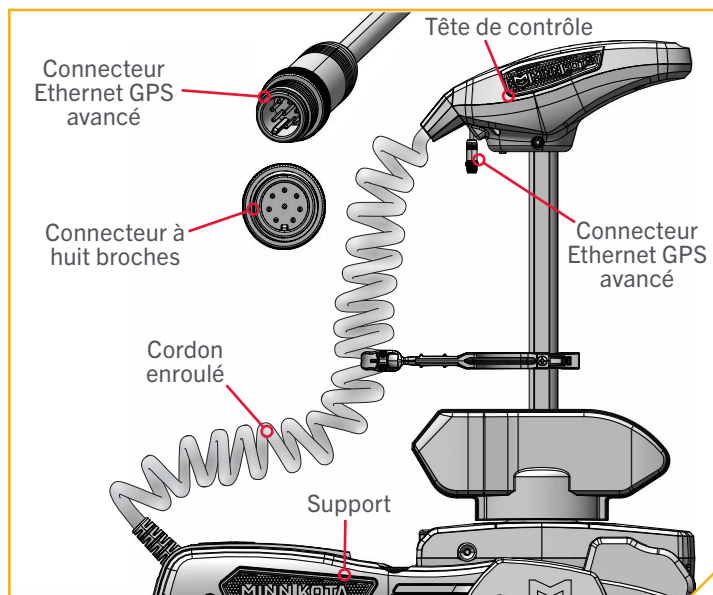
# IDENTIFICATION DES FONCTIONS DU MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE ET DE LEURS CÂBLES CONNEXES

## IDENTIFICATION DES FONCTIONS DU MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE ET DE LEURS CÂBLES CONNEXES

### › Identification des fonctionnalités et des câbles

Le Riptide Instinct QUEST peut être préinstallé avec système de **navigation GPS avancée**, y compris la possibilité de se connecter par Ethernet à un détecteur de poissons Humminbird. Un connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sortira de la base de la tête de contrôle et reposera juste en dessous de la tête de contrôle à côté du cordon enroulé.

Si la navigation GPS avancée du moteur de pêche à la traîne est utilisée avec un détecteur de poissons, un câble Ethernet peut être connecté au connecteur Ethernet GPS avancé. Voir la section « Navigation GPS avancée » et « Fixation du câble Ethernet » de ce document pour plus de détails sur l'installation du connecteur Ethernet GPS avancé sur un détecteur de poissons Humminbird.

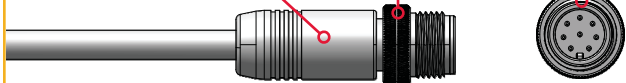


#### Navigation GPS avancée

Câble Ethernet du moteur de pêche à la traîne

Collier fileté

Connecteur à huit broches



### › Gestion des fonctionnalités et des câbles

#### NAVIGATION GPS AVANCÉE ›

Votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota et le détecteur de poissons Humminbird communiquent entre eux pour changer votre façon de pêcher. La navigation GPS avancée offre un large éventail de fonctionnalités, notamment le contrôle de la vitesse, de la direction, de Spot-Lock et de la possibilité d'enregistrer et de retracer des chemins sur l'eau, le tout à portée de main. Pour en savoir plus sur les capacités GPS offertes avec votre nouveau moteur, veuillez consulter le manuel du propriétaire de la navigation GPS avancée en visitant [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

La télécommande sans fil et le contrôleur GPS constituent le système de navigation GPS avancé. Une télécommande sans fil est jumelée au contrôleur en usine. Le contrôleur GPS contient une boussole très sensible et assure la réception de tous les signaux des satellites GPS et de la télécommande. Le contrôleur GPS se trouve dans la tête de contrôle du moteur de pêche à la traîne et est connecté à un détecteur de poissons grâce à un câble de connexion sortant de la tête de contrôle. Si le système de navigation GPS avancé est utilisé avec un détecteur de poissons, la liaison Ethernet entre le moteur de pêche à la traîne et le détecteur de poissons doit être connectée.

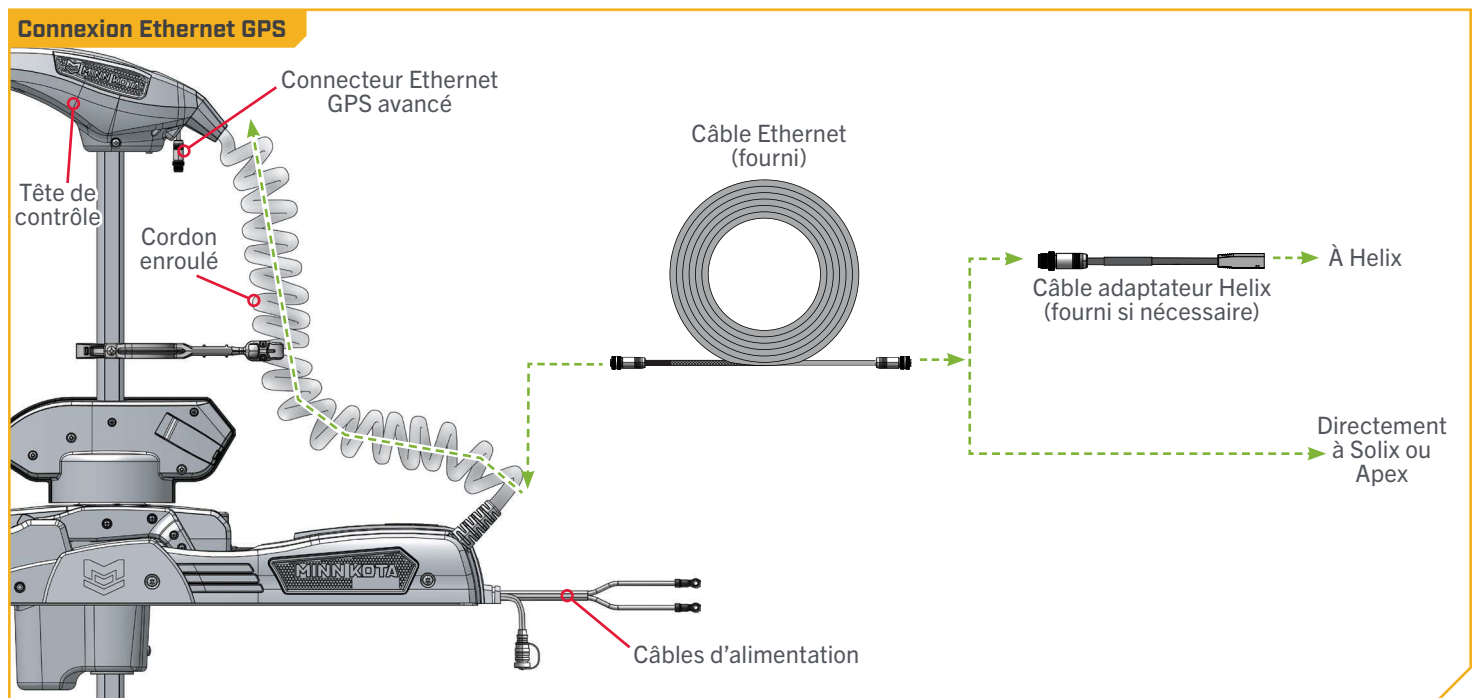
## › Considérations relatives à la connexion et au routage Navigation GPS avancée

La navigation GPS avancée est préinstallée sur votre moteur de pêche à la traîne. Un connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sort de la base de la tête de contrôle et repose juste en dessous de la tête de contrôle à côté du cordon enroulé. Si la navigation GPS avancée du moteur de pêche à la traîne est utilisée avec un détecteur de poissons, un câble Ethernet devra être connecté au connecteur Ethernet GPS avancé sous la tête de contrôle. Tenez compte de la distance entre le moteur de pêche à la traîne et le détecteur de poissons pour déterminer comment effectuer la connexion Ethernet.

**CÂBLES ETHERNET** - Minn Kota fournit un câble Ethernet de 30 pieds (9,1 mètres) avec chaque moteur de pêche à la traîne équipé d'une navigation GPS avancée. Le câble Ethernet de 30 pieds (9,1 mètres) accueillera une connexion Ethernet standard pour la plupart des installations à un détecteur de poissons Humminbird et est « prêt pour Apex et Solix ».

**CÂBLES ADAPTATEURS HUMMINBIRD HELIX** - Minn Kota fournit un câble adaptateur Helix (AS EC QDE - câble adaptateur Ethernet - 720074-1) avec chaque moteur de pêche à la traîne équipé de la navigation GPS avancée. Si la connexion Ethernet est établie entre le moteur de pêche à la traîne et n'importe quel détecteur de poissons Humminbird® Helix, le câble adaptateur Helix doit être utilisé. Le câble adaptateur Helix connecte directement le câble Ethernet à un détecteur de poissons Helix.

**CÂBLES D'EXTENSION ETHERNET** - Si le câble Ethernet de 30 pieds (9,1 mètres) fourni avec votre moteur de pêche à la traîne avec navigation GPS avancée n'est pas assez long pour atteindre le détecteur de poissons, une rallonge Ethernet doit être utilisée. La rallonge Ethernet est disponible sur [humminbird.johnsonoutdoors.com](http://humminbird.johnsonoutdoors.com) et est disponible dans une longueur de 30 pieds (9,1 mètres) (AS ECX 30E - Câble d'extension Ethernet 30 pi (9,1 m) - 760025-1). La rallonge Ethernet se branche directement sur n'importe quelle longueur de câble Ethernet.



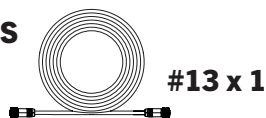
**AVIS :** Minn Kota recommande de faire passer le câble Ethernet ou la rallonge Ethernet à travers le cordon enroulé lors de la connexion Ethernet. Les câbles sont installés du support à la tête de contrôle via le cordon enroulé. Il n'est pas recommandé de contourner le cordon enroulé lors de l'acheminement du câble Ethernet ou de la rallonge Ethernet.

## ⚠ ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement des câbles recommandé pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie de votre produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient faire en sorte que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une tout autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement.

### 1

#### ARTICLE(S) REQUIS

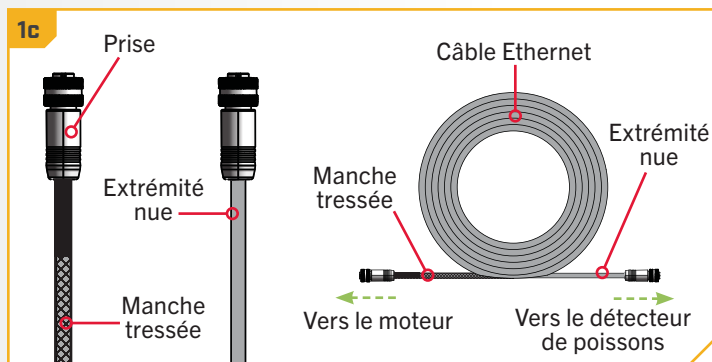
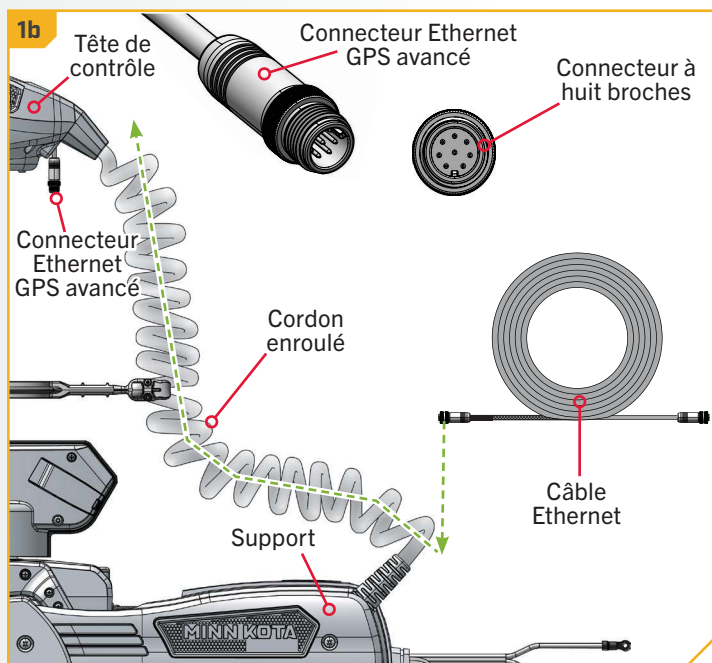


**AVIS :** Votre détecteur de poissons doit être éteint jusqu'à ce que cette procédure soit terminée.

**AVIS :** Pour les instructions sur le déploiement du moteur, voir la section « Arrimage et déploiement du Riptide Instinct QUEST » de ce manuel.

- Placez le moteur dans la position déployée.
- Localisez le connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sous la tête de contrôle. Le connecteur Ethernet GPS avancé sort de la base de la tête de contrôle et repose juste en dessous de la tête de contrôle à côté du cordon enroulé.
- Identifiez la prise codée sur le câble Ethernet (article n° 13). Il est codé pour s'adapter au connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sous la tête de contrôle.

**AVIS :** Le câble Ethernet comporte une prise aux deux extrémités. La prise à l'extrémité du câble Ethernet avec manchon tressé doit être connectée au connecteur Ethernet GPS avancé, tandis que la prise à l'extrémité nue sans manchon doit être connectée au détecteur de poissons.



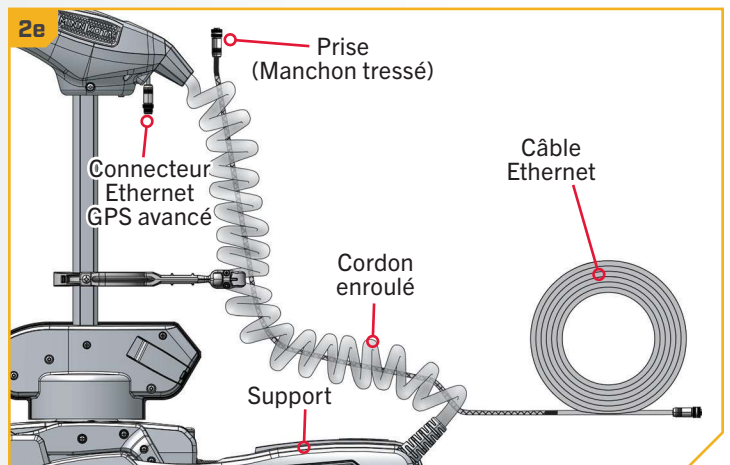
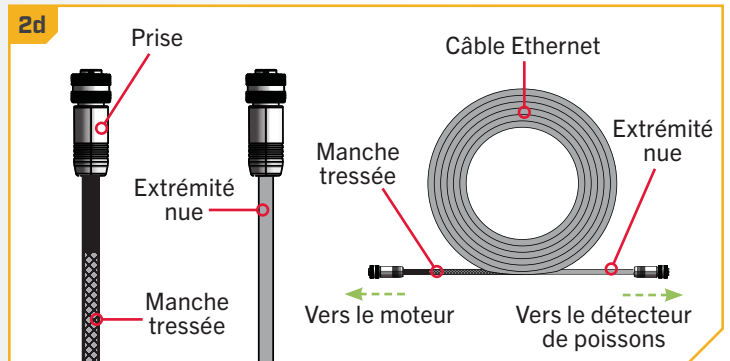


## 2

- d. Prenez la prise à l'extrémité du câble Ethernet couverte d'un manchon tressé. La prise avec le manchon tressé sera insérée dans le cordon enroulé et connectée au connecteur Ethernet GPS avancé, tandis que la prise à l'extrémité nue du câble Ethernet sortira du cordon enroulé et sera connectée au détecteur de poissons.
- e. Faites passer la prise sur le câble Ethernet par le bas du cordon enroulé. Le câble Ethernet doit flotter librement à l'intérieur du cordon enroulé. La prise doit sortir du haut du cordon enroulé, l'autre extrémité sortant du bas du cordon enroulé près du support. Laissez suffisamment de jeu dans le câble pour fixer la prise au connecteur Ethernet GPS avancé.

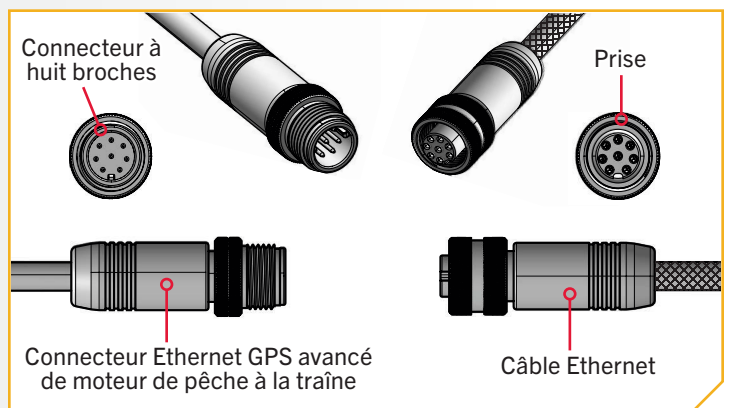
**AVIS :** Assurez-vous que la bonne prise sur le câble Ethernet est acheminée par le cordon enroulé et connectée au connecteur Ethernet GPS avancé. La section du câble Ethernet couverte d'un manchon tressé doit être acheminée à travers le cordon enroulé et connectée. Ne connectez pas la prise à l'extrémité nue au moteur. Ne pas brancher la bonne prise peut endommager les câbles.

**AVIS :** Une fois tous les câbles accessoires connectés, l'installation finale nécessitera que tous les câbles Ethernet soient fixés. Voir la section « Fixation du câble Ethernet » de ce document pour plus de détails une fois toutes les connexions terminées.



## 3

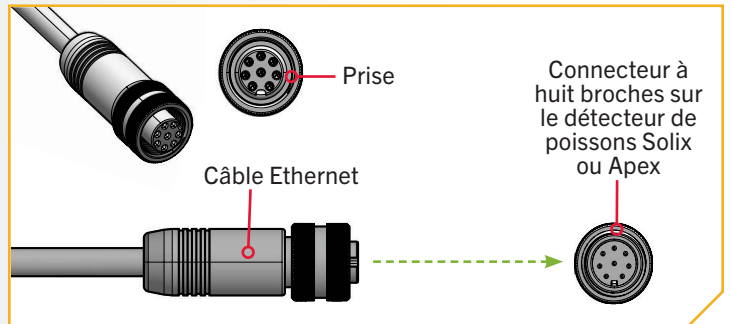
- f. **Pour installer le câble Ethernet**, enlignez les broches du connecteur Ethernet de navigation GPS avancée et la prise du câble Ethernet. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion.
- g. Le câble Ethernet se branche directement sur un détecteur de poissons Solix ou Helix ou directement sur un câble adaptateur Helix.



# NAVIGATION GPS AVANCÉE

4

- h. Si vous installez directement sur un Solix ou un Apex, la connexion sera plate à l'arrière de l'écran du détecteur de poissons.
- i. Enlignez la prise du câble Ethernet et le connecteur à huit broches du détecteur de poissons Apex ou Solix. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion. Une fois directement installé sur le Solix ou l'Apex, la connexion est terminée.



5

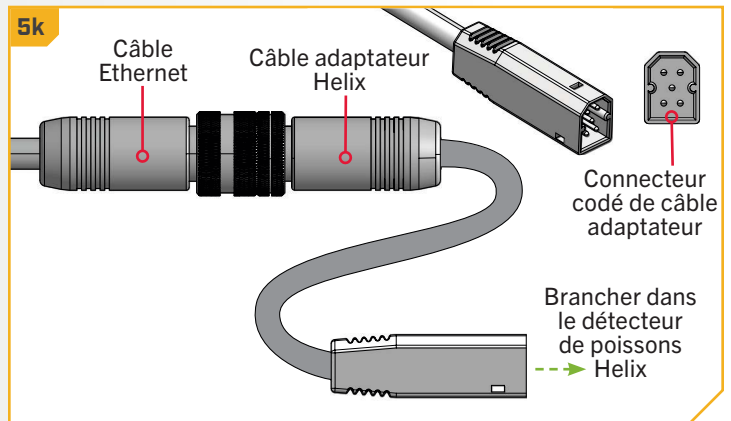
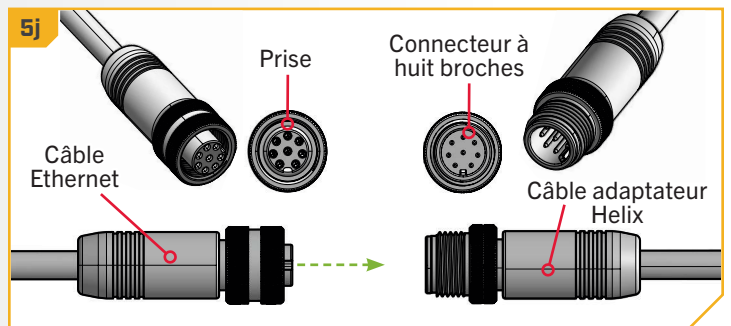
## ARTICLE(S) REQUIS



- j. Si vous installez directement sur un câble adaptateur Helix (article n° 14), enlignez la prise du câble Ethernet et le connecteur à huit broches du câble adaptateur Helix fourni. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion.

**AVIS :** Minn Kota fournit un câble adaptateur Helix (AS EC QDE - câble adaptateur Ethernet - 720074-1) avec chaque moteur de pêche à la traîne équipé de la navigation GPS avancée.

- k. Le câble adaptateur Helix connecte directement le câble Ethernet à un détecteur de poissons Helix. Localisez le connecteur codé du câble adaptateur Helix à l'arrière du détecteur de poissons. Branchez le câble adaptateur Helix à l'arrière du détecteur de poissons Helix pour terminer la connexion.



## » Fixation du câble Ethernet

Le câble Ethernet doit être acheminé et toutes les connexions doivent être sécurisées avant de terminer l'installation dans cette section. Pour savoir comment acheminer et connecter le câble Ethernet, reportez-vous à la section « Navigation GPS avancée » du présent document.

### ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement des câbles recommandé pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie de votre produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient faire en sorte que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une tout autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement. Ne pas trop serrer les attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

# 1

### ARTICLE(S) REQUIS



- a. Placez le moteur dans la position arrimée.

**AVIS :** Pour les instructions sur l'arrimage du moteur, voir la section « Arrimage et déploiement du Riptide Instinct QUEST » de ce manuel.

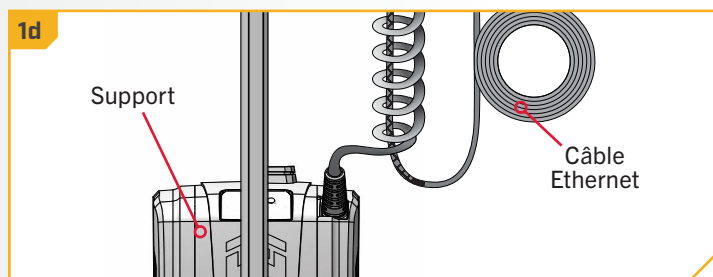
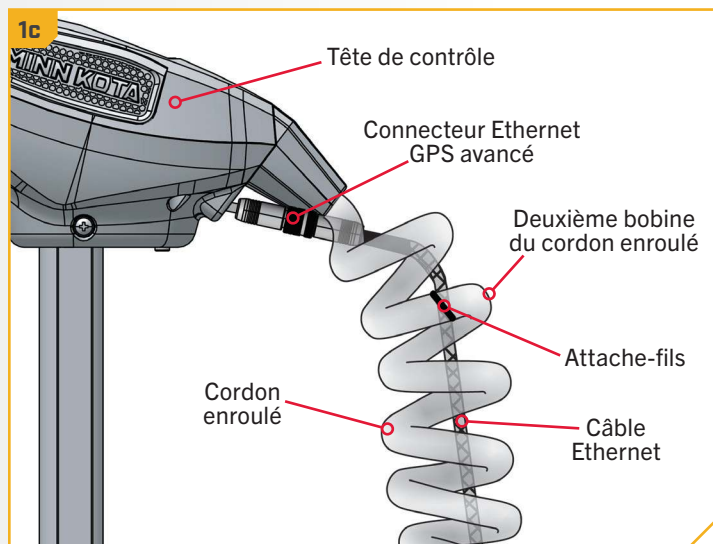
- b. Confirmez que le câble Ethernet est connecté à un dispositif de sortie comme souhaité. Avec le moteur en position arrimée, localisez le connecteur Ethernet GPS avancé sous la tête de contrôle.
- c. Prenez un attache-fils (article n° 15) et fixez le câble Ethernet à la deuxième bobine du cordon enroulé. L'attache-fils doit être autour du câble Ethernet et du cordon enroulé. Fixez l'attache-fils et serrez-le avec vos doigts. Ne pas trop serrer l'attache-fils, car cela risquerait d'endommager le câble Ethernet.

**AVIS :** Le câble Ethernet doit être fixé à la deuxième bobine du cordon enroulé. La fixation du câble Ethernet à toute autre bobine peut endommager le câble.

### ATTENTION

Ne pas trop serrer l'attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

- d. Laissez 6 po (15,2 cm) de jeu à l'endroit où le câble Ethernet sort du cordon enroulé. Enroulez tout surplus de câble dans une boucle lâche d'au moins 4 po (10 cm) de diamètre.



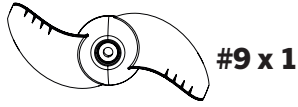
**AVIS :** Minn Kota recommande de faire passer le câble Ethernet par le cordon enroulé. Il n'est pas recommandé de contourner le cordon enroulé lors de l'acheminement du câble Ethernet.

# INSTALLATION DE L'HÉLICE

## Installation de l'hélice

1

### ARTICLE(S) REQUIS



#9 x 1



#10 x 1



#11 x 1



#12 x 1

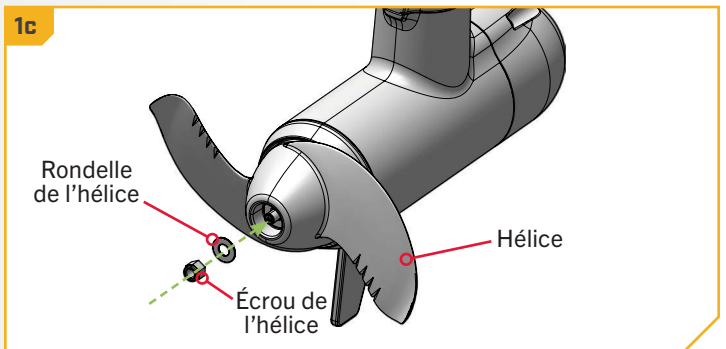
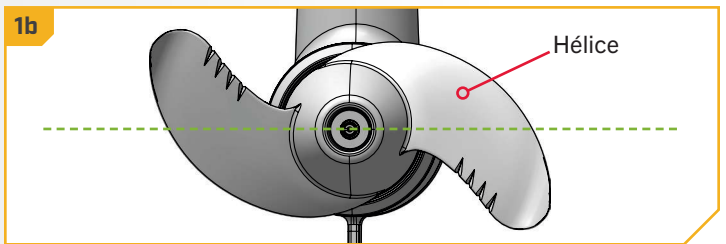
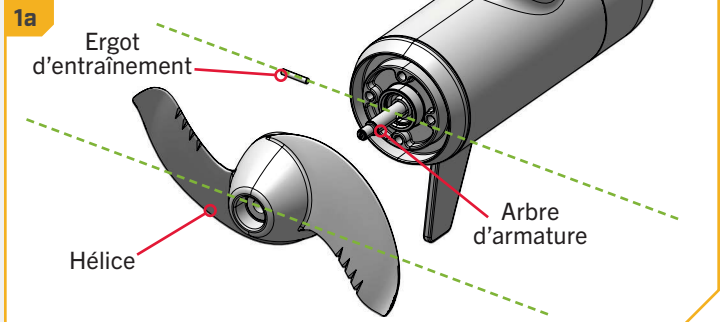
## ATTENTION

Débranchez le moteur de la batterie avant d'effectuer tout travail ou entretien sur l'hélice.

- Prenez l'ergot d'entraînement (article n° 12) et glissez-le dans l'orifice de l'arbre d'armature. Placez l'ergot d'entraînement à l'horizontale en saisissant l'arbre d'armature et en le tournant avec l'ergot d'entraînement en place.
- Alignez l'hélice (article n° 9) de manière à ce qu'elle soit à l'horizontale et parallèle à l'ergot d'entraînement. Glissez l'hélice sur l'arbre d'armature et l'ergot d'entraînement jusqu'à ce qu'elle repose contre l'appareil inférieur.
- Installez la rondelle de l'hélice (article n° 10) et l'écrou de l'hélice (article n° 11) sur l'extrémité de l'arbre d'armature.
- Tout en maintenant l'hélice à l'horizontale, serrez l'écrou de l'hélice avec une clé à douille profonde de 9/16 po (14,3 mm). Serrez l'écrou de l'hélice à un couple de 25 à 35 po-lb (2,8 à 4 Nm).

## ATTENTION

Ne serrez pas trop pour ne pas endommager l'hélice.



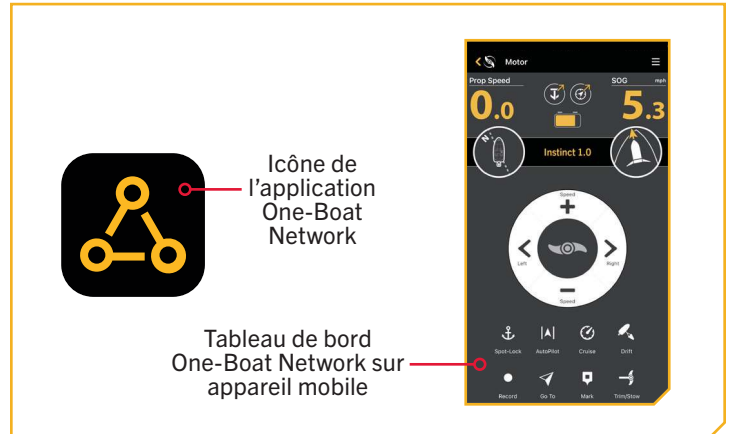
# ONE-BOAT NETWORK

## OPTIMISER LA PERFORMANCE DU RIPTIDE INSTINCT QUEST GRÂCE À LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL OU À L'APPLICATION ONE-BOAT NETWORK

Minn Kota® et Humminbird® ont uni leurs forces pour vous offrir One-Boat Network, y compris la plus récente télécommande sans fil de navigation GPS avancée et l'application One-Boat Network. La télécommande sans fil est jumelée au moteur de pêche à la traîne en usine. Pour en savoir plus sur les fonctions de la télécommande sans fil, consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil en ligne sur [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

Pour tirer le meilleur parti de votre One-Boat Network, nous vous encourageons à télécharger l'application One-Boat Network sur votre appareil intelligent. L'application One-Boat Network® est une application gratuite iOS et Android que vous pouvez télécharger sur un appareil mobile, offrant ainsi un contrôle inégalé à l'aide de tous vos produits connectés à One-Boat Network. Minn Kota recommande de connecter le moteur de pêche à la traîne à l'application OBN pour faciliter ces étapes. Pour obtenir des instructions sur le jumelage de l'application OBN au moteur de pêche à la traîne, consultez le Guide de démarrage rapide OBN inclus avec le moteur. Pour plus d'informations sur l'application OBN, consultez le manuel du propriétaire One-Boat Network en ligne sur [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

L'installation du Riptide Instinct QUEST par l'entremise de la télécommande sans fil ou de l'application OBN doit être complétée après l'installation de l'hélice. Assurez-vous que le moteur de pêche à la traîne est connecté à une source d'alimentation avant de régler les paramètres One-Boat Network.



**⚠ AVERTISSEMENT**

Veillez à ce que ni vous, ni les autres personnes ne s'approchent trop de l'hélice en rotation, que ce soit avec une partie du corps ou des objets. Le moteur est puissant et pourrait provoquer des situations périlleuses ou des blessures, pour vous ou les autres. Restez à l'écart de l'hélice et faites attention à tout engagement accidentel.

**AVIS :** Assurez-vous que le moteur de pêche à la traîne est connecté à une source d'alimentation avant de régler les paramètres One-Boat Network.

**AVIS :** Si la télécommande sans fil est perdue ou ne fonctionne plus pendant la navigation et que l'application One-Boat Network n'est pas disponible, déconnectez le moteur de l'alimentation pour annuler toute navigation active et arrêter l'hélice.

# RÉGLAGES DE ONE-BOAT NETWORK

## RÉGLAGES DE ONE-BOAT NETWORK >

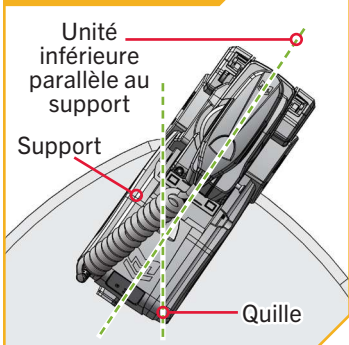
### DÉCALAGE DE LA QUILLE

Le Riptide Instinct QUEST vient de l'usine avec l'unité inférieure parallèle au support. Lorsque l'unité inférieure est parallèle au support, la fonction de décalage de la quille est à zéro. Dans une installation idéale, l'unité inférieure sera parallèle à la quille, mais le support est rarement installé pour être parfaitement aligné avec la quille; donc, l'unité inférieure ne sera pas parallèle à la quille.

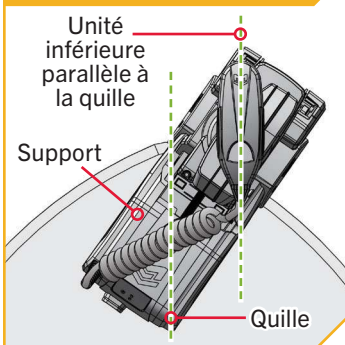
Presque toutes les installations auront une certaine variation de la position de montage côté bâbord ou tribord du bateau. La fonction Décalage de la quille enregistre la position de l'unité inférieure lorsqu'elle est parallèle à la quille en fonction du montage décalé de la quille. Avant de régler le décalage de la quille, effectuez toutes les étapes d'installation. Cela comprend le montage du moteur de pêche à la traîne sur le bateau et l'installation de câbles d'alimentation et d'accessoires. Le décalage de la quille peut être enregistré par l'intermédiaire de la télécommande sans fil ou de l'application One-Boat Network.

**AVIS :** Lorsque le moteur est installé en usine, le décalage de la quille est de 0 degré. Lors de l'ajustement du décalage de la quille, toute position vers le bâbord créera un décalage de la quille à angle négatif. Toute position vers le tribord crée un angle positif.

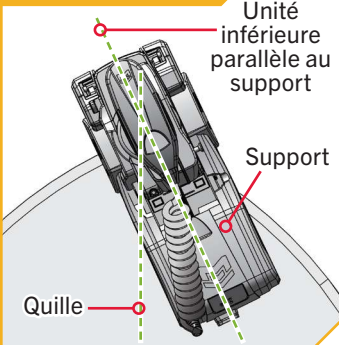
#### Décalage zéro de la quille à bâbord [0°]



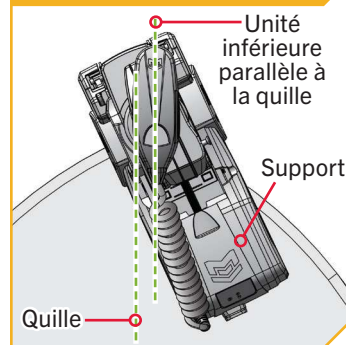
#### Correction du décalage de la quille à bâbord [-X°]



#### Décalage zéro de la quille à tribord [0°]

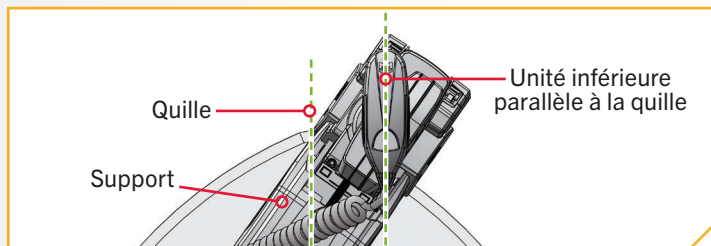
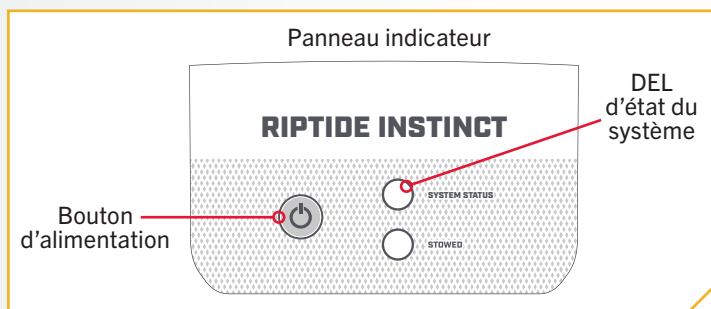


#### Correction du décalage de la quille à tribord [+X°]












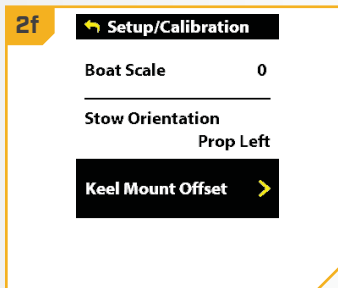
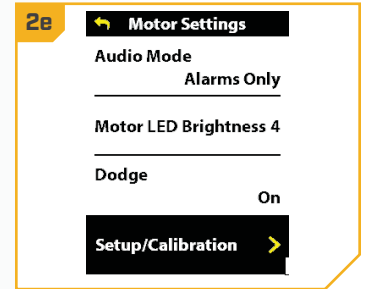
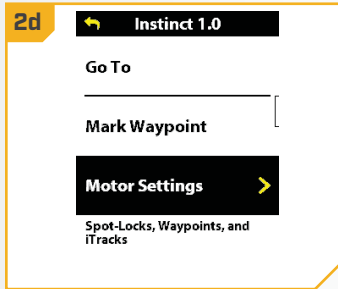
## > Réglage du décalage de la quille avec la télécommande sans fil

1. a. Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension en appuyant sur le bouton d'alimentation (🔌) sur le panneau indicateur. Lorsque le moteur de pêche à la traîne est allumé, le voyant d'état du système (🟦) est bleu.  
b. Avec la télécommande sans fil ou l'application One-Boat Network (OBN) jumelée à un appareil mobile, dirigez le moteur de sorte que la tête de contrôle et l'unité inférieure soient parallèles à la quille.









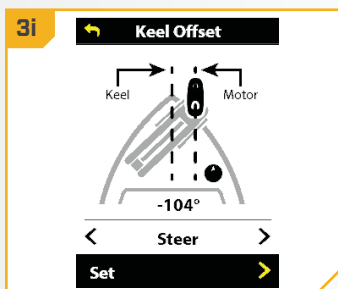
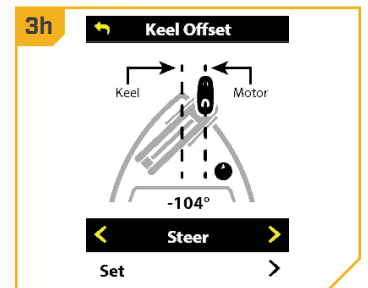
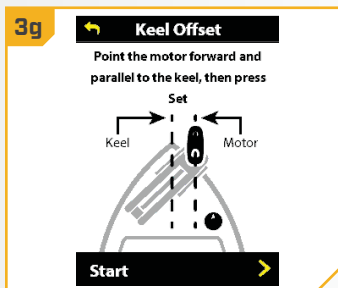
## 2

- c. Appuyez sur le bouton Menu  de la télécommande sans fil.
- d. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Réglages du moteur.
- e. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Configuration/Calibrage.
- f. Dans le menu Configuration/Calibrage, utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver le décalage de support de la quille. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Décalage de support de la quille.



## 3

- g. Passez en revue tous les avertissements de sécurité. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Commencer et commencer le processus.
- h. Utilisez le bouton Tourner à gauche  ou Tourner à droite  pour pointer le moteur vers l'avant et parallèlement à la quille.
- i. Lorsque vous êtes satisfait de l'emplacement du moteur de pêche à la traîne, utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour défiler jusqu'à Régler. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Régler. Le degré de décalage est affiché en bas du tableau de bord.

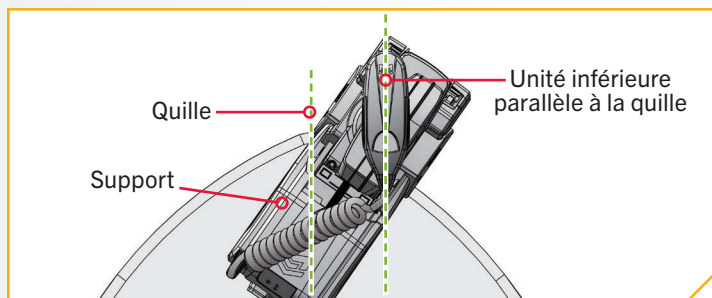
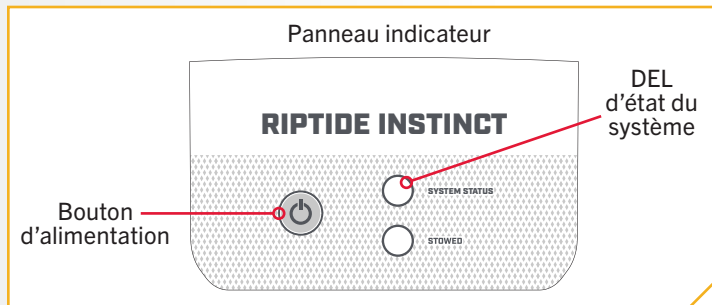


# DÉCALAGE DE LA QUILLE

## ➤ Réglage du décalage de la quille avec l'application One-Boat Network

1

- Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension en appuyant sur le bouton d'alimentation (🔌) sur le panneau indicateur. Lorsque le moteur de pêche à la traîne est allumé, le voyant d'état du système (🟢) est bleu.
- Avec la télécommande sans fil ou l'application One-Boat Network (OBN) jumelée à un appareil mobile, dirigez le moteur de sorte que la tête de contrôle et l'unité inférieure soient parallèles à la quille.

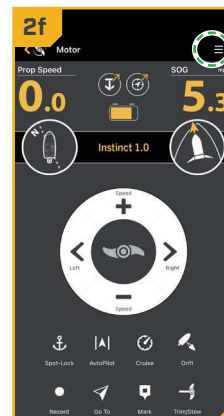
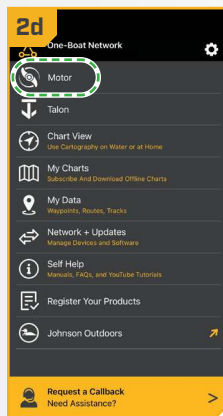


2

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil Moteur.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

**AVIS :** Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît.

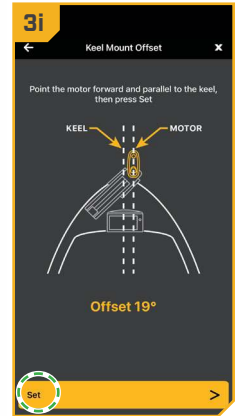
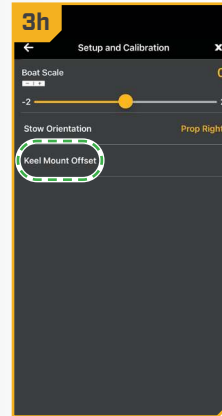
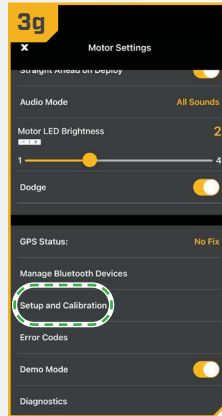
- Sur l'écran d'accueil Moteur, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.





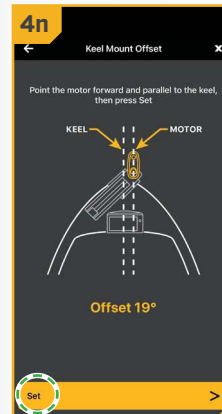
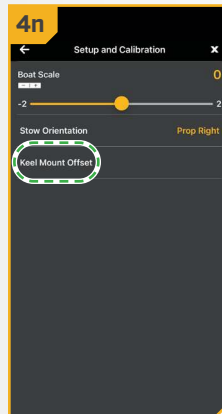
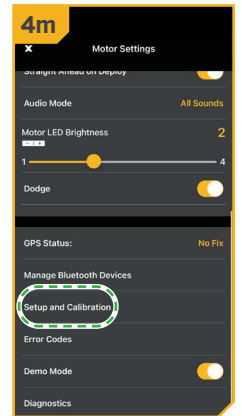
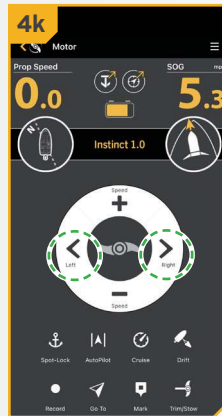
3

- g. Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez et touchez Configuration et calibrage.
- h. Dans Configuration et calibrage, trouvez et touchez Décalage de support de la quille.
- i. Passez en revue tous les avertissements de sécurité. Suivez les instructions dans l'application One-Boat Network. Si le positionnement du moteur de pêche à la traîne pointe vers l'avant et parallèlement à la quille, appuyez sur Réglage. Le degré de décalage apparaît en bas de l'écran de l'application.



4

- j. Si le moteur de pêche à la traîne doit être ajusté, repérez le bouton Retour dans le coin supérieur gauche de l'écran de l'application. Touchez trois fois le bouton Retour jusqu'à ce que s'affiche l'écran d'accueil Moteur.
- k. Utilisez le bouton Direction droite > et Direction gauche < pour pointer le moteur vers l'avant et parallèlement à la quille.
- l. Lorsque vous êtes satisfait de l'emplacement du moteur de pêche à la traîne, repérez et touchez le bouton Réglages du moteur dans le coin supérieur droit.
- m. Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez et touchez Configuration et calibrage.
- n. Dans Configuration et calibrage, trouvez et touchez Décalage de support de la quille. Si le positionnement du moteur de pêche à la traîne pointe vers l'avant et parallèlement à la quille, appuyez sur Réglage.
- o. Le degré de décalage apparaît en bas de l'écran de l'application. Touchez Retour pour fermer le Décalage de support de la quille et revenir à l'écran d'accueil.

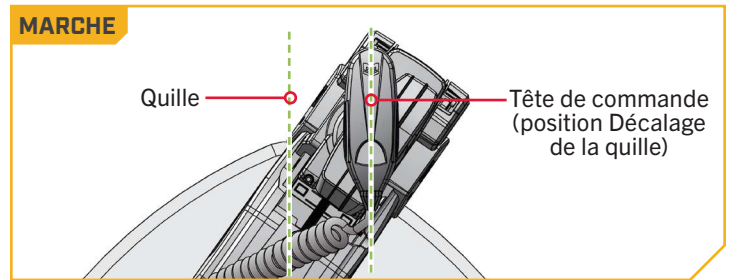
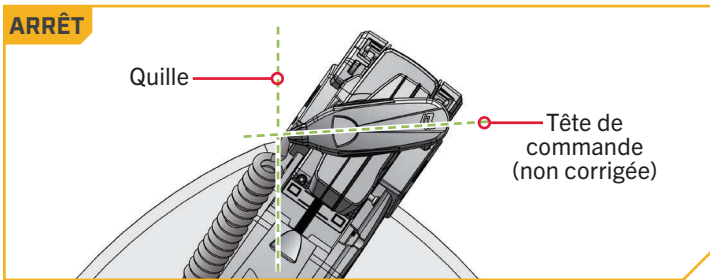


# DÉPLOIEMENT DIRECT

## DÉPLOIEMENT DIRECT

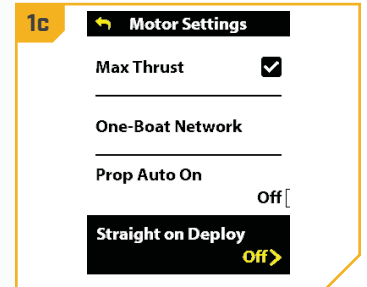
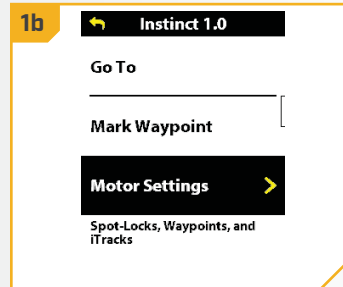
Minn Kota recommande de régler le décalage de la quille lorsque la position de l'unité inférieure est parallèle à la quille. Enregistrez le décalage de la quille avant d'explorer la fonction Déploiement direct. La fonction Déploiement direct utilise la position enregistrée dans la fonction Décalage de la quille pour savoir où positionner l'unité inférieure pour qu'elle soit parallèle à la quille.

Lorsque la fonction Déploiement direct est activée, l'unité inférieure tourne automatiquement en position de décalage de la quille lorsque déployé. Par défaut, l'unité inférieure sera parallèle à la quille lorsque le support est parallèle à la quille. Si le décalage de la quille a été programmé à un autre angle, la fonction Déploiement direct corrige la position pour correspondre à l'angle de décalage de la quille corrigé lorsqu'elle est activée. Si le déploiement direct est désactivé, le moteur de pêche à la traîne ne corrige la position dans aucune direction.



### ► Pour activer le déploiement direct avec la télécommande sans fil

- 1 a. Le moteur allumé, appuyez sur le bouton Menu de la télécommande sans fil.
- b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Tourner à droite pour sélectionner Réglages du moteur.
- c. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver le Déploiement direct.
- d. Par défaut, le Déploiement direct est désactivé.
- e. Utilisez le bouton Tourner à droite pour basculer entre « marche » et « arrêt ».



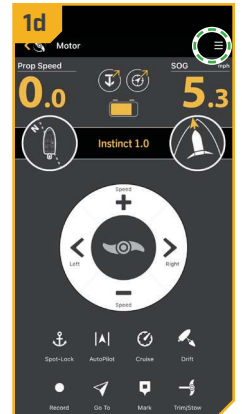
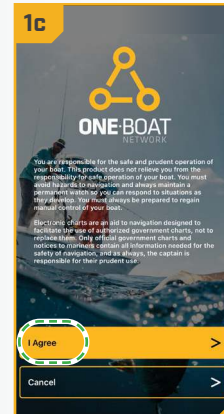
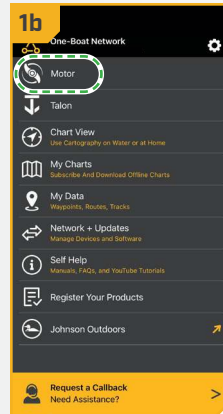
## ► Pour basculer directement sur Déployer avec l'application One-Boat Network

1

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur un appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne et que le moteur est « en marche ».
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil Moteur.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

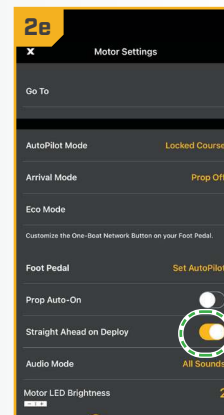
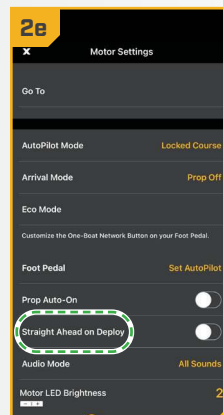
**AVIS :** Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît.

- Sur l'écran d'accueil Moteur, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.



2

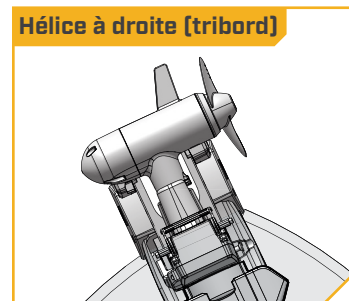
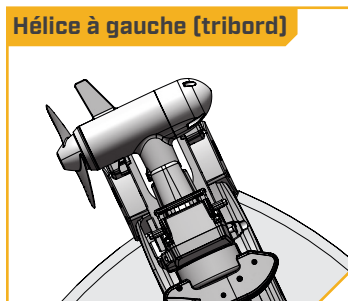
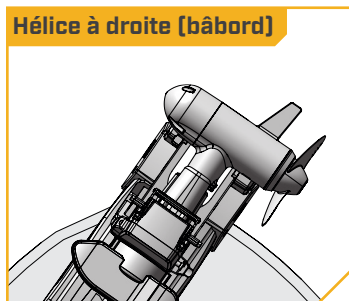
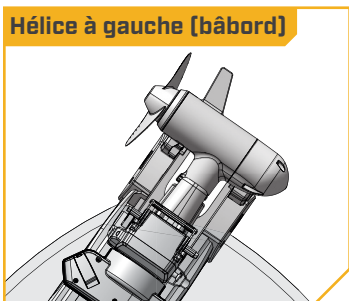
- Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez le bouton Déploiement direct. Appuyez pour activer et désactiver le bouton. Lorsque le bouton est mis en surbrillance en jaune, il est activé.



# ORIENTATION D'ARRIMAGE

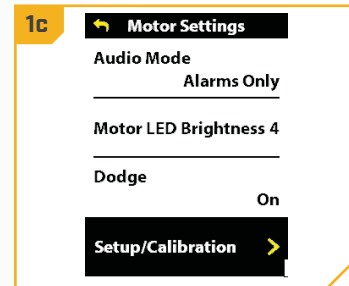
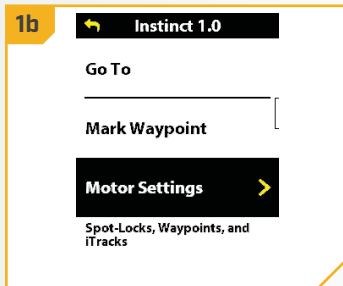
## ORIENTATION D'ARRIMAGE

L'orientation d'arrimage est un terme utilisé pour décrire la position de l'unité inférieure et celle de l'hélice lorsque le moteur est arrimé. L'unité inférieure tourne automatiquement en orientation d'arrimage lors de l'arrimage du moteur. L'orientation d'arrimage peut être réglée à Hélice à gauche ou à Hélice à droite à l'aide de la télécommande sans fil ou de l'application One-Boat Network. Le réglage d'usine par défaut de l'unité inférieure est Hélice à gauche. Ajuster l'orientation d'arrimage permet de personnaliser l'installation en fonction du positionnement du bateau pour une installation à bâbord ou à tribord et pour prendre en charge les applications de pêche ou de remorquage.

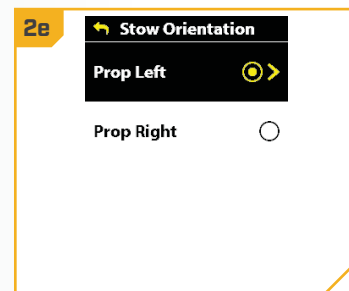
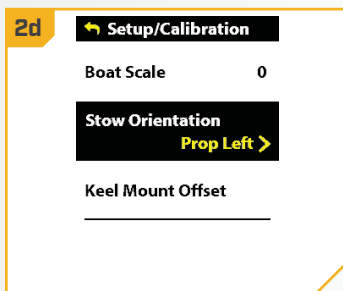


### › Réglage de l'orientation d'arrimage avec la télécommande sans fil

- 1**
  - a. Le moteur de pêche à la traîne allumé, appuyez sur le bouton Menu de la télécommande sans fil.
  - b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Tourner à droite pour sélectionner Réglages du moteur.
  - c. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver Configuration/Calibrage. Utilisez Tourner à droite pour ouvrir le menu Configuration/Calibrage.



- 2**
  - d. Dans le menu Configuration/Calibrage du moteur, utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver Configuration/Calibrage. Utilisez Tourner à droite pour ouvrir le menu Orientation d'arrimage.
  - e. Dans le menu Orientation d'arrimage, utilisez les boutons Réduire la vitesse ou Augmenter la vitesse pour passer entre Hélice à gauche et Hélice à droite. Utilisez le bouton Tourner à droite pour sélectionner l'orientation d'arrimage désirée.



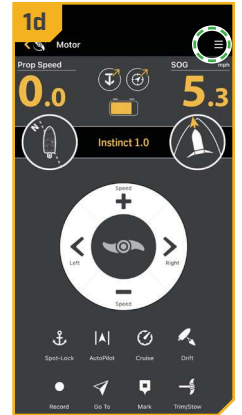
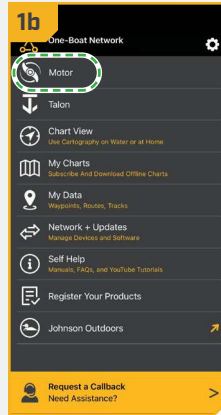
## ➤ Réglage de l'orientation d'arrimage avec l'application One-Boat Network

1

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur un appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne et que le moteur est « en marche ».
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil Moteur.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

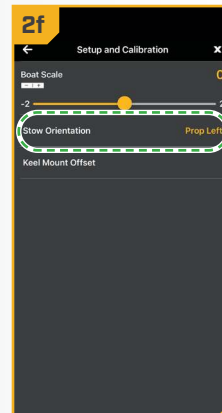
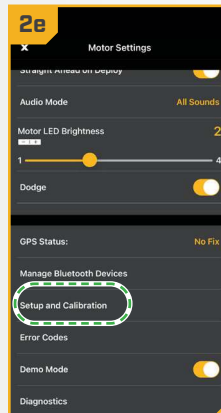
**AVIS :** Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît.

- Sur l'écran d'accueil Moteur, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.



2

- Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez et touchez Configuration et calibrage.
- Dans Configuration et calibrage, trouvez et appuyez sur Orientation d'arrimage.
- Réglez la fonction à Hélice à droite ou à Hélice à gauche.



# TAILLE DU BATEAU









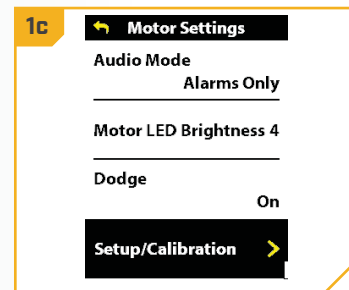
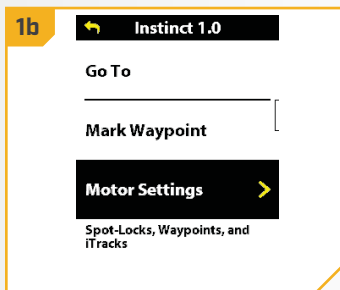
## TAILLE DU BATEAU





Les performances du moteur de pêche à la traîne peuvent être affectées par des facteurs tels que, mais sans s'y limiter, le vent, les conditions de l'eau, les spécifications du bateau, l'état de la batterie, le câblage, etc. La taille de bateau fournit une méthode d'ajustement de la performance du moteur de pêche à la traîne pour tenir compte de ces variables et d'autres variables. Le Riptide Instinct QUEST vient de l'usine avec la taille du bateau réglée à zéro. La taille du bateau peut être réglée vers le haut (+2) ou vers le bas (-2) pour augmenter ou diminuer la façon dont le logiciel de commande du moteur applique la puissance en utilisant un mode de navigation comme Spot-Lock.

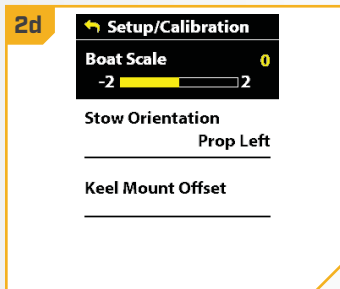
Un exemple montrant la nécessité de réduire la taille du bateau serait lorsque vous utilisez le Spot-Lock et que le moteur corrige trop ou effectue des ajustements fréquents. Dans ce cas, essayez de réduire la taille du bateau de -1 pour réduire ce comportement. Si le comportement persiste, réduisez la taille du bateau à -2. Un exemple montrant la nécessité d'augmenter la taille du bateau en utilisant le Spot-Lock serait que le moteur s'éloigne fréquemment de son emplacement cible ou a besoin d'aide pour apporter des corrections. Essayez d'augmenter la taille du bateau à +1 pour améliorer la précision du moteur de pêche à la traîne dans ce cas. Si le comportement persiste, augmentez la taille du bateau à +2.

### › Réglage de la taille du bateau avec la télécommande sans fil

- 1 a. Le moteur allumé, appuyez sur le bouton Menu  de la télécommande sans fil.
- b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Réglages du moteur.
- c. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Configuration/Calibrage.



- 2 d. Dans le menu Configuration/Calibrage, utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Taille du bateau.
- e. Utilisez le bouton Tourner à gauche  ou Tourner à droite  pour régler la taille du bateau à l'un des cinq réglages suivants : -2, -1, 0, 1 ou 2.



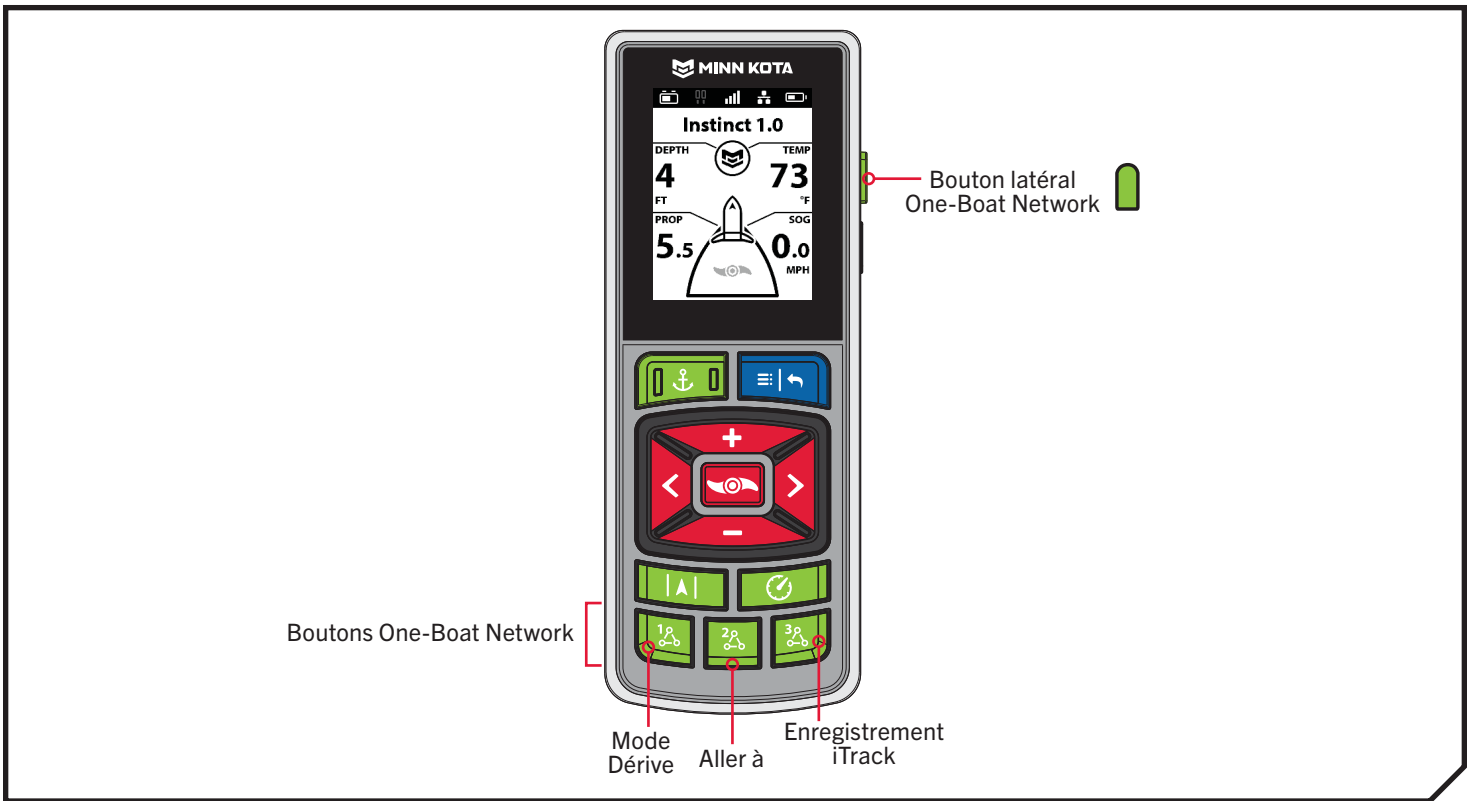


# BOUTONS ONE-BOAT NETWORK

## BOUTONS ONE-BOAT NETWORK >

Les moteurs de pêche à la traîne Minn Kota équipés d'un système de navigation GPS avancée sont compatibles avec les dispositifs activés par One-Boat Network (OBN), comme la télécommande sans fil. Les fonctions OBN peuvent être activées et désactivées à l'aide de quatre boutons OBN personnalisables sur la télécommande sans fil. La fonction des boutons OBN peut être personnalisée selon les préférences de l'utilisateur pour améliorer le fonctionnement du produit OBN.

## PERSONNALISER LES QUATRE BOUTONS ONE-BOAT NETWORK DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL










Boutons par défaut One-Boat Network

	Mode Dérive		Enregistrement iTrack
	Aller à		Mode Déploiement



## PERSONNALISER LES QUATRE BOUTONS ONE-BOAT NETWORK DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

Les fonctions de One-Boat Network sont activées et désactivées à l'aide des boutons One-Boat Network sur la télécommande sans fil. Les boutons One-Boat Network peuvent être personnalisés pour commander les fonctions suivantes, selon votre configuration :

Fonction	Icône	Description
Mode Dérive		Le mode Dérive est la fonction par défaut du bouton 1 OBN. Appuyez une fois pour activer le mode Dérive. Appuyez une deuxième fois pour ajuster le cap.
Aller à		Aller à est la valeur par défaut du bouton 2 OBN. Appuyez une fois pour ouvrir le menu Aller à. Les options Aller à sont Spot-Lock, Point de cheminement, iTrack et Dérive.
Enregistrement iTrack		Enregistrement iTrack est la fonction par défaut du bouton 3 OBN. Appuyez une fois pour commencer à enregistrer un iTrack. Appuyez une deuxième fois pour enregistrer l'iTrack.
Point de cheminement		Marquer un point de cheminement doit d'abord être personnalisé sur l'un des boutons OBN. Appuyez une fois pour enregistrer un point de cheminement.
Vitesse maximale		La vitesse maximale doit d'abord être personnalisée sur l'un des boutons OBN. Appuyez deux fois pour la vitesse maximale. Appuyez une fois pour revenir à la vitesse précédente.
Talon/Raptor		La fonction d'ancrage en eau peu profonde doit d'abord être personnalisée sur l'un des boutons OBN. La fonction d'ancrage en eau peu profonde s'affiche comme Talon ou Raptor, selon votre configuration. Appuyez deux fois pour déployer l'ancre. Appuyez une fois pour interrompre ou ranger l'ancre.
Mode Déploiement		Le mode Déploiement est la fonction par défaut du bouton latéral OBN sur les moteurs de pêche à la traîne avec une fonction d'arrimage/de déploiement et de compensation. La fonction Mode de déploiement s'affichera comme Instinct. Appuyez une fois sur le bouton latéral OBN pour afficher le menu Instinct.











### **AVERTISSEMENT**

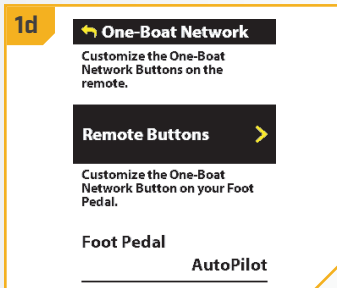
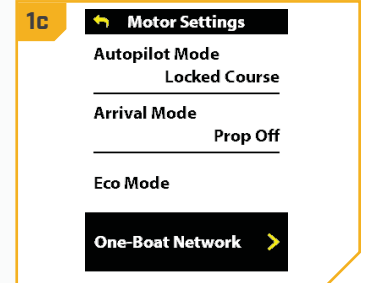
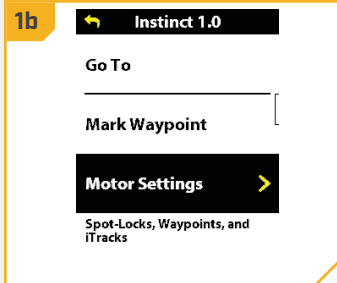
Faites attention à la rotation de l'hélice en travaillant avec des points de cheminement. Sur le système de navigation GPS avancée, la fonction Mise en marche automatique de l'hélice est désactivée par défaut. Si la fonction Mise en marche automatique de l'hélice est activée, l'hélice se mettra automatiquement en marche lorsqu'un point de cheminement est activé, même si l'activation est accidentelle. Une hélice en rotation peut causer des blessures. Si la fonction Mise en marche automatique de l'hélice est désactivée, elle doit être réactivée avant que le bateau ne puisse commencer à naviguer vers un point de cheminement.

# PERSONNALISEZ LES QUATRE BOUTONS ONE-BOAT NETWORK DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL







## Personnalisez les quatre boutons One-Boat Network de la télécommande sans fil


1


- Sur la télécommande sans fil, appuyez sur le bouton Menu  pour ouvrir le menu Moteur.
- Dans le menu Moteur, utilisez le bouton Réduire la vitesse  ou Augmenter la vitesse  pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Réglages du moteur.
- Dans Réglages du moteur, utilisez le bouton Réduire la vitesse  ou le bouton Augmenter la vitesse  pour trouver le menu One-Boat Network. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner One-Boat Network.
- Dans le menu One-Boat Network, utilisez le bouton Réduire la vitesse  ou le bouton Augmenter la vitesse  pour trouver les boutons de la télécommande. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner les boutons de la télécommande.

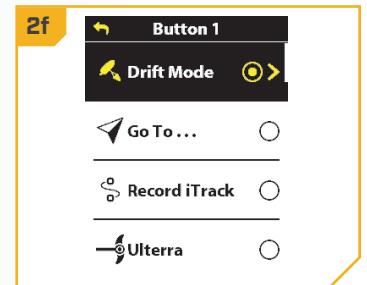
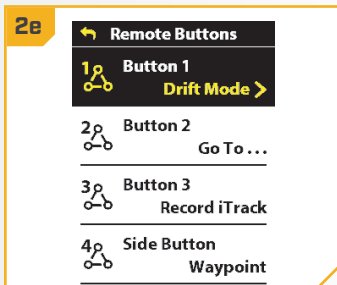


2

- Utilisez le bouton Réduire la vitesse  ou Augmenter la vitesse  pour mettre en surbrillance le bouton OBN pour personnaliser. Il existe quatre options : Bouton 1, Bouton 2, Bouton 3 ou Bouton latéral. Appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner.
- Utilisez le bouton Réduire la vitesse  ou Augmenter la vitesse  pour faire défiler les options. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner la fonction.

**AVIS :** Le bouton radio situé à côté de la fonction désirée est sélectionné tandis que le bouton Tourner à droite  est utilisé pour personnaliser la fonction. Les options de fonction disponibles apparaissent selon le moteur de pêche à la traîne et les autres appareils du réseau du système de navigation GPS avancée.

- Appuyez sur le bouton Menu  et maintenez-le enfoncé pour fermer la page et revenir à l'écran d'accueil.

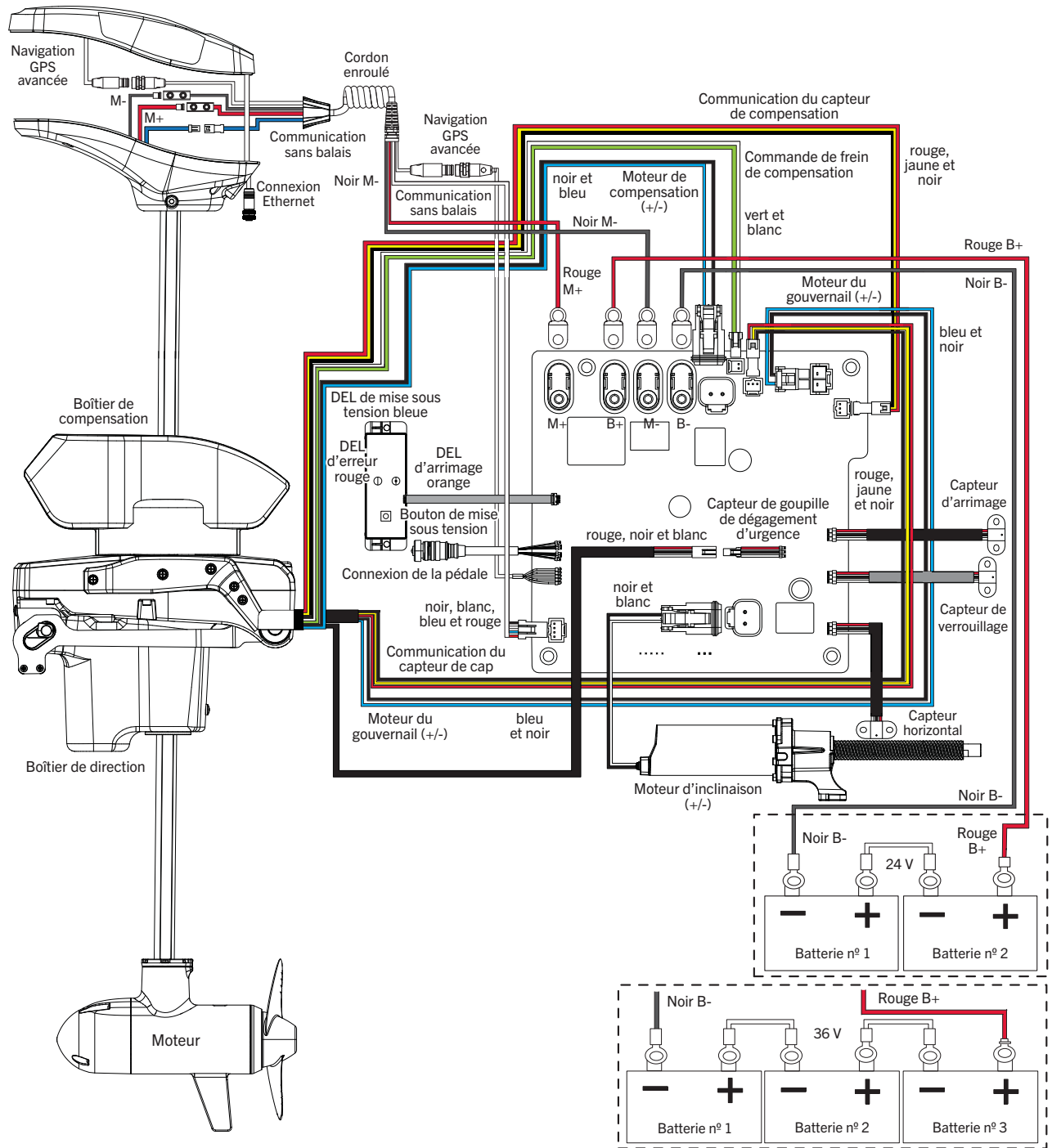


**AVIS :** Pour une personnalisation rapide, appuyez longuement sur le bouton OBN que vous souhaitez personnaliser pour afficher rapidement l'écran de personnalisation.

# SCHÉMA DE CÂBLAGE DU MOTEUR

## RIPTIDE INSTINCT QUEST

Le diagramme de câblage de moteur suivant s'applique à tous les modèles Riptide Instinct QUEST.

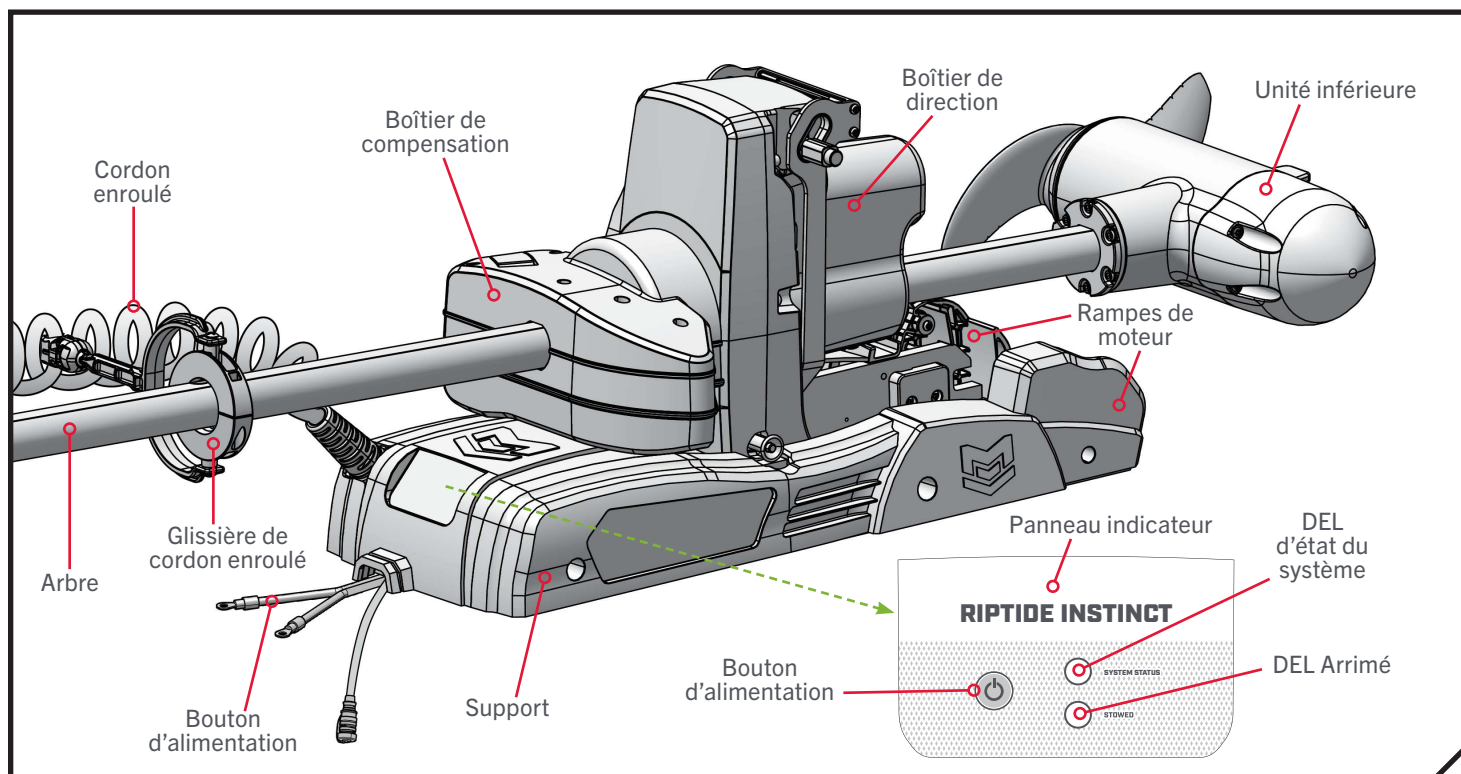


**AVIS :** il s'agit d'un schéma multitenion. Revérifiez la tension de votre moteur afin d'effectuer les raccordements appropriés. Les dispositifs de protection contre les surintensités ne figurent pas dans cette illustration.

# UTILISATION ET RÉGLAGE DU MOTEUR

## CARACTÉRISTIQUES DU SUPPORT

Prenez connaissance des fonctionnalités du moteur afin de maximiser les capacités qu'offre ce produit.



### › Support

Le support maintient le moteur sur le pont du bateau. Le support positionne le moteur lorsqu'il est déployé et le fixe à plat sur le pont lorsqu'il est arrimé. Le panneau indicateur est situé à l'extrémité du support, près des câbles d'alimentation.

### › Rampes de moteur

Les rampes de moteur maintiennent et soutiennent l'unité inférieure lorsque le moteur est arrimé. Quand l'unité inférieure repose solidement sur les rampes de moteur, la DEL ARRIMÉ sur le panneau indicateur est allumée en orange. Les rampes de moteur maintiennent également le moteur en position déployée.

### › Glissière de cordon enroulé


Les moteurs d'une longueur d'arbre de 72 po (182,9 cm), 87 po (221 cm) ou 100 po (254 cm) sont équipés d'une glissière de cordon enroulé. La glissière de cordon enroulé fonctionne pour soutenir le cordon enroulé et l'empêcher de s'emmêler ou de heurter des obstructions. La glissière de cordon enroulé repose sur l'arbre entre la tête de contrôle et le boîtier de compensation. Le bras de la glissière de cordon enroulé se connecte au cordon enroulé. La glissière de cordon enroulé flotte librement sur l'arbre et se déplace avec le cordon enroulé lors de l'arrimage et du déploiement. La glissière de cordon enroulé n'est pas présente sur les moteurs avec un arbre de 60 po (152,4 cm).




## AVERTISSEMENT

Lorsque vous arrimez ou déployez le moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot, des points de pincement et des pièces mobiles.


## AVERTISSEMENT

Lors du transport du moteur, il est important de toujours arrimer le moteur et de s'assurer que l'unité inférieure est bien placée sur les rampes de moteur. La DEL ARRIMÉ  sur le panneau indicateur doit s'allumer en orange pour indiquer un arrimage sécuritaire. Un arrimage sécuritaire maintient le moteur en place pendant le transport, où il pourrait être soumis à des vibrations et à des chocs importants. Ne pas fixer le moteur pourrait endommager l'unité ou blesser.





## ATTENTION

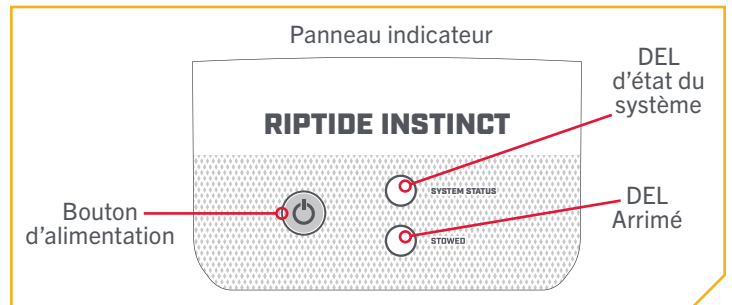
Veillez à fermer le bouton d'alimentation  lorsque le moteur n'est pas utilisé. Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries quand le moteur n'est pas utilisé ou les batteries se rechargent. Si le contrôle du moteur est laissé en marche et que la rotation de l'hélice est bloquée, le moteur peut être endommagé sérieusement.

## PANNEAU INDICATEUR

Le panneau indicateur est situé à l'extrémité du support près des câbles d'alimentation. L'alimentation du moteur est mise sous tension et hors tension par le bouton d'alimentation  du panneau indicateur. Les DEL sur le panneau indicateur communiquent l'état du moteur.



### › Bouton d'alimentation

Sur le panneau indicateur, appuyez sur le bouton d'alimentation  une fois sur le panneau indicateur pour allumer le moteur. Lorsque le moteur est allumé, la DEL d'état du système  s'allume en bleu. Pour éteindre le moteur, appuyez sur le bouton d'alimentation  et relâchez-le. Lorsque le moteur est éteint, la DEL d'état du système  ne s'allume pas. Le Riptide Instinct QUEST est doté d'un arrêt automatique et s'éteindra automatiquement après 90 minutes d'inactivité en position d'arrimage.








### › Séquences des DEL


#### ARRIMÉ

- **Orange fixe**  - Indique que le moteur de pêche à la traîne est arrimé et que l'unité inférieure repose solidement sur les rampes de moteur. Quand l'unité inférieure ne repose pas sur les rampes de moteur, la DEL ARRIMÉ  ne s'allume pas.

#### ÉTAT DU SYSTÈME

- **Bleu fixe**  - Fonctionnement normal. Le moteur de pêche à la traîne est sous tension. Lorsque le moteur est éteint, la DEL d'état du système  ne s'allume pas.
- **Rouge clignotant**  - Erreur critique. L'hélice se verrouille et ne peut pas être engagée. Une erreur critique doit être effacée manuellement en corrigeant la source de l'erreur. Une fois l'erreur corrigée, éteignez, puis rallumez le moteur de pêche à la traîne en appuyant sur le bouton Alimentation  pour l'éteindre, puis en appuyant sur le bouton Alimentation  pour le rallumer pour effacer l'erreur et reprendre le fonctionnement normal.

## AVERTISSEMENT

Le moteur de pêche à la traîne n'est pas bien arrimé pour le transport tant que la DEL ARRIMÉ  orange n'est pas allumée.

**AVIS :** Lorsqu'une erreur critique se produit, la télécommande sans fil fournit un code d'erreur dans le menu Diagnostic. Consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil pour en savoir plus sur les codes d'erreur.

# ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

## ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

Le Riptide Instinct™ QUEST™ vous permet de commander par bouton-poussoir n'importe où sur le bateau. Arrimez, déployez ou compensez le moteur vers le haut et vers le bas à l'aide des boutons de votre télécommande sans fil de navigation GPS avancée, de votre pédale, de l'application One-Boat Network ou d'un détecteur de poissons Humminbird® connecté. C'est instantané. Sans effort. Et cela fait du Riptide Instinct QUEST le moteur le plus facile à utiliser sur l'eau.

Exécutez les procédures suivantes lorsque vous désirez arrimer et déployer le moteur. Si le moteur cale lors de la tentative d'arrimage, il se peut qu'il y ait erreur. Vérifiez s'il y a obstructions ou batteries de moteur faibles. Si les batteries sont trop faibles pour arrimer le moteur, réinitialisez l'alimentation, déployez le moteur, compensez l'unité inférieure à son réglage le plus élevé et coupez l'alimentation jusqu'à ce que les batteries puissent être rechargées. Lorsque les batteries sont rechargées, tentez à nouveau d'arrimer le moteur.





## SURVEILLANCE DE LA BATTERIE



Minn Kota comprend l'importance de maximiser le temps passé sur l'eau pour obtenir un avantage concurrentiel. Les moteurs de pêche à la traîne de la série QUEST de Minn Kota fournissent des lectures en temps réel de la batterie et de l'autonomie du système de batterie du moteur de pêche à la traîne lorsqu'ils sont connectés à un détecteur de poissons Humminbird compatible. Les détecteurs de poissons Humminbird compatibles comprennent l'HELIX G3N et les modèles plus récents et tous les modèles SOLIX et APEX. Répondez à quelques questions simples sur le Humminbird pour définir la chimie de la batterie et le type de système, puis laissez le système surveiller les batteries connectées au moteur de pêche à la traîne pendant que l'hélice fonctionne. Le détecteur de poissons affichera la batterie restante par incréments de 1 %, fournissant des données essentielles sur le système de batterie du moteur de pêche à la traîne, y compris le temps restant et le temps à vide, le tout affiché sur un tableau de bord intuitif sur le détecteur de poissons Humminbird. Veuillez consulter le manuel du propriétaire du détecteur de poissons Humminbird en ligne à l'adresse [humminbird.johnsonoutdoors.com](http://humminbird.johnsonoutdoors.com) pour en savoir plus sur la surveillance de la batterie Minn Kota.

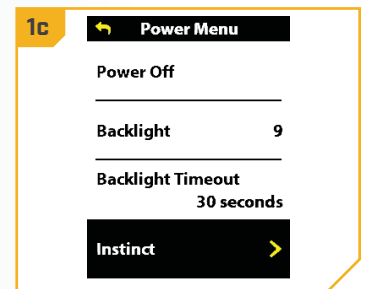
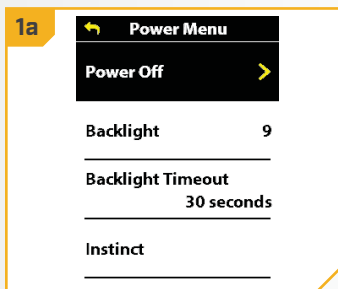
### ARRIMER ET DÉPLOYER >

## ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

### > Déploiement avec la télécommande sans fil

- 1 a. Appuyez sur le bouton Alimentation  de la télécommande sans fil.  
b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Instinct.  
c. Appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Instinct et ouvrir le mode Déploiement.


**AVIS :** Vous pouvez également appuyer sur le bouton latéral One-Boat Network  pour accéder rapidement au mode Déploiement. La fonction du bouton latéral OBN  est réglée par défaut pour ouvrir le menu de mode Déploiement Instinct.



**AVIS :** La télécommande sans fil est jumelée au Riptide Instinct QUEST en usine.



## ARRIMAGE AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

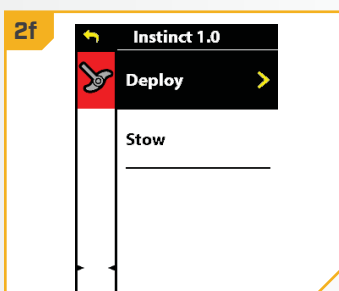
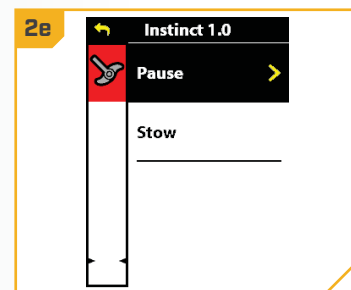
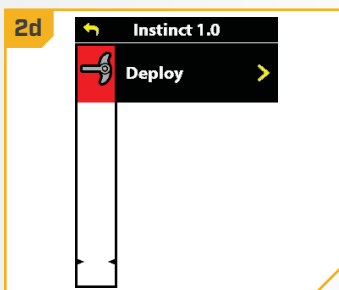
2

- d. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Déploiement. Le moteur se déploiera automatiquement.

### AVERTISSEMENT

Dès que Déploiement est sélectionné, le moteur se déploiera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.





- e. On peut arrêter le déploiement du moteur tandis qu'il est en cours. Pour mettre en pause l'action, utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Pause.
- f. Pour relancer l'action Déploiement, appuyez sur Tourner à droite  pour sélectionner Déployer.
- g. Si le moteur continue, il terminera le processus de déploiement et fonctionnera ensuite normalement.





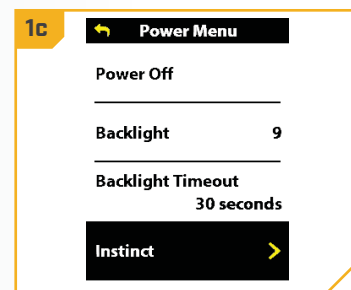
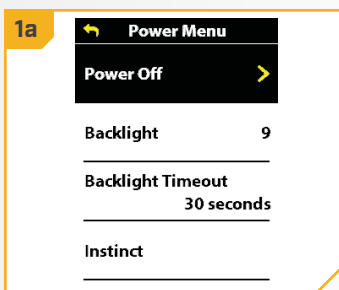
**AVIS :** Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

## Arrimage avec la télécommande sans fil

1




- a. Appuyez sur le bouton Alimentation  de la télécommande sans fil.
- b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Instinct.
- c. Appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Instinct et ouvrir le mode Déploiement.

**AVIS :** Vous pouvez également appuyer sur le bouton latéral One-Boat Network  pour accéder rapidement au mode Déploiement. La fonction du bouton latéral OBN  est réglée par défaut pour ouvrir le menu de mode Déploiement Instinct.



# ARRIMAGE AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL




2

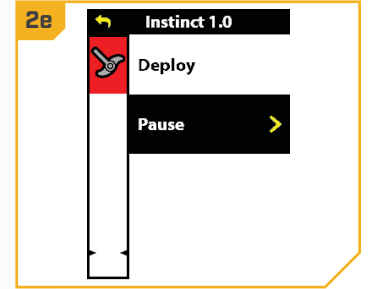
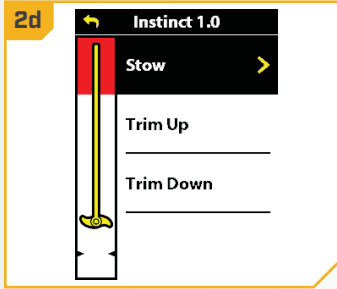
- d. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Arrimage. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour le sélectionner. Après la sélection, le moteur s'arrimera automatiquement et l'hélice sera désactivée.



## AVERTISSEMENT

Dès qu'Arrimage est sélectionné, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.


- e. On peut arrêter l'arrimage du moteur tandis qu'il est en cours. Pour mettre l'action en pause, appuyez sur le bouton Réduire la vitesse  pour trouver Pause et appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour la sélectionner.
- f. Pour reprendre l'action Arrimage, appuyez de nouveau sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Arrimage.
- g. Si le moteur continue, il terminera le processus d'arrimage et fonctionnera ensuite normalement.



**AVIS :** L'option Arrimage n'est affichée que lorsque le moteur est déployé.



## AVERTISSEMENT

Le moteur n'est pas bien arrimé pour le transport tant que le voyant ARRIMÉ  orange sur le panneau indicateur n'est pas allumé.

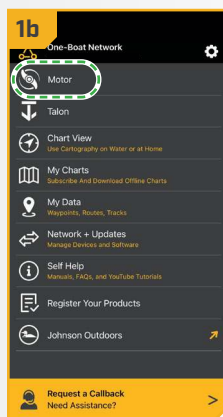


## ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT AVEC L'APPLICATION ONE-BOAT NETWORK (OBN)

### » Déploiement avec l'application OBN

1

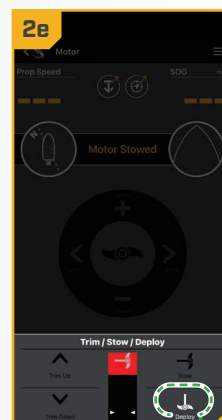
- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil Moteur.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.



**AVIS :** Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît.

2

- Appuyez sur Compensation/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Compensation/arrimage/déploiement.
- Appuyez sur Déploiement pour déployer le moteur automatiquement. Le fonctionnement normal du moteur suivra.



### **AVERTISSEMENT**

Dès que le menu Déploiement est sélectionné, le moteur se déploiera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

**AVIS :** On peut arrêter le déploiement du moteur tandis qu'il est en cours en appuyant sur Pause. Pour reprendre, appuyez sur l'action désirée.

**AVIS :** Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

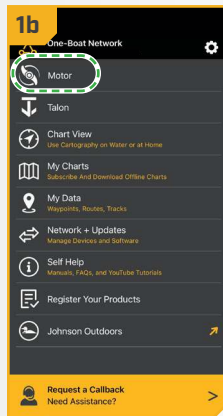
# ARRIMAGE AVEC L'APPLICATION OBN

## ➤ Arrimage avec l'application OBN

1

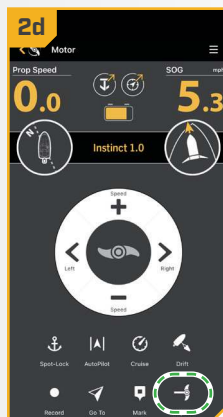
- a. Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- b. À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil Moteur.
- c. Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

**AVIS :** Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît.



2

- d. Appuyez sur Compensation/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Compensation/arrimage/déploiement.
- e. Appuyez sur Arrimage pour arrimer automatiquement le moteur. L'hélice sera désactivée et « Moteur arrimé » s'affichera à l'écran.




### **AVERTISSEMENT**

Dès qu'Arrimage est sélectionné, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

**AVIS :** On peut arrêter l'arrimage du moteur tandis qu'il est en cours en appuyant sur Pause. Pour reprendre, appuyez sur l'action désirée.

### **AVERTISSEMENT**

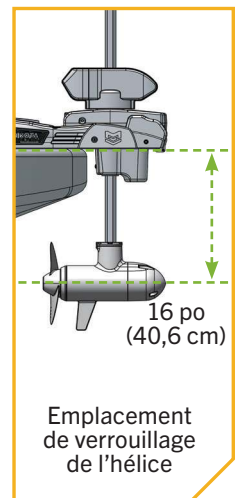
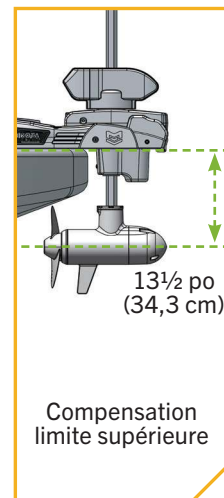
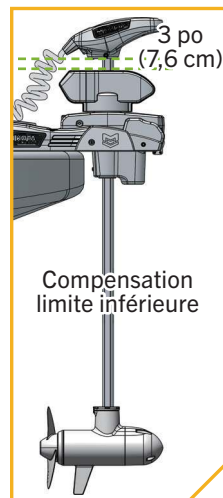
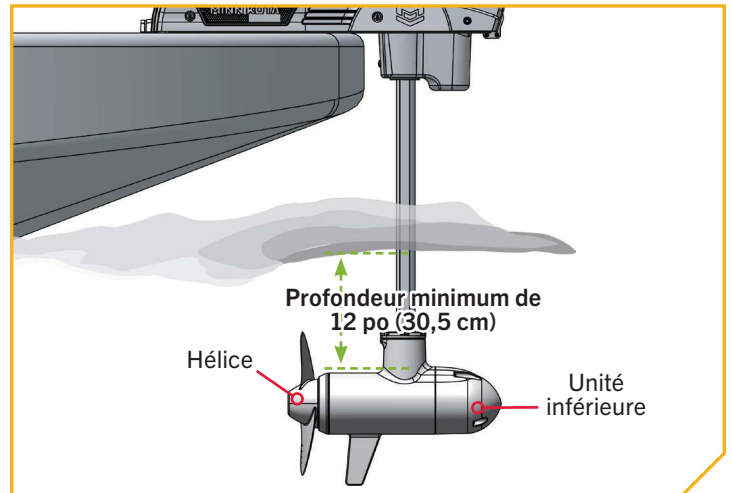
Le moteur n'est pas bien arrimé pour le transport tant que le voyant ARRIMÉ  orange sur le panneau indicateur n'est pas allumé.

# RÉGLAGE DE LA PROFONDEUR (COMPENSATION) DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

## RÉGLAGE DE LA PROFONDEUR (COMPENSATION) DU RIPTIDE INSTINCT QUEST

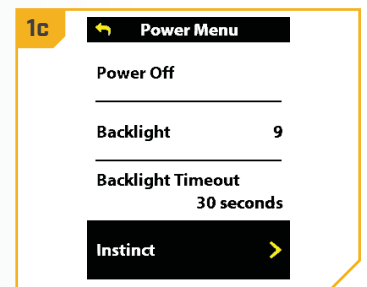
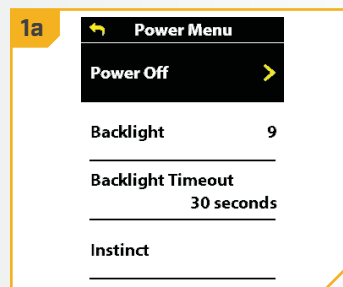
Une fois que le bateau est sur l'eau, il peut être nécessaire d'ajuster l'unité inférieure pour que la performance du moteur permette une profondeur optimale. Quand vous réglez la profondeur, assurez-vous que le haut de l'unité inférieure est immergé à au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface. Il peut être nécessaire de compenser le moteur vers le haut ou vers le bas, selon la façon dont le bateau réagit. Vous pouvez compenser vers le haut pour éviter de heurter des objets immergés et vers le bas si votre hélice sort de l'eau.

L'hélice s'arrête temporairement pendant la compensation du moteur et reprend une fois la compensation terminée. Le moteur est programmé pour fonctionner en sécurité et limiter la rotation de l'hélice lorsque l'unité inférieure est compensée dans certaines limites. Les limites de compensation sont en place pour éviter les dommages à l'unité. La limite de compensation inférieure est établie à 3 po (7,6 cm) du bas de la tête de contrôle jusqu'au haut du boîtier de compensation. La limite de compensation supérieure est établie à 13½ po (34,3 cm) à partir du bas du support jusqu'au centre de l'unité inférieure. L'emplacement de verrouillage de l'hélice, défini comme étant à 16 po (40,6 cm) du bas du support jusqu'au centre de l'unité inférieure, est utilisé pour éliminer la possibilité que le moteur touche la coque du bateau. Toutes les fonctions, à l'exception de la direction manuelle et des enregistrements d'iTrack, sont annulées dès que la compensation atteint cet espace.



## Compensation avec la télécommande sans fil

- 1 a. Appuyez sur le bouton Alimentation de la télécommande sans fil.
- b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour trouver Instinct.
- c. Appuyez sur le bouton Tourner à droite pour sélectionner Instinct et ouvrir le mode Déploiement.



**AVIS :** Vous pouvez également appuyer sur le bouton latéral One-Boat Network pour accéder rapidement au mode Déploiement. La fonction du bouton latéral OBN est réglée par défaut pour ouvrir le menu de mode Déploiement Instinct.

# COMPENSATION AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

2

- d. Une fois dans le menu Instinct, utilisez le bouton Augmenter la vitesse ou Réduire la vitesse pour sélectionner Augmenter la compensation ou Réduire la compensation. Augmenter la compensation montera le moteur, Réduire la compensation le baissera.
- e. Appuyez sur le bouton Tourner à droite et maintenez-le enfoncé pour le sélectionner.
- f. Lorsque le moteur atteint sa limite de compensation maximale, l'hélice sera verrouillée et le bouton Augmenter la compensation sera désactivé. L'hélice reste verrouillée même lorsque le menu de déploiement est fermé. Compensez le moteur vers le bas et hors de la zone de verrouillage de l'hélice pour rétablir la fonctionnalité.
- g. Lorsque la limite inférieure de compensation est atteinte, le bouton Réduire la compensation sera désactivé.



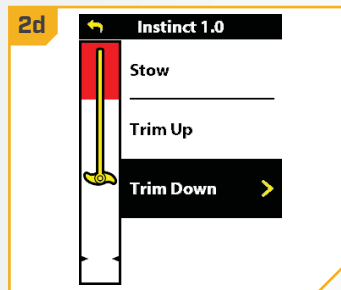
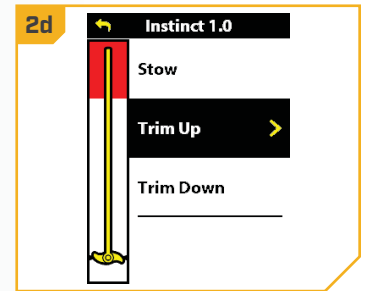
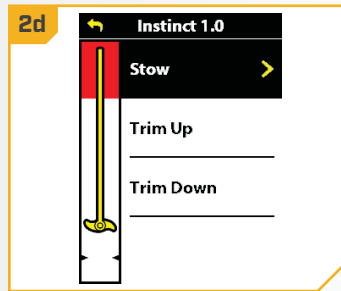
## AVERTISSEMENT

Alors que vous appuyez sur le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation, il y aura compensation automatique du moteur. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant qu'il y a compensation du moteur, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.



## AVERTISSEMENT

Lorsque vous compensez le moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.



**AVIS :** Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

**AVIS :** La zone rouge est la zone de verrouillage de l'hélice. L'hélice sera automatiquement désactivée si l'unité inférieure est compensée dans cette zone et l'icône d'hélice deviendra grise. Pour rétablir la fonctionnalité de l'hélice, compensez l'unité inférieure hors de la zone de verrouillage de l'hélice.

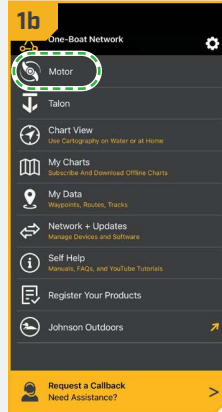


## ➤ Compensation avec l'application OBN



1

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil Moteur.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil Moteur, touchez Accepter sur le message-guide à l'écran.

**AVIS :** Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil Moteur apparaît.



2

- Appuyez sur Compensation/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Compensation/arrimage/déploiement.
- Pour compenser le moteur vers le haut, appuyez sur Augmenter la compensation  et maintenez enfoncé. Continuez à appuyer jusqu'à ce que l'unité inférieure soit à la hauteur désirée.
- Pour compenser le moteur vers le bas, appuyez sur Réduire la compensation  et maintenez enfoncé. Continuez à appuyer jusqu'à ce que l'unité inférieure soit à la hauteur désirée.



### AVERTISSEMENT

Alors que vous appuyez sur le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation, il y aura compensation automatique du moteur. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant qu'il y a compensation du moteur, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

### AVERTISSEMENT

Lorsque vous compensez le moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.

**AVIS :** Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

**AVIS :** La zone rouge est la zone de verrouillage de l'hélice. L'hélice sera automatiquement désactivée si l'unité inférieure est compensée dans cette zone et l'icône d'hélice deviendra grise. Pour rétablir la fonctionnalité de l'hélice, compensez l'unité inférieure hors de la zone de verrouillage de l'hélice.



# AJUSTEMENTS DU MOTEUR

## AJUSTEMENTS DU MOTEUR >

### > Réglage de la courroie de levage

La courroie de levage aide à monter ou à descendre la partie inférieure du moteur. Il est possible que du jeu apparaisse périodiquement sur la courroie de levage le long de l'arbre du moteur. Pour maintenir la tension sur la courroie de levage, la vis maintenant la tension de la courroie de levage peut parfois avoir besoin de petits ajustements.

1

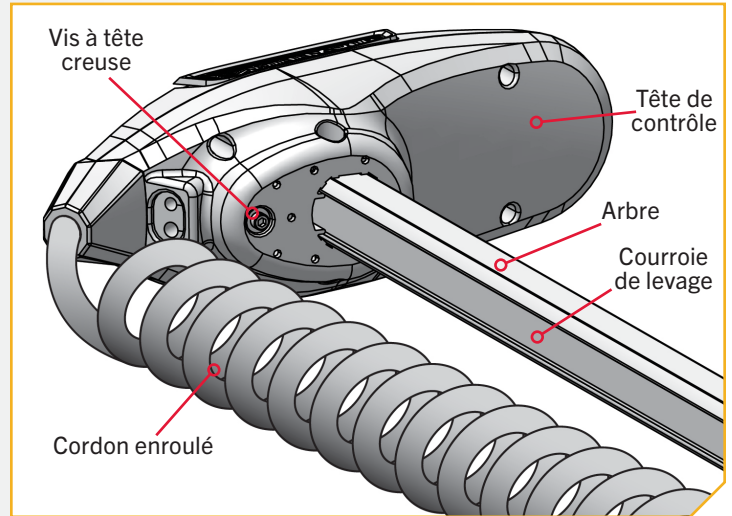
- a. Placez le moteur dans la position arrimée. Une fois le moteur arrimé, éteignez-le.



## AVERTISSEMENT

Débranchez le moteur de l'alimentation pour éviter tout fonctionnement accidentel.

- b. Repérez la vis à tête creuse dans le bas de la tête de contrôle entre le cordon enroulé et l'arbre. Ajustez cette vis pour augmenter la tension de la courroie de levage.
- c. Avec une clé Allen de 5/32 po (3,97 mm), tournez la vis à tête creuse dans le sens horaire pour serrer la courroie de levage. Serrez à un couple de 8 à 10 po-lb (10,8 à 13,6 Nm).



## › Graissage de l'arbre d'inclinaison et de la tige de verrouillage

Pour maintenir la performance optimale du Riptide Instinct QUEST, il est recommandé de graisser l'arbre d'inclinaison et la tige de verrouillage chaque saison. Minn Kota recommande d'utiliser une graisse de qualité marine.

1

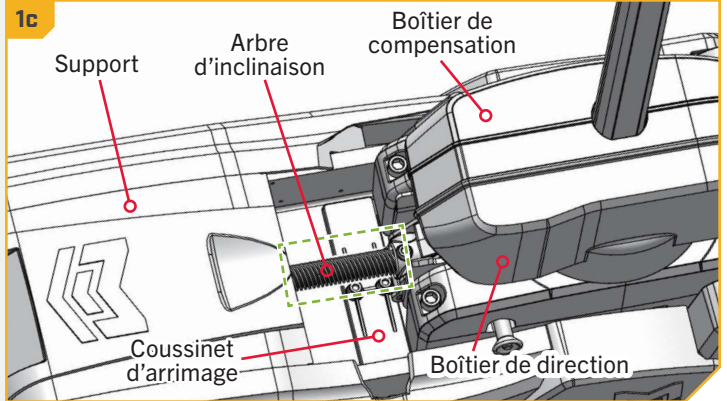
- a. Déployez le moteur. Une fois le moteur déployé, éteignez-le.

### **AVERTISSEMENT**

Débranchez le moteur de l'alimentation pour éviter tout fonctionnement accidentel.

- b. Localisez l'arbre d'inclinaison près du centre du support, dans l'espace entre le support et le boîtier de direction.
- c. Appliquez une graisse de qualité marine sur les filets exposés de l'arbre d'inclinaison. Appliquez la graisse avec parcimonie.

**AVIS :** Assurez-vous que la zone entre le support et le boîtier de direction est propre et exempte de débris. Le support contient un coussinet d'arrimage qui entre en contact avec le boîtier de direction lorsqu'il est arrimé. Le moteur ne peut pas être arrimé solidement en cas d'obstruction sur le coussinet d'arrimage.



### **ATTENTION**

Faites attention et gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur.

## AJUSTEMENTS DU MOTEUR

2

- d. Rebranchez l'alimentation au moteur. Démarrez le moteur.
- e. Arrimez le moteur. Une fois le moteur arrimé, éteignez-le.

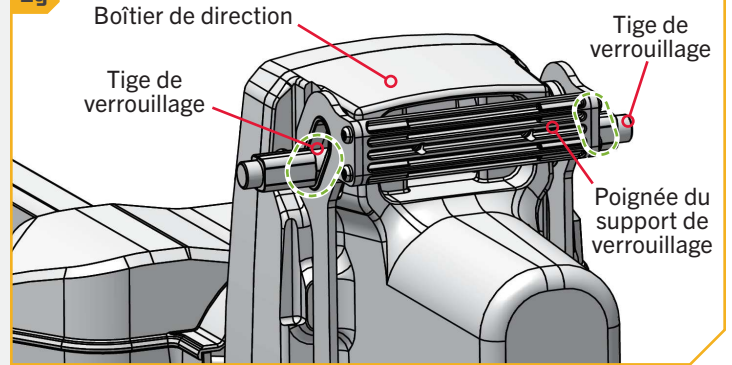


### AVERTISSEMENT

Débranchez le moteur de l'alimentation pour éviter tout fonctionnement accidentel.

- f. Repérez la tige de verrouillage dans le bas du boîtier de direction. La tige de verrouillage fait partie de la poignée du support de verrouillage.
- g. Appliquez de la graisse de qualité marine aux deux extrémités de la tige de verrouillage, afin de conserver un rendement optimal. Appliquez la graisse avec parcimonie aux deux extrémités de la tige de verrouillage à l'endroit où la tige de verrouillage entre en contact avec la poignée du support de verrouillage.

2g



### ATTENTION

Faites attention et gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur.



### ATTENTION

N'engagez pas la poignée du support de verrouillage pendant le graissage de la tige de verrouillage pour éviter les points de pincement.



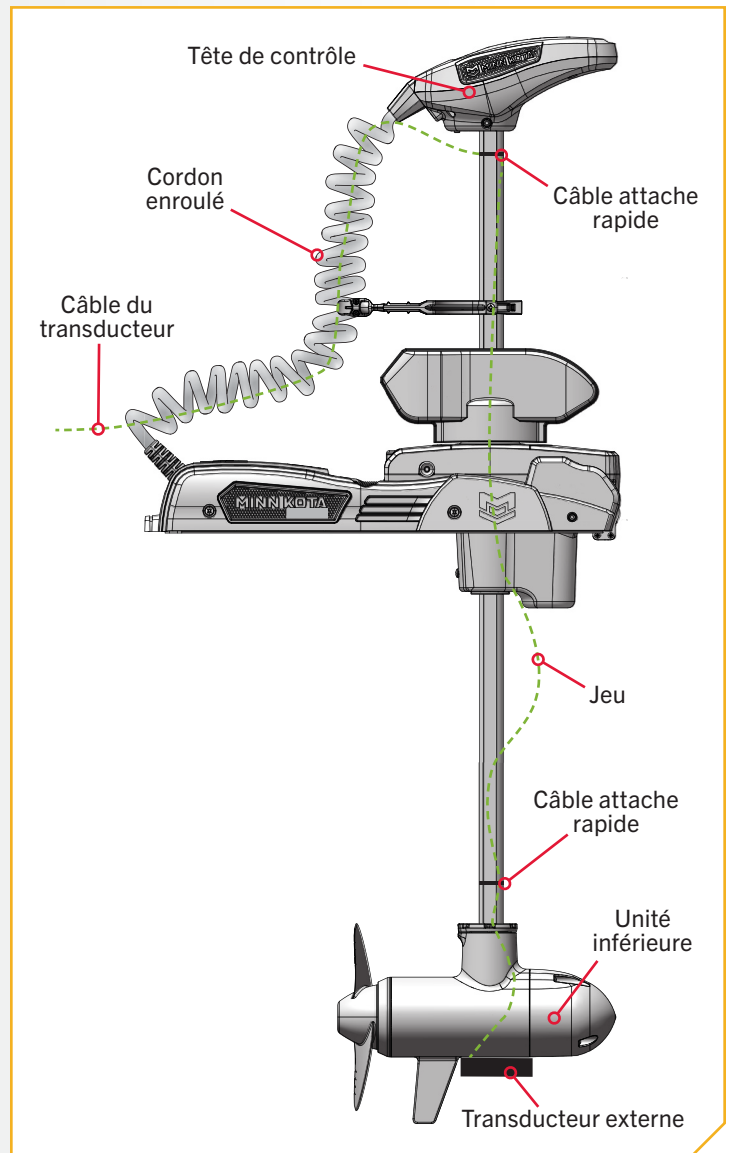
## 1 Installation d'un transducteur externe

Aucun transducteur externe n'est inclus avec votre moteur de pêche à la traîne. On peut installer un transducteur externe sur les moteurs qui sont équipés d'un système de navigation GPS avancée.

- a. Installez le transducteur externe conformément aux instructions fournies avec le transducteur.
- b. Laissez suffisamment de jeu dans le câble du transducteur entre l'unité inférieure et la tête de contrôle pour que le moteur puisse être bien arrimé et déployé.
- c. Utilisez deux pinces rapides pour fixer le câble du transducteur à l'arbre, juste au-dessus de l'unité inférieure et juste en dessous de la tête de contrôle.
- d. Faites passer le câble du transducteur au travers du cordon enroulé jusqu'à l'alimentation.

### ATTENTION

Le défaut de suivre l'acheminement recommandé pour les câbles du sonar et du transducteur externe peut causer des dommages au produit et annuler sa garantie. Assurez-vous de bien tester la longueur et la position du câble pour vérifier qu'il y a suffisamment de jeu là où nécessaire et que les câbles ne s'emmêleront pas dans des pièces mobiles. Effectuer l'acheminement des câbles d'une toute autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement.



# PROCÉDURE D'ARRIMAGE D'URGENCE

## PROCÉDURE D'ARRIMAGE D'URGENCE

Dans le cas peu probable où le moteur n'arrime pas à partir de la télécommande sans fil ou de l'application One-Boat Network, les autres méthodes d'arrimage suivantes pourraient régler le problème.

**AVIS :** Si le moteur cale lors de la tentative d'arrimage, il se peut qu'il y ait erreur. Vérifiez s'il y a des obstructions ou des batteries de moteur faibles. Si les batteries sont trop faibles pour arrimer le moteur, réinitialisez l'alimentation, déployez le moteur, compensez l'unité inférieure à son réglage le plus élevé et coupez l'alimentation jusqu'à ce que les batteries puissent être rechargées. Lorsque les batteries sont rechargées, tentez à nouveau d'arrimer le moteur.

## Arrimage du support



Dans le cas peu probable où votre télécommande sans fil ou votre application One-Boat Network ne fonctionnerait pas, vous pouvez arrimer le moteur à partir du panneau indicateur situé à la base du support.

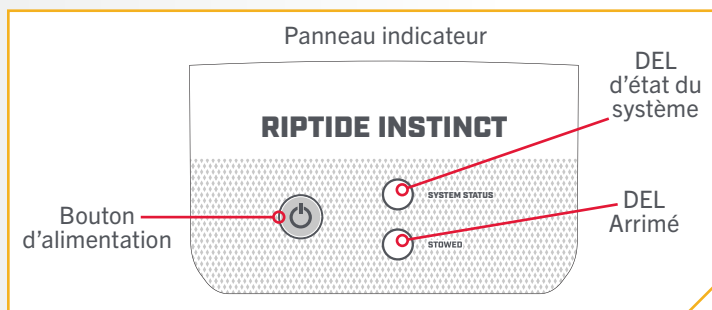
1



## AVERTISSEMENT

Durant cette procédure, le moteur exécute une séquence automatisée. Gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles. Assurez-vous que le moteur et les composants du moteur ne touchent pas le bateau, la remorque, des personnes ou toute autre obstruction.

- Repérez le panneau indicateur à la base du support.
- Assurez-vous que le moteur est allumé en vérifiant que la DEL d'état  du système est allumée en bleu.
- Appuyez et gardez le bouton Alimentation  enfoncé pendant 10 secondes.
- La DEL bleue et la DEL orange situées à côté des voyants d'état (bleu) et de système prêt (orange) devraient clignoter en alternance et le moteur devrait commencer l'arrimage.



## CONTOURNEMENT DE L'ARRIMAGE MANUEL

Si le moteur perd de l'alimentation ou ne s'arrime pas par une autre méthode, une procédure de contournement d'arrimage manuel peut être utilisée pour arrimer le moteur manuellement. Le contournement d'arrimage manuel comporte deux étapes :

- Compenser manuellement le moteur
- Arrimer manuellement le moteur

Après avoir effectué les deux étapes de contournement d'arrimage manuel, retournez sur le rivage et résolvez l'erreur ou apportez le moteur à un fournisseur de service autorisé Minn Kota. Une fois l'erreur résolue, voir la section « Réinitialisation après un contournement d'arrimage manuel » pour obtenir des instructions sur la réinitialisation des fonctions du moteur après un arrimage d'urgence.



Balayez pour trouver de l'aide supplémentaire.

## CONTOURNEMENT DE L'ARRIMAGE MANUEL

### **AVERTISSEMENT**

Lors de l'entretien du moteur, restez à l'écart des points de pincement et ne portez pas de vêtements ou de bijoux amples.

### **ATTENTION**

Lorsque le moteur a été arrimé manuellement, il ne fonctionnera pas tant qu'il n'aura pas été réinitialisé manuellement.

**AVIS :** Dans le cas d'un contournement d'arrimage manuel, la goupille de dégagement rapide est retirée du boîtier de direction. Pour réinstaller la goupille de dégagement rapide et réinitialiser les fonctions du moteur, le boîtier de direction doit être dans la position où il se trouvait quand la goupille de dégagement rapide a été retirée. Une installation incorrecte de la goupille de dégagement rapide peut causer de graves dommages au moteur. Voir la section « Réinitialisation après un contournement d'arrimage manuel » pour plus d'informations.

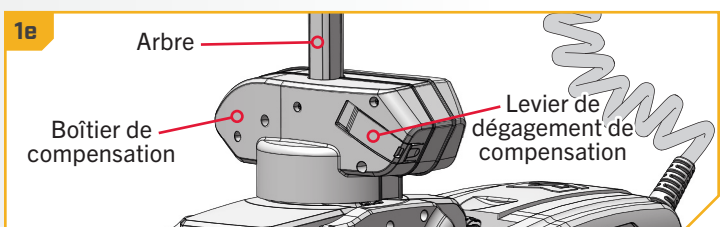
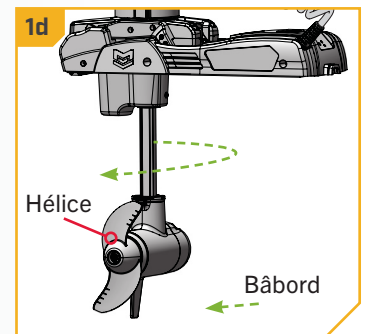
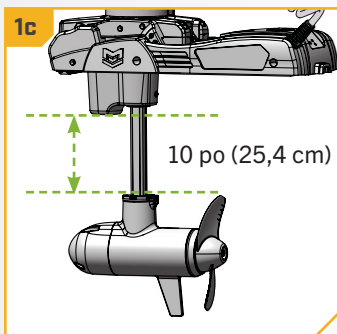
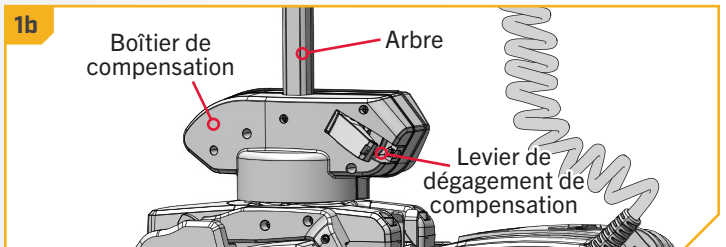
## » Compenser manuellement le moteur

1

### **AVERTISSEMENT**

Débranchez le moteur de l'alimentation pour éviter tout fonctionnement accidentel.

- Lorsque le moteur est déployé, repérez le levier de dégagement de compensation sur le côté du boîtier de compensation.
- Saisissez fermement l'arbre du moteur. Tout en soulevant l'arbre, ouvrez le levier de dégagement de compensation.
- Compensez manuellement le moteur en tirant l'arbre vers le haut. Arrêtez de soulever lorsqu'il reste environ 10 pouces (25,4 centimètres) d'arbre sous le boîtier de direction.
- Tournez l'arbre de manière à ce que l'hélice soit orientée vers le bâbord. L'unité inférieure doit être perpendiculaire au support.
- Fermez le levier de dégagement de compensation pour fixer l'arbre en place.



### **AVERTISSEMENT**

Les pièces mobiles peuvent couper ou écraser. Lorsque vous utilisez le levier de dégagement de compensation ou que vous déplacez l'arbre, gardez les doigts à l'écart de toutes les charnières, de tous les points de pivot et de toutes les pièces mobiles. Soyez prudent lorsque des pièces mécaniques sont en mouvement.

# CONTOURNEMENT DE L'ARRIMAGE MANUEL

## ➤ Arrimage manuel du moteur

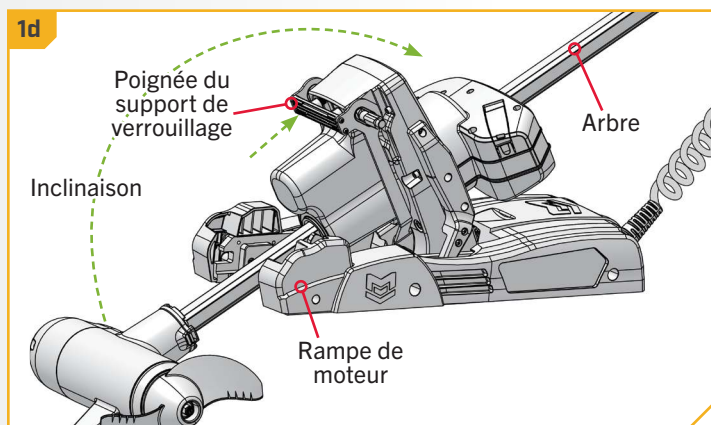
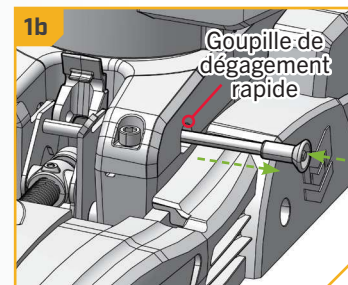
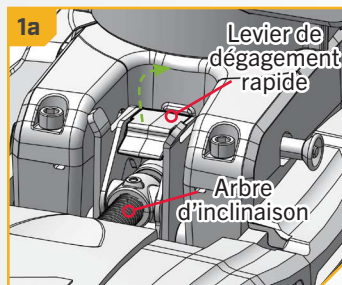
1

**AVIS :** Terminez la garniture manuelle avant de commencer cette procédure.

- Localisez le levier à dégageur rapide sur le boîtier de direction, au-dessus de l'arbre d'inclinaison près du centre du support. Ouvrez le levier de déverrouillage rapide en le soulevant vers le haut.
- Localisez la goupille de dégageur rapide sur le côté du boîtier de direction. Poussez au centre de la goupille. Tout en maintenant le centre de la goupille enfoncé, tirez la goupille complètement hors du boîtier de direction.

**AVIS :** Ne perdez pas la goupille de dégageur rapide. Le moteur ne peut pas fonctionner sans la goupille.

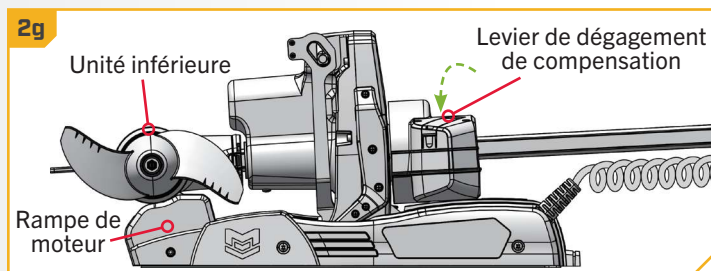
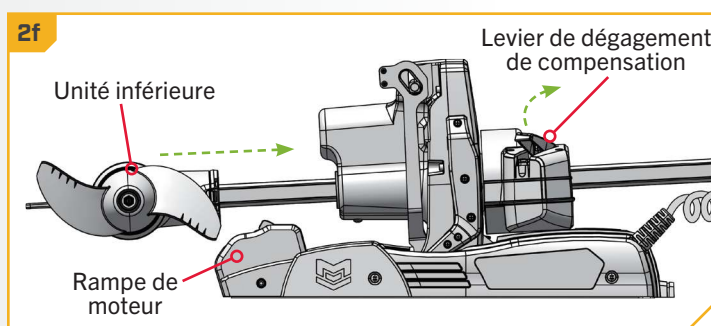
- Repérez la poignée du support de verrouillage à l'arrière du boîtier de direction, près des rampes du moteur.
- Saisissez fermement l'arbre et soulevez la poignée du support de verrouillage. Tout en maintenant la poignée de l'arbre et du support de verrouillage, faites pivoter le propulseur électrique en position d'arrimage.



2

- Lorsque le moteur est en position d'arrimage, relâchez la poignée du support de verrouillage, tout en maintenant l'arbre.
- Repérez le levier de dégageur de positionnement situé sur la surface latérale du boîtier de positionnement. Tout en tenant l'arbre, ouvrez le levier de dégageur de positionnement.
- Tirez complètement l'unité inférieure sur les rampes du moteur. Fixez l'unité inférieure sur les rampes du moteur et fermez le levier de dégageur de positionnement pour verrouiller le moteur en position d'arrimage.

**AVIS :** Une fois sur le rivage, confiez le moteur à un fournisseur de services autorisé ou utilisez le centre d'aide Minn Kota sur [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).



# RÉINITIALISATION APRÈS UN CONTOURNEMENT D'ARRIMAGE MANUEL

## RÉINITIALISATION APRÈS UN CONTOURNEMENT D'ARRIMAGE MANUEL

Après un contournement d'arrimage manuel, la plupart des fonctions du moteur sont désactivées et une erreur s'affichera sur la télécommande sans fil. Si l'erreur qui a nécessité un arrimage d'urgence est résolue, le fonctionnement du moteur peut être réinitialisé grâce à une procédure de réinitialisation après contournement d'arrimage manuel. Pour réinitialiser après un contournement d'arrimage manuel, le moteur doit être déployé manuellement et la goupille de dégagement rapide doit être réinstallée.

### ⚠ ATTENTION

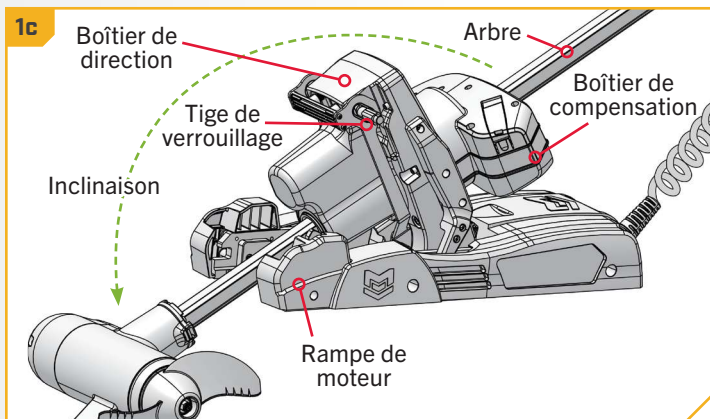
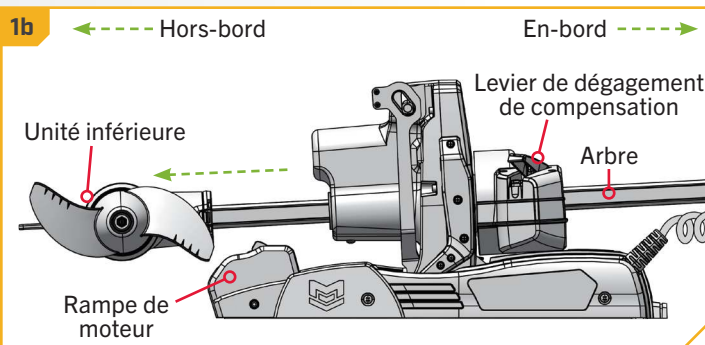
Une fois le moteur arrimé manuellement, il ne fonctionnera plus jusqu'à ce que le contournement d'arrimage manuel soit réinitialisé.

1

### ⚠ AVERTISSEMENT

Débranchez le moteur de l'alimentation pour éviter tout fonctionnement accidentel.

- Avec le moteur hors tension et en position d'arrimage, repérez le levier de dégagement de compensation sur le côté du boîtier de compensation. Saisissez fermement l'arbre et ouvrez le levier de dégagement de compensation.
- En tenant l'arbre, faites glisser l'unité inférieure d'environ 10 pouces (25,4 centimètres) hors-bord. Maintenez l'arbre à l'horizontale pour éviter que le moteur s'incline. Lorsque l'unité inférieure est dégagée des rampes de moteur, fermez le levier de dégagement de compensation pour verrouiller l'arbre.
- Tout en maintenant l'arbre et le boîtier de direction, faites pivoter le moteur en position déployée. Guidez le moteur à la verticale jusqu'à ce que la tige de verrouillage s'engage complètement avec les rampes de moteur.



### ⚠ AVERTISSEMENT

Les pièces mobiles peuvent couper ou écraser. Gardez les doigts à l'écart de toutes les charnières, de tous les points de pivot et de toutes les pièces mobiles lorsque vous utilisez le levier de dégagement de compensation ou que vous déplacez l'arbre. Soyez prudent lorsque des pièces mécaniques sont en mouvement.

# RÉINITIALISATION APRÈS UN CONTOURNEMENT D'ARRIMAGE MANUEL

2

- d. Prenez la goupille de dégagement rapide qui a été retirée pendant le contournement d'arrimage manuel.
- e. Repérez la goupille de dégagement rapide sur le côté du boîtier de direction.
- f. La goupille de dégagement rapide doit passer à travers quatre plaques centrales entre le boîtier de direction pour être bien installée. Si les trous des plaques ne sont pas alignés, tirez sur le levier de dégagement rapide pour soulever les plaques. Réalignez les plaques, au besoin, pour permettre l'insertion complète de la goupille de dégagement rapide.
- g. Appuyez au centre de la goupille de dégagement rapide. Tout en appuyant sur le centre de la tige, insérez la tige à dégagement rapide dans le boîtier de direction. Assurez-vous que la goupille de dégagement rapide passe à travers les quatre plaques jusqu'à l'autre côté du boîtier de direction. La goupille de dégagement rapide est complètement insérée lorsque la poignée est logée contre le boîtier de direction. La bille de retenue dans la goupille de dégagement rapide doit être visible au-delà de la plaque finale.

**AVIS :** Si la goupille de dégagement rapide n'est pas installée correctement et ne capture pas les quatre plaques, le moteur peut être endommagé sérieusement.

- h. La goupille de dégagement rapide complètement insérée, abaissez le levier de dégagement rapide. Assurez-vous que le levier est bien en place.

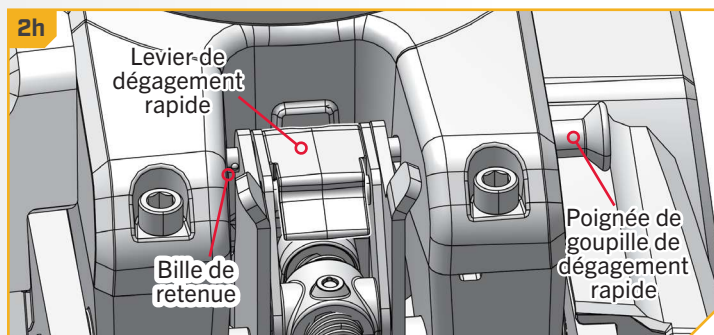
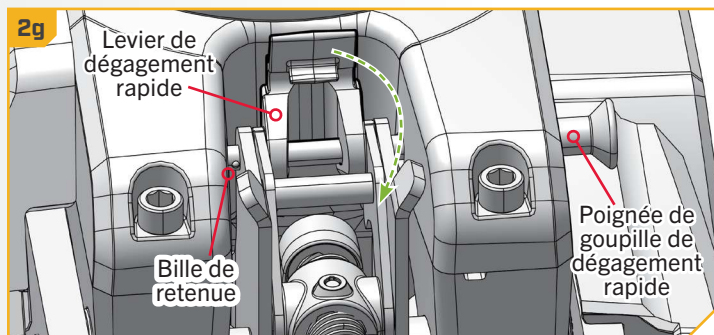
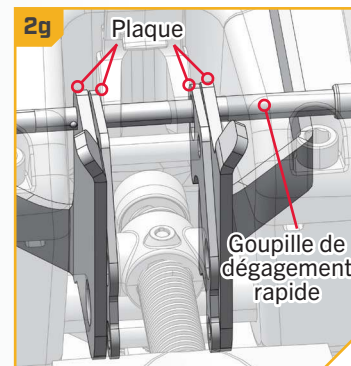
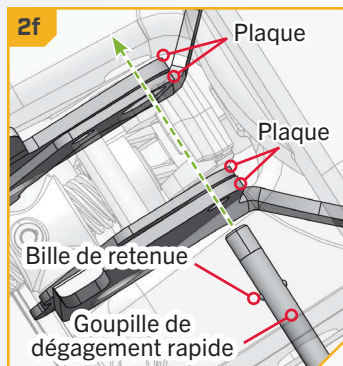
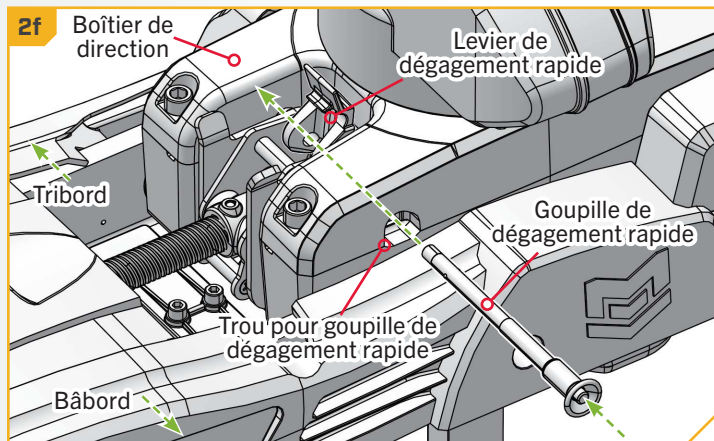
## ⚠ ATTENTION

Surveillez les points de pincement lorsque vous fermez le levier de dégagement rapide. Poussez sur l'arrière du levier de dégagement rapide la paume ouverte pour garder les doigts à l'écart des points de pincement.

- i. Rebranchez le moteur à l'alimentation. Le fonctionnement normal du moteur peut reprendre.

**AVIS :** La goupille de dégagement rapide doit être complètement insérée pour que le moteur fonctionne.

**AVIS :** Si le moteur ne fonctionne pas après avoir rétabli l'alimentation et réinstallé la goupille de dégagement rapide, communiquez avec un fournisseur de service agréé Minn Kota.



# SERVICE ET ENTRETIEN

## REPLACEMENT DE L'HÉLICE

### OUTILS ET RESSOURCES NÉCESSAIRES >

- Clé à douille profonde de 9/16 po (14,3 mm)

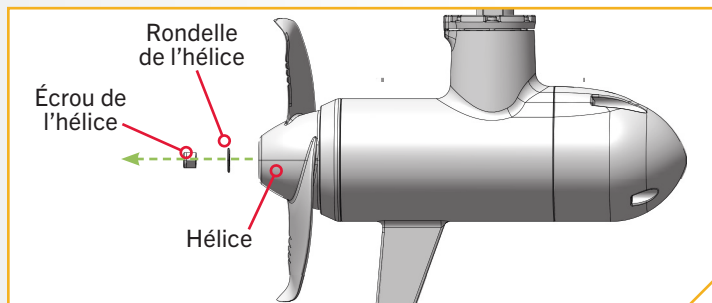
### INSTALLATION >

1

#### ATTENTION

Débranchez le moteur de toutes les sources d'alimentation avant d'effectuer tout travail ou entretien sur l'hélice.

- Tenez l'hélice et desserrez l'écrou de l'hélice avec une clé à douille profonde de 9/16 po (14,3 mm).
- Retirez l'écrou et la rondelle de l'hélice.



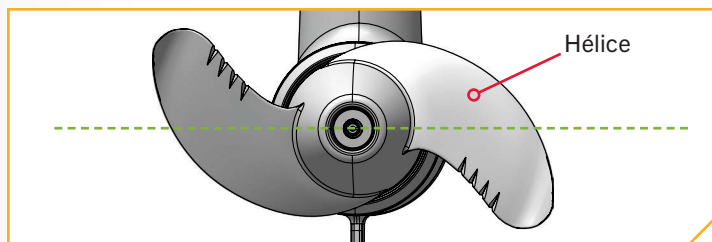
**AVIS:** Si l'ergot d'entraînement est cisailé ou cassé, tenez l'arbre d'armature stable à l'aide d'un tournevis à lame plate enfoncé dans la fente à l'extrémité de l'arbre pendant que vous desserrez l'écrou de l'hélice.

2

- Tournez l'ancienne hélice pour qu'elle soit à l'horizontale, puis retirez-la en tirant tout droit. Si l'ergot d'entraînement tombe, repoussez-le vers l'intérieur.

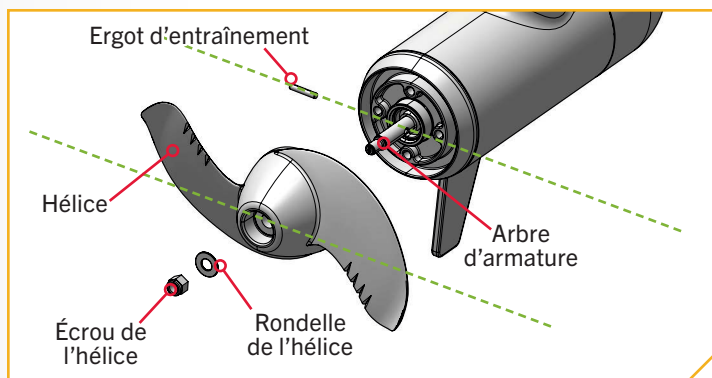
#### ATTENTION

Si l'hélice ne glisse pas facilement, veillez à ne pas plier l'arbre d'armature. Tirez l'hélice uniformément hors de l'arbre d'armature.



3

- Alignez l'hélice de manière à ce qu'elle soit à l'horizontale et parallèle à l'ergot d'entraînement. Glissez l'hélice sur l'arbre d'armature et l'ergot d'entraînement jusqu'à ce qu'elle repose contre l'appareil inférieur.
- Installez la rondelle de l'hélice et l'écrou de l'hélice sur l'extrémité de l'arbre d'armature. Tout en maintenant l'hélice à l'horizontale, serrez l'écrou de l'hélice avec une clé à douille profonde de 9/16 po (14,3 mm). Serrez l'écrou de l'hélice à un couple de 25 à 35 po-lb (2,8 à 4 Nm).



#### ATTENTION

Ne serrez pas trop pour ne pas endommager l'hélice.

# ENTRETIEN GÉNÉRAL

## ENTRETIEN GÉNÉRAL

- Après l'utilisation, il faut rincer complètement le moteur avec de l'eau douce.
- L'arbre composite doit être régulièrement nettoyé et lubrifié pour assurer une bonne rétraction et un bon déploiement. Une vaporisation de silicone à base aqueuse améliorera son fonctionnement.
- L'hélice doit être inspectée et exempte d'herbe et de ligne de pêche, après chaque utilisation. Les lignes de pêche et les herbes peuvent se nicher derrière l'hélice, abîmer les joints et laisser l'eau pénétrer dans le moteur.
- L'hélice est conçue pour fonctionner en repoussant les algues avec un niveau d'efficacité très élevé. Pour maintenir ce haut rendement, le bord d'attaque des pales doit être gardé lisse. S'ils sont rugueux ou entaillés par l'utilisation, rendez-les lisses en les ponçant avec du papier de verre fin.
- Chaque fois que le moteur est utilisé, assurez-vous que l'écrou de l'hélice est fixé solidement.
- Afin de prévenir les dommages accidentels, pendant le transport ou l'entreposage, débranchez la batterie lorsque le moteur est hors de l'eau. Pour un entreposage prolongé, enduisez légèrement toutes les parties métalliques d'un protecteur en silicone à base aqueuse.
- Lorsque vous utilisez des batteries au lithium, il est préférable de les charger juste avant de les utiliser. Entreposer les batteries au lithium pendant de longues périodes peut les endommager si elles sont complètement chargées. Vérifiez les caractéristiques de la batterie auprès du fabricant.
- Pour une durée de vie maximale de toutes les batteries sauf celles au lithium, rechargez les batteries dès que possible après utilisation. Pour une performance maximale du moteur, rechargez la batterie complètement avant utilisation. Vérifiez les caractéristiques de la batterie auprès du fabricant.
- Gardez les bornes de la batterie propres à l'aide de papier de verre fin ou de toile d'émeri.
- Arrimez le moteur après chaque utilisation afin de permettre à l'eau de se vider du boîtier de direction. De l'eau restant dans le boîtier de direction lorsque le moteur n'est pas utilisé pourrait causer des dommages.
- Lors du déploiement du moteur, vérifiez de temps à autre que la zone entre le support et le boîtier de direction est propre et exempte de débris. Le support contient un coussinet d'arrimage qui entre en contact avec le boîtier de direction lorsqu'il est arrimé. Si des débris comme de la saleté, du gravier, des mauvaises herbes ou des lignes de pêche pénètrent dans cet espace, cela peut créer une obstruction sur le coussinet d'arrimage et empêcher un arrimage sécuritaire. Nettoyez régulièrement cet espace pour assurer un arrimage sécuritaire.
- Vérifiez de temps à autre que le moteur n'est pas desserré et que les composants ne sont pas endommagés.

## DÉPANNAGE

1. Le moteur ne tourne pas ou manque de puissance :
  - Vérifiez l'état des batteries et remplacez-les, au besoin. Une faible tension de la batterie entraînera une erreur.
  - Vérifiez la polarité des raccordements de la batterie.
  - S'assurer que la batterie est chargée.
  - Vérifiez que les bornes sont propres et exemptes de corrosion. Utilisez du papier de verre ou de la toile d'émeri pour nettoyer les bornes.
  - Vérifiez les dispositifs de protection des circuits.
  - Vérifiez le niveau d'eau de la batterie. Ajoutez de l'eau, le cas échéant.
2. Le moteur baisse en puissance peu après son démarrage :
  - Vérifiez la charge de la batterie. Si le niveau est bas, remettez-la à pleine charge ou remplacez-la.
3. Si l'hélice vibre en cours de l'utilisation normale :
  - Retirez, puis tournez l'hélice à 180°. Consultez les directives pour le retrait dans la section « Remplacement de l'hélice ». Remplacez l'hélice si elle est usée.
4. Votre détecteur de poissons fait l'objet d'interférences :
  - Dans certaines applications, de l'interférence à l'écran du détecteur de poissons peut survenir. Nous vous recommandons d'utiliser un système de batterie à décharge profonde séparé pour votre moteur de pêche à la traîne. Si les problèmes persistent, communiquez avec le service technique au 1-800-227-6433.






5. Le moteur touche un objet durant un ajustement de compensation, déclenchant une tonalité sonore :
  - Inversez le sens de la compensation pour éliminer l'obstruction du moteur.
6. Le moteur touche un objet durant une manœuvre d'arrimage, déclenchant une tonalité sonore :
  - Inversez le cycle en cours pour dégager le moteur de l'obstruction. Inversez l'action d'arrimage/de déploiement avec la télécommande sans fil, l'application One-Boat Network ou en appuyant sur le bouton Arrimer/déployer la pédale.
7. Échec du moteur à la compensation :
  - Vérifiez la tension de la courroie de levage principale, conformément à la section « Ajustements du moteur ».
  - Effectuez une procédure de réinitialisation de la compensation à l'aide du panneau indicateur à la base du support.
    - a. Pour effectuer une réinitialisation de la compensation, appuyez sur le bouton d'alimentation sur le panneau indicateur trois fois de suite en deux secondes.
    - b. La DEL d'état du système bleue et la DEL Arrimé orange clignoteront continuellement pendant que le Riptide Instinct QUEST exécute une séquence automatisée.
    - c. Le moteur pivotera dans l'orientation d'arrimage appropriée.
    - d. Le moteur se relèvera jusqu'au support et descendra ensuite d'environ six pouces (15,2 centimètres).
    - e. La DEL Arrimé clignotant en bleu et en orange s'éteindra et la DEL d'état du système clignotant en bleu deviendra bleu fixe.



## AVERTISSEMENT

Durant la procédure de réinitialisation de la compensation, le moteur exécute une séquence automatisée. Gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles. Assurez-vous que le moteur et les composants du moteur ne touchent pas le bateau, la remorque, des personnes ou toute autre obstruction.

8. Échec du moteur à l'arrimage ou au déploiement :
  - Vérifier les obstructions qui empêchent le moteur de se déployer ou de s'arrimer.
  - Vérifier l'état de la charge de la batterie du moteur de pêche à la traîne. Si l'icône de la batterie du moteur de pêche à la traîne sur la télécommande clignote, la charge de la batterie est trop faible.
  - S'il est impossible d'arrimer autrement, voir la section « Procédures d'arrimage d'urgence » pour plus de détails sur l'arrimage manuel du moteur.
9. L'hélice ne tourne pas :
  - Assurez-vous que les batteries sont suffisamment chargées.
  - Pour des raisons de sécurité, il y a un verrouillage de l'hélice (à environ 16 po [40,6 cm] du bas du support jusqu'au centre de l'unité inférieure). Assurez-vous que l'unité inférieure n'est pas dans cette partie.
10. DEL d'état du système rouge clignotante  sur le panneau indicateur :
  - Le moteur de pêche à la traîne communique qu'il y a une erreur. Vérifiez le menu Diagnostic de la télécommande sans fil pour un code d'erreur, puis consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil pour obtenir des renseignements sur les codes d'erreur et les solutions. Corrigez l'erreur et éteignez, puis rallumez le moteur de pêche à la traîne. Si la DEL continue de clignoter, veuillez communiquer avec votre service d'entretien Minn Kota.

**AVIS :** Pour tout autre défaut de fonctionnement, visitez un centre de service agréé. Vous pouvez trouver un centre de service agréé dans votre région en consultant le site Web [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com) ou en communiquant avec notre service à la clientèle au 1 800 227-6433.

## POUR D'AUTRES SERVICES DE DÉPANNAGE ET DE RÉPARATION



## POUR D'AUTRES SERVICES DE DÉPANNAGE ET DE RÉPARATION

Nous offrons plusieurs options de dépannage et de réparation pour votre produit. Veuillez parcourir les options énumérées ci-dessous.



### Acheter des pièces en ligne

Vous pouvez acheter des pièces en ligne directement à partir de notre site Web à [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com). Des vis aux plaques latérales, vous pouvez commander des pièces de rechange pour vos produits Minn Kota.



### Foire aux questions

Trouvez des réponses aux questions d'ordre général, de l'installation de la batterie et du gréement, et des scénarios de réseautage. Notre site Web [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com) met à votre disposition une FAQ visant à répondre à toutes vos questions au sujet des produits Minn Kota.



### Appelez-nous (pour les États-Unis et le Canada)

Nos représentants du service à la clientèle sont disponibles du lundi au vendredi, de 7 h à 16 h 30 (HNC), au 1 800 227-6433. Pour commander des pièces, veuillez avoir sous la main le numéro de série à 11 chiffres du produit, les numéros des pièces nécessaires et les renseignements relatifs à la carte de crédit. Vous économiserez ainsi du temps pour un service à la clientèle de qualité supérieure. Vous pouvez consulter la liste des pièces de votre manuel pour obtenir les numéros exacts de pièce.



### Contactez-nous

Vous pouvez communiquer avec notre service technique pour vos questions au sujet des produits Minn Kota. Pour vous renseigner, visitez [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).



### Centres de service agréés

On compte plus de 800 centres de service agréés Minn Kota aux États-Unis et au Canada pour acheter des pièces et faire réparer vos produits. Veuillez consulter notre site Web pour trouver un centre de service dans votre région.



Balayez pour visiter le service en ligne Minn Kota.

# DÉCLARATIONS DE CONFORMITÉ

## DÉCLARATION DE CONFORMITÉ ENVIRONNEMENTALE

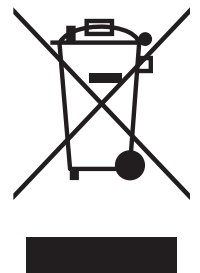
Il est dans l'intention de JOME d'être une entreprise citoyenne responsable, dont l'exploitation est conforme à la réglementation environnementale en vigueur et qui est connue pour être un bon voisin dans les collectivités où nous fabriquons ou vendons nos produits.

### DIRECTIVE DEEE

La directive européenne 2002/96/CE « Directive concernant les déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE) » a un impact sur la plupart des distributeurs, vendeurs et fabricants d'électronique pour le grand public au sein de l'Union européenne. La directive DEEE exige que le producteur d'électronique pour le grand public prenne une part de responsabilité, en ce qui concerne la gestion des déchets de leurs produits, afin d'atteindre une élimination écologique, et ce, tout au long du cycle de vie du produit.

Il se peut que, selon votre emplacement, vous ne soyez pas tenu (e) de vous conformer à la directive DEEE pour ce qui est des équipements électriques et électroniques (EEE), et il se peut qu'il en soit de même pour les EEE conçus et destinés à être utilisés comme installations fixes ou temporaires dans les véhicules de transport tels que les voitures, les avions et les bateaux. Dans certains États de l'Union européenne, ces véhicules sont réputés ne pas relever de la directive, et les EEE, pour ces applications peuvent être considérés comme exclus de l'exigence de la directive DEEE.

Ce symbole (DEEE poubelle sur roues) sur le produit indique que ce dernier ne doit pas être jeté avec les déchets domestiques. Il doit être éliminé et collecté pour le recyclage et la récupération des DEEE. Johnson Outdoors Inc. marquera tous les produits EEE en conformité avec la directive DEEE. C'est notre but de nous conformer à la collecte, au traitement, à la récupération et à l'élimination écologique judicieuse de ces produits, mais ces exigences varient au sein des différents États membres de l'Union européenne. Pour de l'information supplémentaire sur l'endroit où vous pouvez éliminer les équipements usagés pour leur recyclage et leur récupération et/ou selon les exigences particulières de l'État membre de l'Union européenne, veuillez communiquer avec le détaillant ou le distributeur duquel vous avez acheté le produit.



### ÉLIMINATION

Les moteurs Minn Kota ne sont pas soumis à la réglementation concernant l'élimination VGE-VO (directive pour les dispositifs électriques), qui transpose la directive DEEE. Néanmoins, ne jamais jeter le moteur Minn Kota dans une poubelle, mais plutôt à l'endroit approprié où s'effectue la collecte, recommandé par le conseil municipal local.

Ne jamais jeter aucune batterie à la poubelle. Se conformer aux directives d'élimination du fabricant ou de son représentant et la jeter à l'endroit approprié où s'effectue la collecte, recommandé par le conseil municipal local.

## INFORMATIONS DE CONFORMITÉ RÉGLEMENTAIRE

### › Navigation GPS avancée

Pour des informations réglementaires sur les moteurs ayant la navigation GPS avancée installée en usine, veuillez vous reporter au manuel du propriétaire de la navigation GPS avancée en ligne sur [minnkota.johnsonoutdoors.com](http://minnkota.johnsonoutdoors.com).

# DÉCLARATIONS DE CONFORMITÉ



## CONFORMITÉ FCC

Cet appareil est conforme à la section 15 des règles de la FCC. Son fonctionnement est soumis aux deux conditions suivantes :

1. Ce dispositif ne doit pas causer d'interférences nuisibles.
2. Cet appareil doit accepter toute interférence qui peut être reçue, y compris les interférences susceptibles de perturber son fonctionnement.

Les changements ou modifications non expressément approuvés par Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. peuvent annuler le droit d'utilisation de cet équipement accordé à l'utilisateur.

**AVIS :** Cet équipement a été testé et s'est avéré conforme aux limites pour un appareil numérique de classe B, conformément à la section 15 des règles de la FCC. Ces limites sont conçues pour fournir une protection raisonnable contre les interférences nuisibles dans une installation résidentielle. Cet équipement génère, utilise et peut émettre des fréquences radio et, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions, peut causer des interférences nuisibles pour les communications radio. Il n'existe cependant aucune garantie que des interférences ne se produiront pas dans une installation donnée. **Si cet équipement provoque des interférences nuisibles à la réception radio ou télévision, ce qui peut être déterminé en l'éteignant et en le rallumant, l'utilisateur est encouragé à essayer de corriger l'interférence par une ou plusieurs des mesures suivantes :**

- Réorienter ou déplacer l'antenne de réception.
- Augmenter la distance entre l'équipement et le récepteur.
- Connecter l'équipement à une sortie sur un circuit différent de celui sur lequel est branché le récepteur.
- Consulter le revendeur ou un technicien radio/TV expérimenté.

## CONFORMITÉ AUX NORMES D'INDUSTRIE CANADA

Ce produit est conforme aux spécifications techniques applicables d'Industrie Canada. Son fonctionnement est soumis aux deux conditions suivantes: (1) cet appareil ne peut causer d'interférences et (2) il doit tolérer toute interférence, même celle pouvant causer un fonctionnement indésirable de l'appareil.

Les changements ou les modifications non expressément approuvés par Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc. peuvent annuler l'autorisation de l'utilisateur de faire fonctionner cet équipement.

## COTES ENVIRONNEMENTALES

Portée de température ambiante de fonctionnement : 14 °F à 122 °F (-10 °C à 50 °C)

Portée d'humidité ambiante de fonctionnement : 5 % à 95 %

Altitude maximale de fonctionnement : 10 000 pieds (3 048 mètres)



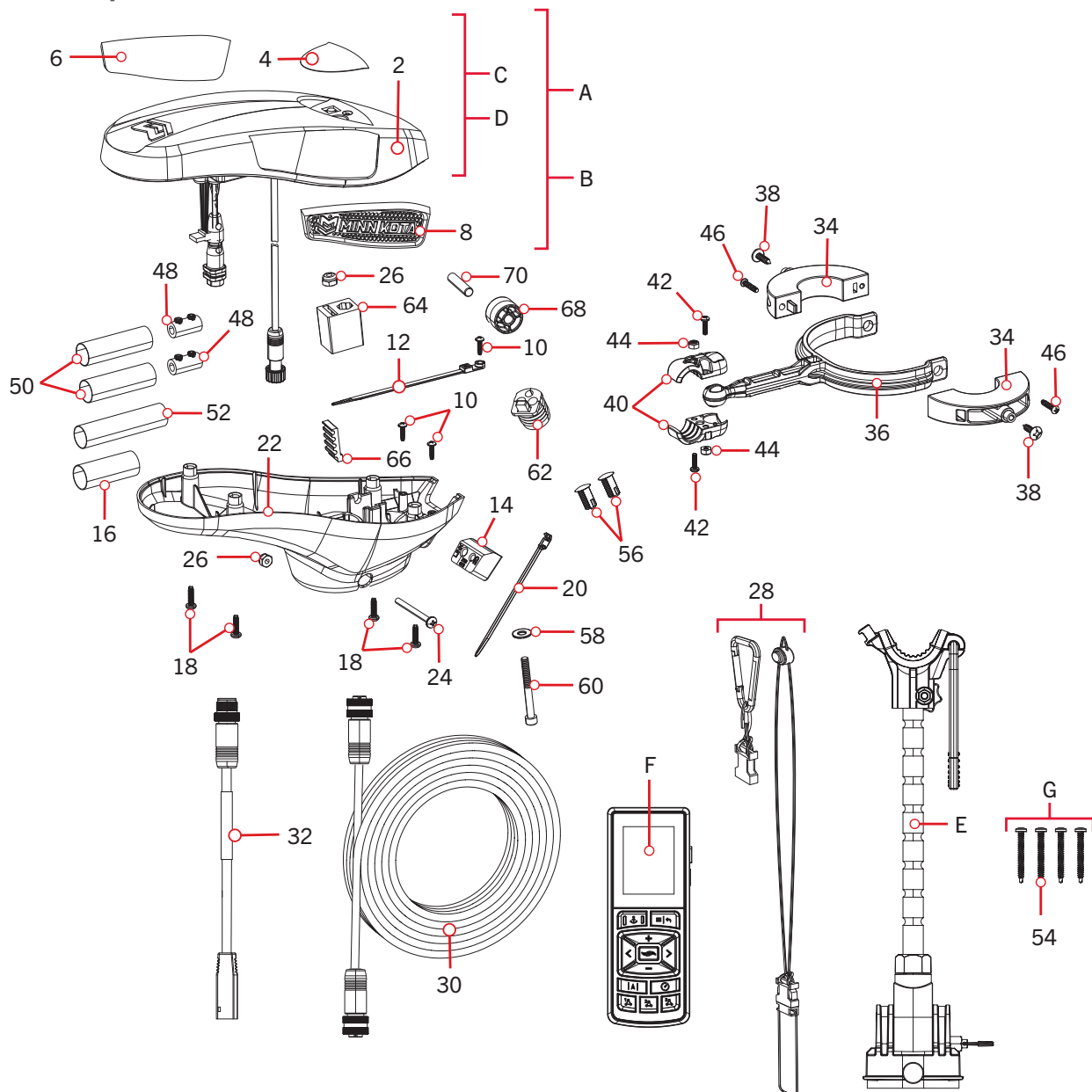
# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## RT INSTINCT QUEST - POUSSÉE 90/115 LB (40,8/52,2 KG) - 24/36 VOLTS - ARBRE 60/72/87/100 PO (152,4/182,9/221/254 CM)

Ce schéma des pièces et cette liste des pièces fournissent les directives pour la dépose de Minn Kota® en conformité avec la directive DEEE. Pour de l'information supplémentaire sur l'endroit où vous pouvez éliminer les équipements usagés pour leur recyclage et leur récupération produit sur les exigences particulières des États membres de l'Union européenne, veuillez communiquer avec le détaillant ou le distributeur duquel vous avez acheté le produit. Outils requis, entre autres : tournevis à tête plate, tournevis cruciforme, jeu de douilles, pinces, coupe-fil.

### TÊTE DE CONTRÔLE RT INSTINCT QUEST >

#### > Schéma des pièces de la tête de contrôle



# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## » Liste des pièces de la tête de contrôle

Ensemble	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
A	2994183	MTR KIT, 4.0 BL SW-BK WR	*RT INSTINCT QUEST* *NOIR EAU SALÉE*	1
B	2994194	MTR KIT, 4.0 BL SW WR	*RT INSTINCT QUEST* *BLANC EAU SALÉE*	1
C	2770248	CTRL BOX COVER QUEST SW WHT	*COUVERCLE ET AUTOCOLLANTS SEULEMENT* *RT INSTINCT QUEST* *BLANC EAU SALÉE*	1
D	2770249	CTRL BOX COVER QUEST SW BLK	*COUVERCLE ET AUTOCOLLANTS SEULEMENT* *RT INSTINCT QUEST* *NOIR EAU SALÉE*	1
E	2992371	STABILIZER, BWMT ES TM ASM	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1
F	411690-1	TROLLING MOTOR REMOTE		1
G	2994955	BAG, ASM MKA-60 STABILIZER	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1
Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
2	2200221	CONTROL BOX COVER, WHITE	*BLANC EAU SALÉE*	1
	2200220	CONTROL BOX COVER, BLACK	*NOIR EAU SALÉE*	1
4	2395561	DECAL,PUSH BTN, INST, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	2395595	DECAL, PUSH BTN, INSTINCT	*NOIR EAU SALÉE*	1
6	2205561	DECAL, CTRL BOX MK RIGHT SW		1
8	2205566	DECAL, CTRL BOX MK LEFT SW		1
10	2203441	SCREW-#6 X 1/2" THRD FORM,SSTL		3
12	2206302	TIE WRAP,SCREW MOUNT 6.3"		1
14	2206710	PLUG, RUBBER, DI/SI		1
16	2205412	SHRINK TUBE-.75 ID X 2"		1
18	2372100	SCREW-#8-18 X 5/8 THD* (SS)		4
20	2206301	TIE WRAP, LOW PROFILE 8"		1
22	2202521	CONTROL BOX BASE, ULTERRA SW	*BLANC EAU SALÉE*	1
	2202520	CONTROL BOX BASE, ULT,UTX, FW	*NOIR EAU SALÉE*	1
24	2263406	SCREW-#10-24 X 2" S/S PPH		1
26	2333101	NUT-HEX #10-24 UNC-2B NYL SS		2
28	2390802	LANYARD w/CARABINER IP RMT U2		1
30	490637-4	CABLE, ETH, M12-M12, BRAID,30'		1
32	490380-1	CABLE, ETHERNET PIGTAIL-700 HD		1
34	2201530	COLLAR HALF, COIL CORD	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	2
36	2201531	COLLAR ARM, COIL CORD	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1
38	2203424	SCREW-#10-12 x.75 PTH SS	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	2
40	2200860	CLAMP-BALL,COIL CORD SLDR	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	2
42	830-064	SCREW-#6-32X1/2" TORX PH SS ND	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	2
44	2323110	NUT-HEX, 6-32 NYLOK SS	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	2
46	2203460	SCREW-#8 X 0.75 PPH HI-LO SS	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	2
48	2375444	SPLICER, 6-10 AWG, TIN PLTD		2
50	2205413	SHRINK TUBE-3/4 X 2.25"		2
52	2205415	SHRINK TUBE-.472 ID X 5"		1

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

\* Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.

# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES



Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
54	2383475	SCREW - #8-18 X 1 1/2 SELF DR SS	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	4
56	2208633	RIVET-SNAP, PLASTIC PLUG		2
58	2201721	WASHER - #10 SAE.], SS		1
60	2203411	SCREW-#10-24,SHCS,SS, RIE 4606		1
62	2206721	PLUG-WIRE, ROUND	*87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1
64	2202800	BLOCK-BELT		1
66	2200800	BELT-RACK, LOWER		1
68	2202335	PULLEY, BELY TOP		1
70	2202635	PIN-DOWEL, 1/4" OD SS		1
▲	2207127	MANUAL, INSTINCT		1
▲	2207128	MANUAL, INSTL GD, INSTINCT		1
▲	2297165	MANUAL-DISCLAIMER,DWNLOAD INFO		1
▲	2294950	INSTRUCTIONS,OBV & REMOTE PAIR		1
▲	2397115	GUIDE-QUICK REFERENCE iP 4.0		1
▲	2397110	MANUAL, iPILOT 4.0		1
▲	2207130	BRUSHLESS QS SETUP GUIDE		1
▲	2207126	QK REF GUIDE,ULT Q/INST Q		1
▲	2377179	INSTR. SHEET, MKA-60 STABILIZER	*72 PO (182,9 CM)* *87 PO (221 CM)* *100 PO (254 CM)*	1
▲	2206819	LABEL-CARTON "CAUTION HEAVY"		1

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

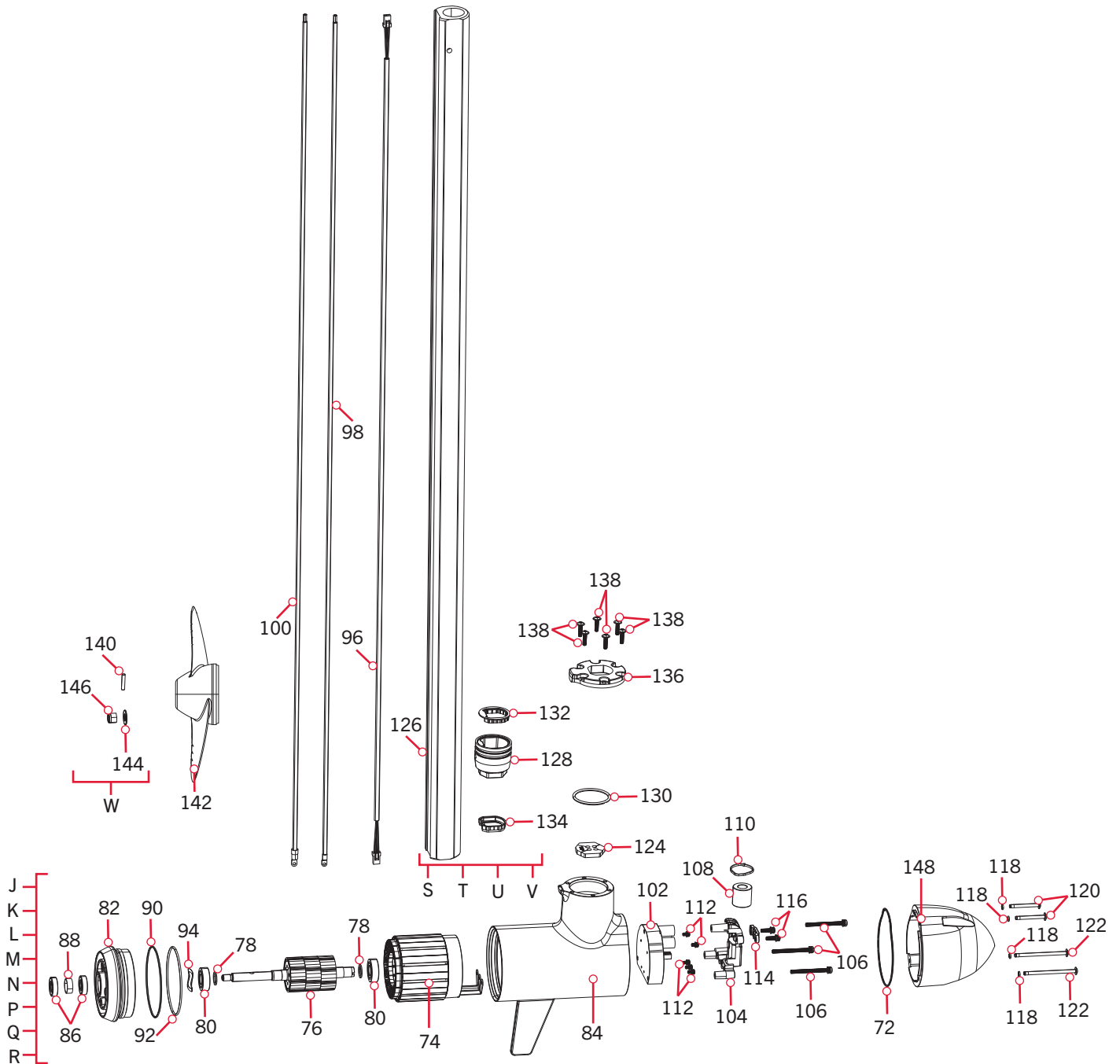
✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.



# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## MOTEUR RT INSTINCT QUEST »

» Schéma des pièces du moteur de poussée de 90/115 lb (40,8/52,2 kg) 24/36 volts





## SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

### ► Liste des pièces du moteur de poussée de 90/115 lb (40,8/52,2 kg) 24/36 volts

Ensemble	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
J	2441050	MTR ASY 90/115# NS SW WHT 60"	*60 PO (152,4 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
K	2441051	MTR ASY 90/115# NS SW WHT 72"	*72 PO (182,9 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
L	2441052	MTR ASY 90/115# NS SW WHT 87"	*87 PO (221 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
M	2441053	MTR ASY 90/115# NS SW WHT 100"	*100 PO (254 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
N	2441055	MTR ASY 90/115# NS SW BLK 60"	*60 PO (152,4 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
P	2441056	MTR ASY 90/115# NS SW BLK 72"	*72 PO (182,9 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
Q	2441057	MTR ASY 90/115# NS SW BLK 87"	*87 PO (221 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
R	2441058	MTR ASY 90/115# NS SW BLK 100"	*100 PO (254 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
S	2991065	SHAFT ASM 60" U2,T3 *60**	*ARBRE* *60 PO (152,4 CM)*	1
T	2991051	SHAFT ASM 72"INST,RT/T3 *72**	*ARBRE* *72 PO (182,9 CM)*	1
U	2991052	SHAFT ASM 87"INST,RT/T3 *87**	*ARBRE* *87 PO (221 CM)*	1
V	2991053	SHAFT ASM 100"INS,RT/T3 *100**	*ARBRE* *100 PO (254 CM)*	1
W	2992604	BAG ASSM, PROP HARDWARE		1
Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
72	880-032	SEAL-FRONT, BL MOTORS		1
74	✘	STATOR ASSEMBLY		1
76	✘	ROTOR ASSEMBLY		1
78	✘	WASHER BEARING		2
80	✘	BALL BEARING		2
82	✘	REAR ENDBELL, SW WHT PAINT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	✘	REAR ENDBELL, SW PAINT BLACK	*NOIR EAU SALÉE*	1
84	✘	CENTER HSG, SW WHT PAINT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	✘	CENTER HSG, SW BLACK PAINT	*NOIR EAU SALÉE*	1
86	✘	SEAL		2
88	✘	PAPER TUBE - SEAL BORE		1
90	✘	O-RING		1
92	✘	O-RING		1
94	✘	WASHER-WAVE		1
96	195-032	CABLE-COM 22GA TWST PAIR 76.25	*60 PO (152,4 CM)*	1
	195-033	CABLE-COM 22GA TWST PAIR 87.63	*72 PO (182,9 CM)*	1
	195-034	CABLE-COM 22G TWST PAIR 102.63	*87 PO (221 CM)*	1
	195-035	CABLE-COM 22G TWST PAIR 111.38	*100 PO (254 CM)*	1
98	640-472	LEADWIRE RED 8 AWG 78.75"	*60 PO (152,4 CM)*	1
	640-483	LEADWIRE RED 6 AWG 90.13"	*72 PO (182,9 CM)*	1
	640-484	LEADWIRE RED 6 AWG 105.13"	*87 PO (221 CM)*	1
	640-485	LEADWIRE RED 6 AWG 118.13"	*100 PO (254 CM)*	1

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.

# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES



Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
100	640-422	LEADWIRE BLK 8 AWG 78.75"	*60 PO (152,4 CM)*	1
	640-433	LEADWIRE BLK 6 AWG 90.13"	*72 PO (182,9 CM)*	1
	640-434	LEADWIRE BLK 6 AWG 105.13"	*87 PO (221 CM)*	1
	640-435	LEADWIRE BLK 6 AWG 118.13"	*100 PO (254 CM)*	1
102	2994130	INVERTER ASM, 24/36V, BL		1
104	979-031	STRAIN RELIEF,BTM MACH WIRETAB		1
106	830-118	SCREW-DBL SEM M5X.8MMX60MM		3
108	2307318	FERRITE BEAD, BL		1
110	9953310	TIE WRAP-8"		1
112	830-123	SCREW-M4 X .7X8MM HEX DBL SEMS		5
114	979-022	STRAIN RELIEF, TOP CAST		1
116	830-121	SCREW-M5 X .8X18 PPH ZPS		2
118	701-010	O-RING, SCREW		4
120	830-115	SCREW-FRONT, TOP, COATED, BL MTR		2
122	830-116	SCREW-FRONT, BTM COATED, BL MTR		2
124	880-042	SEAL-WIRE, BL MTR, PLAIN END		1
126	✘	TUBE-1CM, BLK 60", 1.5 X .875	*60 PO (152,4 CM)*	1
	✘	TUBE-5CM, BLK 72", 1.5 X .75	*72 PO (182,9 CM)*	1
	✘	TUBE-5CM, BLK 87", 1.5 X .75	*87 PO (221 CM)*	1
	✘	TUBE-5CM, BLK 100", 1.5 X .75	*100 PO (254 CM)*	1
128	✘	PLUG, COMP SHAFT, PAINTED		1
130	2294630	O-RING, 226, 70 SHORE A		1
132	✘	SEAL-TOP SHAFT, BRUSHLESS, CLR		1
134	✘	SEAL-LWR SHAFT, BRUSHLESS, CLR		1
136	2206452	PLATE, CLAMP, PAINTED, BELT		1
138	830-013	SCREW-M5 X .8 FSHCS SS CTD		6
140	2262659	PIN-DRIVE 1" X 3/16" SS 17-4		1
142	2321170	PROP, POWER REAMED		1
144	2091701	WASHER-PROP (LARGE) MAX101		1
146	2093101	NUT-PROP,NYLOC,LG,MX101 3/8 SS		1
▲	2005764	DECAL, SERIAL NO, BL LWR UNT		1
148	421-168	FRONT ENDBELL, PLAIN, SW WHT PNT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	421-169	FRONT ENDBELL, PLAIN, SW BLACK	*NOIR EAU SALÉE*	1

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

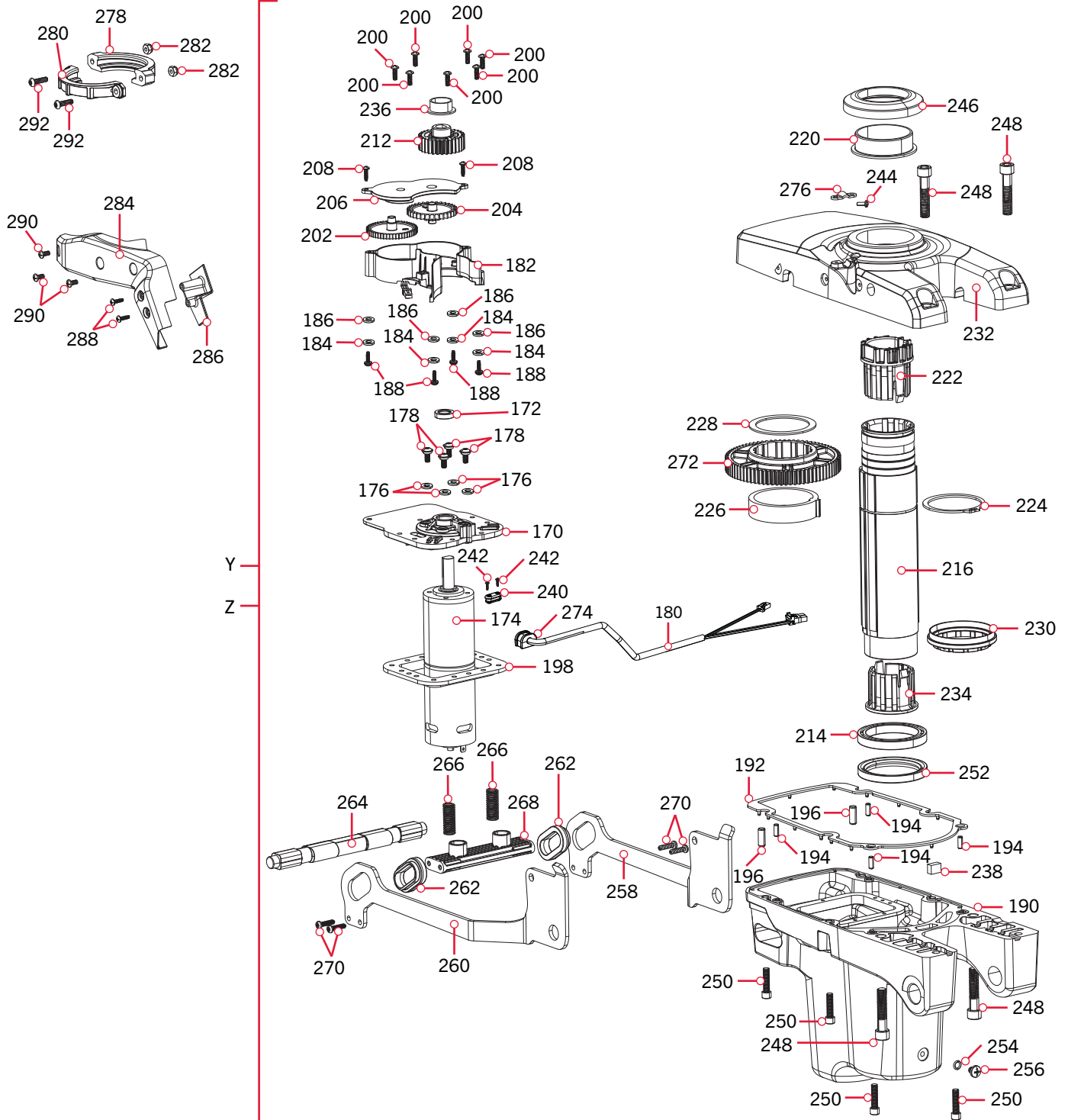
✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.



# SCHEMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## BOÎTIER DE DIRECTION RT INSTINCT QUEST >

### > Schéma des pièces du boîtier de direction



# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## » Liste des pièces du boîtier de direction

Ensemble	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
Y	2996531	ASM, STEERING, SW, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
Z	2996532	ASM, STEERING, SW BLK	*NOIR EAU SALÉE*	1
Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
170	✘	PLATE, MOTOR MNT, STEERING		1
172	✘	SEAL, ID 12MM, OD 20MM, T 5MM		1
174	✘	MOTOR, 24 VDC, 1:130 GEARBOX		1
176	✘	O-RING, 3/16 ID X 3/8 OD		4
178	✘	SCREW-M5X.8X12, FLANGED BTN HD		4
180	✘	STEERING CORD ASM		1
182	✘	SENSOR, STEERING, ROTATIONAL, I/T		1
184	✘	SEALING WASHER, RUBBER		4
186	✘	WASHER-FLAT #6 S/S		4
188	✘	SCREW-#6 X 1/2" THRD FORM, SSTL		4
190	✘	HSG-BTM, STRING, SW, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	✘	HSG-BTM, STEERING, SW, BLK	*NOIR EAU SALÉE*	1
192	✘	SEAL, STEERING HOUSING SPLIT		1
194	✘	PIN-DOWEL, 3/16 X 1/2, SS		4
196	✘	PIN-DOWEL, 1/4" X 5/8" SS		2
198	✘	GASKET, MOTOR HOUSING, STEERING		1
200	✘	SCREW-#8-32 X 1/2 (SS)		7
202	✘	GEAR-STEER SENSOR, 51T, w/MAGNET		1
204	✘	GEAR-TRIM, 14T		1
206	✘	COVER, STEER SENSOR GEARS		1
208	✘	SCREW-#6 X 1/2" THRD FORM, SSTL		2
210 ▲	✘	TIE WRAP-4" BLACK(#21041)		1
212	✘	GEAR, 30 TOOTH, PINION, STEERING		1
214	✘	BRG, 55 X 72 X 9MM, SSTL		1
216	✘	OUTPUT TUBE, ANDIZED		1
218 ▲	✘	O-RING, -139, NOM ID 2.25,		1
220	✘	BUSHING, 55MM, JFM-5560-50		1
222	✘	BUSHING, OUTPUT TUBE, TOP, INSTNC		1
224	✘	RETAINING RING, 2 3/8"		1
226	✘	HUB, STEERING STOP, ANODIZED		1
228	✘	WASHER-THRUST, OUTPUT TUBE		1
230	✘	GREASE CAP BEARING		1
232	✘	HSG-TOP, STEERING, SW, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	✘	HSG-TOP, STEERING, SW BLK	*NOIR EAU SALÉE*	1

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.

# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES



Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
234	✘	BUSHING, OUTPUT TUBE, LOWER		1
236	✘	BUSHING, JFM-2023-11		1
238	✘	VENT FILTER, STEERING HOUSING		1
240	✘	MNT, SENSOR, LATCH QRP		1
242	✘	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS TY B		2
244	✘	SCREW-#6-32 X .625 PPH SS		1
246	✘	SEAL, UMBRELLA		1
248	✘	SCREW-3/8-16 X 1.75 SHCS SS NYSHD		4
250	✘	SCREW-1/4-20 X 1" SHC, SS NYSHIELD		4
252	✘	SEAL, OUTPUT		1
254	✘	O-RING, SAE-010, BUNA-N		1
256	✘	SCREW-1/4-20 X .313 PLASTIC		1
258	2201927	LATCH BRACKET, RGHT, 7 GA SSTL		1
260	2201928	LATCH BRACKET, LEFT, 7 GA SSTL		1
262	2207306	BUSHING, LATCH PIN		2
264	2202624	PIN-LATCH, OVERMOLDED		1
266	2202705	SPRING,COMPRSS,1.25 L,0.63 CMP		2
268	2207210	HANDLE, LATCH BRACKET		1
270	3393481	SCREW-#10X.75" PPH HI-LO (SUB)		4
272	✘	GEAR, 78 TOOTH, OUTPUT TUBE		1
274	✘	GROMMET, QRP SENSR HARNESS		1
276	✘	HARNESS, QRP SNSR, HALL EFF		1
278	2200845	CLAMP, TRIM-STEER, L, MACH		1
280	2200846	CLAMP, TRIM-STEER, R, MACH		1
282	2333101	NUT-HEX #10-24 UNC-2B NYL SS		2
284	2206412	COVER, CABLE, STEER HOUSING BLACK	*NOIR EAU SALÉE*	1
	2206416	COVER, CABLE, STEER HSG, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
286	2206413	BACKING, CABLE COVER		1
288	2203441	SCREW-#6 X 1/2" THRD FORM,SSTL		2
290	2332101	SCREW-#8-32 X 1/2 (SS)		3
292	2383469	SCREW-#10-24 X 3/4,SS,BHCS		2

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

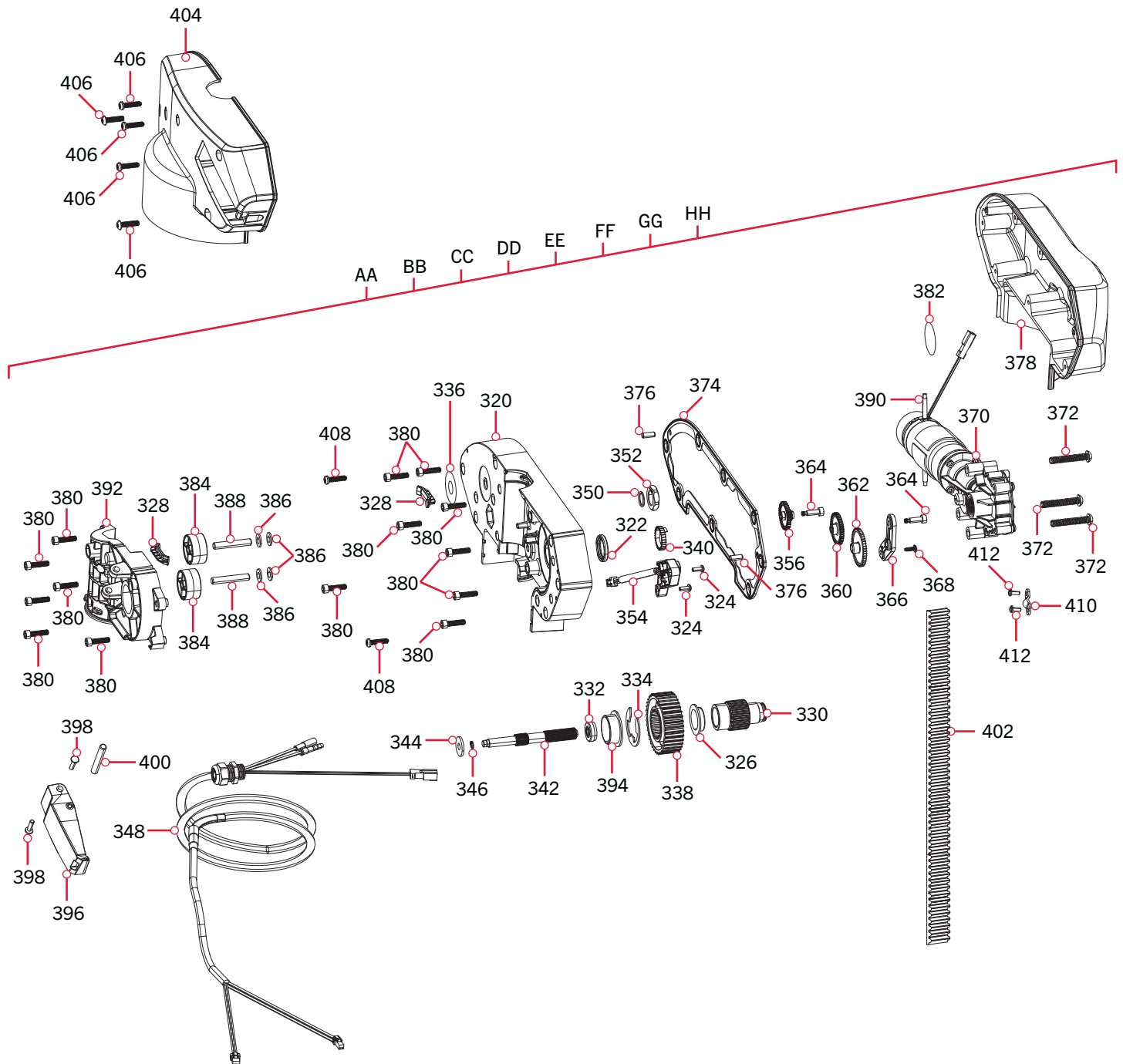
✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.



# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## BOÎTIER DE COMPENSATION RT INSTINCT QUEST

### Schéma des pièces du boîtier de compensation



# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## » Liste des pièces du boîtier de compensation

Ensemble	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
AA	2997853	ASM, TRIM MOD,SW, WHT,60"	*60 PO (152,4 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
BB	2997854	ASM, TRIM MOD,SW, WHT,72"	*72 PO (182,9 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
CC	2997855	ASM, TRIM MOD,SW, WHT,87"	*87 PO (221 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
DD	2997859	ASM, TRIM MOD,SW, WHT,100"	*100 PO (254 CM)* *BLANC EAU SALÉE*	1
EE	2997856	ASM, TRIM MOD,SW, BLK,60"	*60 PO (152,4 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
FF	2997857	ASM, TRIM MOD,SW, BLK,72"	*72 PO (182,9 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
GG	2997858	ASM, TRIM MOD,SW, BLK,87"	*87 PO (221 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
HH	2997860	ASM, TRIM MOD,SW, BLK,100"	*100 PO (254 CM)* *NOIR EAU SALÉE*	1
Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
320	✘	HOUSING-MID,TRIM, SW, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	✘	HOUSING-MID, TRIM, SW BLK	*NOIR EAU SALÉE*	1
322	✘	SEAL,LIP,3/4 ID X 1 OD X 1/8 L		1
324	2073414	SCREW-#6-32 X .375 PPH SS(N/A)		2
326	✘	BUSHING, FLANGED, 3/4 SHAFT		1
328	2205126	BUMPER, WEAR, TRIM		2
330	✘	HUB, TRIM PULLEY, ANODIZE		1
332	✘	SEAL,LIP,5/16 ID X 3/4 ODX1/4L		1
334	2203030	RING, RETAIN, TRIM COUNT		1
336	2201727	WASHER, SLIP, TRIM		1
338	2202355	PULLEY, 38T, 1062-20 GROB IN		1
340	✘	GEAR, PINION, TRIM COUNT		1
342	✘	SPLINE SHAFT, PULLEY,TRIM		1
344	2201726	WASHER,ID .281, OD .75, T .075		1
346	2203032	RETAINING RING, 1/4"		1
348	✘	TRIM CORD ASM		1
350	✘	O-RING, HEYCO, 12X2MM, BUNA-N		1
352	✘	NUT, PG 9, STRAIN RELIEF		1
354	✘	SENSOR, TRIM, ROTATIONAL, I		1
356	✘	GEAR, 12T/35T		1
360	✘	GEAR, 13T/40T		1
362	✘	GEAR-TRIM SENSOR,48T, w/MAGNET		1
364	✘	BOLT-SHOULDER, #8-32 THD, SSTL		2
366	✘	CAP, TRIM MAGNET SENSOR GEAR		1
368	2372103	SCREW-#6 X .375 PLASTITE SS		1
370	✘	MOTOR, TRIM, 42MM, RIGHT ANGLE		1
372	✘	SCREW-1/4-20 X 1.50" BHCS SS		3
374	✘	GASKET, INSTINCT, TRIM		1

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.

# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES



Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
376	2202619	PIN-DOWEL, 3/16 X 1/2, SS		2
378	✘	HSG-MTR CVR, TRIM,SW, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	✘	HSG-MTR CVR, TRIM, SW BLK	*NOIR EAU SALÉE*	1
380	2203423	SCREW-#10-24 x .75, SHCS, SS		14
382	✘	VENT PATCH, YLW/BLK		1
384	2202352	PULLEY-IDLER, TRIM, REAMED		2
386	2201736	WASHER, PLASTIC, .265 ID, .5 OD		4
388	2202610	PIN, BELT PULLEY		2
390	2204635	SEAL, 1/16 O-RING CORD, SILICONE		1
392	2201521	COLLAR, OUTPUT TUBE, MACH		1
394	✘	BUSHING, FLANGED, 25.0MM SHAFT		1
396	2200115	LEVER, TRIM RELEASE, MACH.		1
398	2202670	PIN, KNURL, HEAD, 4MM X 8MM		2
400	2202639	PIN-DOWEL, 1/4 X 1.75 LG		1
402	✘	BELT-LIFT 5MM HTD		1
404	2206523	TRIM HOUSING, OD COVER SW		1
	2206524	TRIM HOUSING, OD COVER FW		1
406	2383469	SCREW-#10-24 X 3/4, SS, BHCS		5
408	3393481	SCREW-#10X.75" PPH HI-LO (SUB)		2
410	2200850	CLAMP, TRIM CABLE		1
412	2073414	SCREW-#6-32 X .375 PPH SS(N/A)		2

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.

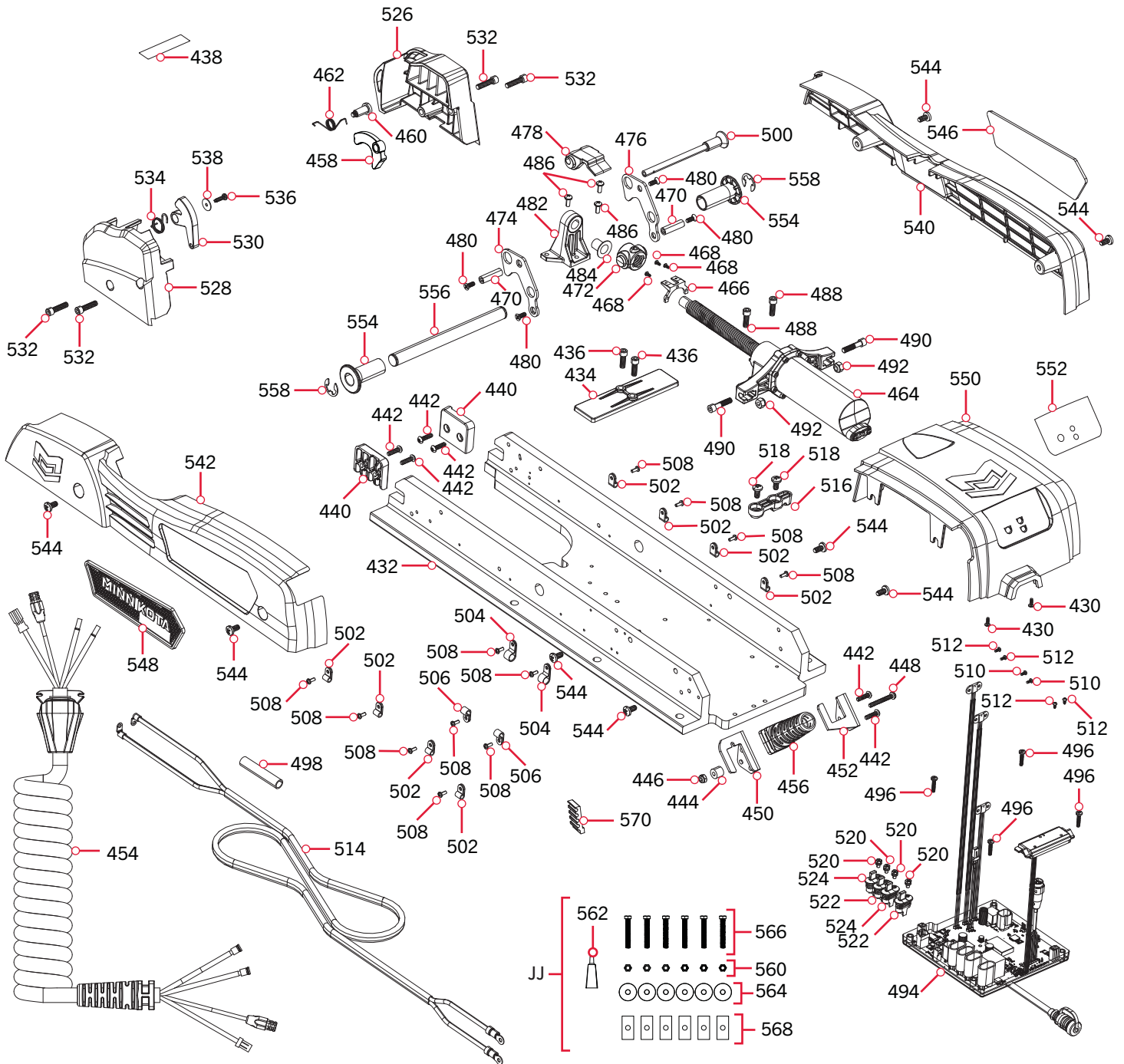




# SCHEMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## SUPPORT RT INSTINCT QUEST >

### > Schéma des pièces du support



# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES

## » Liste des pièces du support

Ensemble	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
JJ	2994948	BAG, ASM, INSTINCT, T3 BL HDW		1
Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
430	2372103	SCREW-#6 X .375 PLASTITE SS		2
432	2201907	BASE, EXTRUSION, ANDZ, INST SW		1
434	2205106	PAD, DEAD STOP, STOW		1
436	2373434	SCREW-1/4-20 X 3/4 SS PPMS		2
438	2205518	DECAL-INSTRUCTIONS, TRIM BYPASS		1
440	2323211	STOP-DEAD, DEPLOY		2
442	2383469	SCREW-#10-24 X 3/4,SS,BHCS		6
444	2202907	STANDOFF,.5 ODX.19 IDX.44 L,PL		1
446	2333101	NUT-HEX #10-24 UNC-2B NYL SS		1
448	2203426	SCREW-#10-24 x 1.5 SS BHCS		1
450	2200828	CLIP-CORD BACKUP MT PLATE		1
452	2200829	CLIP-CORD MT BRACKET		1
454	2991245	COIL CORD ASM 45" - 60"	*60 PO (152,4 CM)*	1
	2991246	COIL CORD ASM 72"	*72 PO (182,9 CM)*	1
	2991247	COIL CORD ASM 87"	*87 PO (221 CM)*	1
	2991248	COIL CORD ASM 100"	*100 PO (254 CM)*	1
456	✱	STRAIN RELIEF, MOUNT INSTINCT		1
458	2997925	CAM, LATCH, SENSOR w/MAGNET		1
460	2203510	BOLT-SHOULDER,POLYMER,CAM SNSR		1
462	2042711	SPRING-TORSION, SS		1
464	2997814	ASSEMBLY, TILT MOTOR, ULTERRA		1
466	2202326	SUPPORT, TILT SHAFT MID		1
468	2373440	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS TY B		3
470	2202930	SPACER, TILT LINKS		2
472	2993300	KNUCKLE,TILT 3/4-8 w/MAG		1
474	2204220	LINK-TILT, LEFT		1
476	2204225	LINK-TILT, RIGHT		1
478	2207331	BUSHING, E-PIN ECCENTRIC		1
480	2203410	SCREW-#10-32 X .5"		4
482	2202324	SUPPORT,TLT SHFT END,REAM		1
484	2207341	BUSHING, RFI-0810-10		1
486	2373481	SCREW-#10-32 X 1/2"SEMS PPH SS		3
488	2263452	SCREW-1/4-20 X 3/4 SHCS S/S		2
490	2073410	SCREW-1/4-20 X 1.125 SHCS SS		2

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

✱ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.

## SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES



Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
492	2203120	NUT-1/4-20 NYLON, RIE COATED		2
494	2204030	CTRL BOARD ASM, MAIN ULTERRA 2		1
496	2373487	SCREW-#8-32 X 3/4" PPH MACH SS		4
498	2205412	SHRINK TUBE.75 ID x 2"		1
500	2202623	PIN,QCK REL. 5/16 x 3 1/2		1
502	2052510	CABLE CLAMP, 3/16", NYLON		8
504	2040721	CLAMP-CABLE 3/8"		2
506	2052511	CABLE CLAMP,1/4" VANTAGE		2
508	2073414	SCREW-#6-32 X .375 PPH SS(N/A)		12
510	2323445	SCREW-#4-40x3/8 TR HD TORX SS		2
512	2373440	SCREW-#4-24 X 1/4 PHCR SS TY B		4
514	2200625	LEADWIRE ASM,8AWG,ULT 2 (DPLX)		1
516	2202919	STRAIN RELIEF, POWER		1
518	2323405	SCREW-1/4-20 X 1/2" MCH SS		2
520	830-123	SCREW-M4 X .7X8MM HEX DBL SEMS		4
522	2294610	SEAL, PCBA TERMINAL GRAY .215		2
524	2294611	SEAL, PCBA TERMINAL BLACK .270		2
526	2203930	RAMP-MOTOR, RIGHT		1
528	2203935	RAMP-MOTOR, LEFT		1
530	2997907	RAMP/ACTUATOR ASM w/MAGNET		1
532	2263453	SCREW-1/4-20 X 1" SHCS S/S		4
534	2202708	SPRING-TORSION,RGT HND WIND,SS		1
536	2372100	SCREW-#8-18 X 5/8 THD* (SS		1
538	2201723	WASHER-#6, .625 OD, SS		1
540	2203921	SIDEPLATE, RIGHT, WHITE	*BLANC EAU SALÉE*	1
	2203920	SIDEPLATE, RIGHT, BLACK	*NOIR EAU SALÉE*	1
542	2203926	SIDEPLATE, LEFT, WHITE	*BLANC EAU SALÉE*	1
	2203925	SIDEPLATE, LEFT, BLACK	*NOIR EAU SALÉE*	1
544	2323405	SCREW-1/4-20 X 1/2" MCH SS		8
546	2205558	DECAL, SIDEPLATE RIGHT SW		1
548	2205559	DECAL, SIDEPLATE LEFT SW		1
550	2206516	HOUSING-CONTROL, WHITE	*BLANC EAU SALÉE*	1
	232344	HOUSING-CONTROL, BLACK	*NOIR EAU SALÉE*	1
552	2205611	DECAL-PWR SWITCH, SW, WHT	*BLANC EAU SALÉE*	1
	2205612	DECAL-PWR SWITCH, SW, BLK	*NOIR EAU SALÉE*	1
554	2207311	BUSHING, STEER HOUSING PIVOT		2
556	2202650	SHAFT, SUPPORT, TILT		1
558	2373013	E-RING, EXTERNAL SS .625, HNDL		2

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

✳ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.



# SCHÉMA DES PIÈCES ET LISTE DES PIÈCES



Article	N° de pièce	Description	Remarques	Quantité
560	2383122	NUT 3/8-16 NYLON INST LOCKNUT		6
562	2378608	ANTI-SEIZE TUBE 4CC, TALON		1
564	2321710	WASHER, RUBBER MOUNT		6
566	2323440	SCREW-3/8-16X 2 1/2 HHCS SS		6
568	2371796	BACKUP BAR 3/16 X 1 X 2		6
570	2206576	RACK, BELT, TAPER, ANODIZED		1

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

✘ Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.



# REMARQUES



A large area for handwritten notes, consisting of 28 horizontal lines.

# ACCESSOIRES RECOMMANDÉS

## » CHARGEURS DE BATTERIE EMBARQUÉS ET PORTATIFS

Ne plus acheter de nouvelles batteries et commencer à prendre soin de celles déjà en votre possession. Plusieurs chargeurs peuvent en fait endommager les batteries à la longue, pouvant entraîner une autonomie réduite et une durée de vie plus courte. Les chargeurs Minn Kota à commande numérique assurent une charge rapide pour une protection et une durée de vie prolongée.



MK212PCL



MK210D



MK110PD

## » ANCRE POUR EAUX PEU PROFONDES TALON

Talon est la seule ancre pour eaux peu profondes avec jusqu'à 15 pi (4,6 m) de profondeur d'ancrage, plusieurs modes d'ancrage et le contrôle à partir de la proue, du tableau arrière, de la console, de la télécommande ou d'un appareil mobile.



### ÉCLAIRAGE DE TRAVAIL INTÉGRÉ

Vous permet de fixer les lignes et de travailler à partir du tableau arrière à tout moment de la journée, ou de la nuit. Comprend des lumières DEL blanches et bleues avec trois intensités.



### JUSQU'À UNE PROFONDEUR DE 15 PI [4,6 M]

Contrôlez plus d'eau et attrapez plus de poissons avec la première ancre de 15 pi (4,6 m) pour eau peu profonde.



### CONNECTIVITÉ BLUETOOTH<sup>MD</sup>

Vous permet de contrôler votre Talon à partir de votre appareil mobile, ainsi que le mettre à jour facilement. Elle ouvre aussi la communication à d'autres options de contrôle.



### D'AUTRES OPTIONS DE COMMANDE

- Panneau de commande
- Télécommande sans fil
- Application mobile
- Pédale sans fil
- Connectivité Humminbird<sup>MD</sup>
- Télécommande du système de navigation GPS avancé



## » ACCESSOIRES MINN KOTA

Nous offrons un large éventail d'accessoires pour les propulseurs électriques, y compris:

- Un Disjoncteur de 60 A
- Des Supports de Montage
- Des Ensembles Stabilisateur
- Trousse de renforcement du pont du bateau
- Des connecteurs de batterie
- Bacs à Batterie
- Des fiches de connexion rapide



minnkota.johnsonoutdoors.com    

Part #2207127

Minn Kota Consumer & Technical Service  
Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.  
PO Box 8129  
Mankato, MN 56001

ECN 44636

121 Power Drive  
Mankato, MN 56001  
Phone (800) 227-6433  
Fax (800) 527-4464



©2024 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.  
All rights reserved.

Rev D

06/24